

Notas de Aula MatLab Série, limite, equação diferencial

Routo Terada

www.ime.usp.br/~rt

Depto. C. da Computação - USP

Série de Taylor

$$x = x(v)$$

$$P_n(v) = a_0 + a_1(v - v_0) + a_2(v - v_0)^2 + \dots + a_n(v - v_0)^n$$

$$a_i = \frac{1}{i!} \frac{d^i x(v)}{dv^i} \Big|_{v=v_0}$$

Série de Taylor: taylor()

```
syms x;  
grau=4;  
seriezero=taylor(exp(-x),grau,0) % ordem ate' grau-1, pto 0
```

```
diff('exp(-x)',x)  
ans = -exp(-x)
```

$$\text{seriezero} = 1 - x + \frac{1}{2}x^2 - \frac{1}{6}x^3$$

Exercício: calcular a Série de Taylor das funções abaixo,
de grau 3, no ponto zero

$$x^2 e^x \quad x^2 \cos(x+2)$$

Série de Taylor: taylor()

```
serie1=taylor(exp(-x),grau,1) % pto 1
```

```
serie2=taylor(exp(-x),grau,2) % pto 2
```

```
serie3=taylor(exp(-x),grau,3) % pto 3
```

```
serie1 =
```

```
exp(-1)-exp(-1)*(x-1)+1/2*exp(-1)*(x-1)^2-1/6*exp(-1)*(x-1)^3
```

```
serie2 =
```

```
exp(-2)-exp(-2)*(x-2)+1/2*exp(-2)*(x-2)^2-1/6*exp(-2)*(x-2)^3
```

```
serie3 =
```

```
exp(-3)-exp(-3)*(x-3)+1/2*exp(-3)*(x-3)^2-1/6*exp(-3)*(x-3)^3
```

Exercício: calcular a Série de Taylor das funções abaixo,
de grau 3, no ponto 2

$$x^2 e^x \quad x^2 \cos(x+2)$$

Série de Taylor: taylor()

```
syms x t;
```

```
serEMt=taylor(exp(-x*t),grau,x,0) % pto 0, var indep. t
```

```
serie0=taylor(x^5,4,0) % um exemplo de polinomio
```

```
% a seguir, geral
```

```
seriegeralzero=taylor('u(x)',x,4,0)
```

```
serEMt =
```

```
1-x*t+1/2*x^2*t^2-1/6*x^3*t^3
```

```
serie0 =0
```

```
seriegeralzero =
```

```
u(0)+D(u)(0)*x+1/2*`@ @`^(D,2)(u)(0)*x^2+1/6*`@ @`^(D,3)(u)(0)*x^3
```

Série de Taylor: taylor()

```
syms x t;
serieUM=taylor(exp(-x^t),4,x,1)
seriegeralUM=taylor('u(x)',4,x,1)
```

diff('exp(-x*t)',x) diff('-t*exp(-x*t)',x)
ans =-t*exp(-x*t) ans =t^2*exp(-x*t)

```
serieUM =
exp(-1)-exp(-1)*t*(x-1)+1/2*exp(-1)*t*(x-1)^2+exp(-1)*(1/6*t^3-1/3*t)*(x-1)^3

seriegeralUM =
u(1)+D(u)(1)*(x-1)+1/2*`@ @`^(D,2)(u)(1)*(x-1)^2+1/6*`@ @`^(D,3)(u)(1)*(x-1)^3
```

Série de Taylor em x+h

```
syms x t h; % calcular serie em x+h
serieCOMt=taylor(exp(-t),t,4) %grau 4-1
sMAISh=subs(serieCOMt,t,x+h) % substitui t por x+h
sZERO=subs(sMAISh,x,0) % substitui x por 0
sUM=subs(sMAISh,x,1)
```

$$\begin{aligned}\text{serieCOMt} = \\ 1 - t + \frac{1}{2}t^2 - \frac{1}{6}t^3\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\text{sMAISh} = \\ 1 - x - h + \frac{1}{2}(x+h)^2 - \frac{1}{6}(x+h)^3\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\text{sZERO} = \\ 1 - h + \frac{1}{2}h^2 - \frac{1}{6}h^3\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\text{sUM} = \\ -h + \frac{1}{2}(1+h)^2 - \frac{1}{6}(1+h)^3\end{aligned}$$

Limite

```
syms x
```

```
L1=limit((2*x+3)/(7*x+5),x,inf)
```

$$\boxed{\mathbf{L1 = 2/7}}$$

```
L2=limit( (1+1/x)^x,x,inf)
```

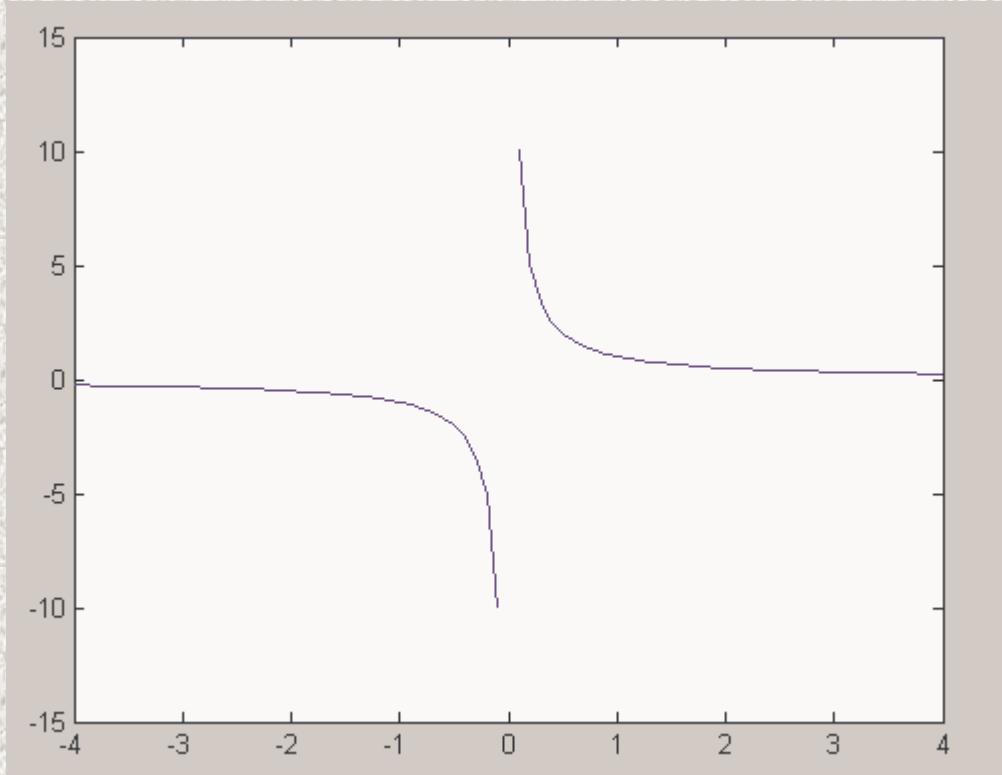
$$\boxed{\mathbf{L2 =exp(1)}}$$

Lesq=limit(1/x,x,0,'left')

Ldir=limit(1/x,x,0,'right')

Lesq =-inf

Ldir =inf



Equações diferenciais

Solução de equações diferenciais com dsolve()

$$\omega''(t) + 2\omega(t) = 0, \omega(0) = 0, \omega'(0) = 1$$

```
>> Sol=dsolve('D2x+2*x=0', 'x(0)=0, Dx(0)=1')
```

```
Sol = 1/2*sin(t*2^(1/2))*2^(1/2)
```

$$\frac{1}{2} \sin\left(t \frac{1}{2}\right) 2^{\frac{1}{2}}$$

Solução de equações diferenciais com dsolve()

$$\omega''(t) + 2\omega(t) = 0, \omega(0) = 0, \omega(3) = 1$$

```
>> Sol2=dsolve('D2x+2*x=0', 'x(0)=0, x(3)=1')
```

```
Sol2 = -1/sin(2^(1/2))/(-3+4*sin(2^(1/2))^2)*sin(t*2^(1/2))
```

$$\frac{\sin(t^{1/2})}{\sin(2^{1/2})(-3 + 4 \sin(2^{1/2})^2)}$$

EXERCÍCIO Resolver as equações diferenciais a seguir
(derivadas em relação a t):

- (a) $x'' + x = 0$
- (b) $x'' + x' + x = 0$
- (c) $x'' + x = 0, x(0) = 1, x'(0) = -1$
- (d) $x'' + x = \sin(2*t)$
- (e) $x'' + x = \sin(t)$

EXERCÍCIO Resolver as equações diferenciais a seguir:

$$\frac{dy}{dt} + 2y = 0, \quad y(0) = 3$$

Resposta:

$$y(t) = 3e^{-2t}$$

$$m \frac{d^2y}{dt^2} = -mg, \quad y(0) = h, \quad \frac{dy}{dt}(0) = 0$$

Resposta:

$$y(t) = -\frac{1}{2}gt^2 + h$$

**h é altura de lançamento de um corpo de massa m ,
 g é constante de gravidade**

Obs: corpo é lançado com velocidade zero

Verifique que a solução de:

$$m \frac{d^2y}{dt^2} = -mg - k \frac{dy}{dt}$$

Resposta:

```
syms y c1 k t m g c2  
y= c1*exp(-k*t/m)-m*g/k*t+c2  
a=m*diff(y,2,t)+k*diff(y,t)+m*g  
simplify(a)
```

é: $y(t) = c_1 e^{-\frac{kt}{m}} - \frac{mg}{k} t + c_2$

Equação de Cauchy-Euler

$$t^2x'' - 2tx' + 3x = 0 \text{ (Cauchy-Euler)}$$

```
>> CEuler=dsolve('t^2*D2x-2*t*Dx+3*x=0')
>> pretty(CEuler)
```

CEuler =

$C1*t^{3/2}*\cos(1/2*3^{1/2}*\log(t))+C2*t^{3/2}*\sin(1/2*3^{1/2}*\log(t))$

$$C1 t^{3/2} \cos(1/2 3^{1/2} \log(t)) + C2 t^{3/2} \sin(1/2 3^{1/2} \log(t))$$

Equação não-linear (Runge-Kutta)

A função `ode45()` permite resolver equações diferenciais pelo Método de Runge-Kutta. Exemplificamos a seguir com a resolução da seguinte equação não-linear de pêndulo forçado $x(t)$:

$$x'' + 0.1x' + \operatorname{sen}(x) = -0.02 \cos(t), x(0) = 0, x'(0) = 1$$

Primeiro convertemos esta equação para um sistema de equações de primeira ordem:

$$\begin{cases} x' = y \\ y' = -0.1y - \operatorname{sen}(x) - 0.02 \cos(t) \\ x(0) = 0, y(0) = 1 \end{cases}$$

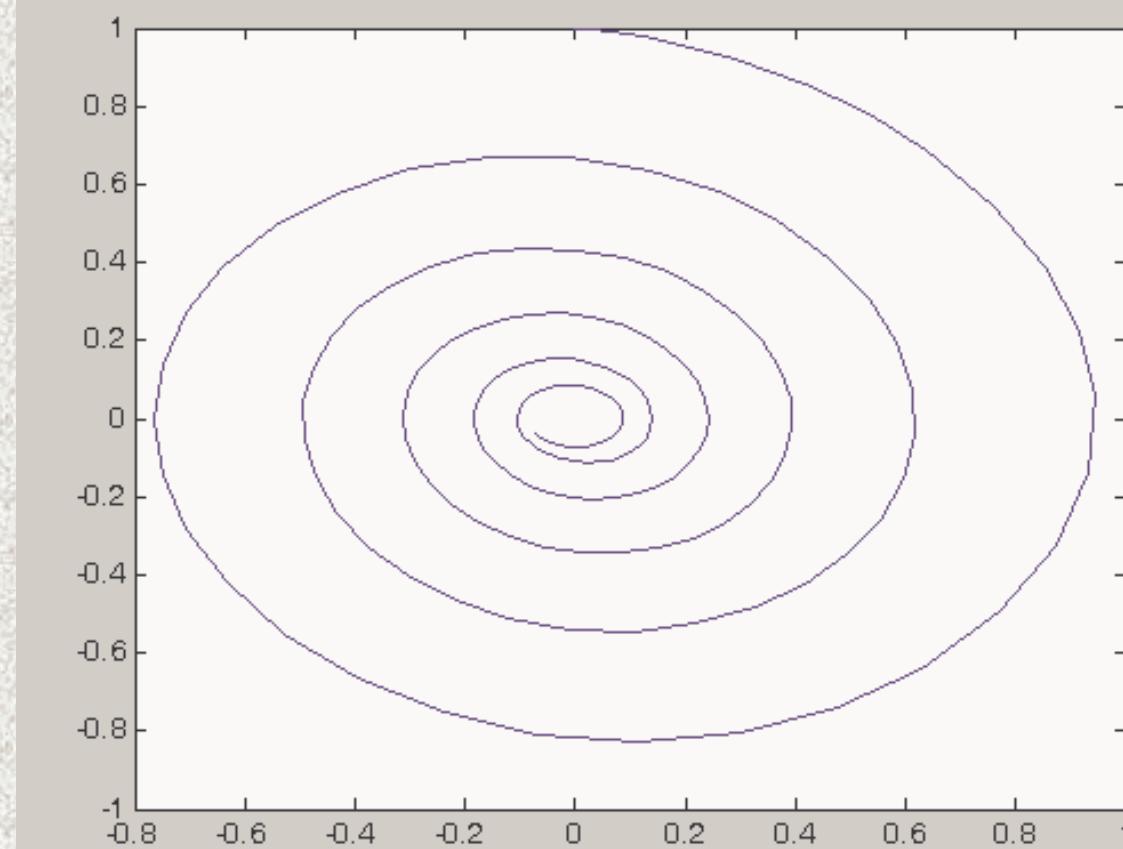
```
function [zaux]=pendulo(taux,z)
% instante taux (valor escalar
% vetor linha z tal que
%     z(1) representa x, e z(2) representa y=x'
% zaux calculado abaixo e' vetor coluna
zaux=[z(2); -0.1*z(2)-sin(z(1))-0.02*cos(taux)];
%     [ y ;         y         x ]
```

Primeiro, definir arquivo pendulo.m, a ser usada a seguir.

```
>> [t w]=ode45('pendulo',[0 12*pi],[0 1]) % [0 12*pi] e' tempo,  
>> plot(w(:,1),w(:,2)) % [0 1] e' x(0) e y(0)
```

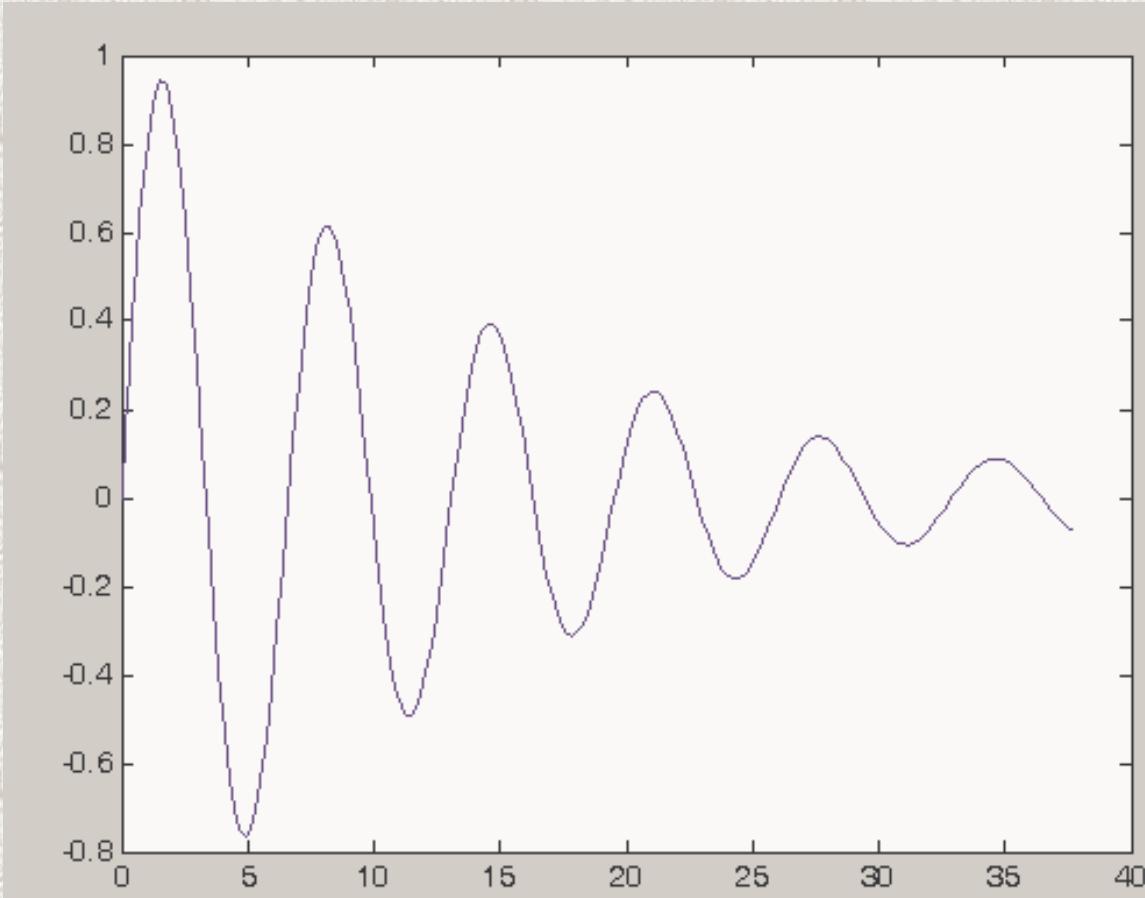
coluna $w(:,1)$ contém valores de x , coluna $w(:,2)$ contém valores de x'

Runge-Kutta



Runge-Kutta

```
>> plot(t,w(:,1)) % gráfico de x versus t
```



EXERCÍCIO Resolver as equações diferenciais
não-lineares a seguir (derivadas em relação a t)
aplicando Runge-Kutta:

- (a) $x'' + 0.1x' + \sin(x) = 0, x(0) = 0, x'(0) = 1$
- (b) $x'' + 0.1x' + \sin(x) = 0, x(0) = 0, x'(0) = 3$

Transformada de Laplace

Sendo $f(t)$ uma função contínua por partes no intervalo $[0, \infty]$, a transformada de Laplace é definida como a integral abaixo, se a integral existir:

$$L[f](s) \equiv \int_0^{\infty} e^{-st} f(t) dt = \lim_{M \rightarrow \infty} \int_0^M e^{-st} f(t) dt$$

```
syms t s;
f='exp(a*t)*exp(b*t)'; % define a funcao f(t)
lapla= laplace(f, t, s)
```

lapla = 1/(s-a-b)

Transformada de Laplace

Sendo $f(t)$ uma função contínua por partes no intervalo $[0, \infty]$, a transformada de Laplace é definida como a integral abaixo, se a integral existir:

$$L[f](s) \equiv \int_0^{\infty} e^{-st} f(t) dt = \lim_{M \rightarrow \infty} \int_0^M e^{-st} f(t) dt$$

Transformada Inversa

```
syms t s;
lapla2= laplace('3*t+1', t, s)
invLapla= ilaplace(3/s^2+1/s)
```

```
lapla2 = 3/s^2+1/s
invLapla = 3*t+1
```

EXERCÍCIO Calcular a transformada de Laplace das funções:

EXERCÍCIO Sendo $\cosh(t) = (\exp(t) + \exp(-t))/2$ e
 $\sinh(t) = (\exp(t) - \exp(-t))/2$, calcular a transformada de Laplace das funções:

- (a) $\cosh(a*t)$ com constante $a > 0$ Resp $s/(s^2-a^2)$
- (b) $\sinh(a*t)$ com constante $a > 0$ Resp $a/(s^2-a^2)$
- (c) $t * \sinh(t)$ Resp $(2*a*s)/(s^2-a^2)^2$

Transformada de Laplace permite converter uma equação diferencial em equação algébrica devido ao Teorema a seguir:

Se f é contínua em $(0, \infty)$, com derivada contínua por intervalos, satisfazendo:

**existe constante C tal que $|f(t)| \leq C \exp(at)$, onde $t \geq a > 0$
então $L[f]$ existe para $s > 0$ e:**

$$L[f'] = sL[f] - f(0)$$

Exemplo ilustrativo: resolver a eq. diferencial

$$x' + 3x = 0, x(0) = 1$$

(sabemos que a solução é $x(t) = \exp(-3t)$)

Aplicando $L[\cdot]$ sobre a eq. difer., pelo Teorema acima tem-se:

$$L[x'] + 3L[x] = 0$$

$$sL[x] - x(0) + 3L[x] = 0$$

$$(s+3)L[x] - 1 = 0$$

Logo $L[x] = 1/(s+3)$, e calculamos a inversa desta: $x(t) = \exp(-3t)$

veja a seguir em MatLab

```

syms x t s laplax
EqDifer='diff(x(t),t)+3*x(t)' % define eq. difer.

% calcula transf. Laplace em funcao de s, integral em rel. a t
A=laplace(EqDifer,t,s)

```

```

% substitui 'laplace(x(t),t,s)' por laplax
A=subs(A,'laplace(x(t),t,s)',laplax)

```

```

% resolve A=0, com incognita laplax
C=solve(A,laplax)

```

```

% calcula inversa de laplace C
InvLapla=ilaplace(C,s,t)

```

```

% substitui 'x(0)' pela condicao x(0)=1
solFinal=subs(InvLapla,'x(0)',1)

```

$$\text{EqDifer} = \text{diff}(x(t),t) + 3*x(t)$$

$$A = s*\text{laplace}(x(t),t,s) - x(0) + 3*\text{laplace}(x(t),t,s)$$

$$A = s*\text{laplax} - x(0) + 3*\text{laplax}$$

$$C = x(0)/(s+3)$$

$$\text{InvLapla} = x(0)*\exp(-3*t)$$

$$\text{solFinal} = \exp(-3*t)$$

Aplicação de Transformada de Laplace:

- Calcular $x(t)$ tal que: $x'' + 3x' + 2x = 0$, $x(0) = a$, $x'(0) = b$ onde a e b são constantes.

Seja $X(s)$ a transformada de Laplace de $x(t)$:

$$L[x(t)] = X(s).$$

Então:

$$L[x'(t)] = sX(s) - x(0)$$

$$L[x''(t)] = s^2X(s) - sx(0) - x'(0)$$

Aplicando-se a Transformada de Laplace à equação diferencial acima, tem-se:

$$[s^2X(s) - sx(0) - x'(0)] + 3[sX(s) - x(0)] + 2X(s) = 0$$

ou seja:

```

syms x t s lapla a b
EqDif='diff(diff(x(t),t),t)+3*diff(x(t),t)+2*x(t)' % define eq. dif.
% calcula transf. Laplace em funcao de s, integral em rel. a t
LEqDif=laplace(EqDif,t,s)
% substitui 'laplace(x(t),t,s)' por lapla, x(0) por a e D(x)(0) por b
LEqDif=subs(LEqDif,'laplace(x(t),t,s)',lapla)
LEqDif=subs(LEqDif,'x(0)',a)
LEqDif=subs(LEqDif,'D(x)(0)',b)
% resolve LEqDif=0, com incognita lapla
C=solve(LEqDif,lapla)
% calcula inversa da transf. laplace de C
InvLapla=ilaplace(C,s,t)
% solFinal

```

$\text{EqDif} = \text{diff}(\text{diff}(x(t),t),t)+3*\text{diff}(x(t),t)+2*x(t)$ $\text{LEqDif} = s*(s*\text{laplace}(x(t),t,s)-x(0))-\text{D}(x)(0)+3*s*\text{laplace}(x(t),t,s)-3*x(0)+2*\text{laplace}(x(t),t,s)$ $\text{LEqDif} = s*(s*\text{lapla}-x(0))-\text{D}(x)(0)+3*s*\text{lapla}-3*x(0)+2*\text{lapla}$ $\text{LEqDif} = s*(s*\text{lapla}-a)-\text{D}(x)(0)+3*s*\text{lapla}-3*a+2*\text{lapla}$ $\text{LEqDif} = s*(s*\text{lapla}-a)-b+3*s*\text{lapla}-3*a+2*\text{lapla}$ $C = (s*a+b+3*a)/(s^2+3*s+2)$ $\text{InvLapla} = -\exp(-2*t)*b-\exp(-2*t)*a+2*\exp(-t)*a+\exp(-t)*b$
--

$$[s^2X(s) - sa - b] + 3[sX(s) - a] + 2X(s) = 0$$

$$(s^2 + 3s + 2)X(s) = as + b + 3a$$

$$X(s) = \frac{as + b + 3a}{s^2 + 3s + 2} = \frac{as + b + 3a}{(s+1)(s+2)}$$

$$= \frac{2a+b}{s+1} - \frac{a+b}{s+2}$$

A inversa da Transformada de Laplace de $X(s)$ nos dá:

$$\begin{aligned}x(t) &= L^{-1}[X(s)] = L^{-1}\left[\frac{2a+b}{s+1}\right] - L^{-1}\left[\frac{a+b}{s+2}\right] \\&= (2a+b)e^{-t} - (a+b)e^{-2t} \text{ para } t \geq 0\end{aligned}$$

- Calcular $x(t)$ tal que:

$$x''(t) + 2x'(t) + 5x = 3, \quad x(0) = 0, \quad x'(0) = 0$$

Note que $L[3] = 3/s$, $x(0) = 0$, e $x'(0) = 0$, e a equação fica:

$$s^2X(s) + 2sX(s) + 5X(s) = \frac{3}{s}$$

Resolvendo para $X(s)$, tem-se:

$$X(s) = \frac{3}{s(s^2 + 2s + 5)}$$

e a inversa deste $X(s)$ é:

$$x(t) = \frac{3}{5} - \frac{3}{10}e^{-t}\sin(2t) - \frac{3}{5}e^{-t}\cos 2t, \text{ para } t \geq 0$$

```
syms x t s lapla  
EqDif='diff(diff(x(t),t),t)+2*diff(x(t),t)+5*x(t)-3' % define eq. dif.
```

```
% calcula transf. Laplace em funcao de s, integral em rel. a t  
LEqDif=laplace(EqDif,t,s)
```

```
% substitui 'laplace(x(t),t,s)' por lapla, x(0) por a e D(x)(0) por b  
LEqDif=subs(LEqDif,'laplace(x(t),t,s)',lapla)  
LEqDif=subs(LEqDif,'x(0)',0)  
LEqDif=subs(LEqDif,'D(x)(0)',0)
```

```
% resolve LEqDif=0, com incognita lapla  
C=solve(LEqDif,lapla)  
pretty(C)  
% calcula inversa da transf. laplace de C  
InvLapla=ilaplace(C,s,t)  
pretty(InvLapla)
```

EXERCÍCIO Resolver as equações a seguir, utilizando `laplace()`, transformada de Laplace, e `ilaplace()`, inversa da transformada de Laplace:

- (a) $x' + 2x = \sin(t)$, $x(0) = 1$
- (b) $x' - 3x = \exp(-2t)$, $x(0) = -2$
- (c) $3x' + 7x = 5\sin(t) + \cos(t)$, $x(0) = 1$

Se f é contínua em $(0, \infty)$, com derivada contínua por intervalos, satisfazendo:

**existe constante C tal que $|f(t)| \leq C \exp(at)$, onde $t \geq a > 0$
então $L[f]$ existe para $s > 0$ e:**

$$L[f'] = sL[f] - f(0)$$

**Note que quando este Teorema pode ser aplicado duas vezes,
obtém-se uma fórmula para $L[f''] = L[(f')'] = s^2 L[f] - s f(0) - f'(0)$**

Exercícios:

(a) $x'' + 3x' + 2x = \sin(t)$, $x(0) = 0$, $x'(0) = 0$

Resp.: $x(t) = 1/5 \exp(-2t) + 1/2 \exp(-t) - 3/10 \cos(t) + 1/10 \sin(t)$

(b) $x'' + 4x' + 3x = \exp(-t)$, $x(0) = x'(0) = 0$

Resp.: $\frac{1}{4} \exp(-3t) - \frac{1}{4} \exp(-t) + \frac{1}{2} t \exp(-t)$

Convolução

Sejam $f()$ e $g()$ duas funções sobre um domínio comum $t > 0$. A convolução $f \boxtimes g$ de $f()$ e $g()$ é definida como

$$h(t) = (f \boxtimes g)(t) = \int_0^t f(t - \tau)g(\tau)d\tau.$$

```
>> syms t s  
>> Lt= laplace(t, t, s) % transformada de Laplace de t  
>> Lt2= laplace(t^2, t, s) % transformada de Laplace de t^2  
>> Lprod= Lt*Lt2 % produto das transformadas  
>> InvLapla= ilaplace(Lprod)
```

```
Lt =1/s^2  
Lt2 =2/s^3  
Lprod =2/s^5  
InvLapla =1/12*t^4
```

EXERCÍCIO Calcular a convolução das funções:

- (a) t^2**
- (b) $1 * 1$**
- (c) $t * \sin(t)$**
- (d) $\sin(t) * \sin(t)$**
- (e) $t * \exp(t)$**
- (f) $t * \cos(aT_0)$ com constante $a > 0$**
- (g) $\exp(2t) * \sin(t)$**

Convolução

Sejam $f()$ e $g()$ duas funções sobre um domínio comum $t > 0$. A convolução $f \boxtimes g$ de $f()$ e $g()$ é definida como

$$h(t) = (f \boxtimes g)(t) = \int_0^t f(t - \tau)g(\tau)d\tau.$$

Propriedade importante

$$L[f \boxtimes g] = L[f]L[g]$$

$$f \boxtimes g = L^{-1}[L[f]L[g]]$$

Esta propriedade permite converter o cálculo de convolução em produto de duas transformadas de Laplace

Por exemplo, $f(t) = t$ e $g(t) = t^2$, e $h(t) = (f \otimes g)(t) = \int_0^t (t - \tau)\tau^2 d\tau = \frac{1}{12}t^4$. Calculamos a seguir esta convolução usando `laplace()` e `ilaplace()`.

```
» syms t s
» Lt=laplace(t, t, s) % L[t]
Lt = 1/s^2
» Lt2=laplace(t^2, t, s) % L[t^2]
Lt2 = 2/s^3
» Lprod=Lt*Lt2 % L[t]L[t^2] % produto
Lprod = 2/s^5
» ilaplace(Lprod) % inversa do produto
ans = 1/12*t^4
```

Um outro exemplo a seguir:

$$\sin(t) \otimes \cos(2t) = \int_0^t \sin(t - \tau) \cos(2\tau) d\tau = \frac{1}{3} [\cos t - \cos(2t)]$$

```
» Lsen=laplace(sin(t), t, s)
Lsen = 1/(s^2+1)

» Lcos2=laplace(cos(2*t), t, s)
Lcos2 = s/(s^2+4)

» Lprod=Lsen*Lcos2
Lprod = 1/(s^2+1)*s/(s^2+4)

» ilaplace(Lprod)
ans = -1/3*cos(4^(1/2)*t)+1/3*cos(t)
```

O elemento identidade da operação de convolução, i.e., a função $g()$ tal que $f \boxtimes g = f$ para toda $f()$, não é a função $g(t) = 1$. A função delta de Dirac, $\delta()$ é o elemento identidade:

$$(f \boxtimes \delta)(t) = \int_0^t f(t - \tau)\delta(\tau)d\tau = f(t)$$

11.4 Exercícios

1. Calcular a convolução das funções seguintes:

(a) t^2

(b) 1×1

(c) $t \times \sin(t)$

(d) $\sin(t) \times \sin(t)$

(e) $t \times e^t$

(f) $t \times \cos(at)$ com constante $a > 0$

(g) $e^{2t} \times \sin(t)$