

## Aula 14:

(1)

Lembre que:

$V$  esp. vetorial com base  $E = (v_1, \dots, v_n)$

$W$  esp. vetorial com base  $F = (w_1, \dots, w_m)$

Correspondência Bijetora:

$$\text{Lin}(V, W) \xleftrightarrow{1-1} M_{m \times n}$$

• Dado  $T: V \rightarrow W \rightsquigarrow [T]_{FE} = \left( \begin{array}{c|c|c} | & | & | \\ T(v_1)_F & \dots & T(v_j)_F & \dots & T(v_n)_F \\ | & & | & & | \end{array} \right)$

• Dado  $A \in M_{m \times n} \rightsquigarrow T_A: V \rightarrow W$

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

$$T_A(x_1 v_1 + \dots + x_n v_n) = (a_{11} x_1 + \dots + a_{1n} x_n) w_1 + \dots + (a_{m1} x_1 + \dots + a_{mn} x_n) w_m$$

Em notação matricial:

$$\boxed{\begin{pmatrix} | \\ T_A(v) \\ | \end{pmatrix}_F = A \cdot \begin{pmatrix} | \\ v \\ | \end{pmatrix}_E}$$

•  $U \xrightarrow{S} V \xrightarrow{T} W$

$$\Rightarrow [S \circ T]_{GE} = [S]_{GF} \cdot [T]_{FE}$$

Produto de Matrizes

---

### Matriz de Mudança de Base

Seja  $I: V \rightarrow V$  a transformação linear Identidade:

$$I(v) = v$$

Se  $E = (e_1, \dots, e_n)$  e  $F = (f_1, \dots, f_n)$  são bases de  $V$

$\Rightarrow [I]_{FE} \in M_{n \times n}$  é chamado Matriz de Mudança de Base de  $E$  para  $F$

2

• O motivo do nome é o seguinte:

$$\text{Se } v = (x_1, \dots, x_n)_E \quad \text{então} \quad [I]_{FE} \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ v \\ 1 \end{pmatrix}_F$$

$$\text{ou seja, se } [I]_{FE} = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix} \quad \text{então}$$

$$v = (a_{11}x_1 + \dots + a_{1n}x_n, a_{21}x_1 + \dots + a_{2n}x_n, \dots, a_{m1}x_1 + \dots + a_{mn}x_n)_F$$

Exemplo:

Considere as bases de  $\mathcal{P}_2(\mathbb{R})$  abaixo:

$$E = (1, x, x^2)$$

$$F = (x-1, x^2+x+1, x^2-x)$$

Vamos calcular  $[I]_{FE}$

• 1 na base F:

$$1 = a(x-1) + b(x^2+x+1) + c(x^2-x) = (b-a) + (a+b-c)x + (b+c)x^2$$

$$\Rightarrow \begin{cases} b-a = 1 & (3) \Rightarrow c = -b \\ a+b-c = 0 & \Rightarrow (2) \Rightarrow a+2b = 0 \Rightarrow a = -2b \\ b+c = 0 & (1) \Rightarrow 3b = 1 \Rightarrow b = 1/3, a = -2/3, c = -1/3 \end{cases}$$

$$\Rightarrow \boxed{1 = \left(-\frac{2}{3}, \frac{1}{3}, -\frac{1}{3}\right)_F}$$

• x na base F:

$$x = a(x-1) + b(x^2+x+1) + c(x^2-x) \Rightarrow \begin{cases} b-a = 0 \\ a+b-c = 1 \\ b+c = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} (3) \Rightarrow b = -c \\ (1) \Rightarrow a = b \end{cases} \Rightarrow (2) \Rightarrow 3b = 1 \Rightarrow b = 1/3, a = 1/3, c = -1/3$$

$$\Rightarrow x = \left( \frac{1}{3}, \frac{1}{3}, -\frac{1}{3} \right)_F$$

③

•  $x^2$  na base F:

$$x^2 = a(x-1) + b(x^2+x+1) + c(x^2-x) \Rightarrow \begin{cases} b-a=0 \\ a+b-c=0 \\ b+c=1 \end{cases}$$

$$(1) \Rightarrow a=b$$

$$(2) \Rightarrow c=2b$$

$$(3) \Rightarrow b = \frac{1}{3}, a = \frac{1}{3}, c = \frac{2}{3} \Rightarrow x^2 = \left( \frac{1}{3}, \frac{1}{3}, \frac{2}{3} \right)_F$$

Logo,

$$[T]_{FE} = \begin{pmatrix} -2/3 & 1/3 & 1/3 \\ 1/3 & 1/3 & 1/3 \\ -1/3 & -1/3 & 2/3 \end{pmatrix}$$

Encontre as coordenadas de  $p(x) = 1 - x + 3x^2$  na base F

$$p(x) = (1, -1, 3)_F$$

$$[T]_{FE} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} \Rightarrow 1 - x + 3x^2 = (0, 1, 2)_F$$

OBS: Note que  $I \circ I = I$ . Logo

$$[I]_{GE} = [I]_{GF} \cdot [I]_{FE}$$

Def: Uma matriz  $A \in M_{n \times n}$  é invertível se

$(n=m!!!)$

existir  $B \in M_{n \times n}$  tal que  $A \cdot B = I_n$  e  $B \cdot A = I_n$

onde

$$I_n = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Prop: Se  $A \in M_{n \times n}$  é invertível, então a matriz ④

$B \in M_{n \times n}$  tal que  $AB = BA = I_n$  é única

Dem: Suponha que  $AC = CA = I_n$

$$\Rightarrow AB = AC \Rightarrow BAB = BAC \Rightarrow I_n B = I_n C \Rightarrow B = C \quad \#$$

Notação: Se  $A$  é invertível, a matriz  $A^{-1}$  é a única matriz tal que  $A^{-1}A = I_n = AA^{-1}$ .  $A^{-1}$  é a matriz inversa de  $A$ .

OBS: Vamos aprender a calcular  $A^{-1}$  mais para frente

• Sejam  $V, W$  espaços vetoriais da mesma dimensão

$E = (e_1, \dots, e_n)$  base de  $V$ ,  $F = (f_1, \dots, f_n)$  base de  $W$

• Sejam  $I_V: V \rightarrow V$ ,  $I_W: W \rightarrow W$  as transformações identidade de cada espaço

Note que:

$$\textcircled{1} [I_V]_{EE} = I_n = [I_W]_{FF}$$

$\textcircled{2} T: V \rightarrow W$  é isomorfismo  $\Leftrightarrow [T]_{FE}$  é invertível

Nesse caso,  $[T^{-1}]_{EF} = [T]_{FE}^{-1}$

De fato,  $T: V \rightarrow W$  isomorfismo  $\Leftrightarrow \exists T^{-1}: W \rightarrow V$  tal que

$$T \circ T^{-1} = I_W, T^{-1} \circ T = I_V \Leftrightarrow [T \circ T^{-1}]_{FF} = I_n = [T^{-1} \circ T]_{EE}$$

$$\Leftrightarrow [T]_{FE} \cdot [T^{-1}]_{EF} = I_n = [T^{-1}]_{EF} [T]_{FE} \Leftrightarrow [T]_{FE} \text{ é invertível com inversa}$$

$$[T]_{FE}^{-1} = [T^{-1}]_{EF}$$

Prop: Seja  $A \in M_{n \times n}$ . Então  $A$  é invertível ⑤

$\Leftrightarrow$  As colunas de  $A$ , pensadas como vetores de  $\mathbb{R}^n$ , são L.I.

Dem: Seja  $A \in M_{n \times n}$ . Considere  $T_A: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$

$$\begin{pmatrix} | \\ T_A(v) \\ | \end{pmatrix}_E = A \cdot \begin{pmatrix} | \\ v \\ | \end{pmatrix}_E$$

Então  $A$  é invertível  $\Leftrightarrow T_A$  é isomorfismo (bijetor)

Note que as colunas de  $A$  são

$$A = \begin{pmatrix} | & | & & | \\ T_A(e_1) & T_A(e_2) & \dots & T_A(e_n) \\ | & | & & | \end{pmatrix} \quad \text{onde } E = (e_1, \dots, e_n)$$

é a base canônica de  $\mathbb{R}^n$ .

Logo  $T_A$  é isomorfismo  $\Leftrightarrow T_A$  é sobrejetor  $\Leftrightarrow$

$\text{Im}(T_A) = \mathbb{R}^n \Leftrightarrow \dim [T_A(e_1), \dots, T_A(e_n)] = n \Leftrightarrow T_A(e_1), \dots, T_A(e_n)$   
são L.I. ■

• Seja  $T: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$  e seja  $A \in M_{m \times n}$ ,  $A = [T]_{FE}$   
onde  $E = (e_1, \dots, e_n)$ ,  $F = (f_1, \dots, f_m)$  são as bases canônicas  
de  $\mathbb{R}^n$  e  $\mathbb{R}^m$

Seja  $w \in \mathbb{R}^m$ .

Pergunta: Como saber se  $w \in \text{Im}(T)$ ?

$w \in \text{Im}(T) \Leftrightarrow \exists v \in \mathbb{R}^n$  t.q.  $T(v) = w$

$$\text{Se } w = (y_1, \dots, y_m) \text{ e } A = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

⑥

então  $w \in \text{Im}(T) \Leftrightarrow \exists (x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n$  tal que

$$\begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_m \end{pmatrix}$$

$\Leftrightarrow \exists x_1, \dots, x_n \in \mathbb{R}$  tais que

$$\textcircled{*} \begin{cases} a_{11}x_1 + \dots + a_{1n}x_n = y_1 \\ a_{21}x_1 + \dots + a_{2n}x_n = y_2 \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + \dots + a_{mn}x_n = y_m \end{cases}$$

Ou seja, resolver o sistema  $\textcircled{*}$  (sistema de  $m$  eqs. com  $n$  incógnitas)

é o mesmo que determinar se  $w = (y_1, \dots, y_m) \in \text{Im} T$

onde  $T = T_A$ .

Na próxima aula vamos aprender a resolver  $\textcircled{*}$  por escalonamento.