

Lista 7. Gabaritos

Autovalores e Autovetores.

1. Temos $p_\lambda(T) = \lambda^2 - 2$, assim $\lambda_1 = \sqrt{2}$, $\lambda_2 = -\sqrt{2}$ são autovalores e $u_1 = (1 + \sqrt{2}, 1)$ e $u_2 = (1 - \sqrt{2}, 1)$ são autovetores correspondentes.
2. Neste caso é fácil ver que os polinômios característicos são $p_\lambda(A) = p_\lambda(B) = (\lambda - a_{11}) \dots (\lambda - a_{nn})$.
3. Se λ é autovalor do T assim existe um vetor não-nulo u tal que $T(u) = \lambda u$. Assim teremos

$$T^n(u) = T^{n-1}(T(u)) = \lambda T^{n-1}(u) = \lambda^2 T^{n-2}(u) = \dots = \lambda^n u.$$

Assim λ^n é autovalor de T^n com autovetor correspondente u .

4. Temos que em base canônica a matrix da T tem forma

$$(T)_{can} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}^{-1}$$
$$\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}^{-1} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$$

Assim temos

$$(T^{10})_{can}(5, 1) = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 2^{10} \end{pmatrix} \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 5 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2^9} + 3 \cdot 2^{10} \\ -\frac{1}{2^9} + 3 \cdot 2^{10} \end{pmatrix}.$$

5. Se λ é autovalor do T assim existe um vetor coluna não-nulo u tal que $A(u) = \lambda u$. Assim $A^{-1}(\lambda u) = u$, ou equivalente $A^{-1}(u) = \lambda^{-1}u$ e λ^{-1} é autovalor da A .
6. a) $\lambda_1 = 3$, $\lambda_2 = 2$, $\lambda_3 = -1$. E $u_1 = (5, 1, 1)$, $u_2 = (1, 0, 0)$, $u_3 = (-1, -3, 3)$.
b) $\lambda_1 = 5$, $\lambda_2 = 0$, $\lambda_3 = 0$. E $u_1 = (5, -1, 2)$, $u_2 = (1, 0, 0)$, $u_3 = (0, 1, 0)$.

Diagonalização.

1. a) Não, por exemplo $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$
b) Não, por exemplo $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$
c) Sim;
d) Sim, pois existe vetor não nulo u tal que $A(u) = 0 \cdot u$;
e) Sim, se existir $S \in M_n(\mathbb{R})$ tal que $A = SBS^{-1}$ assim temos que $A^k = SB^kS^{-1}$.
2. A matriz de T em base canônica tem forma

$$(T)_{can} = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 0 \\ -2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}.$$

Temos que $\lambda_1 = 3$, $\lambda_2 = -1$, $\lambda_3 = -1$ são autovalores de A e $u_1 = (-1, 1, 0)$, $u_2 = (0, 0, 1)$, $u_3 = (1, 1, 0)$ são autovetores correspondentes. T tem três autovalores $\lambda = 0, 2, -2$ e multiplicidades algébricas deles são iguais a multiplicidades geométricas assim T é diagonalizável.

3. $p_\lambda(A) = (1 - \lambda)^2$. Assim temos $\lambda = 1$ é autovalor com multiplicidade algébrica 2. Agora fácil ver que sua multiplicidade geométrica, isto é $\dim V_1$, é 2 se e só se $c \neq 0$.

4. a) Se $A^2 = A$ assim $A^2(u) = A(u)$ e se λ é autovalor temos que $\lambda^2 = \lambda$ ou $\lambda = 0, 1$.

b) Se A é diagonalizável e todos autovalores são 0 ou 1 assim existe uma matriz inversível S tal que $A = S \cdot \text{diag}\{0, \dots, 0, 1, \dots, 1\} \cdot S^{-1}$. Portanto $A^2 = S \cdot \text{diag}\{0^2, \dots, 0^2, 1^2, \dots, 1^2\} \cdot S^{-1} = A$

5. a) Se $A^{-1} = A$ e λ é autovalor de A assim $\lambda = \frac{1}{\lambda}$ (veja Ex.5 nesta lista) assim $\lambda = \pm 1$.

6. Temos $p_\lambda(A) = (a - \lambda)(c - \lambda)(1 - \lambda)$. Assim A tem autovalores $\lambda_1 = 1, \lambda_2 = a, \lambda_3 = c$.

Em caso $a \neq c \neq 1$ claro que A é diagonalizável para qualquer b .

Em caso $a = c = 1$ temos que A não é diagonalizável para qualquer b , pois multiplicação algébrica de $\lambda = 1$ é 3 mas $\dim V_1 = 2$.

Em caso $a = 1, c \neq 1$ temos que A não é diagonalizável para qualquer b , pois multiplicação algébrica de $\lambda = 1$ é 2 e $\dim V_1 = 1$ para qualquer b .

Em caso $a \neq 1, c = 1$ temos que A é diagonalizável para qualquer b , pois multiplicação algébrica de $\lambda = 1$ é 2 e $\dim V_1 = 2$ para qualquer b .

7. a) Não, pois $p_T(\lambda) = \lambda^4 - 1$ possui os raízes complexas.

b) Não, pois multiplicidade algébrica de $\lambda = 0$ é 2 e multiplicidade geométrica de $\lambda = 0$ é 3.

c) Sim. T tem três autovalores $\lambda = 0, 2, -2$ e multiplicidades algébricas deles são iguais a multiplicidades geométricas.

8. Temos que $\lambda_1 = 2, \lambda_2 = 1, \lambda_3 = 0$ são autovalores de A e $u_1 = (1, 0, 1), u_2 = (1, -1, 1), u_3 = (-1, 1, 0)$ são autovetores correspondentes. Assim A escreva-se como $A = S \cdot \text{diag}\{2, 1, 0\} \cdot S^{-1}$ com

$$S = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 0 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

Portanto temos

$$A^{20} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 0 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 2^{20} & 0 & 0 \\ 0 & 1^{20} & 0 \\ 0 & 0 & 0^{20} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ -1 & -1 & 1 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

9. a). Autovalores $\lambda_1 = 5, \lambda_2 = 3, \lambda_3 = 2$, autovetores correspondentes $u_1 = (0, 1, 0), u_2 = (-5, 0, 4), u_3 = (-1, 0, 1)$. Assim A escreva-se como $A = S \cdot \text{diag}\{-5, 0, 4\} \cdot S^{-1}$ com

$$S = \begin{pmatrix} 0 & -5 & -1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 4 & 1 \end{pmatrix}$$

b). Autovalores $\lambda_1 = 3, \lambda_2 = 3, \lambda_3 = 1$, autovetores correspondentes $u_1 = (4, 0, 1), u_2 = (-1, 1, 0), u_3 = (2, 1, 1)$. Assim A escreva-se como $A = S \cdot \text{diag}\{-5, 0, 4\} \cdot S^{-1}$ com

$$S = \begin{pmatrix} 4 & -1 & 2 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

10. Autovalores $\lambda_1 = 3, \lambda_2 = -2, \lambda_3 = 2$, autovetores correspondentes $u_1 = (2, 1, 0), u_2 = (-1, 2, 0), u_3 = (0, 0, 1)$. Os autovetores u_1, u_2, u_3 formam uma base ortogonal em \mathbb{R}^3 , nesta base a matriz da A é $(A)_B = \text{diag}\{3, -2, 2\}$. Tomando matriz M como

$$M = \begin{pmatrix} \frac{2}{\sqrt{5}} & \frac{1}{\sqrt{5}} & 0 \\ \frac{-1}{\sqrt{5}} & \frac{2}{\sqrt{5}} & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Temos que $M^{-1} = M^t$ e $M^t A M = \text{diag}\{3, -2, 2\}$.

11. a). Autovalores $\lambda_1 = 4(1 + \sqrt{3}), \lambda_2 = 4(1 - \sqrt{3}), \lambda_3 = -2$, autovetores correspondentes $u_1 = (4(1 + \sqrt{3}), 4 - 4\sqrt{3}, -2), u_2 = (4(1 + \sqrt{3}), -4(\sqrt{3} - 1), -2), u_3 = (-1, 0, 3)$. u_1, u_2, u_3 são l.i. assim eles formam uma base em \mathbb{R}^3 . Mas eles não são ortogonais.
12. a) Sejam $v_n = \begin{pmatrix} L_n \\ L_{n+1} \end{pmatrix}, n = 0, \dots, A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$. Assim temos que $v_n = A^n \cdot v_0$. Por outra lado A pode ser escrito como

$$A = \begin{pmatrix} \varphi_2 & -\varphi_1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \varphi_1 & 0 \\ 0 & \varphi_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \varphi_2 & -\varphi_1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}^{-1}$$

com $\varphi_1 = \frac{1+\sqrt{5}}{2}, \varphi_2 = \frac{1-\sqrt{5}}{2}$. Assim

$$A^n = \begin{pmatrix} -\varphi_2 & -\varphi_1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \varphi_1^n & 0 \\ 0 & \varphi_2^n \end{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{pmatrix} 1 & \varphi_1 \\ -1 & -\varphi_2 \end{pmatrix}$$

Temos

$$v_n = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{pmatrix} -\varphi_2 & -\varphi_1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \varphi_1^n & 0 \\ 0 & \varphi_2^n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & \varphi_1 \\ -1 & -\varphi_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \varphi_1^n + \varphi_2^n \\ \varphi_1^{n+1} + \varphi_2^{n+1} \end{pmatrix}$$

Portando $L_n = \left(\frac{1+\sqrt{5}}{2}\right)^n + \left(\frac{1-\sqrt{5}}{2}\right)^n$.

- b) Faz na mesma maneira considerando $v_n = \begin{pmatrix} J_n \\ J_{n+1} \end{pmatrix}$, e $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 2 & 3 \end{pmatrix}$.