

Melhores momentos

AULA 1

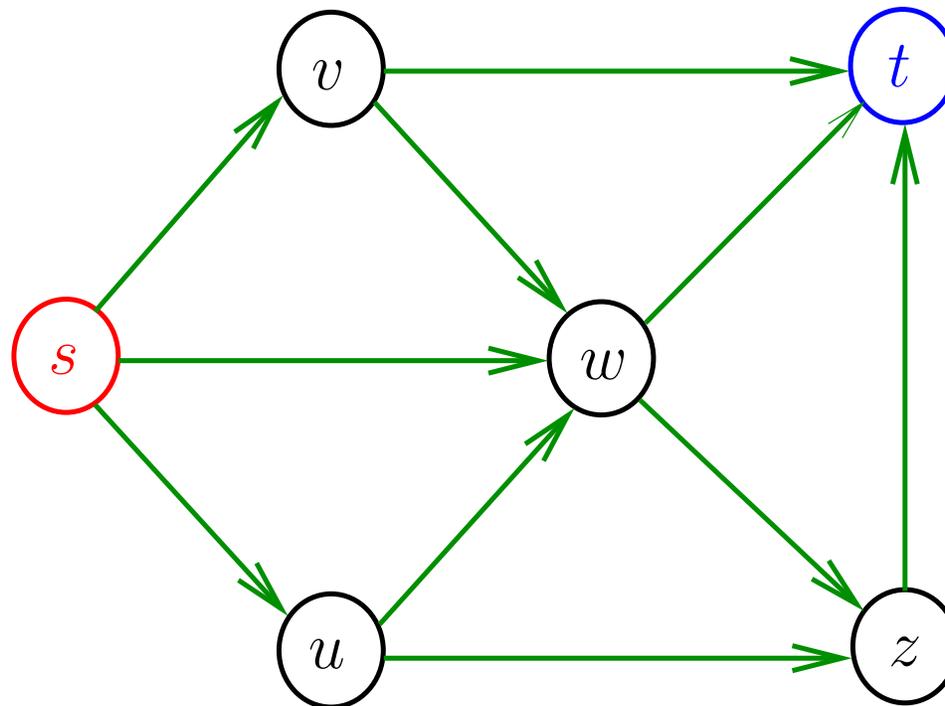
Busca

Problema de busca: Dados nós s e t de um grafo, encontrar um caminho de s a t

Busca

Problema de busca: Dados nós s e t de um grafo, encontrar um caminho de s a t

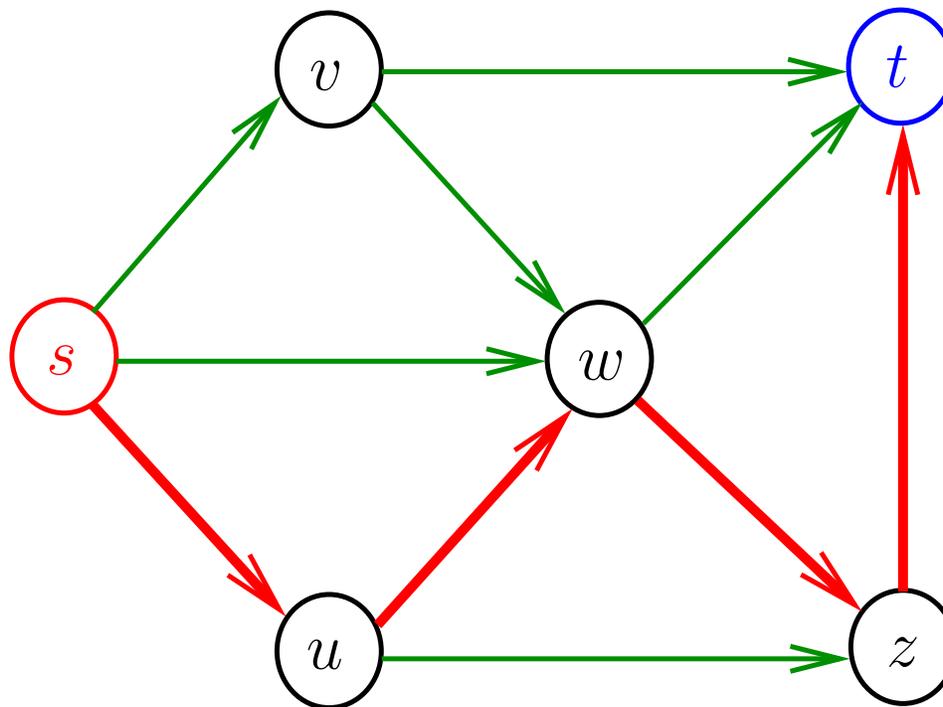
Entra:



Busca

Problema de busca: Dados nós s e t de um grafo, encontrar um caminho de s a t

Sai:



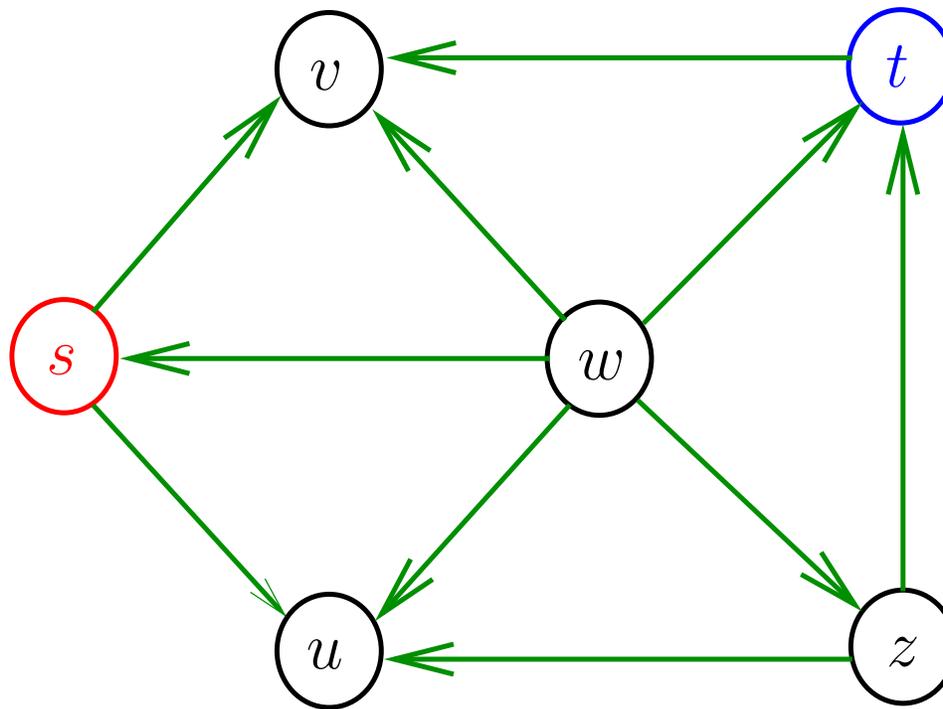
Condição de inexistência

Como é possível demonstrar que o problema **não** tem solução?

Condição de inexistência

Como é possível demonstrar que o problema **não** tem solução?

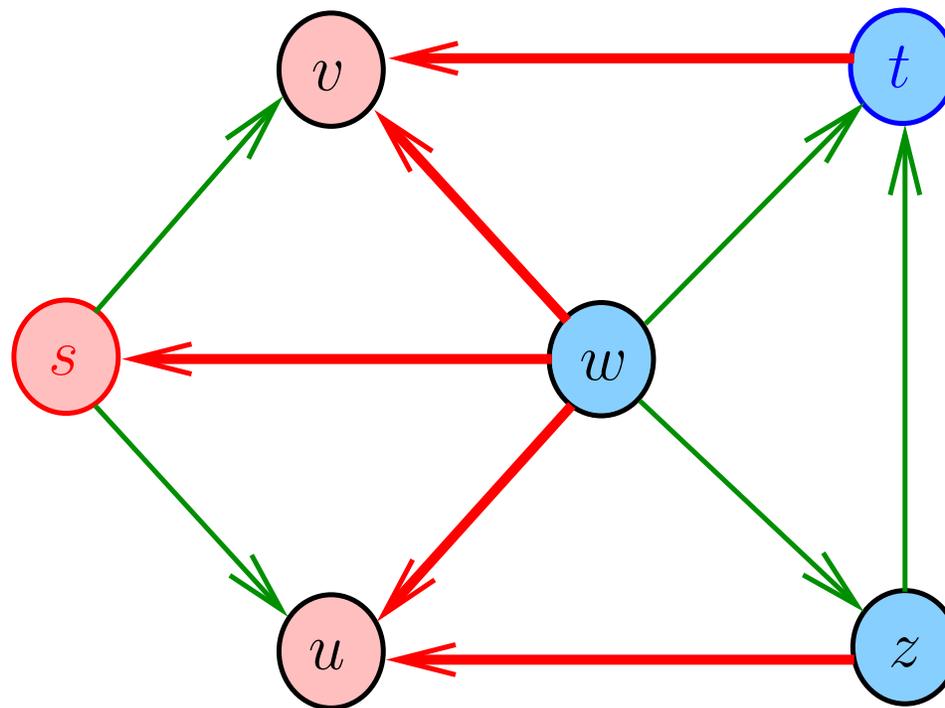
Entra:



Condição de inexistência

Como é possível demonstrar que o problema **não** tem solução?

Sai: um “certo corte” separando s de t

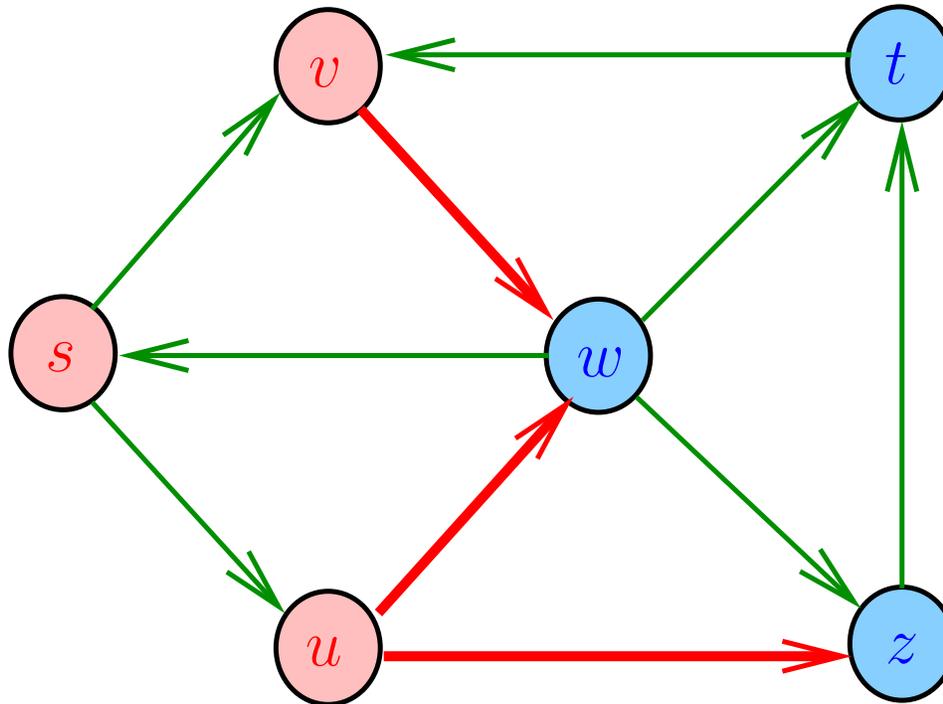


Cortes

Para quaisquer partes S e T de N :

$$\nabla(S, T) := \{st \in A : s \in S \text{ e } t \in T\}.$$

Exemplo: $\nabla(\{s, v, u\}, \{w, t, z\}) = \nabla(\{v, u\}, \{w, t, z\})$ são os arcos em **vermelho**.

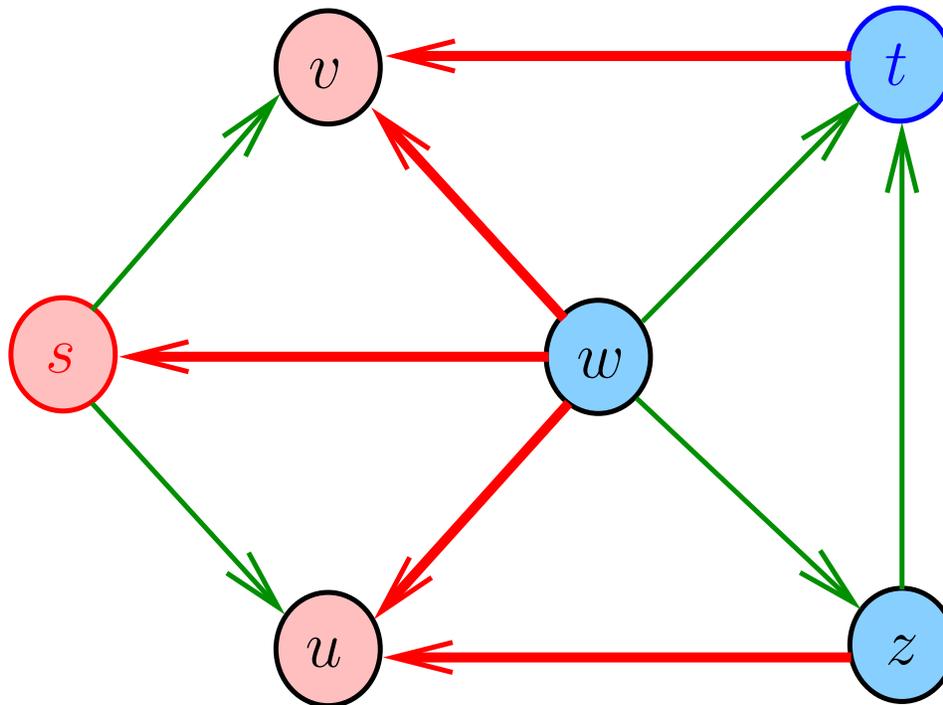


Condição de inexistência

Para **demonstrar** que uma dada instância não tem solução basta exibir um (s, t) -corte tal que

$$\nabla(N - T, T) = \emptyset,$$

Exemplo: um (s, t) -corte vazio

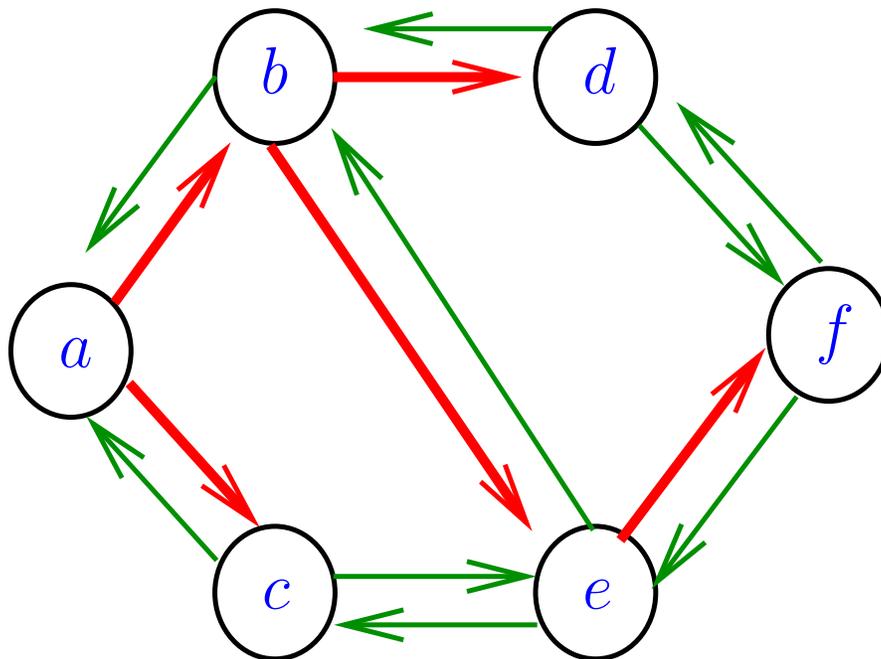


Caminhos no computador

Uma maneira **compacta** de representar caminhos de um nó aos nós de um grafo é através de **função-predecessor**.

Uma **função-predecessor** é uma função “parcial” π de N em N tal que, para cada j em N ,

$$\pi(j) = \text{NIL} \quad \text{ou} \quad (\pi(j), j) \in A$$



nó	π
<i>a</i>	NIL
<i>b</i>	<i>a</i>
<i>c</i>	<i>a</i>
<i>d</i>	<i>b</i>
<i>e</i>	<i>b</i>
<i>f</i>	<i>e</i>

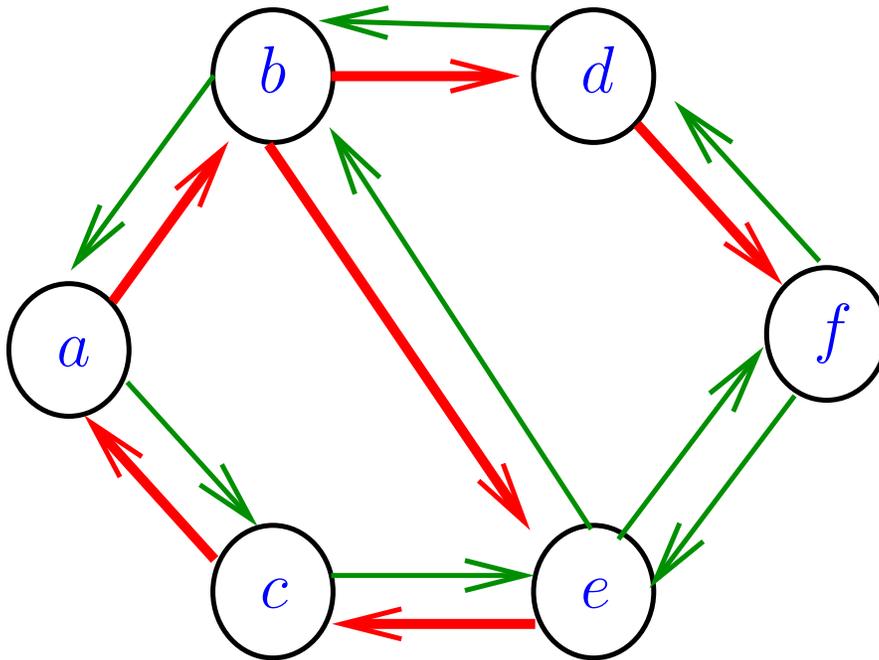
Grafo de predecessores

Suponha que π é uma função-predecessor.

Denotaremos por A_π os arcos da forma $(\pi(j), j)$.

Diremos que (N, A_π) é o **grafo de predecessores**.

Exemplo:



nó	π
a	c
b	a
c	e
d	b
e	b
f	d

AULA 2

Problema da Busca (continuação)

PF 3.2, 3.3, 3.4

Busca genérico

Recebe dois nós s e t de um grafo (N, A) e devolve uma caminho de s a t ou um (s, t) -corte vazio.

BUSCA-GENÉRICO (N, A, s, t)

0 para cada i em N faça

1 $T \leftarrow T \cup \{i\}$

2 $\pi(i) \leftarrow \text{NIL}$

3 $S \leftarrow \{s\}$ $T \leftarrow T - \{s\}$

4 enquanto existe $ij \in A$ com $i \in S$ e $j \in T$ faça

5 $S \leftarrow S \cup \{j\}$ $T \leftarrow T - \{j\}$

6 $\pi(j) \leftarrow i$

7 se $t \in S$

8 então devolva o st -caminho no grafo (N, A_π)

9 senão devolva S e T $\triangleright \nabla(S, T) = \emptyset$

Busca genérico

BUSCA-GENÉRICO (N, A, s, t). Recebe um grafo (N, A) , e dois nós s e t e devolve st -caminho ou $T \subset N$ que separa s de t e $\nabla(N - T, T) = \emptyset$.

Cada iteração começa com uma partição (S, T) de N e uma função-predecessor π . No início da primeira iteração $S = \{s\}$, $T = N - \{s\}$ e $\pi(i) = \text{NIL}$ para todo nó i . Cada iteração consiste no seguinte.

Busca genérico

BUSCA-GENÉRICO (N, A, s, t). Recebe um grafo (N, A) , e dois nós s e t e devolve st -caminho ou $T \subset N$ que separa s de t e $\nabla(N - T, T) = \emptyset$.

Cada iteração começa com uma partição (S, T) de N e uma função-predecessor π . No início da primeira iteração $S = \{s\}$, $T = N - \{s\}$ e $\pi(i) = \text{NIL}$ para todo nó i . Cada iteração consiste no seguinte.

Caso 1: não existe $ij \in A$ com $i \in S$ e $j \in T$

Caso 1A: $t \in S$

Devolva o st -caminho no grafo (N, A_π) e pare.

Caso 1B: $t \notin S$

Devolva T e pare.

Busca genérico

BUSCA-GENÉRICO (N, A, s, t) . Recebe um grafo (N, A) , e dois nós s e t e devolve st -caminho ou $T \subset N$ que separa s de t e $\nabla(N - T, T) = \emptyset$.

Cada iteração começa com uma partição (S, T) de N e uma função-predecessor π . No início da primeira iteração $S = \{s\}$, $T = N - \{s\}$ e $\pi(i) = \text{NIL}$ para todo nó i . Cada iteração consiste no seguinte.

Caso 2: existe $ij \in A$ com $i \in S$ e $j \in T$

$$S' \leftarrow S \cup \{j\}$$

$$T' \leftarrow T - \{j\}$$

Seja π' tal que $\pi'(k) := \begin{cases} \pi(k) & \text{se } k \neq j, \\ i & \text{se } k = j. \end{cases}$

Comece nova iteração com S' , T' e π' nos papéis de S , T e π .

Invariantes

Na linha 4, antes da verificação da condição "existe $ij \in A \dots$ " valem as seguintes invariantes:

(i0) S e T formam uma partição de N ou seja,

$$S \cap T = \emptyset \text{ e } S \cup T = N$$

(i1) para cada arco pq no grafo de predecessores tem-se $p \in S$ e $q \in S$;

(i2) $\pi(s) = \text{NIL}$ e $s \in S$;

(i3) para cada nó v distinto de s ,

$$v \in S \Leftrightarrow \pi(v) \neq \text{NIL};$$

(i4) para cada nó v , se $\pi(v) \neq \text{NIL}$ então existe um caminho de s a v no grafo de predecessores.

Correção

No início da última iteração:

- $\nabla(S, T) = \emptyset$
- se $t \in S$ então $\pi(t) \neq \text{NIL}$ (por (i3)), logo existe caminho de s a t (por (i4))
- se $t \notin S$ então $\nabla(S, T)$ é um (s, t) -corte (por (i2) e (i0)) vazio

Conclusão: o algoritmo faz o que promete.

Conclusão

Para quaisquer nós s e t de um grafo (N, A) , vale uma e apenas uma das seguintes afirmações:

- existe um caminho de s a t
- existe (s, t) -corte vazio.

Condição de inexistências, ainda ...

Um **0-potencial** é qualquer função y de N em $\{0, 1\}$ (\mathbb{Z}) tal que

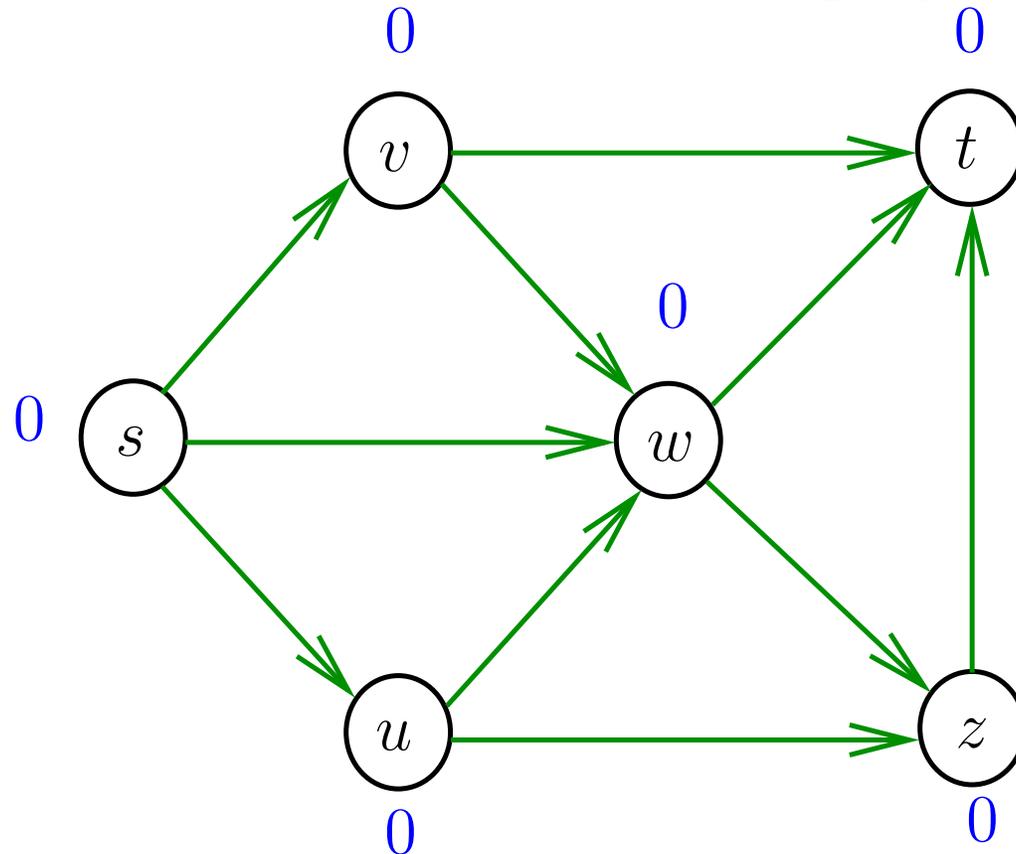
$$y(j) - y(i) \leq 0 \quad \text{para todo arco } ij.$$

Condição de inexistências, ainda ...

Um **0-potencial** é qualquer função y de N em $\{0, 1\}$ (\mathbb{Z}) tal que

$$y(j) - y(i) \leq 0 \quad \text{para todo arco } ij.$$

Exemplo 1: 0-potencial constante (sem graça...)

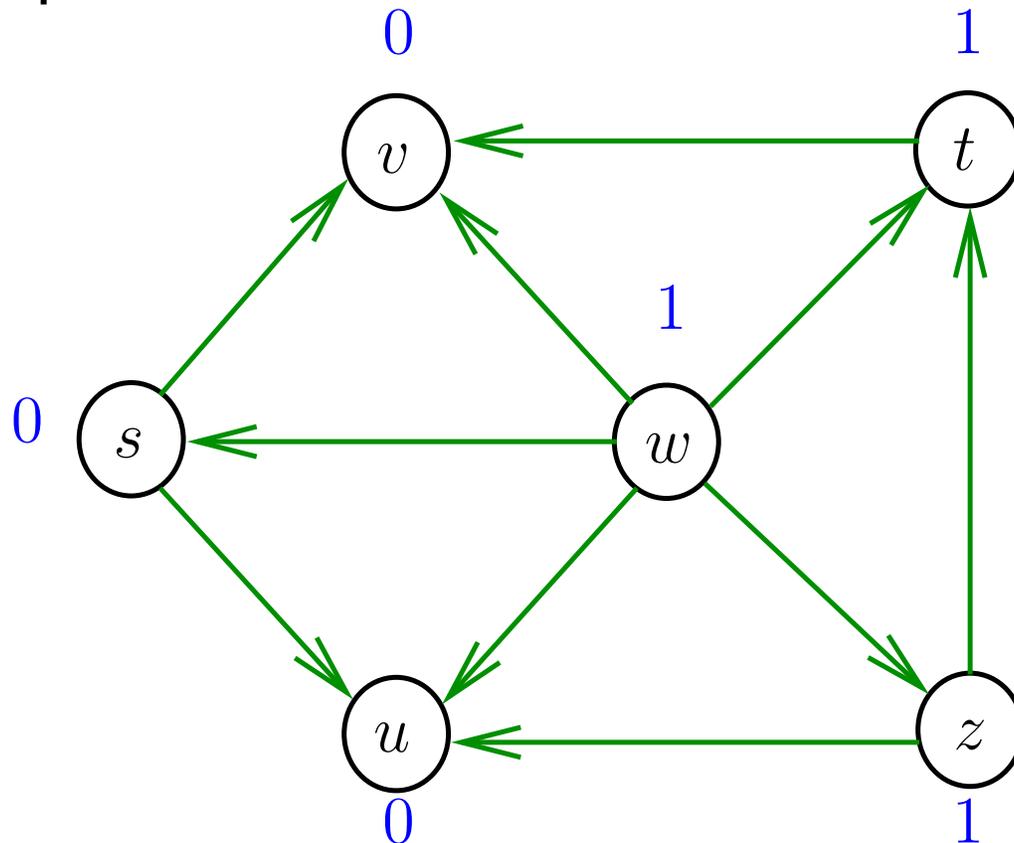


Condição de inexistências, ainda ...

Um **0-potencial** é qualquer função y de N em $\{0, 1\}$ (\mathbb{Z}) tal que

$$y(j) - y(i) \leq 0 \quad \text{para todo arco } ij.$$

Exemplo 2: 0-potencial mais interessante



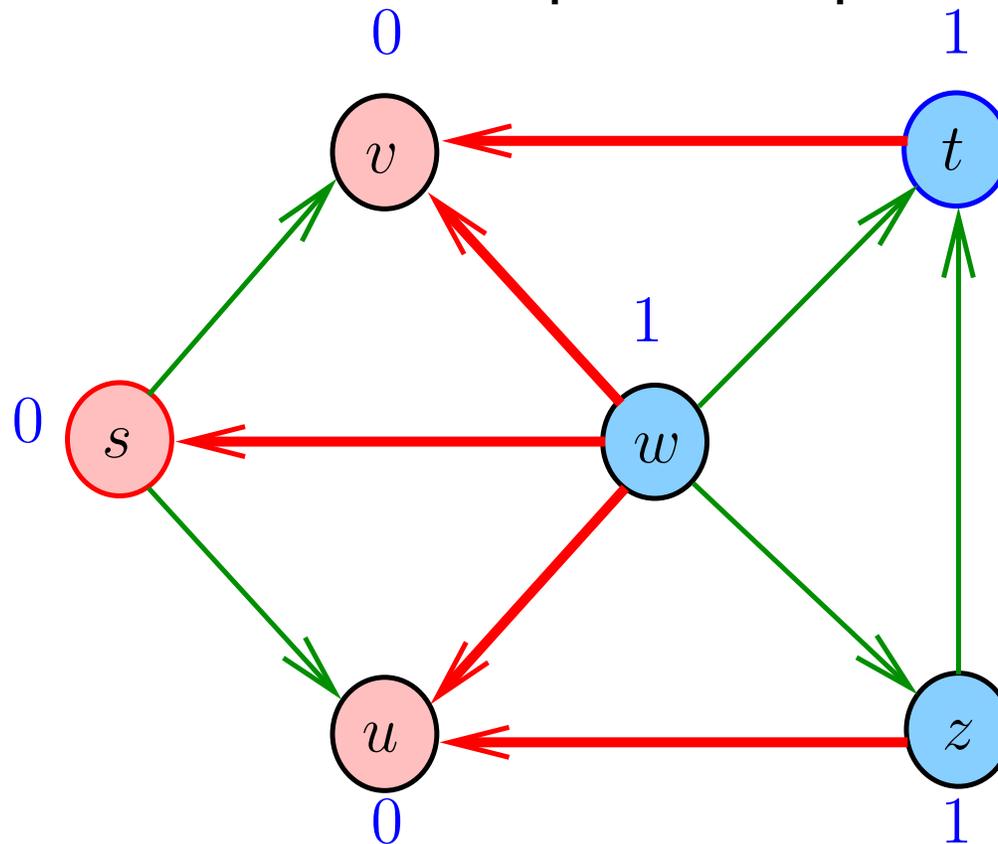
0-Potenciais e cortes

Qualquer 0-potencial y define um corte vazio: se

$$T := \{j \in N : y(j) = 1\}$$

então $\nabla(N - T, T)$ é esse corte.

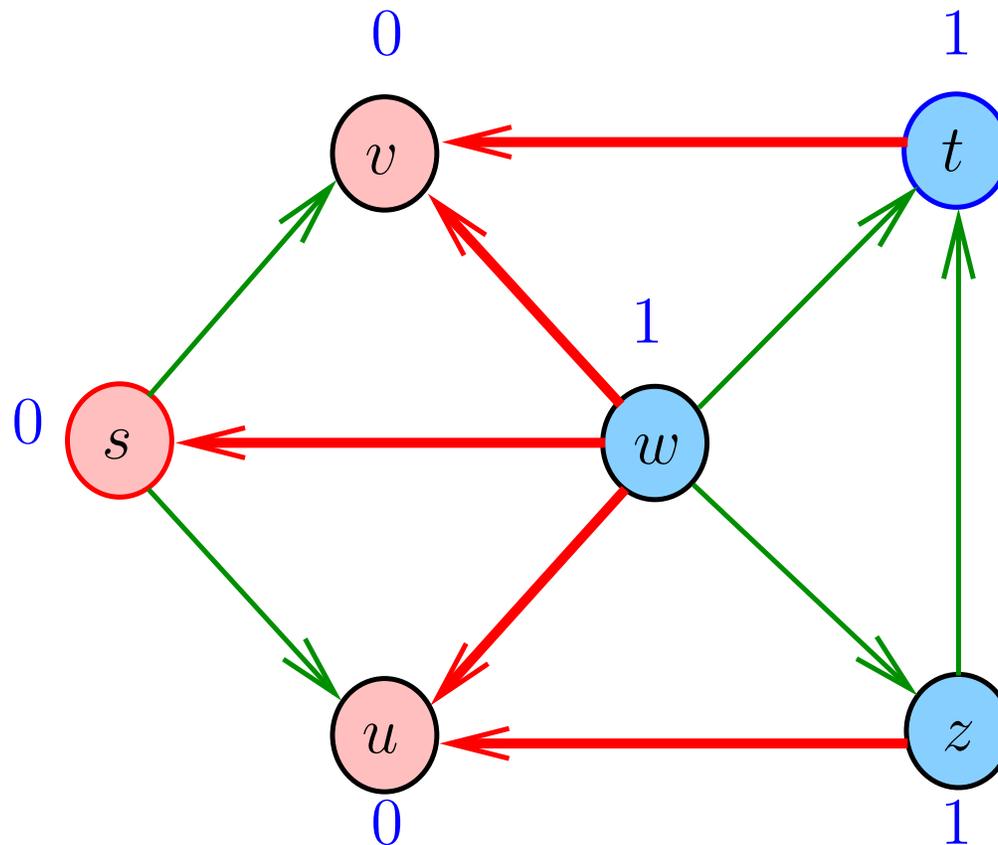
Exemplo 2: corte determinado por um 0-potencial



Propriedade de 0-Potenciais

Se y é um 0-potencial e existe um passeio de s a t então

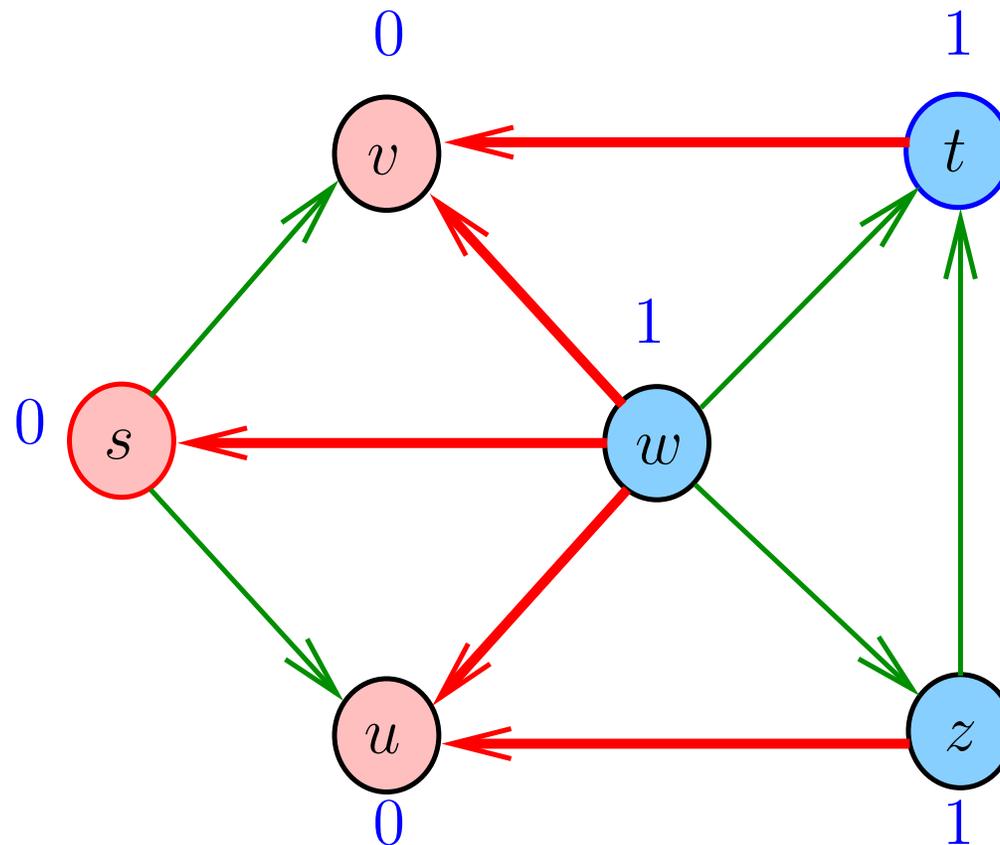
$$y(t) - y(s) \leq 0.$$



Propriedade de 0-Potenciais

Para mostrar que **não existe** um caminho de s a t basta exibir um 0-potencial tal que

$$y(t) - y(s) > 0.$$



Busca genérico (2)

Recebe dois nós s e t de um grafo (N, A) e devolve um caminho de s a t ou um 0-potencial y tal que $y(t) - y(s) > 0$.

BUSCA-GENÉRICO (N, A, s, t)

0 para cada i em N faça

1 $y(i) \leftarrow 1$

2 $\pi(i) \leftarrow \text{NIL}$

3 $y(s) \leftarrow 0$

4 enquanto $y(j) > y(i)$ para algum $ij \in A$ faça

5 $y(j) \leftarrow y(i)$

6 $\pi(j) \leftarrow i$

7 se $y(t) = 0$

8 então devolva o st -caminho no grafo (N, A_π)

9 senão devolva y

Invariantes

Na linha 4, antes da verificação da condição " $y(j) > y(i) \dots$ " valem as seguintes invariantes:

- (i1) para cada arco pq no grafo de predecessores tem-se $y(p) = y(q) = 0$;
- (i2) $\pi(s) = \text{NIL}$ e $y(s) = 0$;
- (i3) para cada nó v distinto de s , $y(v) = 0 \Leftrightarrow \pi(v) \neq \text{NIL}$;
- (i4) para cada nó v , se $\pi(v) \neq \text{NIL}$ então existe um caminho de s a v no grafo de predecessores.

Correção

Início da última iteração:

- y é um 0-potencial
- se $y(t) = 0$ então (por (i3)) $\pi(t) \neq \text{NIL}$, logo (por (i4)) existe caminho de s a t
- se $y(t) = 1$ então (por (i2)) $y(t) - y(s) > 0$

Conclusão: o algoritmo faz o que promete.

Demonstrações

Demonstração de (i1): Nenhum arco no grafo de predecessores tem ponta inicial ou ponta final igual a j .

Demonstração de (i2): Basta observar que $j \neq s$.

Demonstração de (i3): Os únicos valores de y e π que são alterados por uma iteração são os de j .

Mais demonstração

Demonstração de (i4): Suponha $\pi(v) \neq \text{NIL}$ no início da iteração.

Existe caminho P de s a v no grafo de predecessores (por (i4)).

Temos $y(k) = 0$ para cada nó k de P (por (i1)).

No fim da iteração, P continua sendo um caminho de s a v no grafo de predecessores.

Quando $v = i$, $P \cdot (i, j)$ é uma caminho no grafo de predecessores.

Conclusão

Para quaisquer nós s e t de um grafo (N, A) , vale uma e apenas uma das seguintes afirmações:

- existe um caminho de s a t
- existe um 0-potencial y tal que $y(t) - y(s) > 0$.

Consumo de tempo

O número de execuções do bloco de linhas 4–6 é

$$\leq n - 1.$$

linha consumo de **todas** as execuções da linha

0-2 $\Theta(n)$

3 $\Theta(1)$

4 $nO(m)$

5-6 $nO(1)$

7-9 $O(n)$

total $\Theta(n + 1) + nO(m + n + 1)$
 $= O(nm)$

Conclusão

O consumo de tempo do algoritmo
BUSCA-GENÉRICO é $O(nm)$.

Implementação do algoritmo genérico

BUSCA (N, A, s, t)

0 **para cada** i em N **faça**

1 $A'(i) \leftarrow A(i)$ $y(i) \leftarrow 1$ $\pi(i) \leftarrow \text{NIL}$

2 $y(s) \leftarrow 0$ $L \leftarrow \{s\}$

3 **enquanto** $L \neq \emptyset$ **faça**

4 escolha um nó i em L

5 **se** $A'(i) \neq \emptyset$ **então**

6 retire um arco ij de $A'(i)$

7 **se** $y(j) = 1$ **então**

8 $y(j) \leftarrow 0$ $\pi(j) \leftarrow i$ $L \leftarrow L \cup \{j\}$

9 **senão** $L \leftarrow L - \{i\}$

10 **se** $y(t) = 0$

11 **então devolva** o st -caminho no grafo (N, A_π)

12 **senão devolva** y

Invariantes

Na linha 3, antes da verificação da condição " $L \neq \emptyset$ " valem, além de (i1)–(i4) as seguintes invariantes:

(i5) para cada arco pq , se $y(p) = 0$ e $y(q) = 1$ então $p \in L$;

(i6) $y(p) = 0$ para cada p em L ;

(i7) para cada nó p e cada arco pq em $A(p) - A'(p)$, se $y(p) = 0$ então $y(q) = 0$.

Correção

No início da última iteração:

- Por (i5), $y(q) - y(p) \leq 0$ para todo pq ; portanto, y é um 0-potencial.
- Se $y(t) = 1$, então (por (i2)) $y(t) - y(s) = 1 > 0$.
- Senão (por (i4)), há caminho de s a t .

Conclusão: o algoritmo faz o que promete.

Problema da Busca (continuação)

PF 3.3, 3.4

Consumo de tempo

Note que:

- $\leq n$ iterações passam pela linha 9
- $\leq \sum_{k \in N} |A(k)| = m$ iterações passam pelas linhas 6, 7, e 8
- consumo de tempo de cada iteração é $O(1)$

Conclusão: o consumo de total de tempo das iterações das linhas 3–9 é $(n + m)O(1) = O(n + m)$.

Consumo de tempo

O número de execuções do bloco de linhas 3–6 é

$$\leq n + m.$$

linha	consumo de todas as execuções da linha
0–1	$O(n)$
2	$O(1)$
3–9	$(n + m)O(1) = O(n + m)$
10–12	$O(n)$
total	$O(n + 1) + O(2n + m)$ $= O(n + m)$

Conclusão

O consumo de tempo do algoritmo **BUSCA** é
 $O(n + m)$.

Busca em largura e em profundidade

- Se L no algoritmo BUSCA for manipulada como uma **fila** teremos um algoritmo de **busca em largura** (= *breadth-first search* = *BFS*).
- Se L no algoritmo BUSCA for manipulada como uma **pilha** teremos um algoritmo de **busca em profundidade** (= *depth-first search* = *DFS*).