

Vimos que:

• Um base de $S \subset \mathbb{R}^n$ é um conjunto ordenado $B = (f_1, \dots, f_d)$ tal que

1) $S = [f_1, \dots, f_d]$

2) f_1, \dots, f_d são l.i.

• A dimensão de S é a quantidade de vetores em uma base de S : Se $B = (f_1, \dots, f_d)$ é uma base de $S \Rightarrow \dim S = d$

Exemplo: $S = \mathbb{R}^n$, $E = (e_1, \dots, e_n)$ base canônica

$$e_i = (0, \dots, 1, 0, \dots, 0)$$

Coordenadas com respeito a uma base

Seja $S \subset \mathbb{R}^n$ um subespaço e $F = (f_1, \dots, f_d)$ uma base de S .

Qualquer $u \in S$ pode ser escrito de maneira única como

$$u = a_1 f_1 + \dots + a_d f_d \quad a_i \in \mathbb{R}$$

De fato, suponha que $u = a_1 f_1 + \dots + a_d f_d$ e $u = b_1 f_1 + \dots + b_d f_d$

$$\Rightarrow a_1 f_1 + \dots + a_d f_d = b_1 f_1 + \dots + b_d f_d$$

$$\Rightarrow (a_1 - b_1) f_1 + \dots + (a_d - b_d) f_d = 0 \Rightarrow a_1 = b_1, \dots, a_d = b_d$$

Dizemos que a_1, \dots, a_d são as coordenadas de u na base F e escrevemos

$$u = (a_1, \dots, a_d)_F$$

Exemplo Quando escrevemos $u \in \mathbb{R}^n$ como $u = (x_1, \dots, x_n)$,

x_1, \dots, x_n são as coord. de u na base canônica de \mathbb{R}^n

Exemplo: Seja $S \subset \mathbb{R}^3$ o subespaço

$$S = \{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x - y + 2z = 0 \}$$

1) Encontre uma base de S

2) Mostre que $u = (1, 3, 1) \in S$ e escreva as coordenadas de u na base de S do item (1):

$$1) S = \{ (y - 2z, y, z) \mid y, z \in \mathbb{R} \} = \{ y(1, 1, 0) + z(-2, 0, 1) \mid y, z \in \mathbb{R} \}$$

$F = (1, 1, 0), (-2, 0, 1)$ é uma base de S pois

$$(a) S = [f_1, f_2]$$

$$\bullet [f_1, f_2] \subset S \text{ pois } f_1 \in S, f_2 \in S$$

$$\bullet S \subset [f_1, f_2] \text{ pois se } u = (x, y, z) \in S \Rightarrow x = y - 2z$$

$$\Rightarrow u = (y - 2z, y, z) = y f_1 + z f_2 \in [f_1, f_2]$$

(b) f_1, f_2 são LI.:

$$\text{Se } a f_1 + b f_2 = 0 \Rightarrow \begin{cases} a - 2b = 0 \\ a = 0 \\ b = 0 \end{cases} \Rightarrow a = b = 0$$

2) $u = (1, -3, 1) \in S$ pois $1 - 3 + 2 \cdot 1 = 0$

$$(1, -3, 1) = a f_1 + b f_2 = (a - 2b, a, b)$$

$$\Rightarrow a = -3, b = 1$$

$$\Rightarrow \boxed{u = (-3, 1)_F}$$

Note que: $B = (f_1, f_2, f_3)$ é base de \mathbb{R}^3

onde $f_3 = (1, 0, 0)$ (Exercício!)

Nessa Base: $S = \{ (a, b, c)_B \in \mathbb{R}^3 \mid c = 0 \}$

Exemplo: Seja $F = (f_1, f_2, f_3)$ uma base de $S \subset \mathbb{R}^n$

e sejam $v_1 = (2, 1, -1)_F$, $v_2 = (1, 0, -1)_F$, $v_3 = (3, -1, 0)_F$

1) Mostre que $B = (v_1, v_2, v_3)$ é base de S

2) Escreva as coordenadas de $u = (-1, 1, 1)_F$ na base B

1) (a) $S = [v_1, v_2, v_3]$:

Sabemos que $S = [f_1, f_2, f_3]$

• $[v_1, v_2, v_3] \subset S$ pois $v_i \in [f_1, f_2, f_3]$

• $S \subset [v_1, v_2, v_3]$:

$f_1 \in [v_1, v_2, v_3]$? $f_1 = av_1 + bv_2 + cv_3$

$$\begin{aligned} f_1 = av_1 + bv_2 + cv_3 &= a(2f_1 + f_2 - f_3) + b(f_1 - f_3) + c(3f_1 - f_2) \\ &= (2a + b + 3c)f_1 + (a - c)f_2 + (-a - b)f_3 \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} 2a + b + 3c = 1 \\ a - c = 0 \\ -a - b = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} a = c \\ b = -a = -c \end{cases}$$

$$\Rightarrow 2c - c + 3c = 1 \Rightarrow 4c = 1 \Rightarrow c = 1/4 \Rightarrow$$

$$\boxed{\begin{matrix} a = 1/4 \\ b = -1/4 \\ c = 1/4 \end{matrix}}$$

$f_2 \in [v_1, v_2, v_3] \Leftrightarrow f_2 = av_1 + bv_2 + cv_3$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} 2a + b + 3c = 0 \\ a - c = 1 \\ -a - b = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} a = -b \\ c = -b - 1 \end{cases}$$

$$\Rightarrow -2b + b - 3(b + 1) = 0$$

$$\Rightarrow -4b - 3 = 0$$

$$\Rightarrow b = -3/4$$

$$\Rightarrow \boxed{\begin{matrix} a = 3/4 \\ b = -3/4 \\ c = -1/4 \end{matrix}}$$

$$f_3 \in [v_1, v_2, v_3] \Leftrightarrow \exists a, b, c \in \mathbb{R} \text{ t.q.}$$

$$f_3 = av_1 + bv_2 + cv_3 \Leftrightarrow \begin{cases} 2a + b + 3c = 0 \\ a - c = 0 \\ -a - b = 1 \end{cases}$$

$$\Rightarrow a = -1 - b = c \Rightarrow -2 - 2b + b - 3 - 3b = 0$$

$$\Rightarrow -4b = 5 \Rightarrow b = -5/4$$

$$\Rightarrow \boxed{a = \frac{1}{4}, b = -\frac{5}{4}, c = \frac{1}{4}}$$

Logo $S \subset [v_1, v_2, v_3]$

(b) v_1, v_2, v_3 L.I. ;

Suponha que $av_1 + bv_2 + cv_3 = 0$

$$\Rightarrow \begin{cases} 2a + b + 3c = 0 \\ a - c = 0 \\ -a - b = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{aligned} &a = -b = c \\ &\Rightarrow -2b + b - 3b = 0 \Rightarrow b = 0 \Rightarrow a = c = 0 \end{aligned}$$

2)

Note que em (1) a), obtemos:

$$f_1 = \left(\frac{1}{4}, -\frac{1}{4}, \frac{1}{4}\right)_B, f_2 = \left(\frac{3}{4}, -\frac{3}{4}, -\frac{1}{4}\right), f_3 = \left(\frac{1}{4}, -\frac{5}{4}, \frac{1}{4}\right)$$

$$\text{Logo, } u = (-1, 1, 1)_F = -f_1 + f_2 + f_3 = \left(\frac{3}{4}, -\frac{7}{4}, -\frac{1}{4}\right)_B \quad \blacksquare$$

Matriz de $T: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ com respeito à base F e G

$F = (f_1, \dots, f_n)$ base de \mathbb{R}^n , $G = (g_1, \dots, g_m)$ base de \mathbb{R}^m

$$T(f_j) = \sum_{i=1}^m a_{ij} g_i \quad [T]_{FG} = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} | & & | \\ T(f_1) & \dots & T(f_n) \\ | & & | \end{pmatrix}$$

Exemplo: Seja $T: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$

$$T(x, y, z) = (x+z, y-z)$$

$$A_T = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix} \quad (\text{Na base canônica})$$

Seja $F = (f_1, f_2, f_3)$ $f_1 = (-1, 1, 1)$, $f_2 = (0, 1, 0)$, $f_3 = (0, 0, 1)$

$G = (g_1, g_2)$ $g_1 = (0, 1)$, $g_2 = (1, -1)$

$\Rightarrow [T]_{FG} = ?$

$$T(f_1) = (0, 0)_E = (0, 0)_G$$

$$T(f_2) = (0, 1)_E = (1, 0)_G$$

$$T(f_3) = (1, -1)_E = (0, 1)_G$$

\Rightarrow

$$[T]_{FG} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$