

Aula 8:

①

Lembre que:

- Um subespaço vetorial de $(V, +, \cdot)$ é um subconjunto $S \subset V$ tal que
 - (i) $\vec{0}_V \in S$
 - (ii) $v, w \in S \Rightarrow v+w \in S$
 - (iii) $v \in S, \lambda \in \mathbb{R} \Rightarrow \lambda v \in S$

- Se $S_1, S_2 \subset V$ são subespaços então

$$S_1 + S_2 = \{v_1 + v_2 \mid v_1 \in S_1, v_2 \in S_2\} \text{ é um subespaço de } V$$

- Exemplo: $S_1 = [u_1, \dots, u_k], S_2 = [w_1, \dots, w_\ell] \Rightarrow$

$$S_1 + S_2 = [u_1, \dots, u_k, w_1, \dots, w_\ell]$$

- $S_1 + S_2$ é o menor subespaço de V que contém S_1 e S_2 .

Def: Seja $S = S_1 + S_2$ um subespaço de V . Seja $v \in S$.

Uma decomposição de v é dada por

$$v = v_1 + v_2 \text{ onde } v_1 \in S_1, v_2 \in S_2$$

Cuidado!!! Em geral a decomposição NÃO é única!

Exemplo: $V = \mathbb{R}^3, S_1 = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x+y+z=0\}, S_2 = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x-y+z=0\}$

1) Note que $S_1 + S_2 = \mathbb{R}^3$:

Para ver isso, precisamos mostrar que qualquer vetor $v = (a, b, c) \in \mathbb{R}^3$ pode ser escrito como $v = v_1 + v_2$ onde $v_1 \in S_1, v_2 \in S_2$

②

$$v_1 = (x_1, y_1, z_1) \in S_1 \Leftrightarrow x_1 + y_1 + z_1 = 0 \Leftrightarrow x_1 = -y_1 - z_1 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow v_1 = (-y_1 - z_1, y_1, z_1)$$

$$v_2 = (x_2, y_2, z_2) \in S_2 \Leftrightarrow x_2 - y_2 + z_2 = 0 \Rightarrow x_2 = y_2 - z_2 \Leftrightarrow v_2 = (y_2 - z_2, y_2, z_2)$$

Logo, para escrever $v = v_1 + v_2$, precisamos encontrar $y_1, z_1, y_2, z_2 \in \mathbb{R}$ tais que

$$(a, b, c) = (-y_1 - z_1, y_1, z_1) + (y_2 - z_2, y_2, z_2) = (-y_1 + y_2 - z_1 - z_2, y_1 + y_2, z_1 + z_2)$$

$$\Rightarrow \begin{cases} -y_1 + y_2 - z_1 - z_2 = a \\ y_1 + y_2 = b \\ z_1 + z_2 = c \end{cases}$$

$$z_1 + z_2 = c \Rightarrow -y_1 + y_2 - (z_1 + z_2) = -y_1 + y_2 - c \stackrel{(1)}{=} a$$

$$\Rightarrow y_2 = y_1 + a + c$$

$$(2) \Rightarrow 2y_1 + a + c = b \Rightarrow y_1 = \frac{b - a - c}{2} \Rightarrow y_2 = \frac{a + b + c}{2}$$

$$(3) \Rightarrow z_1 = c - z_2 \quad (z_2 \text{ é arbitrário!}) \quad (\text{verifique!!!})$$

Ou seja, uma decomposição de v é dada por ($z_2 = 0$)

$$(a, b, c) = \underbrace{\left(\frac{a - b - c}{2}, -\frac{a + b - c}{2}, c \right)}_{\in S_1} + \underbrace{\left(\frac{a + b + c}{2}, \frac{a + b + c}{2}, 0 \right)}_{\in S_2}$$

2) A decomposição de um vetor $v \in \mathbb{R}^3$ com $v = v_1 + v_2$, $v_1 \in S_1, v_2 \in S_2$ Não é Única!

Por exemplo, $v = (1, 1, 1)$:

$$(1, 1, 1) = \underbrace{\left(-\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}, 1 \right)}_{S_1} + \underbrace{\left(\frac{3}{2}, \frac{3}{2}, 0 \right)}_{S_2} \\ = \left(\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}, 0 \right) + \left(\frac{1}{2}, \frac{3}{2}, 1 \right)$$

3) Note que $S_1 \cap S_2 = [(1, 0, -1)] \neq \{0\}$ (Verifique!) (3)

Prop: Seja $S = S_1 + S_2$. A decomposição de um vetor $v \in S$ como $v = v_1 + v_2$ com $v_1 \in S_1, v_2 \in S_2$ é única

$$\Leftrightarrow S_1 \cap S_2 = \{0\}$$

Dem: (\Leftarrow) Suponha que $S_1 \cap S_2 = \{0\}$ e seja $v \in S_1 + S_2$

suponha que $v = v_1 + v_2$ e $v = w_1 + w_2$ com $v_1, w_1 \in S_1, v_2, w_2 \in S_2$

$$\Rightarrow v - v = 0 = (v_1 - w_1) + (v_2 - w_2)$$

$$\Rightarrow (v_1 - w_1) = (w_2 - v_2) \Rightarrow \begin{array}{l} v_1 - w_1 \in S_1 \cap S_2 \Rightarrow v_1 = w_1 \\ w_2 - v_2 \in S_1 \cap S_2 \Rightarrow v_2 = w_2 \end{array}$$

(\Rightarrow) Suponha que a decomposição $v = v_1 + v_2$ é única para todo $v \in S_1 + S_2$.

Suponha que $v \in S_1 \cap S_2$

$$\Rightarrow v = v + 0 = 0 + v \quad \xRightarrow{\text{(unicidade)}} \quad v = 0 \Rightarrow S_1 \cap S_2 = \{0\}$$

$\begin{array}{cccc} \uparrow & \uparrow & \uparrow & \uparrow \\ S_1 & S_2 & S_1 & S_2 \end{array}$

Def: Dizemos que uma soma de subespaços $S_1 + S_2$ é uma soma direta se $S_1 \cap S_2 = \{0\}$.

Nesse caso, escrevemos $S_1 \oplus S_2$ para enfatizar que a soma é direta.

Ou seja: Denotamos o subespaço $S_1 + S_2$ por $S_1 \oplus S_2$ quando $S_1 \cap S_2 = \{0\}$.

Exemplo: Lembre que a transposta de uma matriz $m \times n$ é uma matriz $n \times m$ onde as linhas são trocadas pelas colunas, i.e.

$$\text{Se } A = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{m \times n}$$

$$\Rightarrow A^T = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{m1} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{1n} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{n \times m}$$

Exemplo
 $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$
 $A^T = \begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$

- Uma matriz $n \times n$ é simétrica se $A = A^T$
- Uma matriz $n \times n$ é anti-simétrica se $A = -A^T$

Exemplo: $\begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 2 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 3 \end{pmatrix}$ é Simétrica

$$\begin{pmatrix} 0 & 2 & 1 \\ -2 & 0 & 3 \\ -1 & -3 & 0 \end{pmatrix} \text{ é Anti-simétrica}$$

- $S = \{A \in \mathcal{M}_{n \times n} \mid A = A^T\} \subset \mathcal{M}_{n \times n}$ é subespaço
- $\mathcal{A} = \{A \in \mathcal{M}_{n \times n} \mid A = -A^T\} \subset \mathcal{M}_{n \times n}$ é subespaço

Exercício: Mostre que $T: \mathcal{M}_{n \times n} \rightarrow \mathcal{M}_{n \times n}$ é

$$A \longmapsto \frac{1}{2}(A + A^T)$$

linear e que $\text{Im}(T) = S$, $\text{N}(T) = \mathcal{A}$.

⑤

Note que:

(i) $M_{n \times n} = S + A$ pois se $A \in M_{n \times n}$

$$\Rightarrow A = \underbrace{\frac{1}{2}(A+A^T)}_S + \underbrace{\frac{1}{2}(A-A^T)}_A$$

(ii) $S \cap A = \{0\}$ | Qualquer matriz quadrada pode

Logo $M_{n \times n} = S \oplus A$; se escrita de maneira única como uma soma de uma matriz simétrica e uma anti-simétrica.

Exemplo: $V = \mathbb{R}^3$, $\pi \subset V$ um plano passando pela origem,

$\vec{n}_\pi \in \mathbb{R}^3$ o vetor normal à π

$$\Rightarrow \mathbb{R}^3 = \pi \oplus [\vec{n}_\pi]$$

Dado $u \in \mathbb{R}^3$ podemos escrever $u = v + w$ (de maneira única!)

onde $v \in \pi$ e $w \in [\vec{n}_\pi]$.

• v é a projeção ortogonal de u em π

• w é a projeção ortogonal de u em $[\vec{n}_\pi]$

Explicitamente:

$$w = \frac{\langle u, \vec{n}_\pi \rangle}{\|\vec{n}_\pi\|^2} \vec{n}_\pi, \quad v = u - \frac{\langle u, \vec{n}_\pi \rangle}{\|\vec{n}_\pi\|^2} \vec{n}_\pi$$

\langle, \rangle é o produto escalar de \mathbb{R}^3

OBS: Para verificar essas fórmulas, basta verificar duas coisas:

- ① $v \in \pi$, $w \in [\vec{n}_\pi]$, ② $v + w = u$

Mas: $w \in [\vec{n}_\pi]$ ✓ (múltiplo de \vec{n}_π)

6

• $v \in \pi$: basta calcular $\langle v, \vec{n}_\pi \rangle$ e ver que dá 0

$$\begin{aligned} \langle u - \frac{\langle u, \vec{n}_\pi \rangle}{\|\vec{n}_\pi\|^2} \vec{n}_\pi, \vec{n}_\pi \rangle &= \langle u, \vec{n}_\pi \rangle - \frac{\langle u, \vec{n}_\pi \rangle}{\|\vec{n}_\pi\|^2} \langle \vec{n}_\pi, \vec{n}_\pi \rangle \\ &= \langle u, \vec{n}_\pi \rangle - \langle u, \vec{n}_\pi \rangle = 0 \end{aligned}$$

$$v + w = u - \frac{\langle u, \vec{n}_\pi \rangle}{\|\vec{n}_\pi\|^2} \vec{n}_\pi + \frac{\langle u, \vec{n}_\pi \rangle}{\|\vec{n}_\pi\|^2} \vec{n}_\pi = u //$$

Exemplo: Seja $\pi \subset \mathbb{R}^3$, $\pi = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x + y + z = 0\}$

$$\vec{n} = (1, 1, 1), \quad \|\vec{n}\|^2 = 3$$

Dado $u = (x, y, z)$ podemos escrever

$$(x, y, z) = \left(\frac{2x - y - z}{3}, \frac{-x + 2y - z}{3}, \frac{-x - y + 2z}{3} \right) + \left(\frac{x + y + z}{3}, \frac{x + y + z}{3}, \frac{x + y + z}{3} \right)$$

\cap \cap

π $[\vec{n}]$ //