

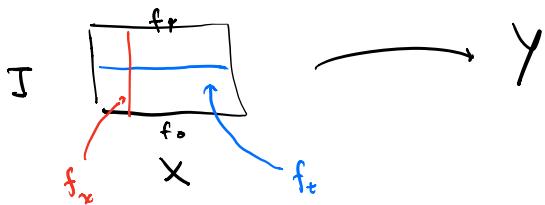
## Aula 5: Homotopia

- Sejam  $f_0, f_1: X \rightarrow Y$  contínuas

①

Def: Uma homotopia entre  $f_0$  e  $f_1$  é uma função contínua

$$H: X \times I \rightarrow Y \text{ tal que } H(x, 0) = f_0(x) \quad \forall x \in X \\ H(x, 1) = f_1(x)$$



OBS: Para cada  $t \in I$ ,  $f_t = H(-, t): X \rightarrow Y$  é contínua pois é a composta de

$$X \xrightarrow{\quad} X \times I \xrightarrow{H} Y \\ x \mapsto (x, t)$$

Além disso,  $\forall x \in X$ ,  $f_x = H(x, -): I \rightarrow Y$  é uma curva contínua ligando  $f_0(x)$  a  $f_1(x)$  em  $Y$ .

OBS: Intuitivamente, pensamos em  $H: I \rightarrow C(X, Y)$  é uma curva "contínua" ligando  $f_0$  a  $f_1$ . Isso pode ser tornado preciso:

- $C(X, Y)$  é um espaço topológico com a topologia compacto-aberta:

$$\text{Sub-base: } \mathcal{N}(K, U) = \{f: X \rightarrow Y \mid f(K) \subset U, K \subset X \text{ cpt}, U \subset Y \text{ aberto}\}$$

- Se  $X$  é localmente compacto e Hausdorff &  $Y$  é Hausdorff então  $\{H: X \times I \rightarrow Y \text{ contínua}\} \longleftrightarrow \{H: I \rightarrow C(X, Y) \text{ contínua}\}$  (ver Breton VII.2)

(2)

### Notação/Terminologia

- $f_0 \sim f_1$  ( $f_0$  e  $f_1$  são homotópicos) se  $\exists H: X \times I \rightarrow Y$  homotopia entre  $f_0$  e  $f_1$
- $f_0 \xrightarrow{H} f_1$  ou  $f_0 \sim_H f_1$  se  $H$  é uma homotopia entre  $f_0$  e  $f_1$

Prop:  $\sim$  é uma relação de equivalência em  $C(X, Y)$

Dem: •  $f \sim f$  :  $H(x, t) = f(x) \quad \forall t$

•  $f \sim_H g \Rightarrow g \sim_{\bar{H}} f$  :  $\bar{H}(x, t) = H(x, 1-t)$

•  $f \sim_H g, g \sim_G h \Rightarrow f \sim_{G \times H} h$  :  $G \times H(x, t) = \begin{cases} H(x, 2t) & 0 \leq t \leq \frac{1}{2} \\ G(x, 2t-1) & \frac{1}{2} \leq t \leq 1 \end{cases}$

Exercício: Mostre que  $G \times H: X \times I \rightarrow Y$  é contínua. ■

Notação : •  $[X, Y] = C(X, Y)/\sim$  = {comp. conexas de  $C(X, Y)$ } se  $X$  é racional  
 •  $[f] =$  classe de homotopia de  $f$

Exemplos : ① Seja  $V$  um espaço vetorial e  $f, g: X \rightarrow V$

$\Rightarrow f \sim g$  via uma homotopia linear (Basta  $V$  convexo)

$$H(x, t) = (1-t)f(x) + t g(x)$$

②  $\|\cdot\|$  norma em  $V$ ,  $S(V) = \{v \in V \mid \|v\| = 1\}$

Se  $f, g: X \rightarrow S(V)$ ,  $f(x) \neq g(-x) \quad \forall x \in X$

$$\Rightarrow f \sim g : \quad H(x, t) = \frac{(1-t)f(x) + t g(x)}{\|(1-t)f(x) + t g(x)\|}$$

Caso Particular:

(3)

Se  $f: S(V) \rightarrow S(V)$  não tem ponto fixo, i.e.,  
 se  $f(x) \neq x \quad \forall x \Rightarrow f \sim A$  (aplicação antípoda  $A(x) = -x$ )

(3) O espaço tangente de  $S^n \subset \mathbb{R}^{n+1}$  em  $x \in S^n$  é

$$T_x S^n = \{v \in \mathbb{R}^{n+1} \mid \langle x, v \rangle = 0\}$$



- Um campo de vetores em  $S^n$ ,  $v \in \mathcal{X}(S^n)$  é  
 $v: S^n \rightarrow \mathbb{R}^{n+1}$  tal que  $\langle v(x), x \rangle = 0 \quad \forall x$   
 $(v(x) \in T_x S^n)$
  - Suponha que  $v \in \mathcal{X}(S^n)$  é tal que  $v(x) \neq 0 \quad \forall x$   
 e seja  $w: S^n \rightarrow S^n$ . Podemos usar  $w$   

$$x \longmapsto \frac{v(x)}{\|v(x)\|}$$
- para construir uma homotopia entre  $\text{Id}_{S^n} \sim A$ :

$$H(x, t) = \cos(\pi t) \cdot x + \sin(\pi t) \cdot w(x)$$

Note que  $H(x, t) \in S^n \quad \forall x, \forall t$  pois

- $\langle H(x, t), H(x, t) \rangle = \cos^2(\pi t) \|x\|^2 + 2\cos(\pi t)\sin(\pi t) \langle x, w(x) \rangle + \sin^2(\pi t) \|w(x)\|^2$   
 $= \cos^2(\pi t) + \sin^2(\pi t) = 1$

- $H(x, 0) = x, \quad H(x, 1) = -x = A(x)$

Conclusão: Se  $\text{Id}_{S^n} \not\sim A \Rightarrow \exists v \in \mathcal{X}(S^n)$  tal que  $\textcircled{7}$   
 $v(x) \neq 0 \quad \forall x$ .

OBS: Se  $n$  é ímpar,  $n = 2k - 1$

$$\Rightarrow v(x_1, \dots, x_{2k}) = (x_2 - x_1, x_4 - x_3, \dots, x_{2k} - x_{2k-1}) \in \mathcal{X}(S^{2k-1})$$

$$v(x) \neq 0 \quad \forall x \in S^{2k-1}$$

• Vamos mostrar depois que  $\text{Id}_{S^{2k}} \not\sim A \Rightarrow$

$\Rightarrow S^{2k}$  não admite campo não nulo em todos os pontos (teorema da bola cabeluda)

Prop: Seja  $f: S^n \subset D^{n+1} \rightarrow Y$  uma função contínua.  
Então  $f$  admite extensão  $\tilde{f}: D^{n+1} \rightarrow Y$  ( $\tilde{f}|_{S^n} = f$ )  
 $\Leftrightarrow f \sim \text{cte.}$

Dem: Ideia  $\textcircled{111} \cong \Delta \cong \square / S^1 \times \{1\}$

( $\Rightarrow$ ) Seja  $\tilde{f}: D^{n+1} \rightarrow Y$  extensão de  $f$ . Defina

$$H: S^n \times I \rightarrow Y$$

$$H(x, t) = \tilde{f}((1-t)x) \Rightarrow H(x, 0) = \tilde{f}(x) = f(x)$$

$$H(x, 1) = \tilde{f}(0) \quad \forall x.$$

$(\Leftarrow)$  Seja  $H: S^n \times I \rightarrow Y$ ,  $H(x, 0) = f(x)$   $\forall t$   
 $H(x, 1) = g_0$

$$\Rightarrow \tilde{f}: D^{n+1} \rightarrow Y, \quad \tilde{f}(p) = \begin{cases} H\left(\frac{p}{\|p\|}, 1 - \|p\|\right) & \text{se } p \neq 0 \\ g_0 & \text{se } p = 0 \end{cases}$$

### Homotopia Relativa

- $A \subset X$

Def:  $f, g: X \rightarrow Y$  são homotópicos relativo a  $A$

$(f \sim g \text{ rel } A)$  se existe homotopia

$$H: X \times I \rightarrow Y \quad +.q. \quad \begin{cases} H(x, 0) = f(x) \\ H(x, 1) = g(x) \\ H(a, t) = f(a) \quad \forall t \end{cases}$$

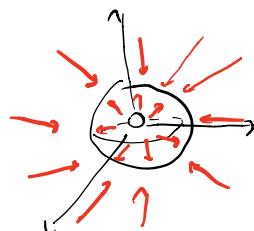
(Em particular,  $f|_A = g|_A$ )

Exemplo  $Id_{\mathbb{R}^{n+1} - \{\vec{0}\}} \sim r_{S^n}$  rel  $S^n$

onde  $r_{S^n}: \mathbb{R}^{n+1} - \{\vec{0}\} \rightarrow \mathbb{R}^{n+1} - \{\vec{0}\}$

$$x \longmapsto \frac{x}{\|x\|}$$

$$H(x, t) = (1-t)x + t \frac{x}{\|x\|}$$



• Equivalencia de Homotopia

(6)

Def: •  $f: X \rightarrow Y$  é uma equivalência de homotopia

Se existe  $g: Y \rightarrow X$  t.q.  $\begin{cases} f \circ g \sim \text{Id}_Y \\ g \circ f \sim \text{Id}_X \end{cases}$

• Nesse caso,  $X \sim Y$  ( $X$  e  $Y$  são homotopicamente equivalentes ou tem o mesmo tipo de homotopia)

•  $X$  é contrátil se  $X \sim \{\ast\}$  (Espaço com um ponto)

Exemplo:  $\mathbb{R}^{n+1} - \{\mathbf{0}\} \sim S^n$

$$r_{S^n}: \mathbb{R}^{n+1} - \{\mathbf{0}\} \longrightarrow S^n$$

$$i: S^n \hookrightarrow \mathbb{R}^{n+1} - \{\mathbf{0}\}$$

Exemplo:  $C(X) = (X \times I) /_{X \times \{1\}}$  é contrátil

$$\begin{array}{c|c} f: C(X) \longrightarrow \{[x, 1]\} & f \circ g = \text{Id}_{\{[x, 1]\}}, g \circ f \sim \text{Id}_{C(X)} \\ g: \{[x, 1]\} \longrightarrow C(X) & H([x, s], t) = [x, (1-t)s] \\ [x, 1] \longmapsto [x, 1] & \end{array}$$

Exercício: Mostre que  $\sim$  é relação de equiv. em TOP.

Exercício: Mostre que  $X$  é contrátil  $\Leftrightarrow \text{Id}_X \sim c_{x_0}$  onde  $c_{x_0}$  é a aplicação  $c_{x_0}: X \rightarrow X$  constante  $x \mapsto x_0$

• Retrato por Deformação

(7)

Ideia: Um retrato por deformação é uma equivalência de Homotopia "geométrica"

Def: Seja  $A \subset X$ . Uma retração de  $A$  em  $X$  é uma função contínua  $r: X \rightarrow A$  tal que  $r(a) = a \quad \forall a \in A \quad (r \circ i = \text{Id}_A)$

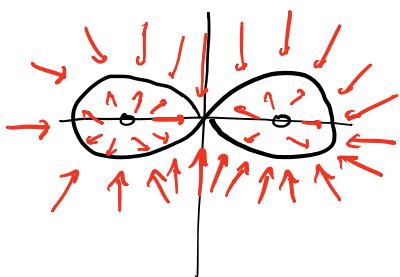
- Uma retração é um retrato por deformação

Se  $i \circ r \sim \text{Id}_X$

Geométrico: A Homotopia  $\text{Id}_X \xrightarrow{H} i \circ r$  descreve para cada  $x \in X$  uma curva ligando  $x$  a  $H(x, 1) = a \in A$

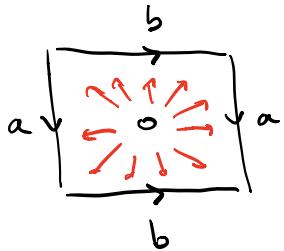
Exemplos: ①  $r_{S^n}: \mathbb{R}^{n+1} - \{0\} \longrightarrow S^n$  é um retrato por deformação

②  $\mathbb{R}^2 - \{p, q\} \sim S^1 \vee S^1$



$$\textcircled{3} \quad T^2 - \{p\} \sim S^1 \vee S^1$$

\textcircled{8}



$$\textcircled{4} \quad \text{Se } X = A \cup e, \quad A \cap e = \emptyset \quad \text{e p.e}$$

$$\Rightarrow X - \{p\} \sim A \quad (\text{Exercício! Escreva com detalhes!})$$

$$\textcircled{5} \quad M = \boxed{\text{square}} \sim S^1$$

$$M = I \times I / ((0,t) \sim (1,1-t)) \quad , \quad \begin{matrix} S^1 \hookrightarrow M \\ e^{\text{mão}} \mapsto [s, \frac{1}{2}] \end{matrix}$$

$$r: M \rightarrow S^1 \\ [(s,t)] \mapsto [s, \frac{1}{2}] \quad H([s,t], \varepsilon) = [s, (1-\varepsilon)t + \frac{\varepsilon}{2}]$$

Exercício: Mostre as seguintes equivalências de Homotopia:

$$1) \quad \mathbb{R}^3 - \{\text{eixo } x\} \sim S^2 - \{p_1, q\} \sim S^1 \times I \sim S^1$$

$$2) \quad \mathbb{R}^3 - \{\text{eixo } x \text{ e eixo } y\} \sim S^2 - \{p_1, p_2, p_3, p_4\} \sim S^1 \vee S^1 \vee S^1$$

$$3) \quad \begin{matrix} X & \sim & Y \\ \text{Diagram of a torus with a handle} & & \text{Diagram of a torus with a handle} \end{matrix} \quad \begin{matrix} X = S^2 \sqcup I / N \sim 0 \\ S \sim 1 \end{matrix} \quad \begin{matrix} Y = S^2 \vee S^1 \end{matrix}$$