

# ALGORITMOS em linguagem C

Paulo Feofiloff

Instituto de Matemática e Estatística  
Universidade de São Paulo

Campus/Elsevier

“Algoritmos em linguagem C”  
Paulo Feofiloff  
editora Campus/Elsevier, 2009



[www.ime.usp.br/~pf/algoritmos-livro/](http://www.ime.usp.br/~pf/algoritmos-livro/)

“Ciência da computação não é a ciência dos computadores,  
assim como a astronomia não é a ciência dos telescópios.”

— E. W. Dijkstra

# Leiaute

## Bom leiaute

```
int Funcao (int n, int v[]) {  
    int i, j;  
    i = 0;  
    while (i < n) {  
        if (v[i] != 0)  
            i = i + 1;  
        else {  
            for (j = i + 1; j < n; j++)  
                v[j-1] = v[j];  
            n = n - 1;  
        }  
    }  
    return n;  
}
```

## Mau leiaute

```
int Funcao (int n, int v[]) {  
    int i, j;  
    i = 0;  
    while (i < n) {  
        if (v[i] != 0)  
            i = i + 1;  
        else {  
            for (j = i + 1; j < n; j++)  
                v[j-1] = v[j];  
            n = n - 1;  
        }  
    }  
    return n;  
}
```

Use fonte de **espaçamento fixo!**

## Péssimo leiaute

```
int Funcao ( int n,int v[] ){
    int i,j;
    i=0;
    while(i<n){
        if(v[i] !=0)
            i= i +1;
        else
        {
            for (j=i+1;j<n;j++)
                v[j-1]=v[j];
            n =n- 1;
        }
    }
    return n;
}
```

Seja consistente!

## Um bom leiaute compacto

```
int Funcao (int n, int v[]) {  
    int i, j;  
    i = 0;  
    while (i < n) {  
        if (v[i] != 0) i = i + 1;  
        else {  
            for (j = i + 1; j < n; j++) v[j-1] = v[j];  
            n = n - 1; } }  
    return n; }
```

## Regras

Use as regras adotadas por todos os jornais, revistas e livros:

bla|bla|bla|

bla|=bla

bla|<=bla

bla;|bla

bla)|bla;

bla|{

while| (bla

if| (bla

## Leiaute enfeitado

```
int Função (int n, int v[]) {  
    int i, j;  
    i = 0;  
    while (i < n) {  
        if (v[i] != 0)  
            i = i + 1;  
        else {  
            for (j = i + 1; j < n; j++)  
                v[j-1] = v[j];  
            n = n - 1;  
        }  
    }  
    return n;  
}
```

“Devemos mudar nossa atitude tradicional em relação à construção de programas.

Em vez de imaginar que nossa principal tarefa  
é instruir o computador sobre o que ele deve fazer,

vamos imaginar que nossa principal tarefa é  
explicar a seres humanos o que queremos que o computador faça.”

— D. E. Knuth

# Documentação

- ▶ documentação: **o que** um algoritmo faz
- ▶ código: **como** o algoritmo faz o que faz

## Exemplo

```
/* A função abaixo recebe um número n >= 1 e um vetor v
 * e devolve o valor de um elemento máximo de v[0..n-1].
 *****/
int Max (int v[], int n) {
    int j, x = v[0];
    for (j = 1; j < n; j++)
        if (x < v[j]) x = v[j];
    return x;
}
```

# Invariante

## Exemplo 1

```
int Max (int v[], int n) {  
    int j, x;  
    x = v[0];  
    for (j = 1; j < n; j++)  
        /* x é um elemento máximo de v[0..j-1] */  
        if (x < v[j]) x = v[j];  
    return x;  
}
```

## Exemplo 2

```
int Max (int v[], int n) {  
    int j, x;  
    x = v[0];  
    for (j = 1; /* A */ j < n; j++)  
        if (x < v[j]) x = v[j];  
    return x;  
}
```

/\* a cada passagem pelo ponto A,  
x é um elemento máximo de v[0..j-1] \*/

“A atividade de programação deve ser encarada como um processo de criação de obras de literatura, escritas para serem lidas.”

— D. E. Knuth

# Recursão

“Para entender recursão,  
é preciso primeiro entender recursão.”

— folclore

“Ao tentar resolver o problema,  
encontrei obstáculos dentro de obstáculos.  
Por isso, adotei uma solução recursiva.”

— um aluno

## Problemas e suas instâncias

- ▶ **instância** de um problema = exemplo concreto do problema
- ▶ cada conjunto de dados de um problema define uma instância
- ▶ cada instância tem um **tamanho**

## Exemplo

Problema: Calcular a média de dois números, digamos  $a$  e  $b$ .

Instância: Calcular a média de 123 e 9876.

## Problemas que têm estrutura recursiva

Cada instância do problema  
contém uma instância menor do mesmo problema.

## Algoritmo recursivo

se a instância em questão é pequena  
resolva-a diretamente  
senão  
  reduza-a a uma instância menor do mesmo problema  
  aplique o método à instância menor  
  volte à instância original

## Exemplo: Problema do máximo

Determinar o valor de um elemento máximo de um vetor  $v[0..n-1]$ .

- ▶ o tamanho de uma instância deste problema é  $n$
- ▶ o problema só faz sentido quando  $n \geq 1$

## Solução recursiva

```
/* Ao receber v e n >= 1, esta função devolve  
o valor de um elemento máximo de v[0..n-1]. */
```

```
int MáximoR (int v[], int n) {  
    if (n == 1)  
        return v[0];  
    else {  
        int x;  
        x = MáximoR (v, n - 1);  
        if (x > v[n-1])  
            return x;  
        else  
            return v[n-1];  
    }  
}
```

## Outra solução recursiva

```
int Máximo (int v[], int n) {
    return MaxR (v, 0, n);
}

int MaxR (int v[], int i, int n) {
    if (i == n-1) return v[i];
    else {
        int x;
        x = MaxR (v, i + 1, n);
        if (x > v[i]) return x;
        else return v[i];
    }
}

/* A função MaxR recebe v, i e n tais que i < n
   e devolve o valor de um elemento máximo de v[i..n-1]. */
```

# Vetores

## Problema da busca

Dado  $x$  e vetor  $v[0..n-1]$ , encontrar um índice  $k$  tal que  $v[k] = x$ .



- ▶ o problema faz sentido com qualquer  $n \geq 0$
- ▶ se  $n = 0$ , o vetor é vazio e essa instância não tem solução
- ▶ como indicar que não há solução?

## Algoritmo de busca

Recebe um número  $x$  e um vetor  $v[0..n-1]$  com  $n \geq 0$  e devolve  $k$  no intervalo  $0..n-1$  tal que  $v[k] = x$ . Se tal  $k$  não existe, devolve  $-1$ .

```
int Busca (int x, int v[], int n) {
    int k;
    k = n - 1;
    while (k >= 0 && v[k] != x)
        k -= 1;
    return k;
}
```

Deselegante e/ou ineficiente!

```
int k = n - 1, achou = 0;
while (k >= 0 && achou == 0) {
    if (v[k] == x) achou = 1;
    else k -= 1;
}
return k;
```

```
int k;
if (n == 0) return -1;
k = n - 1;
while (k >= 0 && v[k] != x) k -= 1;
return k;
```

Deselegante, ineficiente e/ou errado!

```
int k = 0;
int sol = -1;
for (k = n-1; k >= 0; k--)
    if (v[k] == x) sol = k;
return sol;
```

```
int k = n - 1;
while (v[k] != x && k >= 0)
    k -= 1;
return k;
```

## Algoritmo recursivo de busca

Recebe  $x$ ,  $v$  e  $n \geq 0$  e devolve  $k$  tal que  $0 \leq k < n$  e  $v[k] = x$ .

Se tal  $k$  não existe, devolve  $-1$ .

```
int BuscaR (int x, int v[], int n) {
    if (n == 0) return -1;
    if (x == v[n-1]) return n - 1;
    return BuscaR (x, v, n - 1);
}
```

## Deselegante!

```
int feio (int x, int v[], int n) {  
    if (n == 1) {  
        if (x == v[0]) return 0;  
        else return -1;  
    }  
    if (x == v[n-1]) return n - 1;  
    return feio (x, v, n - 1);  
}
```

## Problema de remoção

Remover o elemento de índice  $k$  de um vetor  $v[0..n-1]$ .

Decisões de projeto:

- ▶ suporemos  $0 \leq k \leq n - 1$
- ▶ novo vetor fica em  $v[0..n-2]$
- ▶ algoritmo devolve algo?

## Algoritmo de remoção

Remove o elemento de índice  $k$  do vetor  $v[0..n-1]$  e devolve o novo valor de  $n$ . Supõe  $0 \leq k < n$ .

```
int Remove (int k, int v[], int n) {  
    int j;  
    for (j = k; j < n-1; j++)  
        v[j] = v[j+1];  
    return n - 1;  
}
```

- ▶ funciona bem mesmo quando  $k = n - 1$  ou  $k = 0$
- ▶ exemplo de uso:  $n = \text{Remove}(51, v, n);$

## Versão recursiva

```
int RemoveR (int k, int v[], int n) {  
    if (k == n-1) return n - 1;  
    else {  
        v[k] = v[k+1];  
        return RemoveR (k + 1, v, n);  
    }  
}
```

## Problema de inserção

Inserir um novo elemento  $y$  entre as posições  $k - 1$  e  $k$  de um vetor  $v[0..n-1]$ .

Decisões de projeto:

- ▶ se  $k = 0$  então insere no início
- ▶ se  $k = n$  então insere no fim
- ▶ novo vetor fica em  $v[0..n+1]$

## Algoritmo de inserção

Insere  $y$  entre as posições  $k - 1$  e  $k$  do vetor  $v[0..n-1]$  e devolve o novo valor de  $n$ . Supõe que  $0 \leq k \leq n$ .

```
int Insere (int k, int y, int v[], int n) {
    int j;
    for (j = n; j > k; j--)
        v[j] = v[j-1];
    v[k] = y;
    return n + 1;
}
```

- ▶ estamos supondo  $n < \mathbb{N}$
- ▶ exemplo de uso:  $n = \text{Insere}(51, 999, v, n);$

## Versão recursiva

```
int InsereR (int k, int y, int v[], int n) {
    if (k == n) v[n] = y;
    else {
        v[n] = v[n-1];
        InsereR (k, y, v, n - 1);
    }
    return n + 1;
}
```

## Problema de busca-e-remoção

Remover todos os elementos nulos de um vetor  $v[0..n-1]$ .

### Algoritmo

Remove todos os elementos nulos de  $v[0..n-1]$ ,  
deixa o resultado em  $v[0..i-1]$ , e devolve o valor de  $i$ .

```
int RemoveZeros (int v[], int n) {
    int i = 0, j;
    for (j = 0; j < n; j++)
        if (v[j] != 0) {
            v[i] = v[j];
            i += 1;
        }
    return i;
}
```

Funciona bem mesmo em casos extremos:

- ▶ quando  $n$  vale 0
- ▶ quando  $v[0..n-1]$  não tem zeros
- ▶ quando  $v[0..n-1]$  só tem zeros

### Invariante

No início de cada iteração

- ▶  $i \leq j$
- ▶  $v[0..i-1]$  é o resultado da remoção dos zeros do vetor  $v[0..j-1]$  original

## Mau exemplo: deselegante e ineficiente

```
int i = 0, j = 0;      /* "j = 0" é supérfluo */
while (i < n) {
    if (v[i] != 0) i += 1;
    else {
        for (j = i; j+1 < n; j++) /* ineficiente */
            v[j] = v[j+1];       /* ineficiente */
        --n;
    }
}
return n;
```

## Versão recursiva

```
int RemoveZerosR (int v[], int n) {
    int m;
    if (n == 0) return 0;
    m = RemoveZerosR (v, n - 1);
    if (v[n-1] == 0) return m;
    v[m] = v[n-1];
    return m + 1;
}
```

# Endereços e ponteiros

## Endereços

- ▶ os bytes da memória são numerados seqüencialmente
- ▶ o número de um byte é o seu **endereço**
- ▶ cada char ocupa 1 byte
- ▶ cada int ocupa 4 bytes consecutivos
- ▶ etc.
- ▶ cada objeto — char, int, struct etc. — tem um **endereço**
- ▶ o endereço de um objeto x é **`&x`**

## Exemplo fictício

		<u>endereços</u>
char c;	c	89421
int i;	i	89422
struct {int x, y;} ponto;	ponto	89426
int v[4];	v[0]	89434
	v[1]	89438
	v[2]	89442

- ▶ **&i** vale 89422
- ▶ **&v[3]** vale 89446

## Ponteiros

- ▶ **ponteiro** é um tipo de variável capaz de armazenar endereços
- ▶ se  $p = \&x$  então dizemos “ $p$  aponta para  $x$ ”
- ▶ se  $p$  é um ponteiro então  $*p$  é o valor do objeto apontado por  $p$

89422

60001

-9999

89422



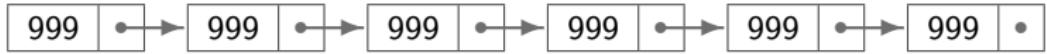
p

representação esquemática

Exemplo: Um jeito bobo de fazer  $j = i + 999$

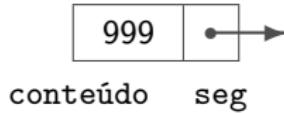
```
int j, i = 888;  
int *p;  
p = &i;  
j = *p + 999;
```

# Listas encadeadas



## Estrutura de uma célula

```
struct cel {  
    int         conteúdo;  
    struct cel *seg; /* seguinte */  
};
```



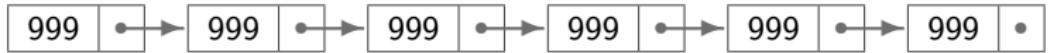
Células são um novo tipo de dados

```
typedef struct cel célula;
```

Definição de uma célula e de um ponteiro para célula

```
célula c;  
célula *p;
```

- ▶ conteúdo da célula:     $c.\text{conteúdo}$   
                                $p->\text{conteúdo}$
  
- ▶ endereço da célula seguinte:     $c.\text{seg}$   
                                $p->\text{seg}$



última célula da lista: `p->seg` vale `NULL`

## Exemplos: imprime lista com e sem cabeça

O algoritmo imprime o conteúdo de uma lista `lst` **sem** cabeça.

```
void Imprima (célula *lst) {  
    célula *p;  
    for (p = lst; p != NULL; p = p->seg)  
        printf ("%d\n", p->conteúdo);  
}
```

Imprime o conteúdo de uma lista `lst` **com** cabeça.

```
void Imprima (célula *lst) {  
    célula *p;  
    for (p = lst->seg; p != NULL; p = p->seg)  
        printf ("%d\n", p->conteúdo);  
}
```

## Algoritmo de busca

Recebe um inteiro  $x$  e uma lista `lst` com cabeça.  
Devolve o endereço de uma célula que contém  $x$   
ou devolve `NULL` se tal célula não existe.

```
célula *Busca (int x, célula *lst) {
    célula *p;
    p = lst->seg;
    while (p != NULL && p->conteúdo != x)
        p = p->seg;
    return p;
}
```

## Versão recursiva

```
célula *BuscaR (int x, célula *lst) {
    if (lst->seg == NULL)
        return NULL;
    if (lst->seg->conteúdo == x)
        return lst->seg;
    return BuscaR (x, lst->seg);
}
```

## Algoritmo de remoção de uma célula

Recebe o endereço `p` de uma célula em uma lista e remove da lista a célula `p->seg`.

Supõe que `p ≠ NULL` e `p->seg ≠ NULL`.

```
void Remove (célula *p) {  
    célula *lixo;  
    lixo = p->seg;  
    p->seg = lixo->seg;  
    free (lixo);  
}
```

## Algoritmo de inserção de nova célula

Insere uma nova célula em uma lista entre a célula  $p$  e a seguinte (supõe  $p \neq \text{NULL}$ ). A nova célula terá conteúdo  $y$ .

```
void Insere (int y, célula *p) {
    célula *nova;
    nova = malloc (sizeof (célula));
    nova->conteúdo = y;
    nova->seg = p->seg;
    p->seg = nova;
}
```

## Algoritmo de busca seguida de remoção

Recebe uma lista `lst` com cabeça  
e remove da lista a primeira célula que contiver  $x$ ,  
se tal célula existir.

```
void BuscaERemove (int x, célula *lst) {
    célula *p, *q;
    p = lst;
    q = lst->seg;
    while (q != NULL && q->conteúdo != x) {
        p = q;
        q = q->seg;
    }
    if (q != NULL) {
        p->seg = q->seg;
        free (q);
    }
}
```

## Algoritmo de busca seguida de inserção

Recebe lista `lst` com cabeça e insere nova célula conteúdo  $y$  imediatamente antes da primeira que contiver  $x$ .

Se nenhuma célula contiver  $x$ , a nova célula será inserida no fim da lista.

```
void BuscaEInsere (int y, int x, célula *lst) {
    célula *p, *q, *nova;
    nova = malloc (sizeof (célula));
    nova->conteúdo = y;
    p = lst;
    q = lst->seg;
    while (q != NULL && q->conteúdo != x) {
        p = q;
        q = q->seg;
    }
    nova->seg = q;
    p->seg = nova;
}
```

# Filas

## Fila implementada em vetor



Remove elemento da fila

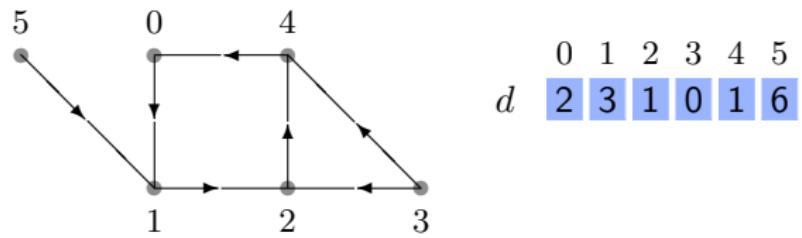
```
x = f[s++]; /* x = f[s]; s += 1; */
```

Insere y na fila

```
f[t++] = y; /* f[t] = y; t += 1; */
```

## Aplicação: distâncias em uma rede

	0	1	2	3	4	5
0	0	1	0	0	0	0
1	0	0	1	0	0	0
2	0	0	0	0	1	0
3	0	0	1	0	1	0
4	1	0	0	0	0	0
5	0	1	0	0	0	0



O vetor  $d$  dá as distâncias da cidade 3 a cada uma das demais.

## Algoritmo das distâncias

Recebe matriz  $A$  que representa as interligações entre cidades  $0, 1, \dots, n - 1$ :  
há uma estrada de  $x$  a  $y$  se e somente se  $A[x][y] = 1$ .

Devolve um vetor  $d$  tal que  $d[x]$  é a distância da cidade  $o$  à cidade  $x$ .

```
int *Distâncias (int **A, int n, int o) {
    int *d, x, y;
    int *f, s, t;
    d = malloc (n * sizeof (int));
    for (x = 0; x < n; x++) d[x] = -1;
    d[o] = 0;
    f = malloc (n * sizeof (int));
    processo iterativo
    free (f);
    return d;
}
```

*processo iterativo*

```
s = 0; t = 1; f[s] = o; /* o entra na fila */
while (s < t) {
    x = f[s++]; /* x sai da fila */
    for (y = 0; y < n; y++)
        if (A[x][y] == 1 && d[y] == -1) {
            d[y] = d[x] + 1;
            f[t++] = y; /* y entra na fila */
        }
}
```

## Invariante (antes de cada comparação “ $s < t$ ”)

1. para cada cidade  $v$  em  $f[0..t-1]$   
existe um caminho de comprimento  $d[v]$  de  $o$  a  $v$   
cujas cidades estão todas em  $f[0..t-1]$
2. para cada cidade  $v$  de  $f[0..t-1]$   
todo caminho de  $o$  a  $v$  tem comprimento  $\geq d[v]$
3. toda estrada que começa em  $f[0..s-1]$  termina em  $f[0..t-1]$

## Consequência

Para cada  $v$  em  $f[0..t-1]$ , o número  $d[v]$  é a distância de  $o$  a  $v$ .

Para provar invariantes 1 a 3, precisamos de mais dois invariantes:

$$4. \quad d[f[s]] \leq d[f[s+1]] \leq \dots \leq d[f[t-1]]$$

$$5. \quad d[f[t-1]] \leq d[f[s]] + 1$$

## Implementação circular da fila



Remove elemento da fila

```
x = f[s++];  
if (s == N) s = 0;
```

Insere y na fila

```
f[t++] = y;  
if (t == N) t = 0;
```

## Fila implementada em lista encadeada

```
typedef struct cel {  
    int         valor;  
    struct cel *seg;  
} célula;
```

### Decisões de projeto

- ▶ lista sem cabeça
- ▶ primeira célula: início da fila
- ▶ última célula: fim da fila

### Fila vazia

```
célula *s, *t; /* s aponta primeiro elemento da fila */  
s = t = NULL;   /* t aponta último elemento da fila */
```

## Remove elemento da fila

Recebe endereços **es** e **et** das variáveis **s** e **t** respectivamente.

Supõe que fila não está vazia e remove um elemento da fila.

Devolve o elemento removido.

```
int Remove (célula **es, célula **et) {  
    célula *p;  
    int x;  
    p = *es;  
    /* p aponta o primeiro elemento da fila */  
    x = p->valor;  
    *es = p->seg;  
    free (p);  
    if (*es == NULL) *et = NULL;  
    return x;  
}
```

## Insere elemento na fila

Recebe endereços **es** e **et** das variáveis **s** e **t** respectivamente.

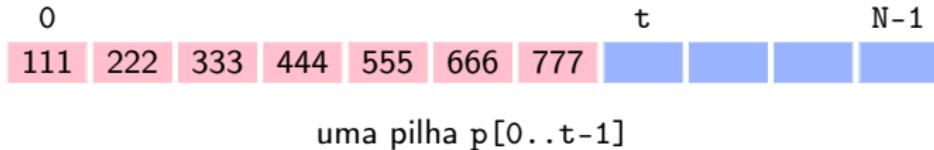
Insere um novo elemento com valor **y** na fila.

Atualiza os valores de **s** e **t**.

```
void Insere (int y, célula **es, célula **et) {  
    célula *nova;  
    nova = malloc (sizeof (célula));  
    nova->valor = y;  
    nova->seg = NULL;  
    if (*et == NULL) *et = *es = nova;  
    else {  
        (*et)->seg = nova;  
        *et = nova;  
    }  
}
```

# Pilhas

## Pilha implementada em vetor



Remove elemento da pilha

```
x = p[--t]; /* t -= 1; x = p[t]; */
```

Insere  $y$  na pilha

```
p[t++] = y; /* p[t] = y; t += 1; */
```

## Aplicação: parênteses e chaves

- ▶ expressao bem-formada: (({}))
- ▶ expressao malformada: ({})

### Algoritmo

Devolve 1 se a string **s** contém uma seqüência bem-formada e devolve 0 em caso contrário.

```
int BemFormada (char s[]) {  
    char *p; int t;  
    int n, i;  
    n = strlen (s);  
    p = malloc (n * sizeof (char));  
    processo iterativo  
    free (p);  
    return t == 0;  
}
```

*processo iterativo*

```
t = 0;
for (i = 0; s[i] != '\0'; i++) {
    /* p[0..t-1] é uma pilha */
    switch (s[i]) {
        case ')': if (t != 0 && p[t-1] == '(') --t;
                    else return 0;
                    break;
        case '}': if (t != 0 && p[t-1] == '{') --t;
                    else return 0;
                    break;
        default: p[t++] = s[i];
    }
}
```

## Aplicação: notação posfixa

### Notação infixa versus posfixa

infixa	posfixa
$( A + B * C )$	$A B C * +$
$( A * ( B + C ) / D - E )$	$A B C + * D / E -$
$( A + B * ( C - D * ( E - F ) - G * H ) - I * 3 )$	$A B C D E F - * - G H * - * + I 3 * -$
$( A + B * C / D * E - F )$	$A B C * D / E * + F -$
$( A * ( B + ( C * ( D + ( E * ( F + G ) ) ) ) ) )$	$A B C D E F G + * + * + *$

## Algoritmo

Recebe uma expressão infixa representada por uma string `infix` que começa com '(' e termina com ')' seguido de '\0'. Devolve a correspondente expressão posfixa.

```
char *InfixaParaPosfixa (char infix[]) {  
    char *posfix, x;  
    char *p; int t;  
    int n, i, j;  
    n = strlen (infix);  
    posfix = malloc (n * sizeof (char));  
    p = malloc (n * sizeof (char));  
    processo iterativo  
    free (p);  
    posfix[j] = '\0';  
    return posfix;  
}
```

*processo iterativo*

```
t = 0; p[t++] = infix[0]; /* empilha '(' */
for (j = 0, i = 1; /*X*/ infix[i] != '\0'; i++) {
    /* p[0..t-1] é uma pilha de caracteres */
    switch (infix[i]) {
        case '(': p[t++] = infix[i]; /* empilha */
            break;
        case ')': while (1) { /* desempilha */
            x = p[--t];
            if (x == '(') break;
            postfix[j++] = x; }
            break;
        demais casos
    }
}
```

*demais casos*

```
case '+':  
case '-': while (1) {  
    x = p[t-1];  
    if (x == '(') break;  
    --t; /* desempilha */  
    postfix[j++] = x; }  
    p[t++] = infix[i]; /* empilha */  
    break;  
case '*':  
case '/': while (1) {  
    x = p[t-1];  
    if (x == '(' || x == '+' || x == '-')  
        break;  
    --t;  
    postfix[j++] = x; }  
    p[t++] = infix[i];  
    break;  
default: postfix[j++] = infix[i];
```

Aplicação de InfixaParaPosfixa à expressão  $(A * (B * C + D))$ 

Valores das variáveis a cada passagem pelo ponto X:

infix[0..i-1]	p[0..t-1]	posfix[0..j-1]
(	(	
( A	(	A
( A *	( *	A
( A * (	( * (	A
( A * ( B	( * (	A B
( A * ( B *	( * ( *	A B
( A * ( B * C	( * ( *	A B C
( A * ( B * C +	( * ( +	A B C *
( A * ( B * C + D	( * ( +	A B C * D
( A * ( B * C + D )	( *	A B C * D +
( A * ( B * C + D ) )		A B C * D + *

## Pilha implementada em lista encadeada

```
typedef struct cel {  
    int         valor;  
    struct cel *seg;  
} célula;
```

### Decisões de projeto

- ▶ lista com cabeça
- ▶ segunda célula: topo da pilha

## Pilha vazia

```
célula cabeça;
célula *p;
p = &cabeça; /* p->seg é o topo da pilha */
p->seg = NULL;
```

## Insere

```
void Empilha (int y, célula *p) {
    célula *nova;
    nova = malloc (sizeof (célula));
    nova->valor = y;
    nova->seg = p->seg;
    p->seg = nova;
}
```

## Remove

```
int Desempilha (célula *p) {  
    int x; célula *q;  
    q = p->seg;  
    x = q->valor;  
    p->seg = q->seg;  
    free (q);  
    return x;  
}
```

# Busca em vetor ordenado

Problema:

Encontrar um dado número  $x$   
num vetor crescente  $v[0..n-1]$ .

Vetor é **crescente** se  $v[0] \leq v[1] \leq \dots \leq v[n-1]$ .

## Problema mais geral

Dado  $x$  e um vetor crescente  $v[0..n-1]$ ,  
encontrar  $j$  tal que  $v[j-1] < x \leq v[j]$ .

- ▶  $0 \leq j \leq n$
- ▶ se  $j = 0$  então  $x \leq v[0]$
- ▶ se  $j = n$  então  $v[n-1] < x$
- ▶ imagine  $v[-1] = -\infty$  e  $v[n] = \infty$

0	111	222	333	444	555	555	666	777	888	888	888	999	999	12
---	-----	-----	-----	-----	-----	-----	-----	-----	-----	-----	-----	-----	-----	----

Se  $x = 555$  então  $j = 4$ . Se  $x = 1000$  então  $j = 13$ . Se  $x = 110$  então  $j = 0$ .

## Algoritmo de busca seqüencial

Recebe um vetor crescente  $v[0..n-1]$  com  $n \geq 1$  e um inteiro  $x$ .  
Devolve um índice  $j$  em  $0..n$  tal que  $v[j-1] < x \leq v[j]$ .

```
int BuscaSeqüencial (int x, int n, int v[]) {  
    int j = 0;  
    while (j < n && v[j] < x) ++j;  
    return j;  
}
```

- ▶ invariante: no começo de cada iteração tem-se  $v[j-1] < x$
- ▶ consumo de tempo: proporcional a  $n$

## Algoritmo de busca binária

Recebe um vetor crescente  $v[0..n-1]$  com  $n \geq 1$  e um inteiro  $x$ .  
Devolve um índice  $j$  em  $0..n$  tal que  $v[j-1] < x \leq v[j]$ .

```
int BuscaBinária (int x, int n, int v[]) {  
    int e, m, d;  
    e = -1; d = n;  
    while /*X*/ e < d - 1) {  
        m = (e + d)/2;  
        if (v[m] < x) e = m;  
        else d = m;  
    }  
    return d;  
}
```

Invariante: a cada passagem pelo ponto X temos  $v[e] < x \leq v[d]$ .



## Consumo de tempo

- ▶ em cada iteração, o tamanho do vetor em jogo é  $d - e - 1$
- ▶ tamanho do vetor na primeira, segunda, terceira, etc. iterações:  
 $n$ ,  $n/2$ ,  $n/4$ , ...,  $n/2^k$ , ...
- ▶ número total de iterações:  $\cong \log_2 n$
- ▶ consumo de tempo: proporcional a  $\log_2 n$

## Versão recursiva

```
int BuscaBinária2 (int x, int n, int v[]) {  
    return BuscaBinR (x, -1, n, v);  
}
```

BuscaBinR recebe um vetor crescente  $v[e..d]$  e um  $x$  tal que  $v[e] < x \leq v[d]$ . Devolve um índice  $j$  no intervalo  $e+1..d$  tal que  $v[j-1] < x \leq v[j]$ .

```
int BuscaBinR (int x, int e, int d, int v[]) {  
    if (e == d-1) return d;  
    else {  
        int m = (e + d)/2;  
        if (v[m] < x)  
            return BuscaBinR (x, m, d, v);  
        else  
            return BuscaBinR (x, e, m, v);  
    }  
}
```

# ALGORITMOS DE ORDENAÇÃO

## Problema

Rearranjar os elementos de um vetor  $v[0..n-1]$  de tal modo que ele fique **crescente**.

Vetor é **crescente** se  $v[0] \leq v[1] \leq \dots \leq v[n-1]$ .

# Ordenação por inserção por seleção

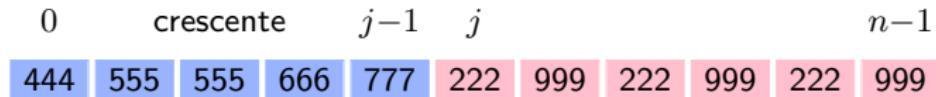
## Algoritmo de ordenação por inserção

Rearranja o vetor  $v[0..n-1]$  em ordem crescente.

```
void Inserção (int n, int v[]) {  
    int i, j, x;  
    for (j = 1; /*A*/ j < n; j++) {  
        x = v[j];  
        for (i = j-1; i >= 0 && v[i] > x; i--)  
            v[i+1] = v[i];  
        v[i+1] = x;  
    }  
}
```

Invariante: a cada passagem pelo ponto A

1.  $v[0..n-1]$  é uma permutação do vetor original
2. o vetor  $v[0..j-1]$  é crescente



## Consumo de tempo

- ▶ proporcional ao número de execuções de “ $v[i] > x$ ”
- ▶ no pior caso, esse número é  $\sum_{j=1}^{n-1} j = n(n-1)/2$
- ▶ consumo de tempo total: no máximo  $n^2$  unidades de tempo

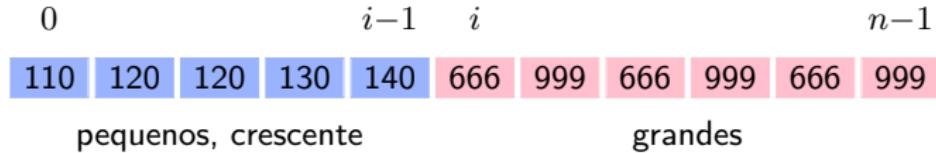
## Algoritmo de seleção

Rearranja o vetor  $v[0..n-1]$  em ordem crescente.

```
void Seleção (int n, int v[]) {  
    int i, j, min, x;  
    for (i = 0; /*A*/ i < n-1; i++) {  
        min = i;  
        for (j = i+1; j < n; j++)  
            if (v[j] < v[min]) min = j;  
        x = v[i]; v[i] = v[min]; v[min] = x;  
    }  
}
```

Invariante: a cada passagem pelo ponto A

1.  $v[0..n-1]$  é uma permutação do vetor original
2.  $v[0..i-1]$  está em ordem crescente
3.  $v[i-1] \leq v[j]$  para  $j = i, i+1, \dots, n-1$



## Consumo de tempo

- no máximo  $n^2$  unidades de tempo

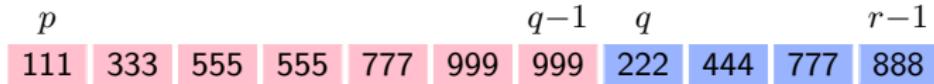
# Algoritmo Mergesort

## Problema principal

Rearranjar os elementos de um vetor  $v[0..n-1]$  de tal modo que ele fique **crescente**, ou seja, de modo que  $v[0] \leq v[1] \leq \dots \leq v[n-1]$ .

## Problema auxiliar: intercalação

Rearranjar  $v[p..r-1]$  em ordem crescente sabendo que  $v[p..q-1]$  e  $v[q..r-1]$  são crescentes.



## Algoritmo de intercalação

Recebe vetores crescentes  $v[p..q-1]$  e  $v[q..r-1]$   
e rearranja  $v[p..r-1]$  em ordem crescente.

```
void Intercala (int p, int q, int r, int v[]) {  
    int i, j, k, *w;  
    w = malloc ((r-p) * sizeof (int));  
    i = p; j = q; k = 0;  
    while (i < q && j < r) {  
        if (v[i] <= v[j]) w[k++] = v[i++];  
        else w[k++] = v[j++];  
    }  
    while (i < q) w[k++] = v[i++];  
    while (j < r) w[k++] = v[j++];  
    for (i = p; i < r; i++) v[i] = w[i-p];  
    free (w);  
}
```

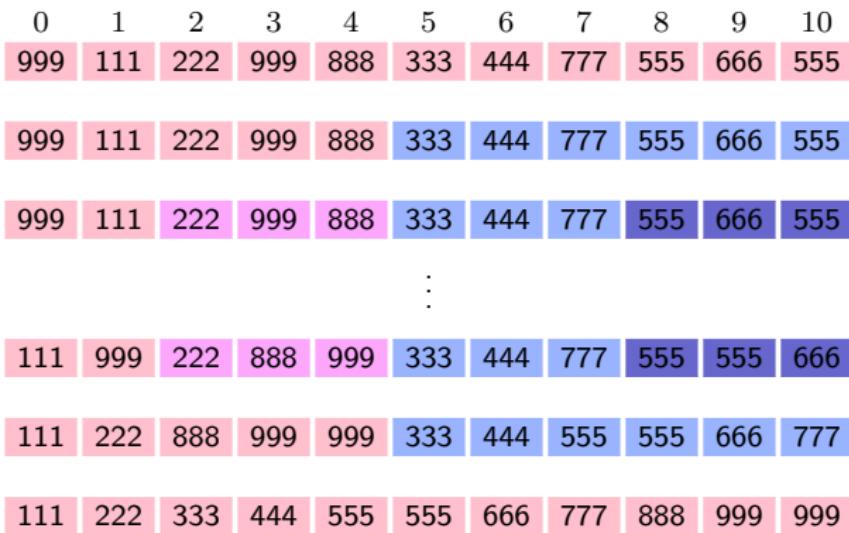
## Consumo de tempo do algoritmo Intercala

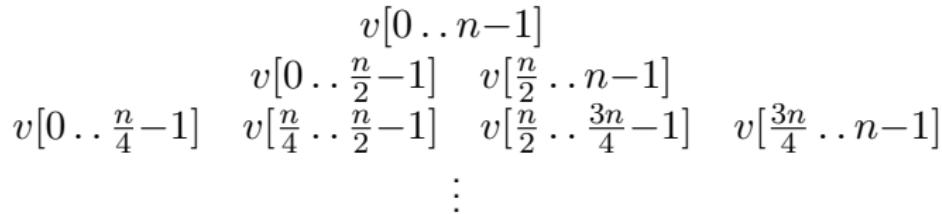
- ▶ proporcional ao número de elementos do vetor

## Algoritmo Mergesort (ordena por intercalação)

Rearranja o vetor  $v[p..r-1]$  em ordem crescente.

```
void Mergesort (int p, int r, int v[]) {  
    if (p < r - 1) {  
        int q = (p + r)/2;  
        Mergesort (p, q, v);  
        Mergesort (q, r, v);  
        Intercala (p, q, r, v);  
    }  
}
```





## Consumo de tempo do Mergesort

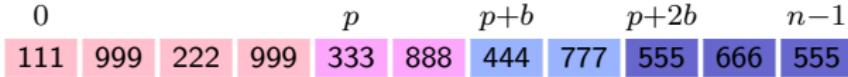
- ▶ aproximadamente  $\log_2 n$  “rodadas”
- ▶ cada “rodada” consome  $n$  unidades de tempo
- ▶ total:  $n \log_2 n$  unidades de tempo

## Versão iterativa

```

void MergesortI (int n, int v[]) {
    int p, r, b = 1;
    while (b < n) {
        p = 0;
        while (p + b < n) {
            r = p + 2*b;
            if (r > n) r = n;
            Intercala (p, p+b, r, v);
            p = p + 2*b;
        }
        b = 2*b;
    }
}

```



# Algoritmo Heapsort

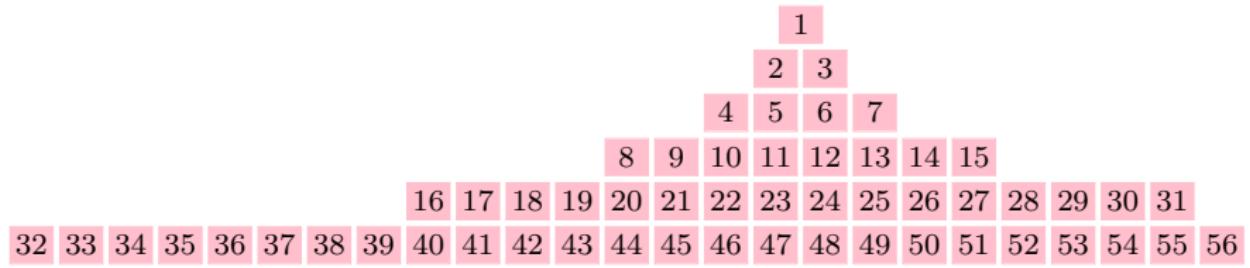
## Problema

Rearranjar os elementos de um vetor  $v[0..n-1]$  em ordem crescente.

## Definição

Um **max-heap** é um vetor  $v[1..m]$  tal que  $v[\lfloor \frac{1}{2}f \rfloor] \geq v[f]$  para  $f = 2, 3, \dots, m$ .

1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15
999	888	666	333	777	555	555	333	222	111	444	111	222	444	111



## Algoritmo auxiliar 1: inserção em um heap

Transforma  $v[1..m+1]$  em max-heap supondo que  $v[1..m]$  é max-heap.

```
void InsereEmHeap (int m, int v[]) {
    int f = m+1;
    while /*X*/ (f > 1 && v[f/2] < v[f]) {
        int t = v[f/2]; v[f/2] = v[f]; v[f] = t;
        f = f/2;
    }
}
```

- ▶ invariante no pto X:  $v[\lfloor \frac{1}{2}i \rfloor] \geq v[i]$  para  $i = 2, \dots, m+1$ ,  $i \neq f$
- ▶ consumo:  $\log_2(m + 1)$  unidades de tempo

1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14
98	97	96	95	94	93	92	91	90	89	87	86	85	99
98	97	96	95	94	93	99	91	90	89	87	86	85	92
98	97	99	95	94	93	96	91	90	89	87	86	85	92
99	97	98	95	94	93	96	91	90	89	87	86	85	92

Transforma  $v[1..14]$  em max-heap  
supondo que  $v[1..13]$  é max-heap.

## Algoritmo auxiliar 2

Transforma quase-max-heap  $v[1..m]$  em max-heap.

```
void SacodeHeap (int m, int v[]) {
    int t, f = 2;
    while /*X*/ (f <= m) {
        if (f < m && v[f] < v[f+1]) ++f;
        if (v[f/2] >= v[f]) break;
        t = v[f/2]; v[f/2] = v[f]; v[f] = t;
        f *= 2;
    }
}
```

- ▶  $v[1..m]$  é **quase-max-heap** se  $v[\lfloor \frac{1}{2}f \rfloor] \geq v[f]$  para  $f = 4, 5, \dots, m$
- ▶ invariante no ponto X:  $v[\lfloor \frac{1}{2}i \rfloor] \geq v[i]$  quando  $i \neq f$  e  $i \neq f+1$
- ▶ consumo:  $\log_2 m$  unidades de tempo

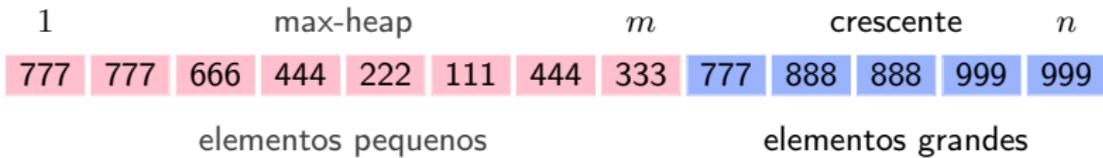
## Algoritmo Heapsort

Rearranja vetor  $v[1..n]$  de modo que ele fique crescente.

```
void Heapsort (int n, int v[]) {  
    int m;  
    for (m = 1; m < n; m++)  
        InsereEmHeap (m, v);  
    for (m = n; /*X*/ m > 1; m--) {  
        int t = v[1]; v[1] = v[m]; v[m] = t;  
        SacodeHeap (m-1, v);  
    }  
}
```

## Invariante no ponto X

- $v[1..m]$  é um max-heap
- $v[1..m] \leq v[m+1..n]$
- $v[m+1..n]$  está em ordem crescente



## Consumo de tempo do Heapsort

- ▶ no pior caso:  $n \log_2 n$  unidades de tempo

# Algoritmo Quicksort

Problema:

Rearranjar um vetor  $v[0..n-1]$   
em ordem crescente.

## Subproblema da separação: formulação vaga

Rearranjar um vetor  $v[p..r]$  de modo que os elementos pequenos fiquem todos do lado esquerdo e os grandes do lado direito.

## Formulação concreta

Rearranjar  $v[p..r]$  de modo que  $v[p..j-1] \leq v[j] < v[j+1..r]$  para algum  $j$  em  $p..r$ .

## Algoritmo da separação

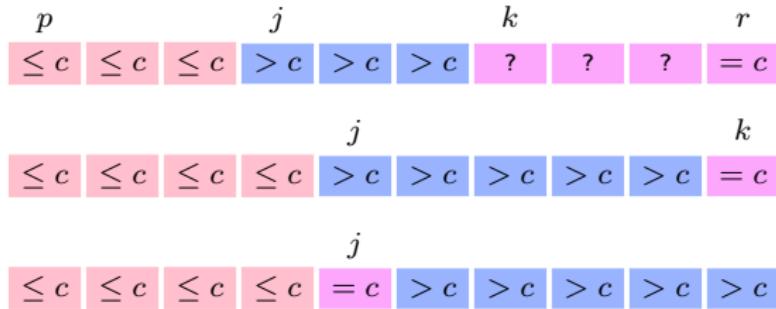
Recebe um vetor  $v[p..r]$  com  $p \leq r$ .

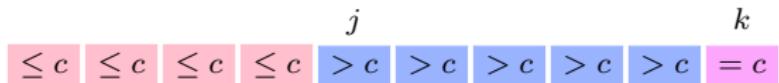
Rearranja os elementos do vetor e  
devolve  $j$  em  $p..r$  tal que  $v[p..j-1] \leq v[j] < v[j+1..r]$ .

```
int Separa (int p, int r, int v[]) {  
    int c, j, k, t;  
    c = v[r]; j = p;  
    for (k = p; /*A*/ k < r; k++)  
        if (v[k] <= c) {  
            t = v[j], v[j] = v[k], v[k] = t;  
            j++;  
        }  
    v[r] = v[j], v[j] = c;  
    return j;  
}
```

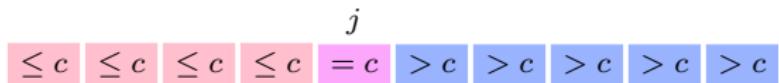
## Invariante no ponto A

- ▶  $v[p..r]$  é uma permutação do vetor original
- ▶  $v[p..j-1] \leq c < v[j..k-1]$  e  $v[r] = c$
- ▶  $p \leq j \leq k \leq r$





última passagem pelo ponto A



resultado final

## Consumo de tempo do algoritmo Separa

proporcional ao número de elementos do vetor

## Algoritmo Quicksort

Rearranja o vetor  $v[p..r]$ , com  $p \leq r + 1$ ,  
de modo que ele fique em ordem crescente.

```
void Quicksort (int p, int r, int v[]) {  
    int j;  
    if (p < r) {  
        j = Separa (p, r, v);  
        Quicksort (p, j - 1, v);  
        Quicksort (j + 1, r, v);  
    }  
}
```

## Consumo de tempo do Quicksort

- ▶ no pior caso:  $n^2$  unidades de tempo
- ▶ em média:  $n \log_2 n$  unidades de tempo

$$n := r - p + 1$$

## Quicksort com controle da altura da pilha de execução

Cuida primeiro do *menor* dos subvetores  $v[p..j-1]$  e  $v[j+1..r]$ .

```
void QuickSortP (int p, int r, int v[]) {  
    int j;  
    while (p < r) {  
        j = Separa (p, r, v);  
        if (j - p < r - j) {  
            QuickSortP (p, j - 1, v);  
            p = j + 1;  
        } else {  
            QuickSortP (j + 1, r, v);  
            r = j - 1;  
        }  
    }  
}
```

Altura da pilha de execução:  $\log_2 n$

# Algoritmos de enumeração

Enumerar = fazer uma lista  
de todos os objetos de um determinado tipo

## Problema

Fazer uma lista, sem repetições, de todas as subseqüências de  $1, 2, \dots, n$ .

1  
1 2  
1 2 3  
1 2 3 4  
1 2 4  
1 3  
1 3 4  
1 4  
2  
2 3  
2 3 4  
2 4  
3  
3 4  
4

## Ordem lexicográfica de seqüências

$\langle r_1, r_2, \dots, r_j \rangle$  precede  $\langle s_1, s_2, \dots, s_k \rangle$  se

1.  $j < k$  e  $\langle r_1, \dots, r_j \rangle = \langle s_1, \dots, s_j \rangle$  ou
2. existe  $i$  tal que  $\langle r_1, \dots, r_{i-1} \rangle = \langle s_1, \dots, s_{i-1} \rangle$  e  $r_i < s_i$

## Algoritmo de enumeração em ordem lexicográfica

Recebe  $n \geq 1$  e imprime todas as subseqüências não-vazias de  $1, 2, \dots, n$  em ordem lexicográfica.

```
void SubseqLex (int n) {  
    int *s, k;  
    s = malloc ((n+1) * sizeof (int));  
    processo iterativo  
    free (s);  
}
```

*processo iterativo*

```
s[0] = 0; k = 0;
while (1) {
    if (s[k] < n) {
        s[k+1] = s[k] + 1;
        k += 1;
    } else {
        s[k-1] += 1;
        k -= 1;
    }
    if (k == 0) break;
    imprima (s, k);
}
```

## Invariante

Cada iteração começa com subseqüência  $\langle s_1, s_2, \dots, s_k \rangle$  de  $\langle 1, 2, \dots, n \rangle$ .

$k$	0	1	2	3	4	5	6	7
	0	2	4	5	7	8	?	?

Vetor  $s$  no início de uma iteração  
de SubseqLex com  $n = 7$ .

## Versão recursiva

```
void SubseqLex2 (int n) {  
    int *s;  
    s = malloc ((n+1) * sizeof (int));  
    SseqR (s, 0, 1, n);  
    free (s);  
}  
  
void SseqR (int s[], int k, int m, int n) {  
    if (m <= n) {  
        s[k+1] = m;  
        imprima (s, k+1);  
        SseqR (s, k+1, m+1, n); /* inclui m */  
        SseqR (s, k, m+1, n); /* não inclui m */  
    }  
}
```

## Ordem lexicográfica especial

$\langle r_1, r_2, \dots, r_j \rangle$  precede  $\langle s_1, s_2, \dots, s_k \rangle$  se

1.  $j > k$  e  $\langle r_1, \dots, r_k \rangle = \langle s_1, \dots, s_k \rangle$  ou
2. existe  $i$  tal que  $\langle r_1, \dots, r_{i-1} \rangle = \langle s_1, \dots, s_{i-1} \rangle$  e  $r_i < s_i$

1	2	3	4
1	2	3	
1	2	4	
1	2		
1	3	4	
1	3		
1	4		
1			
2	3	4	
2	3		
2	4		
2			
3	4		
3			
4			

## Algoritmo de enumeração em ordem lexicográfica especial

Recebe  $n \geq 1$  e imprime, em ordem lexicográfica especial, todas as subsequências não-vazias de  $1, 2, \dots, n$ .

```
void SubseqLexEsp (int n) {
    int *s, k;
    s = malloc ((n+1) * sizeof (int));
    processo iterativo
    free (s);
}
```

*processo iterativo*

```
s[1] = 0; k = 1;
while (1) {
    if (s[k] == n) {
        k -= 1;
        if (k == 0) break;
    } else {
        s[k] += 1;
        while (s[k] < n) {
            s[k+1] = s[k] + 1;
            k += 1;
        }
    }
    imprima (s, k);
}
```

## Versão recursiva

Recebe  $n \geq 1$  e imprime todas as subseqüências de  $1, 2, \dots, n$  em ordem lexicográfica especial.

```
void SubseqLexEsp2 (int n) {
    int *s;
    s = malloc ((n+1) * sizeof (int));
    SseqEspR (s, 0, 1, n);
    free (s);
}
```

continua...

*continuação*

Recebe um vetor  $s[1..k]$  e imprime, em ordem lexicográfica especial, todas as seqüências da forma  $s[1], \dots, s[k], t[k+1], \dots$  tais que  $t[k+1], \dots$  é uma subseqüência de  $m, m+1, \dots, n$ . Em seguida, imprime a seqüência  $s[1], \dots, s[k]$ .

```
void SseqEspR (int s[], int k, int m, int n) {
    if (m > n) imprima (s, k);
    else {
        s[k+1] = m;
        SseqEspR (s, k+1, m+1, n); /* inclui m */
        SseqEspR (s, k, m+1, n); /* não inclui m */
    }
}
```

2	4	7	8	9
2	4	7	8	
2	4	7	9	
2	4	7		
2	4	8	9	
2	4	8		
2	4	9		
2	4	9		
2	4			

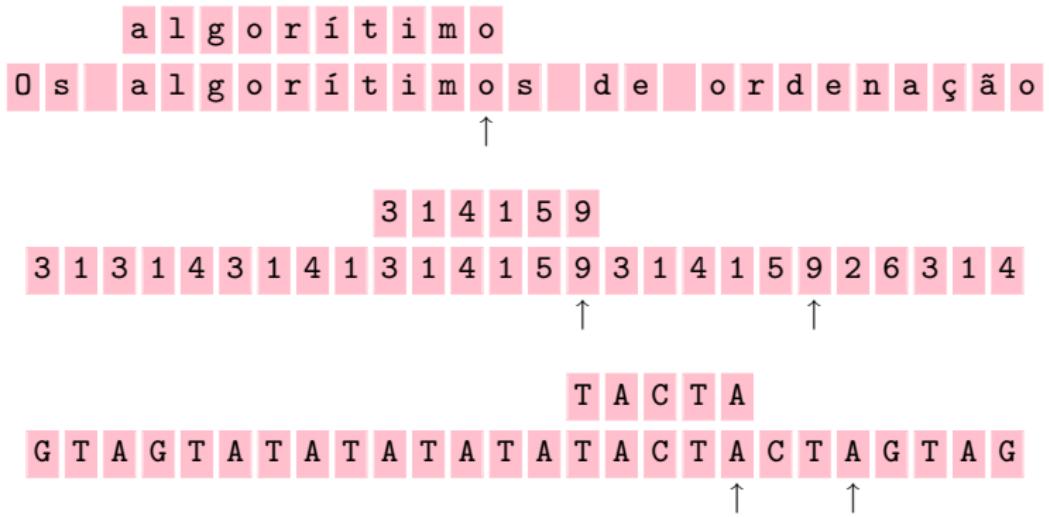
Resultado de SseqEspR ( $s, 2, 7, 9$ )

supondo  $s[1] = 2$  e  $s[2] = 4$ .

# Busca de palavras em um texto

Problema:

Encontrar as ocorrências de  $a[1..m]$  em  $b[1..n]$ .



## Definições

- ▶  $a[1..m]$  é **sufixo** de  $b[1..k]$  se  
 $m \leq k$  e  $a[1..m] = b[k-m+1..k]$
- ▶  $a[1..m]$  **ocorre em**  $b[1..n]$  se  
existe  $k$  no intervalo  $m..n$  tal que  $a[1..m]$  é sufixo de  $b[1..k]$

## Problema

Encontrar o número de ocorrências de  $a[1..m]$  em  $b[1..n]$ .

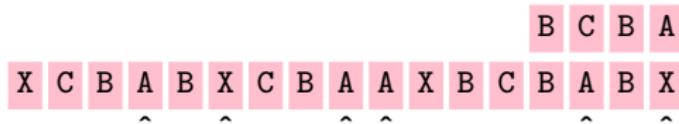
```
typedef unsigned char *palavra;
typedef unsigned char *texto;
```

## Algoritmo trivial

Recebe palavra  $a[1..m]$  e texto  $b[1..n]$ , com  $m \geq 1$  e  $n \geq 0$ , e devolve o número de ocorrências de  $a$  em  $b$ .

```
int trivial (palavra a, int m, texto b, int n) {
    int k, r, ocorrs;
    ocorrs = 0;
    for (k = m; k <= n; k++) {
        r = 0;
        while (r < m && a[m-r] == b[k-r]) r += 1;
        if (r >= m) ocorrs += 1;
    }
    return ocorrs;
}
```

# Algoritmo de Boyer-Moore



posições  $k$  em que  $a[1..4]$  é comparada com  $b[k-3..k]$

1	2	3	4	$c$	...	?	@	A	B	C	D	E	F	G	...
B	C	B	A	T1[c]	...	4	4	0	1	2	4	4	4	4	...

## Tabela de deslocamentos T1

$T1[c]$  é o menor  $t$  em  $0..m-1$  tal que  $a[m-t] = c$

## Primeiro algoritmo de Boyer-Moore

Recebe uma palavra  $a[1..m]$  e um texto  $b[1..n]$ , com  $m \geq 1$  e  $n \geq 0$ , e devolve o número de ocorrências de  $a$  em  $b$ .

Supõe que cada elemento de  $a$  e  $b$  pertence ao conjunto de caracteres 0..255.

```
int BoyerMoore1 (palavra a, int m, texto b, int n) {  
    int T1[256], i, k, r, ocorrs;  
    /* pré-processamento da palavra a */  
    for (i = 0; i < 256; i++) T1[i] = m;  
    for (i = 1; i <= m; i++) T1[a[i]] = m - i;  
    busca da palavra a no texto b  
    return ocorrs;  
}
```

*busca da palavra a no texto b*

```
ocorrs = 0; k = m;  
while (k <= n) {  
    r = 0;  
    while (m - r >= 1 && a[m-r] == b[k-r]) r += 1;  
    if (m - r < 1) ocorrs += 1;  
    if (k == n) k += 1;  
    else k += T1[b[k+1]] + 1;  
}
```

# Segundo algoritmo de Boyer-Moore

## Tabela de deslocamentos T2

$T2[i]$  é o menor  $t$  em  $1..m-1$  tal que  $m-t$  é bom para  $i$

$j$  é **bom para**  $i$  se  $a[i..m]$  é sufixo de  $a[1..j]$

ou  $a[1..j]$  é sufixo de  $a[i..m]$

1	2	3	4	5	6	$i$	6	5	4	3	2	1
C	A	A	B	A	A	$T2[i]$	1	3	6	6	6	6

1	2	3	4	5	6	7	8	$i$	8	7	6	5	4	3	2	1
B	A	-	B	A	.	B	A	$T2[i]$	3	3	6	6	6	6	6	6

1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	$i$	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1
B	A	-	B	A	*	B	A	*	B	A	$T2[i]$	3	3	3	3	3	9	9	9	9	9	9

## Segundo algoritmo de Boyer-Moore

Recebe uma palavra  $a[1..m]$  com  $1 \leq m \leq \text{MAX}$  e um texto  $b[1..n]$  e devolve o número de ocorrências de  $a$  em  $b$ .

```
int BoyerMoore2 (palavra a, int m, texto b, int n) {
    int T2[MAX], i, j, k, r, ocorrs;
    /* pré-processamento da palavra a */
    for (i = m; i >= 1; i--) {
        j = m-1; r = 0;
        while (m-r >= i && j-r >= 1)
            if (a[m-r] == a[j-r]) r += 1;
            else j -= 1, r = 0;
        T2[i] = m - j;
    }
    busca da palavra a no texto b
    return ocorrs;
}
```

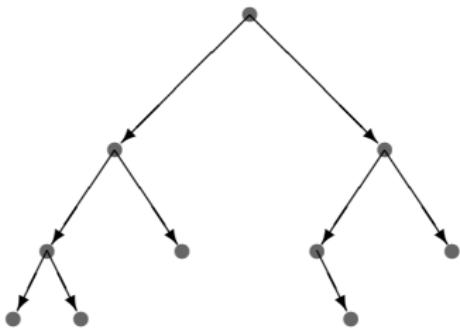
*busca da palavra a no texto b*

```
ocorrs = 0; k = m;  
while (k <= n) {  
    r = 0;  
    while (m - r >= 1 && a[m-r] == b[k-r]) r += 1;  
    if (m - r < 1) ocorrs += 1;  
    if (r == 0) k += 1;  
    else k += T2[m-r+1];  
}
```

## Consumo de tempo dos algoritmos de Boyer-Moore

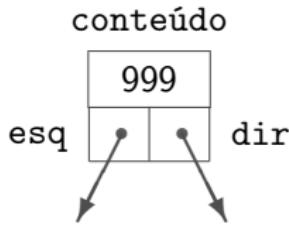
- ▶ pré-processamento:  $m^2$  unidades de tempo
- ▶ busca, pior caso:  $mn$  unidades de tempo
- ▶ busca, em média:  $n$  unidades de tempo

# Árvores binárias



## Estrutura de um nó

```
struct cel {  
    int         conteúdo;  
    struct cel *esq;  
    struct cel *dir;  
};  
typedef struct cel nó;
```

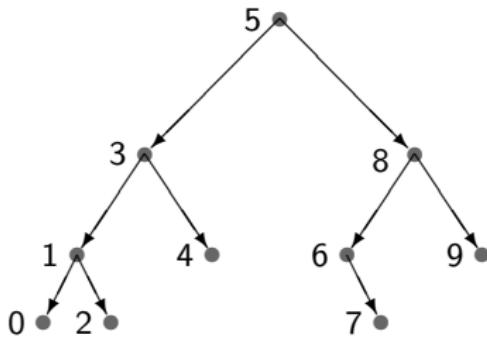


```
typedef nó *árvore;
```

## Varredura esquerda-raiz-direita

Visite

- ▶ a subárvore esquerda (em ordem e-r-d)
- ▶ depois a raiz
- ▶ depois a subárvore direita (em ordem e-r-d)



## Algoritmo de varredura e-r-d

Recebe uma árvore binária **r**  
e imprime o conteúdo de seus nós em ordem e-r-d.

```
void Erd (árvore r) {  
    if (r != NULL) {  
        Erd (r->esq);  
        printf ("%d\n", r->conteúdo);  
        Erd (r->dir);  
    }  
}
```

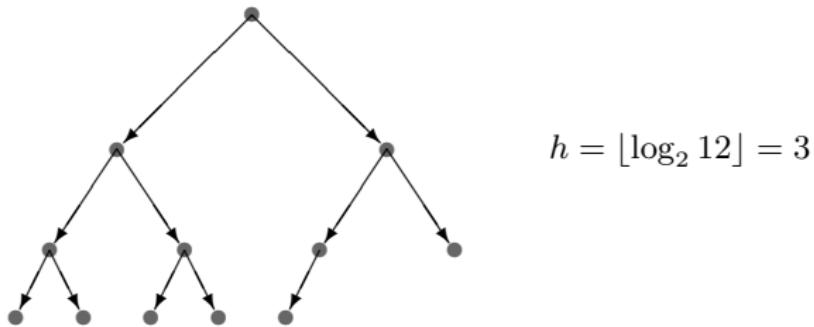
## Versão iterativa

```
void ErdI (árvore r) {  
    nó *p[100], *x;  
    int t = 0;  
    x = r;  
    while (x != NULL || t > 0) {  
        /* o topo da pilha p[0..t-1] está em t-1 */  
        if (x != NULL) {  
            p[t++] = x;  
            x = x->esq;  
        }  
        else {  
            x = p[--t];  
            printf ("%d\n", x->conteúdo);  
            x = x->dir;  
        }  
    }  
}
```

## Altura

- **de nó** = distância entre nó e seu descendente mais afastado
- **de árvore** = altura da raiz

Se árvore tem  $n$  nós e altura  $h$  então  $\lfloor \log_2 n \rfloor \leq h < n$ .



## Algoritmo da altura

Devolve a altura da árvore binária **r**.

```
int Altura (árvore r) {
    if (r == NULL)
        return -1; /* a altura de uma árvore vazia é -1 */
    else {
        int he = Altura (r->esq);
        int hd = Altura (r->dir);
        if (he < hd) return hd + 1;
        else return he + 1;
    }
}
```

## Estrutura de nó com campo pai

```
struct cel {  
    int         conteúdo;  
    struct cel *pai;  
    struct cel *esq;  
    struct cel *dir;  
};
```

## Algoritmo do nó seguinte

Recebe um nó  $x$  de uma árvore binária cujos nós têm campo pai e devolve o (endereço do) nó seguinte na ordem e-r-d.

A função supõe que  $x \neq \text{NULL}$ .

```
nó *Seguinte (nó *x) {
    if (x->dir != NULL) {
        nó *y = x->dir;
        while (y->esq != NULL) y = y->esq;
        return y;
    }
    while (x->pai != NULL && x->pai->dir == x)
        x = x->pai;
    return x->pai;
}
```

# Árvores binárias de busca

## Estrutura de um nó

```
struct cel {  
    int          chave;  
    int          conteúdo;  
    struct cel *esq;  
    struct cel *dir;  
};  
typedef struct cel nó;
```

## Árvore de busca: definição

$$\text{E.chave} \leq \text{X.chave} \leq \text{D.chave}$$

para todo nó **X**, todo nó **E** na subárvore esquerda de **X**  
e todo nó **D** na subárvore direita de **X**

## Algoritmo de busca

Recebe  $k$  e uma árvore de busca  $r$ .

Devolve um nó cuja **chave** é  $k$  ou devolve **NULL** se tal nó não existe.

```
nó *Busca (árvore r, int k) {
    if (r == NULL || r->chave == k)
        return r;
    if (r->chave > k)
        return Busca (r->esq, k);
    else
        return Busca (r->dir, k);
}
```

## Versão iterativa

```
while (r != NULL && r->chave != k) {  
    if (r->chave > k) r = r->esq;  
    else r = r->dir;  
}  
return r;
```

```
nó *novo;
novo = malloc (sizeof (nó));
novo->chave = k;
novo->esq = novo->dir = NULL;
```

## Algoritmo de inserção

Recebe uma árvore de busca **r** e uma folha avulsa **novo**.

Insere **novo** na árvore de modo que a árvore continue sendo de busca e devolve o endereço da nova árvore.

```
árvore Insere (árvore r, nó *novo) {
    nó *f, *p;
    if (r == NULL) return novo;
    processo iterativo
    return r;
}
```

*processo iterativo*

```
f = r;
while (f != NULL) {
    p = f;
    if (f->chave > novo->chave) f = f->esq;
    else f = f->dir;
}
if (p->chave > novo->chave) p->esq = novo;
else p->dir = novo;
```

## Algoritmo de remoção da raiz

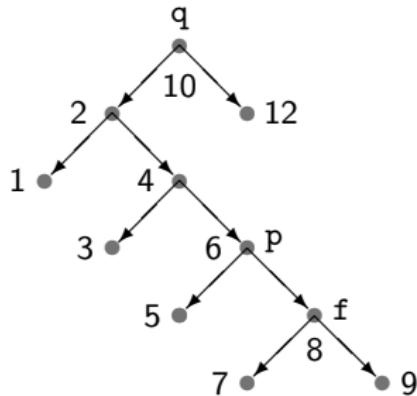
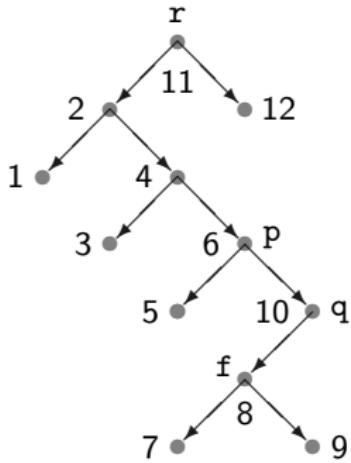
Recebe uma árvore não-vazia **r**, remove a raiz da árvore e rearranja a árvore de modo que ela continue sendo de busca. Devolve o endereço da nova raiz.

```
árvore RemoveRaiz (árvore r) {
    nó *p, *q;
    if (r->esq == NULL) q = r->dir;
    else {
        processo iterativo
    }
    free (r);
    return q;
}
```

*processo iterativo*

```
p = r; q = r->esq;
while (q->dir != NULL) {
    p = q; q = q->dir;
}
/* q é o nó anterior a r na ordem e-r-d */
/* p é o pai de q */
if (p != r) {
    p->dir = q->esq;
    q->esq = r->esq;
}
q->dir = r->dir;
```

## Exemplo: antes e depois de RemoveRaiz



nó  $f$  passa a ser o filho direito de  $p$

nó  $q$  fica no lugar de  $r$

## Remoção do filho esquerdo de x

```
x->esq = RemoveRaiz (x->esq);
```

## Remoção do filho direito de x

```
x->dir = RemoveRaiz (x->dir);
```

## Consumo de tempo da busca, inserção e remoção

- ▶ pior caso: proporcional à altura da árvore
- ▶ árvore “balanceada”: proporcional a  $\log_2 n$

$n$  = número de nós da árvore

Fim