

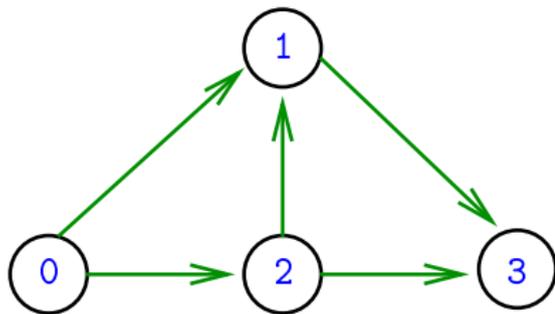
Vetor de listas de adjacência

S 17.4

Vetor de listas de adjacência de digrafos

Na representação de um digrafo através de **listas de adjacência** tem-se, para cada vértice v , uma lista dos vértices que são vizinhos v .

Exemplo:



0: 1, 2
1: 3
2: 1, 3
3:

Consumo de espaço: $\Theta(V + A)$

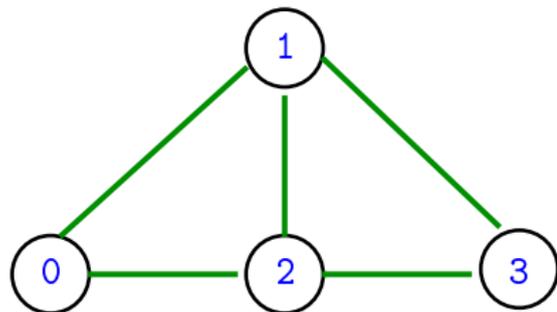
(linear)

Manipulação eficiente

Vetor de lista de adjacência de grafos

Na representação de um grafo através de **listas de adjacência** tem-se, para cada vértice v , uma lista dos vértices que são pontas de arestas incidentes a v

Exemplo:



0: 1, 2
1: 3, 0, 2
2: 1, 3, 0
3: 1, 2

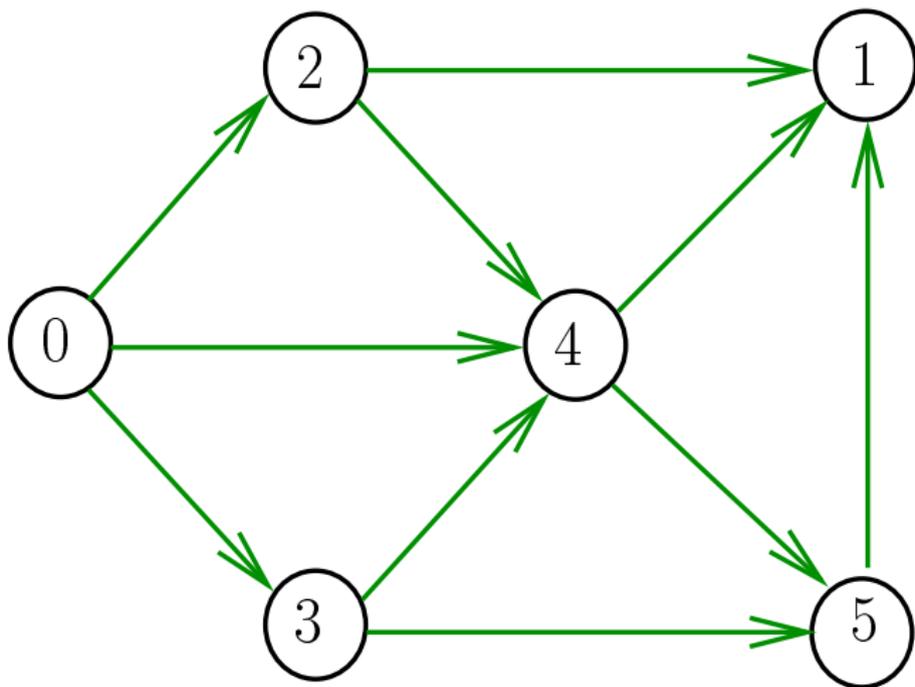
Consumo de espaço: $\Theta(V + A)$

(linear)

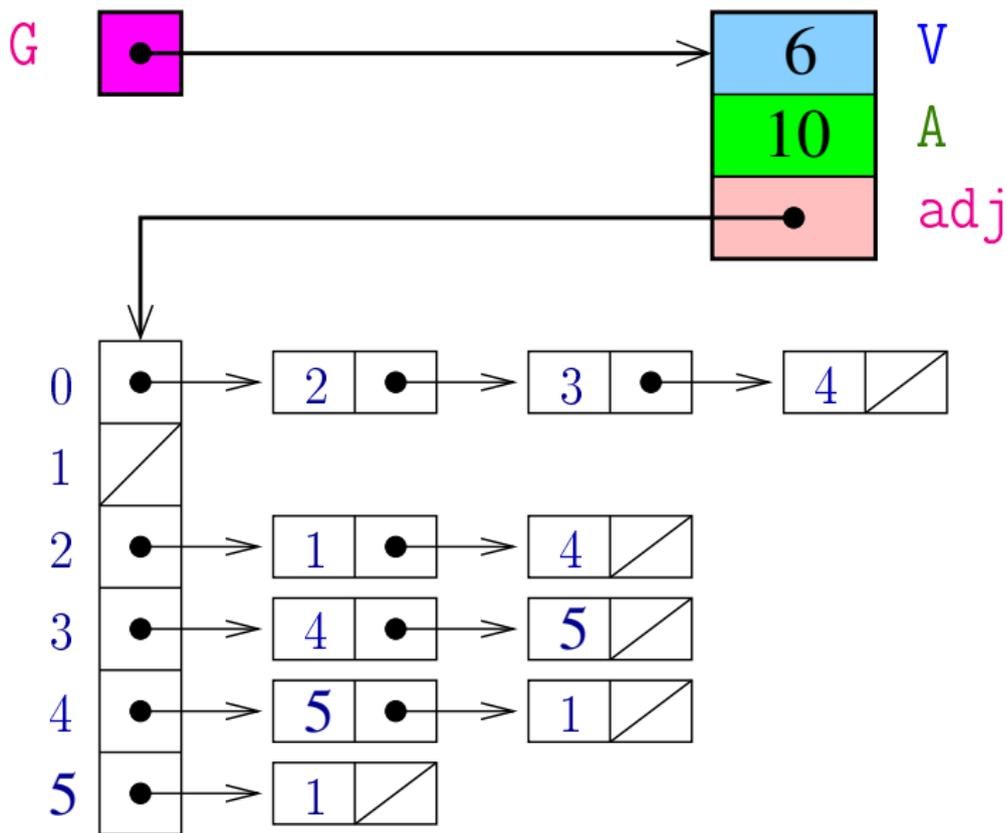
Manipulação eficiente

Digrafo

Digraph G



Estruturas de dados



Certificados

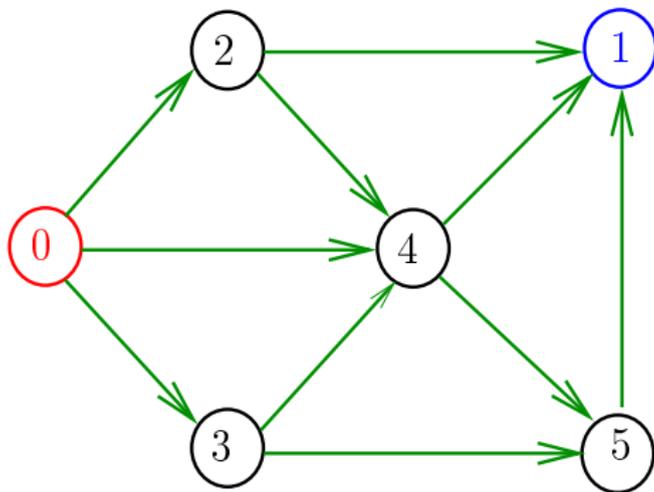
Cortes e arborescências

S páginas 84,91,92, 373

Procurando um caminho

Problema: dados um digrafo G e dois vértices s e t decidir se existe um caminho de s a t

Exemplo: para $s = 0$ e $t = 1$ a resposta é SIM



Certificados

Como é possível 'verificar' a resposta?

Como é possível 'verificar' que existe caminho?

Como é possível 'verificar' que não existe caminho?

Certificados

Como é possível 'verificar' a resposta?

Como é possível 'verificar' que **existe** caminho?

Como é possível 'verificar' que **não existe** caminho?

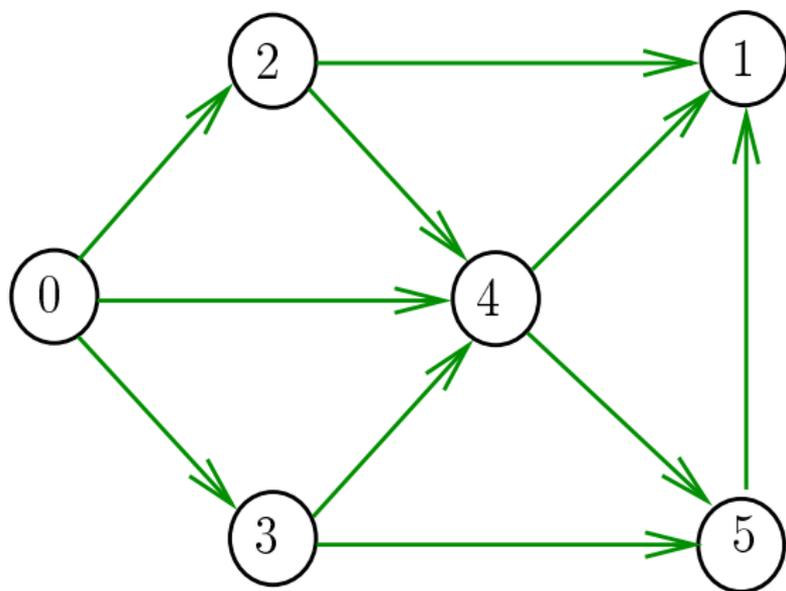
Veremos questões deste tipo freqüentemente

Elas terão um papel **suuupeer** importante no final de [MAC0338 Análise de Algoritmos](#)

Elas estão relacionadas com o **Teorema da Dualidade** visto em [MAC0315 Programação Linear](#)

Certificado de inexistência

Como é possível demonstrar que o problema não tem solução?



$\text{dfs}(G, 2)$

2-1 $\text{dfs}(G, 1)$

2-4 $\text{dfs}(G, 4)$

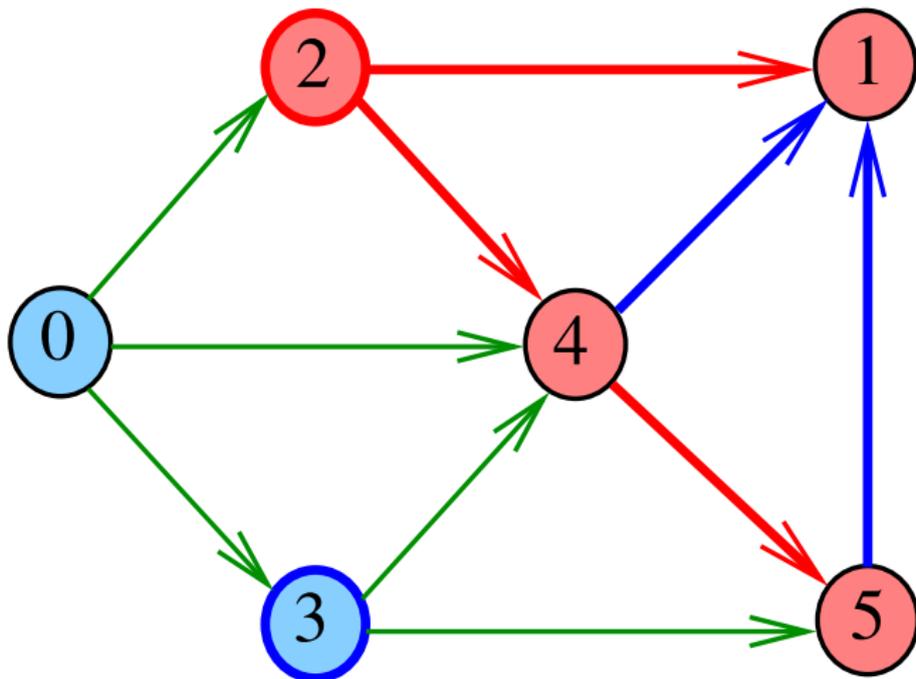
4-1

4-5 $\text{dfs}(G, 5)$

5-1

nao existe caminho

DFSpath(G, 2, 3)

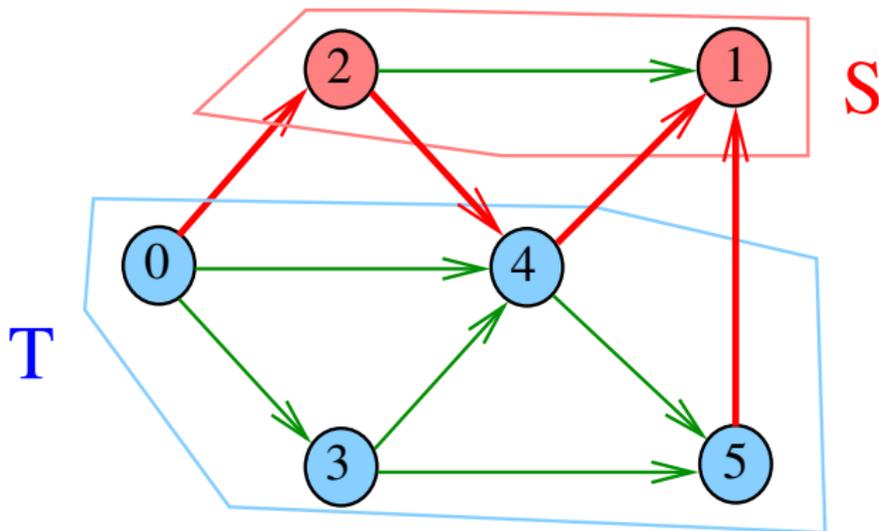


Cortes (= cuts)

Um **corte** é uma bipartição do conjunto de vértices

Um arco **pertence** ou **atravessa** um corte (S, T) se tiver uma ponta em S e outra em T

Exemplo 1: arcos em **vermelho** estão no corte (S, T)

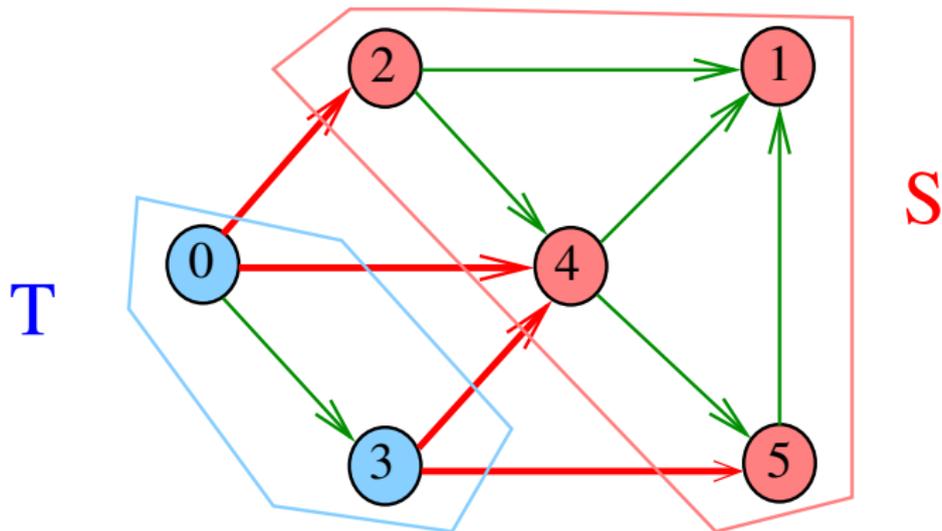


Cortes (= cuts)

Um **corte** é uma bipartição do conjunto de vértices

Um arco **pertence** ou **atravessa** um corte (S, T) se tiver uma ponta em S e outra em T

Exemplo 2: arcos em **vermelho** estão no corte (S, T)

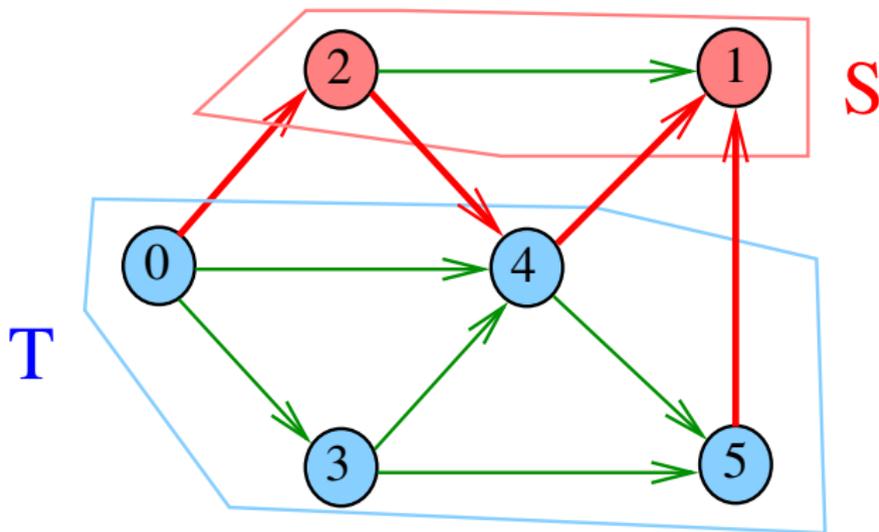


st-Cortes (= st-cuts)

Um corte (S, T) é um **st-corte** se

s está em S e t está em T

Exemplo: (S, T) é um 1-3-corte um 2-5-corte ...

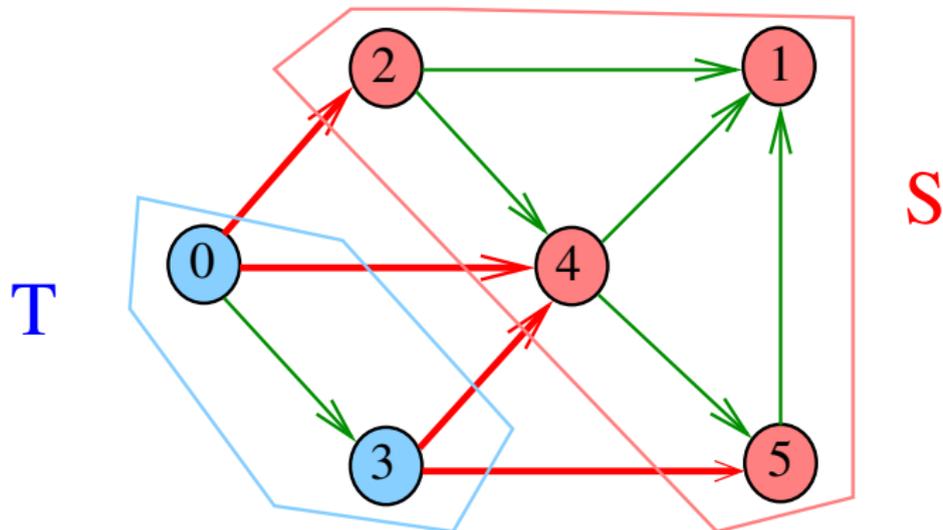


Certificado de inexistência

Para demonstrarmos que **não existe** um caminho de **s** a **t** basta exibirmos um **st**-corte (S, T) em que ***todo arco** no corte tem ponta inicial em T e ponta final em S*

Certificado de inexistência

Exemplo: certificado de que não há caminho de 2 a 3



Conclusão

Para quaisquer vértices s e t de um digrafo, vale uma e apenas uma das seguintes afirmações:

- ▶ existe um caminho de s a t
- ▶ existe st -corte (S, T) em que todo arco no corte tem ponta inicial em T e ponta final em S .

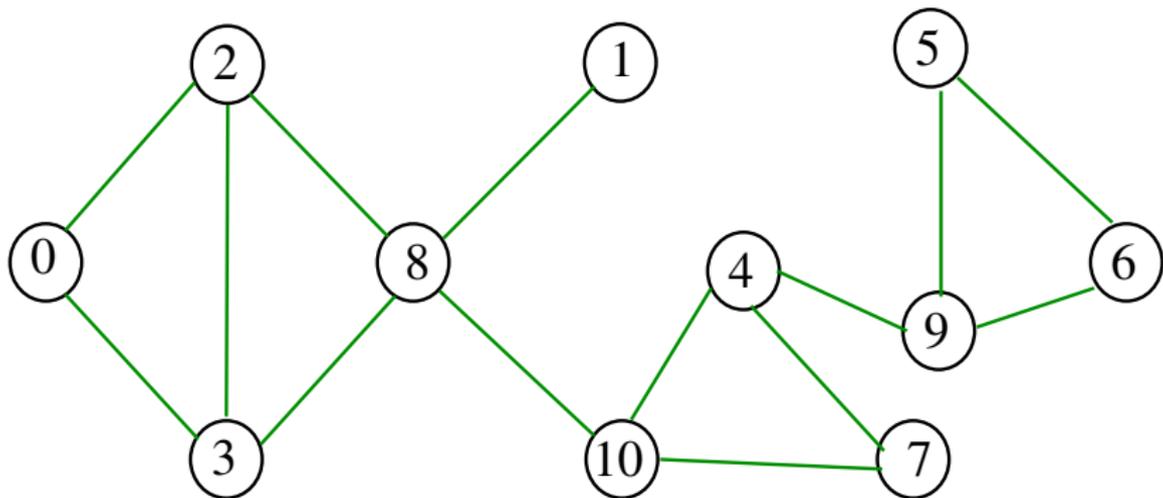
Componentes de grafos

S 18.5

Grafos conexos

Um grafo é **conexo** se e somente se, para cada par (s, t) de seus vértices, existe um caminho com origem s e término t

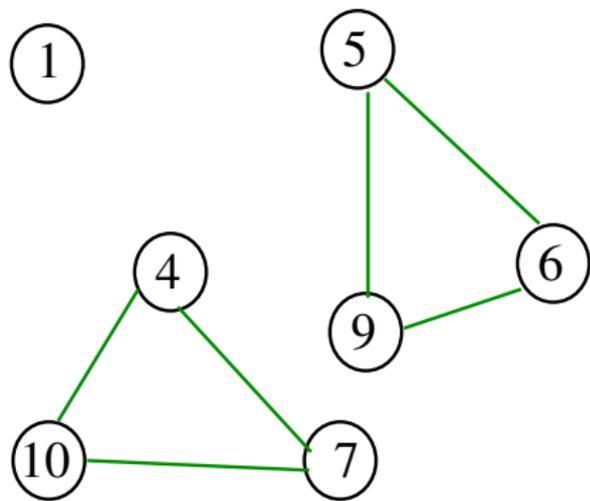
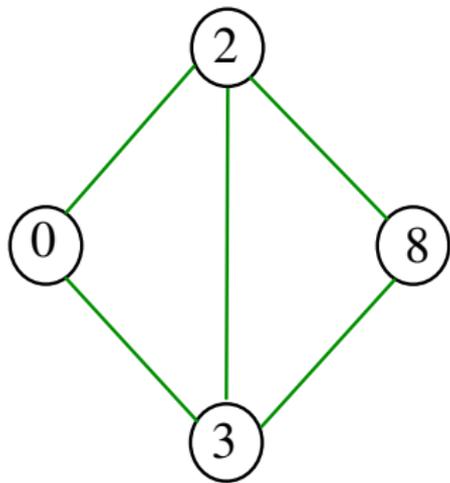
Exemplo: um grafo conexo



Componentes de grafos

Uma **componente** (= *component*) de um grafo é o subgrafo conexo maximal

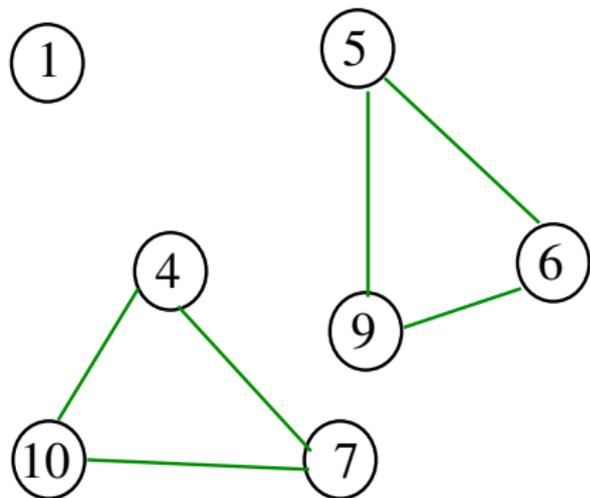
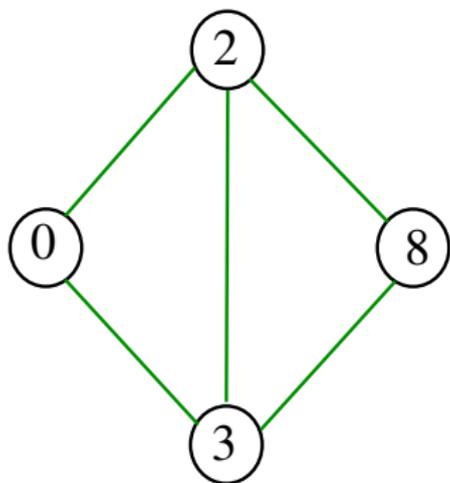
Exemplo: grafo com 4 componentes (conexos)



Contando componentes

Problema: calcular o número de componente

Exemplo: grafo com 4 componentes



Cálculo das componentes de grafos

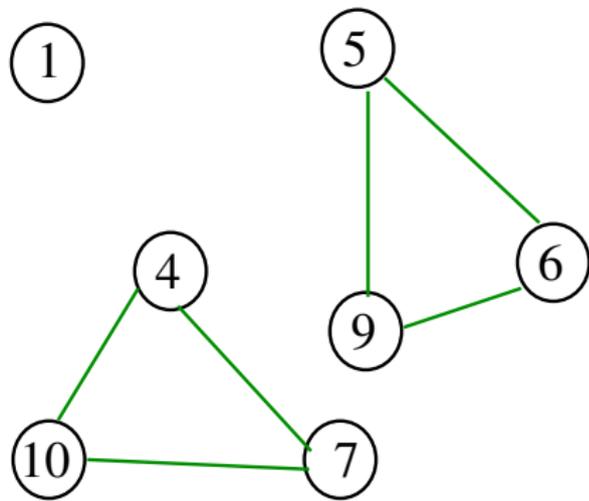
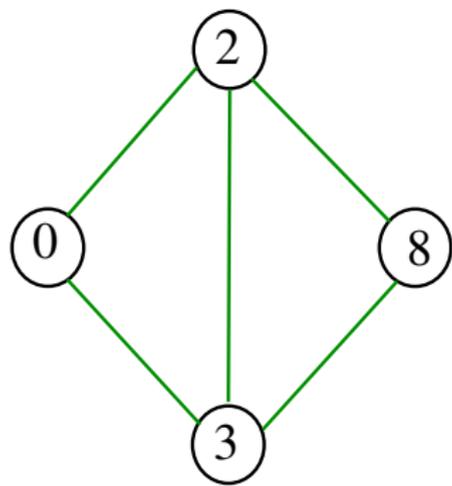
O classe CC calcula o número de componentes do grafo G .

Além disso, ela armazena no vetor id o número do componente a que o vértice pertence: se o vértice v pertence ao k -ésimo componente então $id[v] == k-1$

```
int GRAPHcc (Graph G)
```

Exemplo

v	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
$id[v]$	0	1	0	0	2	3	3	2	0	3	2



Consumo de tempo

O consumo de tempo da função `GRAPHcc` é
 $O(V + E)$.

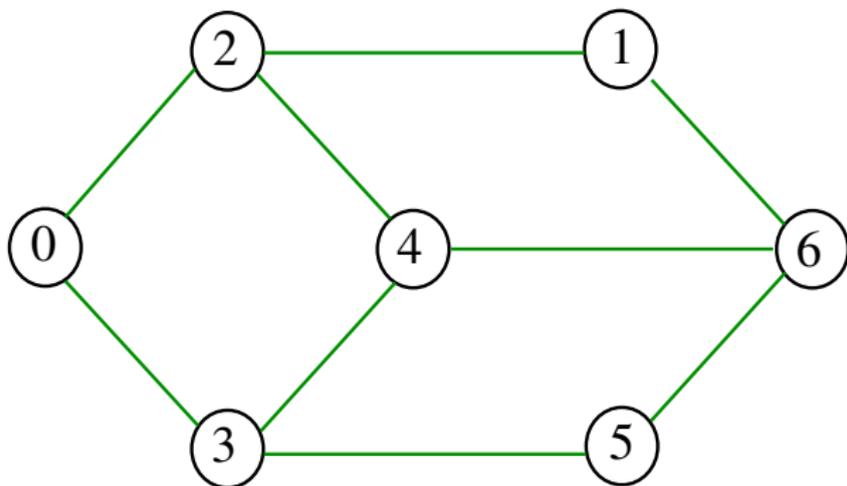
Grafos bipartidos e ciclos ímpares

S 18.5

Bipartição

Um grafo é **bipartido** (= *bipartite*) se existe uma bipartição do seu conjunto de vértices tal que cada aresta tem uma ponta em uma das partes da bipartição e a outra ponta na outra parte

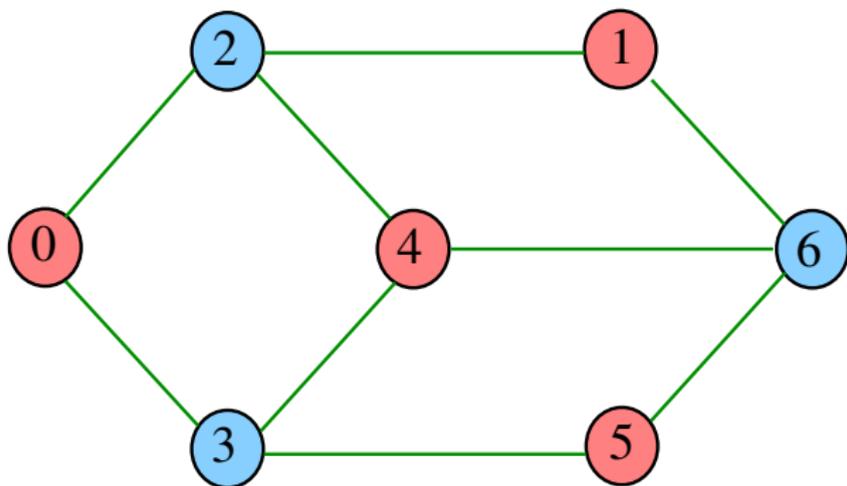
Exemplo:



Bipartição

Um grafo é **bipartido** (= *bipartite*) se existe uma bipartição do seu conjunto de vértices tal que cada aresta tem uma ponta em uma das partes da bipartição e a outra ponta na outra parte

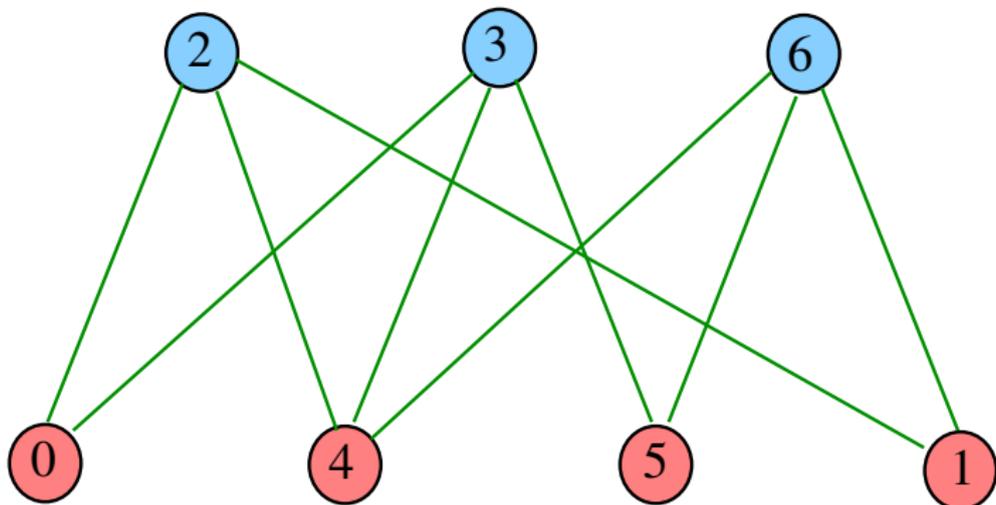
Exemplo:



Bipartição

Um grafo é **bipartido** (= *bipartite*) se existe uma bipartição do seu conjunto de vértices tal que cada aresta tem uma ponta em uma das partes da bipartição e a outra ponta na outra parte

Exemplo:



Class DFSBipartite

A classe decide se um dado grafo G é bipartido.

Nossos grafos têm $G.V()$ vértices

```
private boolean color[G.V()];
```

Se G é **bipartido**, o método `dfs` atribui uma "cor" a cada vértice de G de tal forma que toda aresta tenha **pontas de cores diferentes**

As cores dos vértices, **true** e **false**, são registradas no vetor `color` indexado pelos vértices

```
public DFSBipartite (Graph G)
```

Consumo de tempo

A classe DFSBipartite, para **vetor de listas de adjacência**, consome tempo $O(V + E)$ para decidir se um grafo é bipartido.

Certificado

Para todo grafo G , vale uma e apenas uma das seguintes afirmações:

- ▶ G possui um ciclo ímpar
- ▶ G é bipartido