

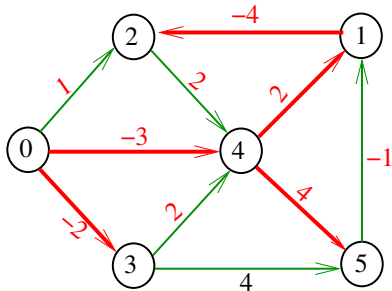
Melhores momentos

AULA 17

Problema da SPT

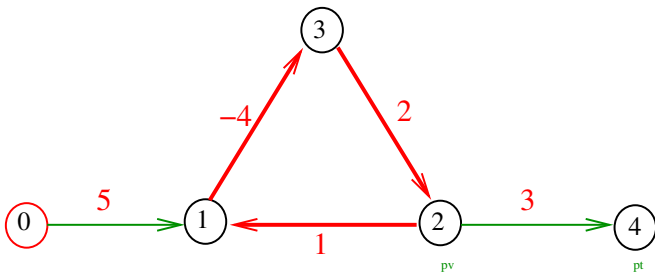
Problema: Dado um vértice s de um digrafo com custos (possivelmente negativos) nos arcos, encontrar uma SPT com raiz s

Sai:



Ciclos negativos

Se o digrafo possui um **ciclo (de custo) negativo** alcançável a partir de s , então não existe caminho mínimo de s a alguns vértices

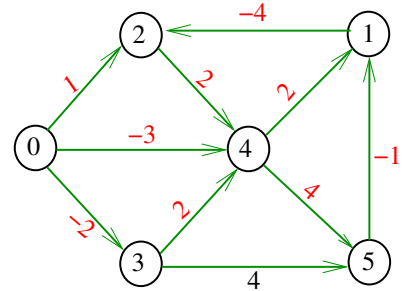


Se o digrafo não possui ciclos negativos é possível encontrar caminhos mínimos.

Problema da SPT

Problema: Dado um vértice s de um digrafo com custos (possivelmente negativos) nos arcos, encontrar uma SPT com raiz s

Entra:



Fato

O **algoritmo de Dijkstra** não funciona para digrafos com **custos negativos**, mesmo que o digrafo seja acíclico.

Complexidade computacional

O problema do caminho **simples** de custo mínimo é **NP-difícil**.

NP-difícil = **não se conhece** algoritmo de consumo de 'tempo polinomial'

Em outras palavras: **ninguém conhece** um algoritmo eficiente para o problema ...

Se alguém conhece, não contou para ninguém ...

Programação dinâmica

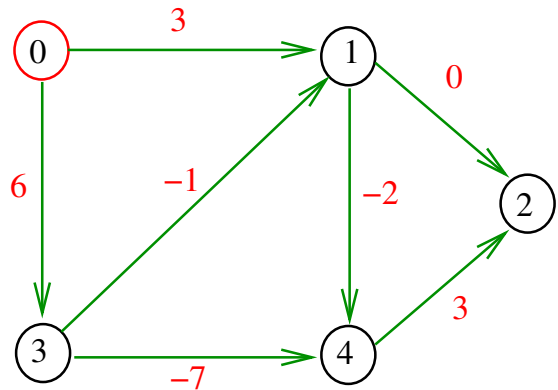
$\text{custo}[k][w]$ = menor custo de um caminho de s a w com $\leq k$ arcos.

Recorrência

$\text{custo}[0][s] = 0$
 $\text{custo}[0][w] = \text{INFINITO}, w \neq s$
 $\text{custo}[k][w] = \min\{\text{custo}[k-1][w], \min\{\text{custo}[k-1][v] + G \rightarrow \text{adj}[v][w]\}\}$

Se o digrafo não tem ciclo negativo acessível a partir de s , então $\text{custo}[V-1][w]$ é o menor custo de um caminho de s a w

Exemplo

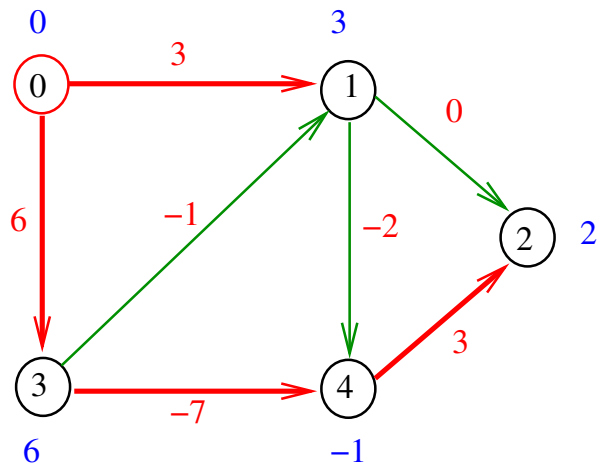


Exemplo

	0	1	2	3	4	v
0	0	*	*	*	*	
1	0	3	*	6	*	
2	0	3	3	6	-1	
3	0	3	2	6	-1	
4	0	3	2	6	-1	

k

Exemplo



```

void bellman_ford1(Digraph G, Vertex s){
1  Vertex v, w; double d;
2  for (v=0; v < G->V; v++){
3      custo[0][v] = INFINITO;
4  custo[0][s] = 0;
5  for (k=1; k < G->V; k++){
6      for (w=0; w < G->V; w++){
7          custo[k][w] = custo[k-1][w];
8          for (v=0; v < G->V; v++){
9              d=custo[k-1][v]+G->adj[v][w];
10             if (custo[k][w] > d)
11                 custo[k][w] = d;
            }
        }
    }
}
    
```

Consumo de tempo

O consumo de tempo da função `bellman_ford1` é $O(V^3)$.

Ciclos negativos

Se $\text{custo}[k][v] \neq \text{custo}[k-1][v]$, então $\text{custo}[k][v]$ é o custo de um caminho de s a v com **exatamente** k arcos.

Se $\text{custo}[V,v] \neq \text{custo}[V-1,v]$, então G tem um **ciclo negativo** alcançável a partir de s .

AULA 18

Mais Bellman-Ford

S 21.7

Conclusão

Para implementarmos o algoritmo de Bellman-Ford basta usarmos uma matriz com duas linhas:

*basta usarmos a linha **atual** para calcularmos a **próxima**.*

	1	2	3	4	5	s	7	8	v
3	*	*	*	*	*	0	*	*	
4				??		0			

k

Na verdade, basta usarmos um **mero vetor**!

Tabela da programação dinâmica

	1	2	3	4	5	s	7	8	v
0	*	*	*	*	*	0	*	*	
1						0			
2						0			
3	*	*	*	*	*	0	*	*	
4				??		0			
5						0			
6						0			
7						0			

```

void bellman_ford2(Digraph G, Vertex s){
1  Vertex v, w; double d;
2  for (v=0; v < G->V; v++){
3      cst[v] = INFINITO;
4  cst[s] = 0;
5  for (k=1; /* A */ k < G->V; k++){
6      for (w=0; w < G->V; w++){
7          /* cst[w] = cst[w]; */
8          for (v=0; v < G->V; v++){
9              d=cst[v]+G->adj[v][w];
10             if (cst[w] > d)
11                 cst[w] = d;
            }
        }
    }
}
    
```

```

void bellman_ford2(Digraph G, Vertex s){
1  Vertex v, w; double d;
2  for (v=0; v < G->V; v++){
3      cst[v] = INFINITO;
4  cst[s] = 0;
5  for (k=1; /* A */ k < G->V; k++){
6      for (v=0; v < G->V; v++){
7          for (w=0; w < G->V; w++){
8              d=cst[v]+G->adj[v][w];
9              if (cst[w] > d)
10                 cst[w] = d;
            }
        }
    }
}

```

Relação invariante

Em `/* A */` na linha vale que

$cst[v] \leq \text{custo}[k-1][v]$ = o menor custo de um caminho de `s` a `v` com até `k-1` arcos

Consumo de tempo

Bellman-Ford

O consumo de tempo da função `bellman_ford2` é $O(V^3)$.

```

void bellman_ford3(Digraph G, Vertex s){
1  Vertex v, w;
2  link p;
3  for (v=0; v < G->V; v++){
4      cst[v] = INFINITO;
5      parnt[v] = -1;
        }
6  cst[s] = 0;

```

Bellman-Ford

Consumo de tempo

```

7  for (k=1; k < G->V; k++){
8      for (v=0; v < G->V; v++){
9          p = G->adj[v];
10         while (p != NULL) {
11             w = p->w;
12             if (cst[w] > cst[v]+p->cst){
13                 cst[w]=cst[v]+p->cst;
14                 parnt[w] = v;
            }
15             p = p->next;
        }
    }
}

```

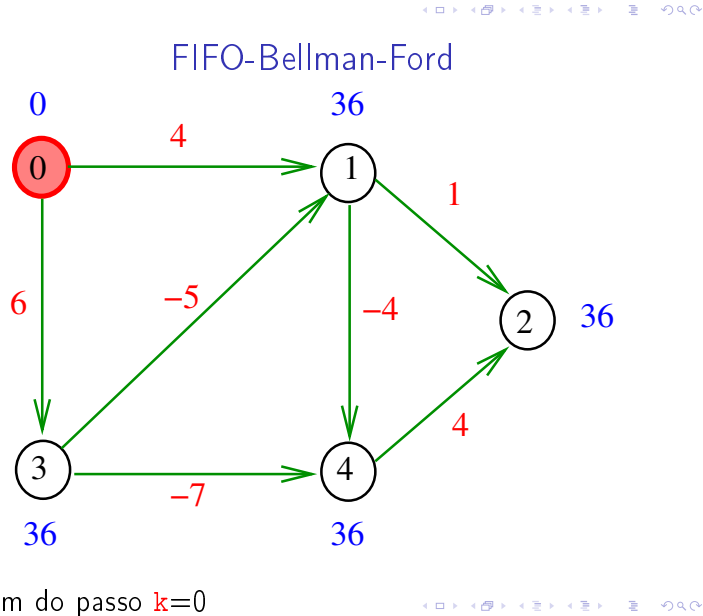
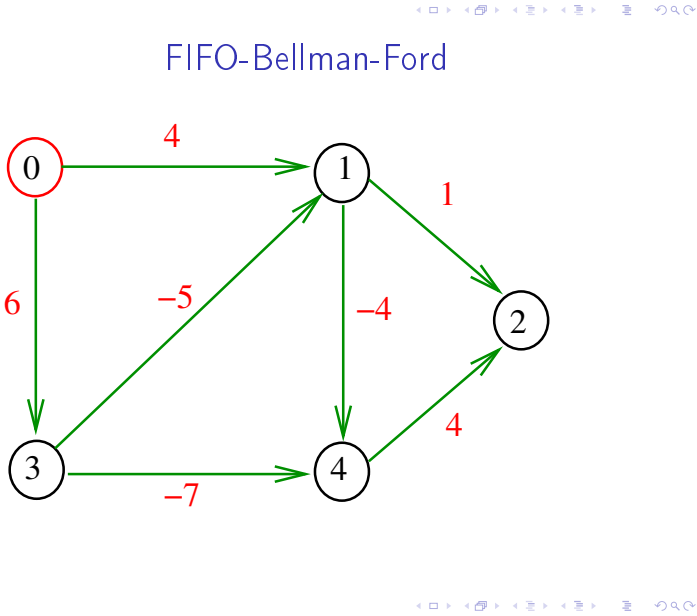
O consumo de tempo da função `bellman_ford3` é $O(VA)$.

FIFO Bellman-Ford

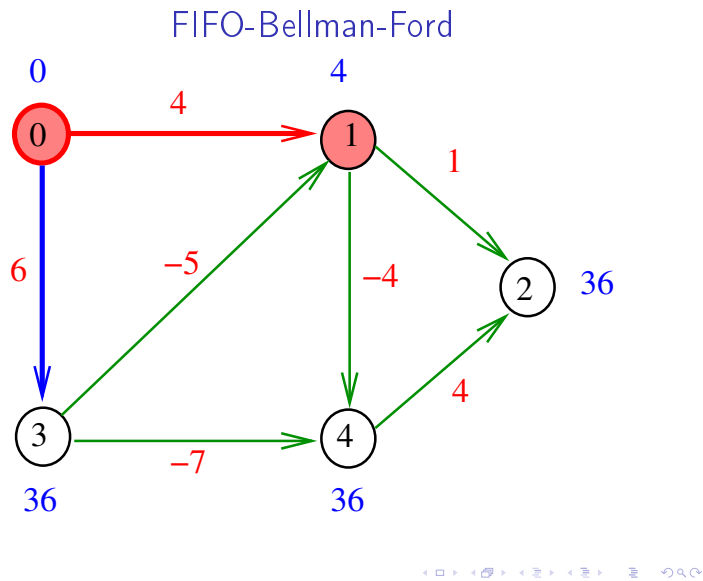
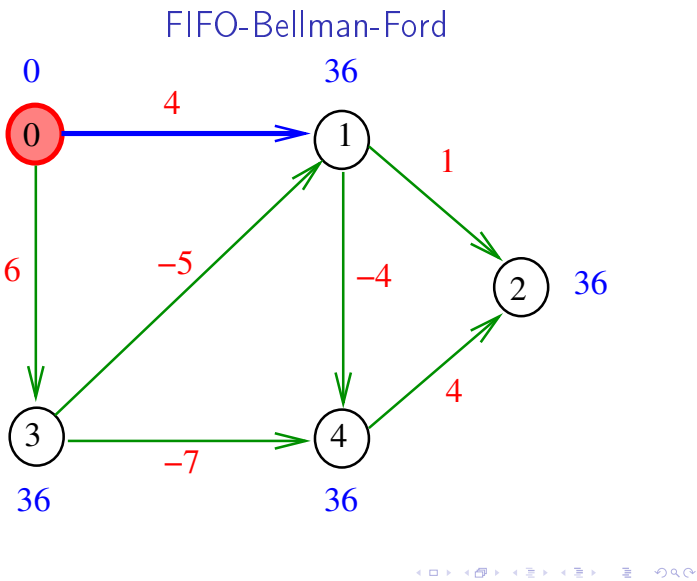
S 21.7

FIFO-Bellman-Ford

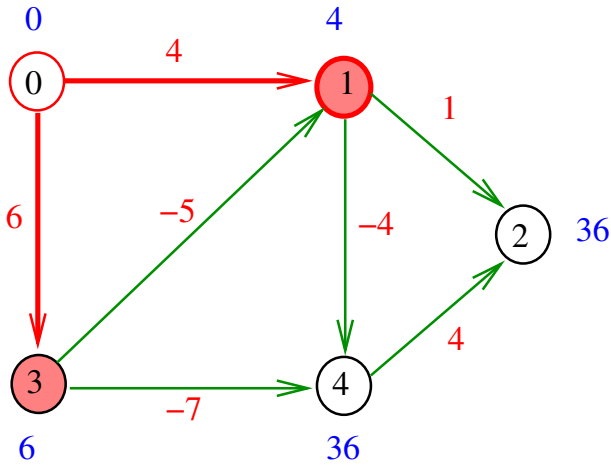
O algoritmo de Bellman e Ford pode ser dividido em **passos** um passo para cada valor de k ($=0,1,2,\dots$).



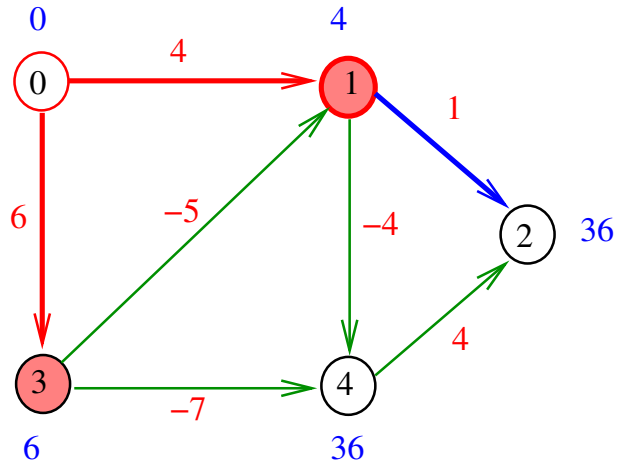
Fim do passo $k=0$



FIFO-Bellman-Ford

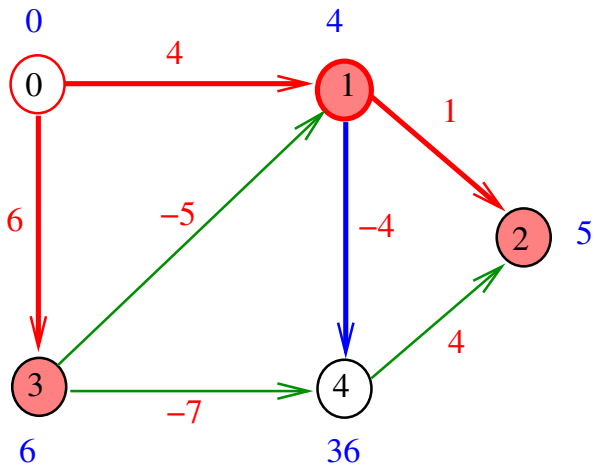


FIFO-Bellman-Ford

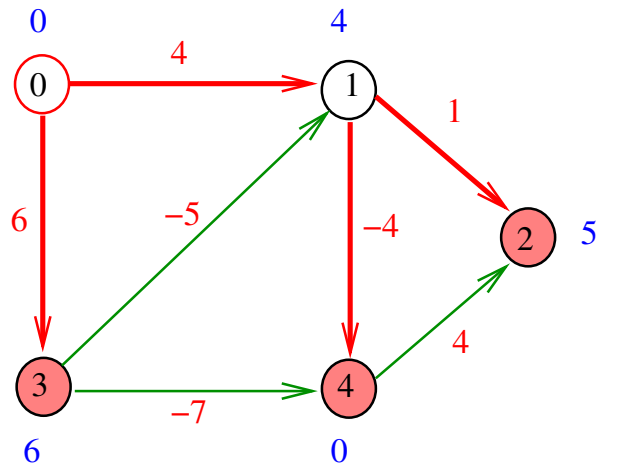


Fim do passo $k=1$

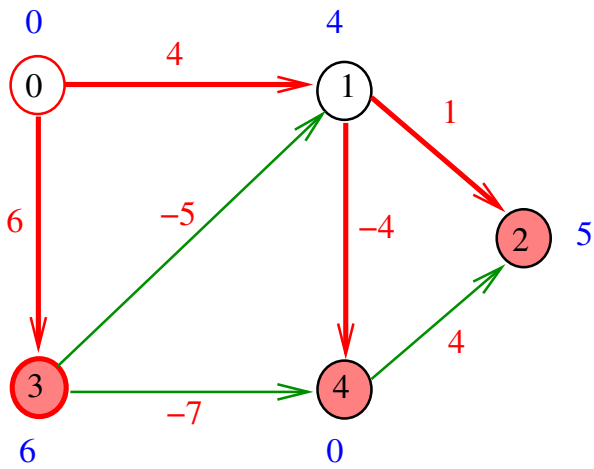
FIFO-Bellman-Ford



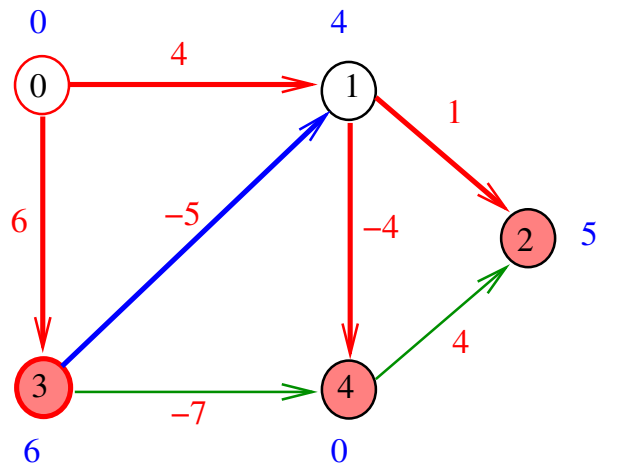
FIFO-Bellman-Ford



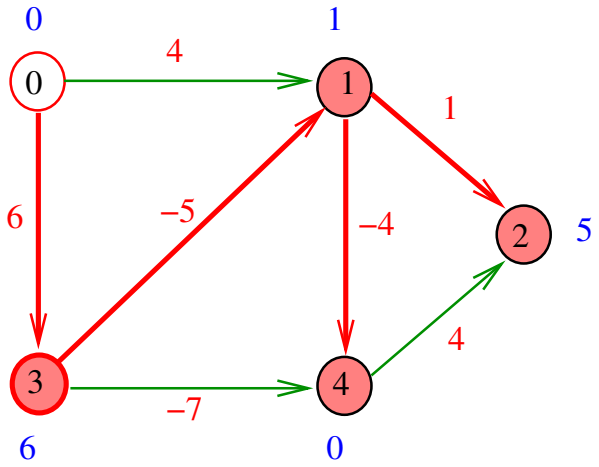
FIFO-Bellman-Ford



FIFO-Bellman-Ford

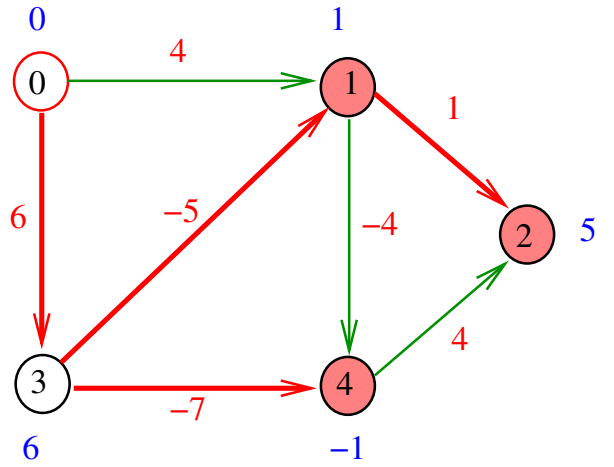


FIFO-Bellman-Ford



Navigation icons

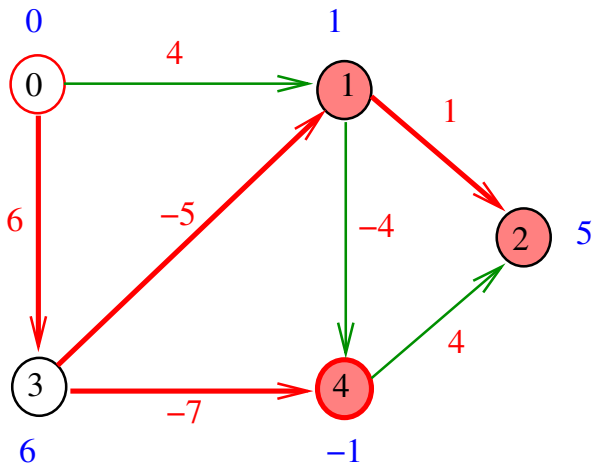
FIFO-Bellman-Ford



Fim do passo $k=2$

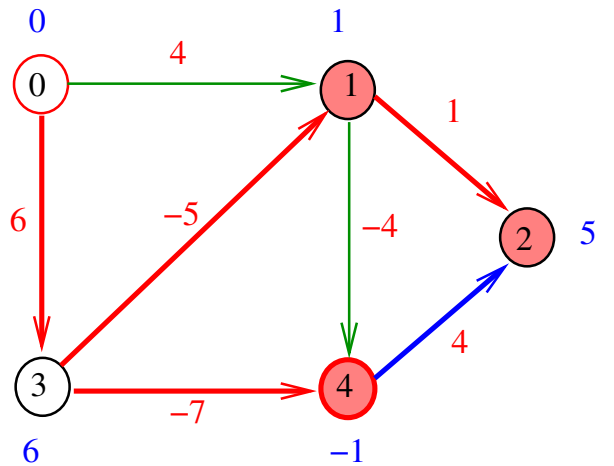
Navigation icons

FIFO-Bellman-Ford



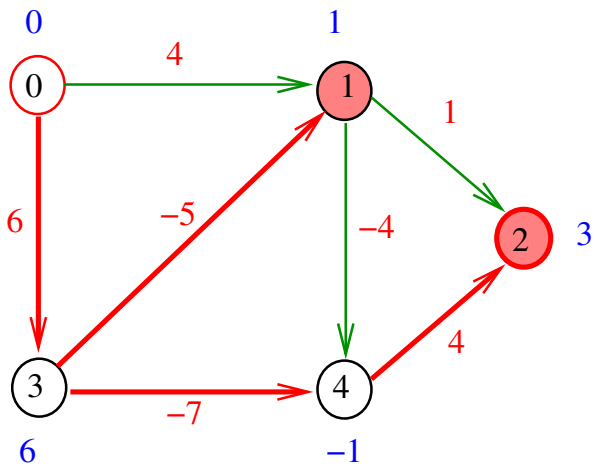
Navigation icons

FIFO-Bellman-Ford



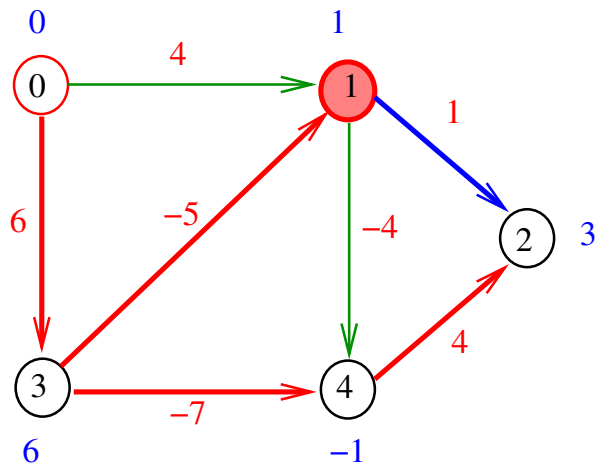
Navigation icons

FIFO-Bellman-Ford



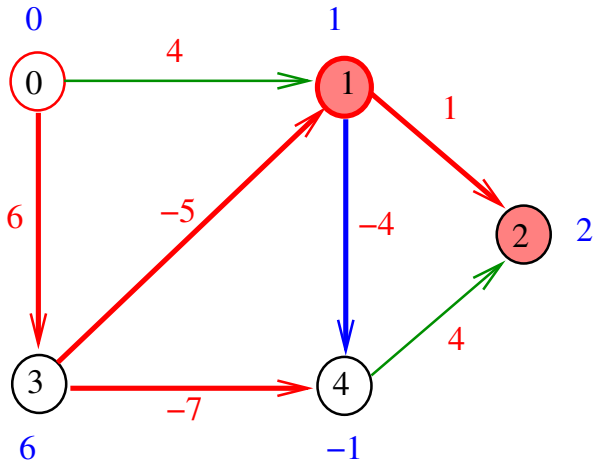
Navigation icons

FIFO-Bellman-Ford



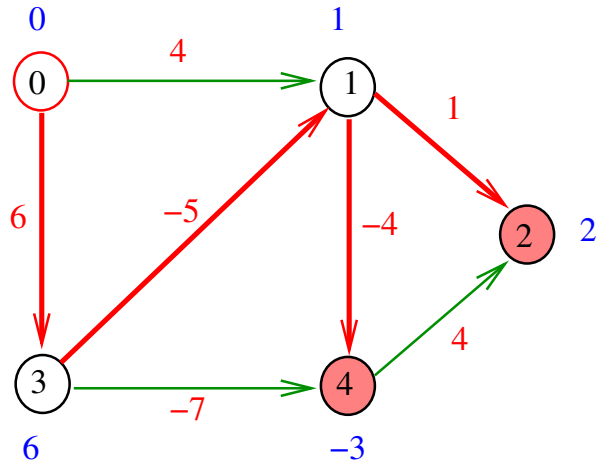
Navigation icons

FIFO-Bellman-Ford



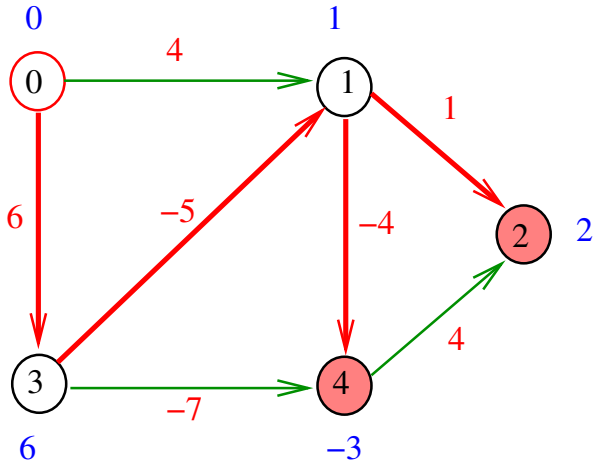
Navigation icons

FIFO-Bellman-Ford



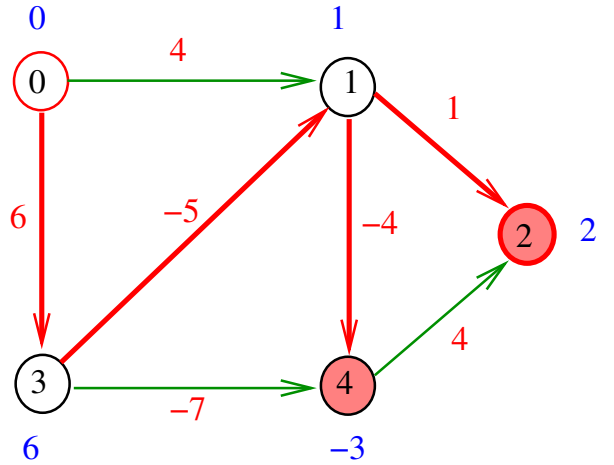
Navigation icons

FIFO-Bellman-Ford



Navigation icons

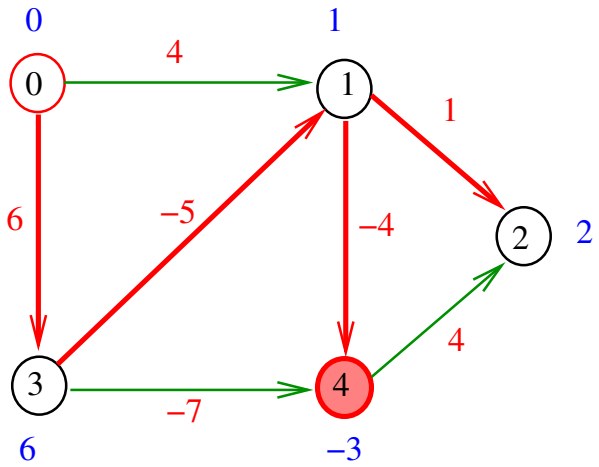
FIFO-Bellman-Ford



Navigation icons

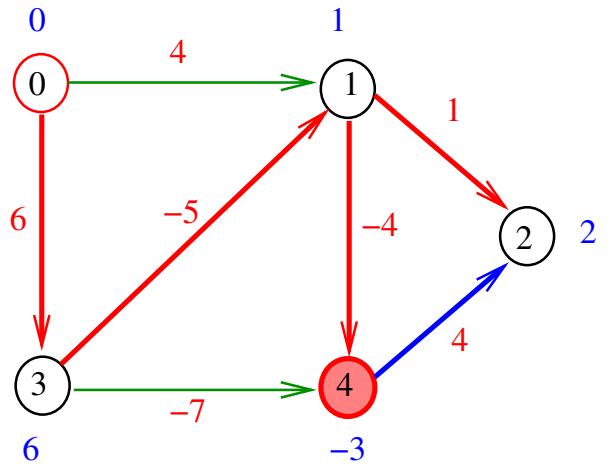
Fim do passo $k=3$

FIFO-Bellman-Ford

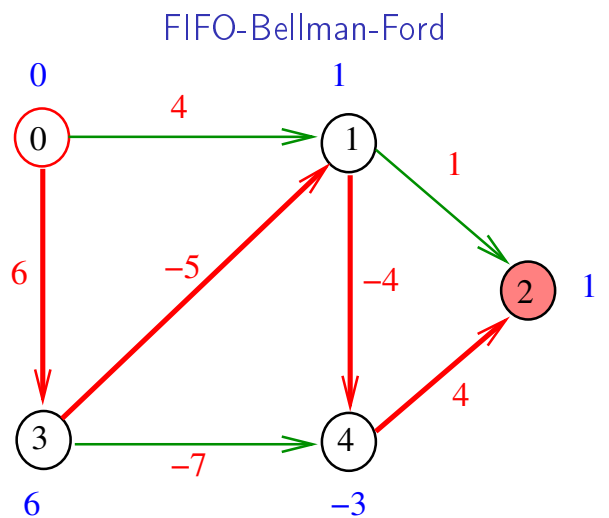
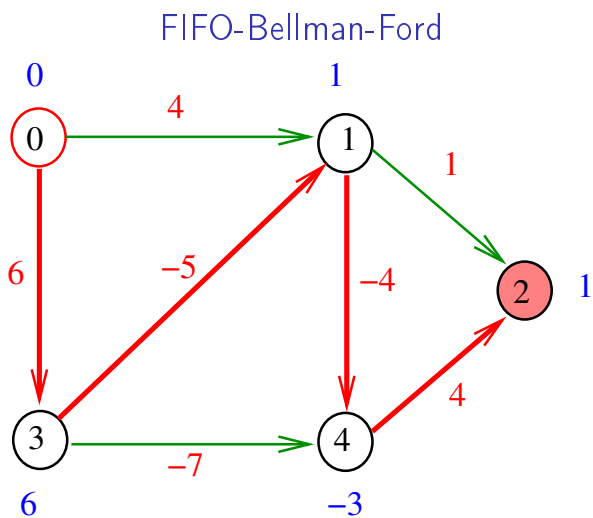


Navigation icons

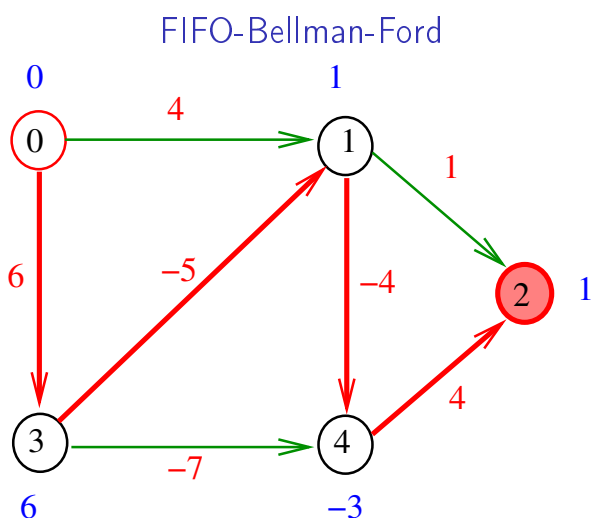
FIFO-Bellman-Ford



Navigation icons



Fim do passo $k=4$



Fim do passo $k=5$

bellman-ford

bellman-ford

Recebe digrafo G com custos (possivelmente negativos) nos arcos e um vértice s

Se o digrafo não tem ciclo negativo alcançável a partir de s , calcula uma arborescência de caminhos mínimos com raiz s .

A arborescência é armazenada no vetor `parnt`

As distâncias em relação a s são armazenadas no vetor `cst`

A implementação utiliza uma fila.

Supomos que em cada instante haja no máximo uma cópia de cada vértice na fila:

um vértice deve ser inserido na fila apenas se já não estiver na fila.

```
#define SENTINELA G->V
#define maxV 10000;
double cst[maxV];
Vertex parnt[maxV];
void bellman-ford(Digraph G, Vertex s)
```

bellman-ford

```
void bellman-ford(Digraph G, Vertex s)
{
1  Vertex v, w; link p; int k=0;
2  for (v = 0; v < G->V; v++) {
3      cst[v] = maxCST;
4      parnt[v] = -1;
5  }
6  QUEUEinit(G->V);
7  cst[s] = 0;
8  parnt[s] = s;
9  QUEUEput(s); QUEUEput(SENTINELA);
```

◀ ▶ ↺ ↻ 🔍

Relação invariante

No início de cada iteração do **while** da linha 9 vale que

$cst[v] \leq \text{custo}[k][v]$ = o menor custo de um caminho de **s** a **v** com $\leq k$ arcos

◀ ▶ ↺ ↻ 🔍

Consumo de tempo

linha	número de execuções da linha
2-4	$\Theta(V)$
5	= 1 QUEUEinit
6-7	= 1
8	= 2 QUEUEput
9-10	$O(V^2)$ QUEUEempty e QUEUEget
11	$O(V^2)$
12	$O(V)$
13	$\leq V$ QUEUEput
14-17	$O(VA)$
18	$O(VA)$ QUEUEput
total	= $O(VA) + ???$

◀ ▶ ↺ ↻ 🔍

```
9  while (!QUEUEempty()) {
10     v = QUEUEget();
11     if (v == SENTINELA) {
12         if (k++ == G->V) return;
13         QUEUEput(SENTINELA);
14     } else
15     for (p=G->adj[v]; p!=NULL; p=p->next)
16         if (cst[w=p->w]>cst[v]+p->cst)
17             cst[w]=cst[v]+p->cst;
18             parnt[w] = v;
19             QUEUEput(w);
20     }
21 }
```

◀ ▶ ↺ ↻ 🔍

Ciclos negativos

```
11  if (v == SENTINELA) {
12     if (k++ == G->V) {
13         if (!QUEUEempty()) {
14             /* tem ciclo negativo */
15         }
16         return;
17     }
18     QUEUEput(SENTINELA);
19 }
```

◀ ▶ ↺ ↻ 🔍

O **ciclo negativo** pode ser encontrado no digrafo representado por parnt

Conclusão

O consumo de tempo da função **bellman-ford** é $O(VA)$ mais o consumo de tempo de

1 execução de **QUEUEinit** e **QUEUEget**,
 $O(VA)$ execuções de **QUEUEput**,
 $O(V^2)$ execuções de **QUEUEempty**, e
 $O(V^2)$ execuções de **QUEUEget**

◀ ▶ ↺ ↻ 🔍

Conclusão

Se implementarmos a fila de tal forma que cada operação consuma tempo constante teremos:

O consumo de tempo da função `bellman_ford` é $O(VA)$.

◀ ▶ ↺ ↻ 🔍

Conclusão

Para todo grafo digrafo G com custo nos arcos e todo par de vértices s e t , vale uma e apenas uma das seguintes afirmações:

- ▶ não existe caminho de s a t ;
- ▶ existe um caminho mínimo de s a t ; ou
- ▶ existe um caminho de s a t que contém um ciclo negativo

◀ ▶ ↺ ↻ 🔍

Ciclos negativos

Problema: Dado um digrafo com custos nos arcos, decidir se o digrafo possui algum ciclo negativo.

Uma adaptação da função `bellman_ford` decide se um dado digrafo com custos nos arcos possui algum ciclo negativo. O consumo de tempo dessa função adaptada é $O(VA)$.

◀ ▶ ↺ ↻ 🔍