

Aula 19

Grav de Brouwer

1

- Lembre que $H_n(S^n, \mathbb{Z}) \cong H_n(S^n) \cong \mathbb{Z}$
- Seja $[S^n]$ o gerador de $H_n(S^n)$ correspondente à 1 no isomorfismo acima (Determinado pela escolha de orientação em S^n)

• Se $f: S^n \rightarrow S^n \Rightarrow f_*: H_n(S^n) \rightarrow H_n(S^n)$ é homomorfismo.

Logo, f_* é determinado por $f_* \underbrace{[S^n]}_1 = \underbrace{a}_{a} [S^n]$

Def: O grav de f é $\deg f \in \mathbb{Z}$ t.q.
 $(f_*[S^n] =) f_*(1) = \deg f (= \deg f \cdot [S^n])$ (OBS: Não depende da escolha de orientação)

OBS: Se M, N são n -variedades fechadas orientadas com classe fundamental $[M]$ & $[N]$, e $f: M \rightarrow N$ é contínua

$\Rightarrow \deg f$ é definido por $f_*[M] = (\deg f)[N]$
depende da escolha de orientação.

Propriedades de \deg : (para $f: S^n \rightarrow S^n$)

1) $\deg(\text{Id}_{S^n}) = 1$ (pois $\text{Id}_* = \text{Id}$)

2) Se f não é sobrejetora $\Rightarrow \deg(f) = 0$

pois: se $y \in S^n$, $y \notin \text{Im } f \Rightarrow S^n \xrightarrow{\bar{f}} S^n - \{y\} \xrightarrow{i} S^n$

mas $S^n - \{y\} \cong \mathbb{R}^n \Rightarrow H_n(S^n - y) = 0 \Rightarrow \bar{f}_* = 0$ & f

$f_* = i_* \circ \bar{f}_* \Rightarrow f_* = 0$

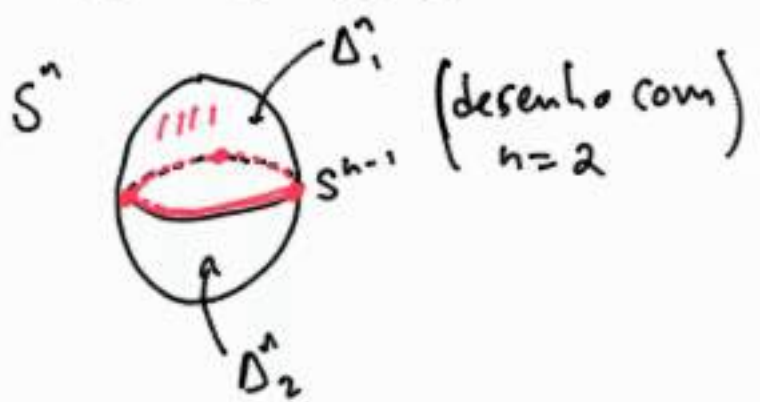
3) Se $f \simeq g \Rightarrow \deg f = \deg g$
 pois $f_* = g_*$

4) $\deg(f \circ g) = (\deg f) \cdot (\deg g)$ pois $(f \circ g)_* = f_* \circ g_*$
 $\Rightarrow (f \circ g)_* [S^n] = f_* \circ g_* [S^n] = f_* (\deg g [S^n]) =$
 $= (\deg g) f_* [S^n] = (\deg g) \cdot (\deg f) [S^n].$

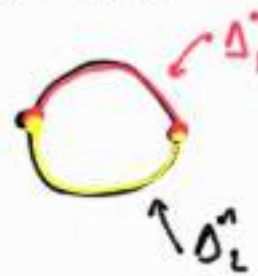
5) Se f é equivalência de homotopia $\Rightarrow \deg(f) = \pm 1$
 pois $f \circ g \simeq \text{Id} \Rightarrow (\deg f) \cdot (\deg g) = 1 \Rightarrow \deg f = \pm 1$

6) Se f é uma reflexão que fixa $S^{n-1} \subset S^n$ então $\deg f = -1$

Pois: Considere a estrutura de Δ -complexo em S^n com exatamente dois n -simplices colados ao longo de $S^{n-1} \subset S^n$



desenho com $n=1$



Em geral:
 S^n é obtido colando dois discos $\cong \Delta^n$ (os hemisférios) ao longo do equador

Então $\Delta_1^n - \Delta_2^n$ gera $H_n(S^n)$, e $f_* (\Delta_1^n - \Delta_2^n) = \Delta_2^n - \Delta_1^n = -(\Delta_1^n - \Delta_2^n)$.

Alternativamente:

$$S^n = \Sigma S^{n-1} = \text{Con}_v(S^{n-1}) \cup \text{Con}_{-v}(S^{n-1})$$

$\Rightarrow n$ -simplexos de S^n orientados coerentemente são

$$\{ [v, \sigma_i], -[-v, \sigma_i] \mid \sigma_i \text{ é } (n-1)\text{-simplexo de } S^{n-1} \text{ orientados coerentemente} \}$$

o sinal é para induzir orientação oposta em σ_i

$$\curvearrowright = -[S^n]$$

$$\Rightarrow [S^n] = \sum_i [v, \sigma_i] - [-v, \sigma_i] \Rightarrow f_* [S^n] = \sum_i f_* [v, \sigma_i] - f_* [-v, \sigma_i] = \sum_i [-v, \sigma_i] - [v, \sigma_i] =$$

7) Se $A: S^n \rightarrow S^n$, $A(x) = -x \Rightarrow \deg A = (-1)^{n+1}$

Pois: Seja $r_i: S^n \rightarrow S^n$,

$$r_i(x_1, \dots, x_{n+1}) = (x_1, \dots, x_{i-1}, -x_i, x_{i+1}, \dots, x_{n+1})$$

} reflexão que
fixa S^{n-1}
 $= \{(x_1, \dots, x_{n+1}) \in S^n \mid x_i = 0\}$

$$\Rightarrow A = r_1 \circ r_2 \circ \dots \circ r_{n+1} \Rightarrow \deg A = \deg r_1 \cdot \dots \cdot \deg r_{n+1} = (-1)^{n+1}$$

Consequências:

Note que:

Prop: $A \simeq \text{Id}_{S^n} \Leftrightarrow n$ é ímpar

Dem: (\Rightarrow) Se $A \simeq \text{Id}_{S^n} \Rightarrow \deg A = \deg \text{Id} \Rightarrow (-1)^{n+1} = 1 \Rightarrow n$ é ímpar

(\Leftarrow) Seja $n = 2k-1$ e considere $S^{2k-1} \subset \mathbb{R}^{2k} = \mathbb{C}^k$

Seja $H: S^{2k-1} \times I \rightarrow S^{2k-1}$

$$H(z_1, \dots, z_k, t) = (e^{i\pi t} z_1, \dots, e^{i\pi t} z_k)$$

$$\Rightarrow \begin{cases} H(z_1, \dots, z_k, 0) = (z_1, \dots, z_k) \\ H(z_1, \dots, z_k, 1) = (-z_1, \dots, -z_k) \end{cases}$$

$$\square$$

Prop: Se f não tem ponto fixo $\Rightarrow \deg f = (-1)^{n+1}$

Dem: Se $f(x) \neq x \Rightarrow$ o segmento de reta passando por $-x$ & $f(x)$ não passe pela origem, ou seja

$$(1-t)f(x) - tx \neq 0 \quad \forall t \in [0, 1].$$

$$\text{Seja } H(x, t) = \frac{(1-t)f(x) - tx}{\|(1-t)f(x) - tx\|} \Rightarrow \begin{cases} H(x, 0) = f(x) \\ H(x, 1) = -x = A(x) \end{cases}$$

$$\Rightarrow f \simeq A \Rightarrow \deg f = (-1)^{n+1} \quad \square$$

Teorema (da bola cabeluda) / Exercício!

④

$\exists \xi \in \mathcal{X}(S^n)$, $\xi(x) \neq 0 \forall x \Leftrightarrow n$ é ímpar

Dica: Mostre que se $\exists \xi$ então

$$H(x,t) = \cos(t\pi)x + \sin(t\pi) \frac{\xi(x)}{\|\xi(x)\|}$$

é homotopia entre A & Id_{S^n} .

Teorema: Se $G \neq \{1\}$ age livremente em $S^{2k} \Rightarrow G = \mathbb{Z}_2$

Dem: Suponha que $G \curvearrowright S^{2k}$ livremente. Seja

$$\Psi: G \rightarrow \text{Homeo}(S^{2k}) \quad \text{a ação}$$

ou seja

$$\Psi_g: S^{2k} \rightarrow S^{2k} \\ x \mapsto gx$$

Como Ψ_g é homeo $\Rightarrow \deg \Psi_g = \pm 1$

Note que

$$\deg: G \rightarrow \mathbb{Z}_2 \quad \text{é homomorfismo} \\ g \mapsto \deg \Psi_g$$

pois $\deg(gh) = \deg \Psi_{gh} = \deg(\Psi_g \circ \Psi_h) = \deg \Psi_g \cdot \deg \Psi_h = \deg(g) \deg(h)$

Além disso, se $g \neq 1 \Rightarrow \Psi_g$ não tem ponto fixo (Ação Livre)

$$\Rightarrow \deg(g) = (-1)^{2k+1} = -1$$

Logo $\left. \begin{array}{l} \cdot) \deg \text{ é sobrejetor} \\ \cdot) \text{Ker } \deg = \{1\} \end{array} \right\} \Rightarrow \deg \text{ é isomorfismo} \quad \square$

Pergunta: Como calcular $\deg f$?

(5)

Ideia: Em "casos bons", $\deg f$ pode ser calculado como uma soma de graus locais.

• Suponha que existe $y \in S^n$ tal que $f^{-1}(y) = \underbrace{\{x_1, \dots, x_m\}}_{\text{finito}} \subset S^n$
(por exemplo, se f é suave (ou C^1) tome y um valor regular, i.e., t.q. $df_x: T_x S^n \rightarrow T_y S^n$ é sobrejetor $\forall x \in f^{-1}(y)$
 \rightarrow Existe pelo teorema de Sard)

• Sejam $U_i \subset S^n$ vizinhanças abertas de x_i tais que
 $\rightarrow U_i \cap U_j = \emptyset \quad \forall i \neq j$
 $\rightarrow f(U_i) = V \subset S^n$ viz. aberta de y , $\forall i$

• Note que:

1) $H_n(U_i, U_i - x_i) \cong H_n(S^n, S^n - x_i)$ por excisão com $A = S^n - x_i$, $B = U_i$
isomorfismo natural

2) $H_n(S^n, S^n - x_i) \cong H_n(S^n)$ pela sequência longa do par

Logo, fixando o isomorfismo $H_n(S^n) \cong \mathbb{Z}$ (i.e., fixando orientação em S^n)
obtemos isomorfismos

$$H_n(U_i, U_i - x_i) \cong \mathbb{Z} \cong H_n(V, V - y) \quad \forall i$$

• Temos $f: (U_i, U_i - x_i) \rightarrow (V, V - y)$ aplicação de pares

Def: O grau local de f em x_i , denotado por $\deg f|_{x_i}$, é

$$f_x: H_n(U_i, U_i - x_i) \rightarrow H_n(V, V - y)$$
$$1 \longmapsto \deg f|_{x_i}$$

Proposição: Se existe $y \in S^n$ tal que $f^{-1}(y) = \{x_1, \dots, x_m\} \subset S^n$ (6)

então $\boxed{\deg f = \sum_{i=1}^m \deg f|_{x_i}}$

Dem: Note que

• $H_n(S^n, S^n - f^{-1}(y)) = H_n(S^n, S^n - \{x_1, \dots, x_m\}) \xrightarrow{\text{excisão}} H_n(\coprod_i U_i, \coprod_i U_i - x_i) \cong$
 $\cong \bigoplus_{i=1}^m H_n(U_i, U_i - x_i) \cong \mathbb{Z} \oplus \dots \oplus \mathbb{Z} = \mathbb{Z}^m$

• Se $k_i: (U_i, U_i - x_i) \longrightarrow (S^n, S^n - f^{-1}(y))$ é a inclusão,

$$\Rightarrow k_{i*}: \mathbb{Z} \longrightarrow \mathbb{Z}^m$$

$$1 \longmapsto (0, \dots, \underset{i}{1}, 0, \dots, 0)$$

Queremos relacionar:

$$H_n(S^n) \xrightarrow[(\deg f)_*]{f_*} H_n(S^n) \quad \text{com} \quad H_n(U_i, U_i - x_i) \xrightarrow[(\deg f|_{x_i})_*]{f_*} H_n(U_i, U_i - y)$$

Por um lado, temos que

$$\begin{array}{ccc} H_n(U_i, U_i - x_i) & \xrightarrow{f_*} & H_n(U_i, U_i - y) \\ k_i \downarrow & \subset & \downarrow \cong \text{(Excisão)} \quad \text{(Identificação Canônica!)} \\ H_n(S^n, S^n - f^{-1}(y)) & \xrightarrow{f_*} & H_n(S^n, S^n - y) \end{array}$$

Usando a identificação canônica $H_n(U_i, U_i - y) \cong H_n(S^n, S^n - y)$

$\Rightarrow \boxed{f_* \circ k_i(1) = \deg f|_{x_i}} \quad (*)$

Por outro lado temos

(7)

$$\begin{array}{ccc}
 H_n(S^n, S^n - f^{-1}(y)) & \xrightarrow{f_*} & H_n(S^n, S^n - y) \\
 \uparrow j & \wr & \uparrow \cong \\
 H_n(S^n) & \xrightarrow{f_*} & H_n(S^n)
 \end{array}
 \quad \begin{array}{l}
 \text{(Seq. longa do} \\
 \text{par)}
 \end{array}
 \quad \begin{array}{l}
 \text{(Identificação} \\
 \text{Canônica)}
 \end{array}$$

Usando a identificação canônica $H_n(S^n, S^n - y) \cong H_n(S^n)$ temos

$$\boxed{f_* \circ j(1) = \deg f} \quad (2)$$

Logo, precisamos comparar $j(1)$ com $k_i(1)$. Temos

$$\begin{array}{ccc}
 \begin{array}{c} \text{existência} \\ \wr \\ H_n(U_i, U_i - x_i) \end{array} & \begin{array}{c} \text{(3)} \\ \downarrow k_i \end{array} & \\
 H_n(S^n, S^n - x_i) \xleftarrow{p_i} H_n(S^n, S^n - f^{-1}(y)) & & \\
 \begin{array}{c} \wr \\ \text{Seq. longa} \\ \text{do par} \end{array} \uparrow & \begin{array}{c} \text{(4)} \\ \uparrow j \end{array} & \\
 H_n(S^n) & &
 \end{array}$$

onde p_i é a projeção

$H_n(S^n, S^n - f^{-1}(y)) \cong \mathbb{Z}^m$
no i -ésimo fator

$H_n(S^n, S^n - x_i) \cong \mathbb{Z}$
induzido pela inclusão
 $(S^n, S^n - f^{-1}(y)) \hookrightarrow (S^n, S^n - x_i)$

$$(3) \Rightarrow p_i \circ k_i(1) = 1 \quad \forall i$$

$$(4) \Rightarrow p_i \circ j(1) = 1 \quad \forall i \Rightarrow j(1) = (1, 1, \dots, 1) = \sum_{i=1}^m k_i(1)$$

Juntando tudo, obtemos que

$$\deg(f) = f_* j(1) = f_* \sum_{i=1}^m k_i(1) = \sum_{i=1}^m f_* k_i(1) = \sum_{i=1}^m \deg f|_{x_i} \quad \square$$

Pergunta: Como calcular $\deg f|_{x_i}$?

• Se $f: S^n \rightarrow S^n$ é suave (ou pelo menos C^1) & $y \in S^n$ é valor regular

$\Rightarrow f^{-1}(y) = \{x_1, \dots, x_m\}$ e $\deg f|_{x_i} = \begin{cases} +1 & \text{se } d_{x_i}f \text{ preserva orientação} \\ -1 & \text{se } d_{x_i}f \text{ inverte orientação} \end{cases}$

OBS: A demonstração desta afirmação é parte do conteúdo do projeto 2 (valendo +0,5 ptos na média)

Consequência/Exemplo:

Seja $f_m: S^1 \rightarrow S^1$

$f_m(z) = z^m, m \in \mathbb{Z}$

$\Rightarrow \boxed{\deg f_m = m}$

Dem:

• Se $m=0 \Rightarrow f_0 \equiv 1$ constante $\Rightarrow \deg f_0 = 0$

• Se $m < 0 \Rightarrow f_m = f_{-1} \circ f_{|m|}$ onde $f_{-1}(z) = z^{-1}$

Note que

$f_{-1}(x+iy) = \frac{1}{x+iy} = \frac{x-iy}{x^2+y^2} = x-iy$

ou seja

$f_{-1}(x,y) = (x,-y)$ é uma reflexão

$\Rightarrow \deg f_m = -\deg f_{|m|} \Rightarrow$ basta calcular quando $m > 0$

• $m > 0$ $f_m^{-1}(1) = \{z_1, \dots, z_m\}$ raízes da unidade

& $d_{z_k}f$ preserva orientação (f é uma rotação) $\Rightarrow \deg f_m = m \quad \square$