

Melhores momentos

Resumo

AULA 20

| função | consumo de tempo | observação |
|-----------------|--------------------------|--------------------------|
| bubble | $O(n^2)$ | todos os casos |
| insercao | $O(n^2)$ $O(n)$ | pior caso melhor caso |
| insercaoBinaria | $O(n^2)$ $O(n \lg n)$ | pior caso melhor caso |
| selecao | $O(n^2)$ | todos os casos |
| mergeSort | $O(n \lg n)$ | todos os casos |
| quickSort | $O(n^2)$ $O(n \lg n)$ | pior caso melhor caso |

Algoritmos por **divisão-e-conquista** têm três passos em cada nível da recursão:

Dividir: o problema é dividido em subproblemas de tamanho menor;

Conquistar: os subproblemas são resolvidos recursivamente e subproblemas “pequenos” são resolvidos diretamente

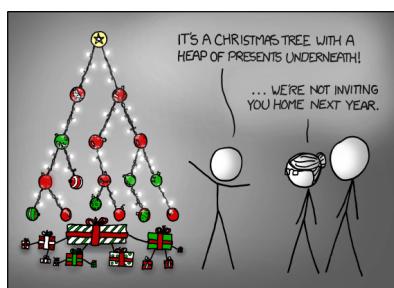
Combinar: as soluções dos subproblemas são combinadas para obter uma solução do problema original.

AULA 21

Exemplo: ordenação por intercalação (`mergeSort`).

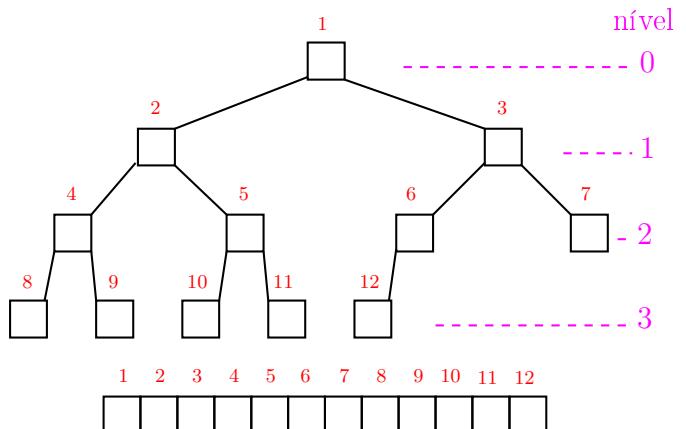
Árvores em vetores e heaps

Representação de árvores em vetores



Fonte: <http://xkcd.com/835/>

PF 10
<http://www.ime.usp.br/~pf/algoritmos/aulas/hpsrt.html>



Pais e filhos

$v[1..m]$ é um vetor representando uma árvore.

Diremos que para qualquer **índice** ou **nó i**,

- $\lfloor i/2 \rfloor$ é o **pai** de i ;
- $2i$ é o **filho esquerdo** de i ;
- $2i+1$ é o **filho direito**.

Um nó i só tem **filho esquerdo** se $2i \leq m$.

Um nó i só tem **filho direito** se $2i+1 \leq m$.

Raiz e folhas

O nó 1 não tem **pai** e é chamado de **raiz**.

Um nó i é um **folha** se não tem **filhos**, ou seja $2i > m$.

Todo nó i é raiz da subárvore formada por

$v[i, 2i, 2i+1, 4i, 4i+1, 4i+2, 4i+3, 8i, \dots, 8i+7, \dots]$

Níveis

Cada **nível p**, exceto talvez o último, tem exatamente 2^p nós e esses são

$$2^p, 2^p + 1, 2^p + 2, \dots, 2^{p+1} - 1.$$

Cada **nível p**, exceto talvez o último, tem exatamente 2^p nós e esses são

$$2^p, 2^p + 1, 2^p + 2, \dots, 2^{p+1} - 1.$$

O nó i pertence ao nível ???.

Níveis

Cada **nível p**, exceto talvez o último, tem exatamente 2^p nós e esses são

$$2^p, 2^p + 1, 2^p + 2, \dots, 2^{p+1} - 1.$$

O nó i pertence ao nível $\lfloor \lg i \rfloor$.

Níveis

Cada **nível p**, exceto talvez o último, tem exatamente 2^p nós e esses são

$$2^p, 2^p + 1, 2^p + 2, \dots, 2^{p+1} - 1.$$

O nó i pertence ao nível $\lfloor \lg i \rfloor$.

Prova: Se p é o nível do nó i , então

$$\begin{aligned} 2^p &\leq i < 2^{p+1} \Rightarrow \\ \lg 2^p &\leq \lg i < \lg 2^{p+1} \Rightarrow \\ p &\leq \lg i < p + 1 \end{aligned}$$

Logo, $p = \lfloor \lg i \rfloor$.

Níveis

Cada nível p , exceto talvez o último, tem exatamente 2^p nós e esses são

$$2^p, 2^p + 1, 2^p + 2, \dots, 2^{p+1} - 1.$$

O nó i pertence ao nível $\lfloor \lg i \rfloor$.

Prova: Se p é o nível do nó i , então

$$\begin{aligned} 2^p &\leq i < 2^{p+1} \Rightarrow \\ \lg 2^p &\leq \lg i < \lg 2^{p+1} \Rightarrow \\ p &\leq \lg i < p + 1 \end{aligned}$$

Logo, $p = \lfloor \lg i \rfloor$.

Portanto, o número total de níveis é \dots

Altura

A **altura** de um nó i é o maior comprimento de um caminho de i a uma folha.

Em outras palavras, a altura de um nó i é o maior comprimento de uma seqüência da forma

$\langle \text{filho}(i), \text{filho}(\text{filho}(i)), \text{filho}(\text{filho}(\text{filho}(i))), \dots \rangle$

onde $\text{filho}(i)$ vale $2i$ ou $2i + 1$.

Os nós que têm **altura zero** são as folhas.

Níveis

Cada nível p , exceto talvez o último, tem exatamente 2^p nós e esses são

$$2^p, 2^p + 1, 2^p + 2, \dots, 2^{p+1} - 1.$$

O nó i pertence ao nível $\lfloor \lg i \rfloor$.

Prova: Se p é o nível do nó i , então

$$\begin{aligned} 2^p &\leq i < 2^{p+1} \Rightarrow \\ \lg 2^p &\leq \lg i < \lg 2^{p+1} \Rightarrow \\ p &\leq \lg i < p + 1 \end{aligned}$$

Logo, $p = \lfloor \lg i \rfloor$.

Portanto, o número total de níveis é $1 + \lfloor \lg m \rfloor$.

Altura

A **altura** de um nó i é o maior comprimento de um caminho de i a uma folha.

Em outras palavras, a altura de um nó i é o maior comprimento de uma seqüência da forma

$\langle \text{filho}(i), \text{filho}(\text{filho}(i)), \text{filho}(\text{filho}(\text{filho}(i))), \dots \rangle$

onde $\text{filho}(i)$ vale $2i$ ou $2i + 1$.

Os nós que têm **altura zero** são as folhas.

A altura de um nó i é $\lfloor \lg(m/i) \rfloor (\dots)$.

Resumão

| | |
|----------------------------|--|
| filho esquerdo de i : | $2i$ |
| filho direito de i : | $2i + 1$ |
| pai de i : | $\lfloor i/2 \rfloor$ |
| nível da raiz: | 0 |
| nível de i : | $\lfloor \lg i \rfloor$ |
| altura da raiz: | $\lfloor \lg m \rfloor$ |
| altura da árvore: | $\lfloor \lg m \rfloor$ |
| altura de i : | $\lfloor \lg(m/i) \rfloor (\dots)$ |
| altura de uma folha: | 0 |
| total de nós de altura h | $\leq \lceil m/2^{h+1} \rceil (\dots)$ |

Heaps

Um vetor $v[1..m]$ é um **max-heap** se

$$v[i/2] \geq v[i]$$

para todo $i = 2, 3, \dots, m$.

De uma forma mais geral, $v[j..m]$ é um **max-heap** se

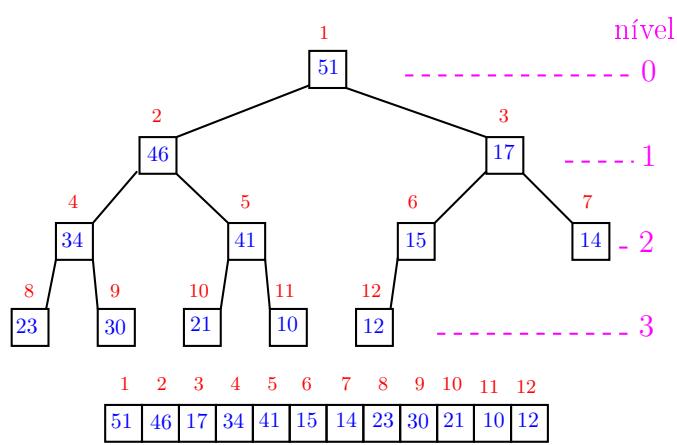
$$v[i/2] \geq v[i]$$

para todo

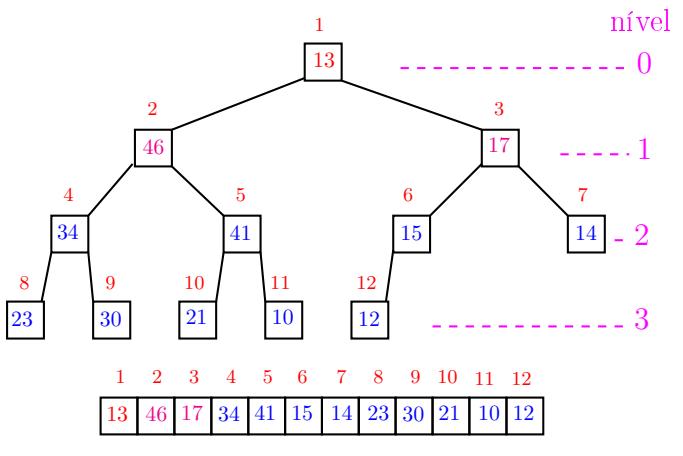
$$i = 2j, 2j + 1, 4j, \dots, 4j + 3, 8j, \dots, 8j + 7, \dots$$

Neste caso também diremos que a subárvore com raiz j é um **max-heap**.

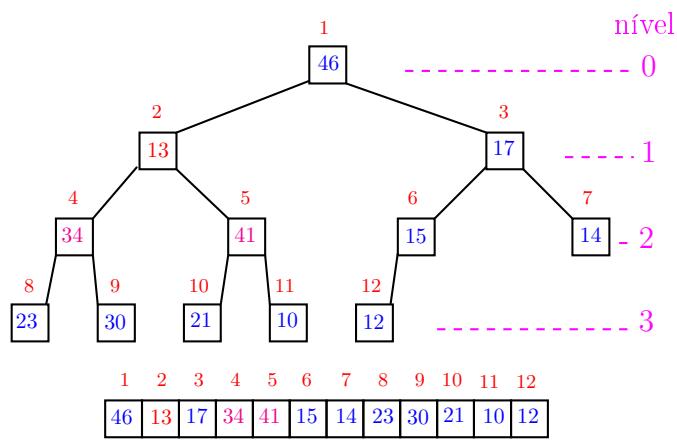
max-heap



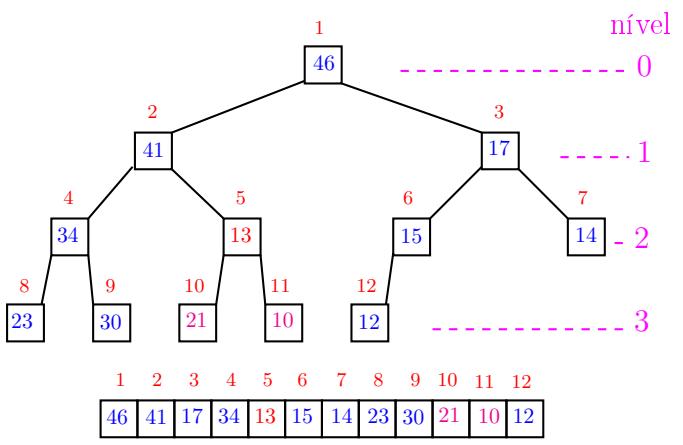
Função básica de manipulação de max-heap



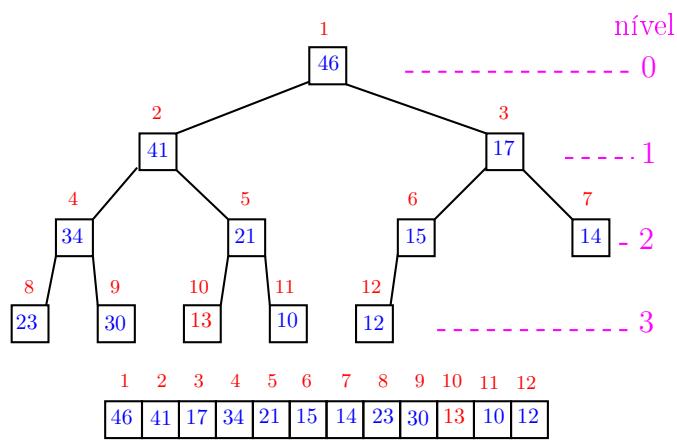
Função básica de manipulação de max-heap



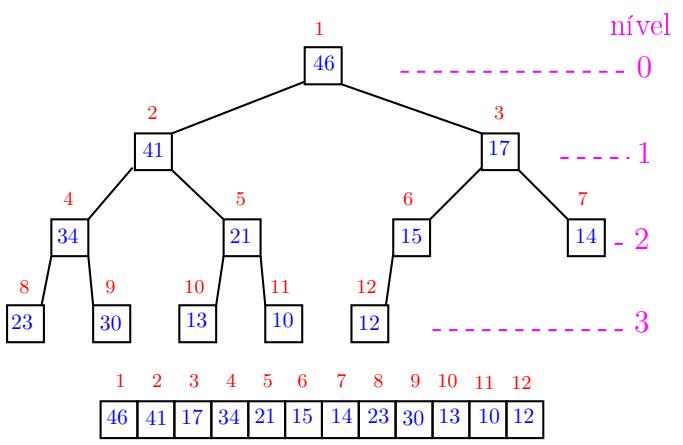
Função básica de manipulação de max-heap



Função básica de manipulação de max-heap



Função básica de manipulação de max-heap



Função peneira

O coração de qualquer algoritmo que manipule um **max-heap** é uma função que recebe um vetor arbitrário $v[1..m]$ e um índice i e faz $v[i]$ “**descer**” para sua posição correta.

Função peneira

Rearranja o vetor $v[1..m]$ de modo que o “subvetor” cuja raiz é i seja um **max-heap**.

```
void peneira (int i, int m, int v[]) {  
    int f = 2*i, x;  
    while (f <= m) {  
        if (f < m && v[f] < v[f+1]) f++;  
        if (v[i] >= v[f]) break;  
        x = v[i]; v[i] = v[f]; v[f] = x;  
        i = f; f = 2*i;  
    }  
}
```

Função peneira

Supõe que os “subvetores” cujas raízes são **filhos** de i já são **max-heap**.

```
void peneira (int i, int m, int v[]) {  
    int f = 2*i, x;  
    while (f <= m) {  
        if (f < m && v[f] < v[f+1]) f++;  
        if (v[i] >= v[f]) break;  
        x = v[i]; v[i] = v[f]; v[f] = x;  
        i = f; f = 2*i;  
    }  
}
```

Função peneira

A seguinte implementação é um pouco melhor pois em vez de **trocas** faz apenas **deslocamentos** (**linha 5**).

```
void peneira (int i, int m, int v[]) {  
    int f = 2*i, x = v[i];  
    while (f <= m) {  
        if (f < m && v[f] < v[f+1]) f++;  
        if (x >= v[f]) break;  
        v[i] = v[f];  
        i = f; f = 2*i;  
    }  
    v[i] = x;  
}
```

Consumo de tempo

| linha | todas as execuções da linha |
|-------|-----------------------------|
| 1 | = 1 |
| 2 | $\leq 1 + \lg m$ |
| 3 | $\leq \lg m$ |
| 4 | $\leq \lg m$ |
| 5 | $\leq \lg m$ |
| 6 | $\leq \lg m$ |
| 7 | = 1 |

$$\text{total} \leq 3 + 5 \lg m = O(\lg m)$$

Conclusão

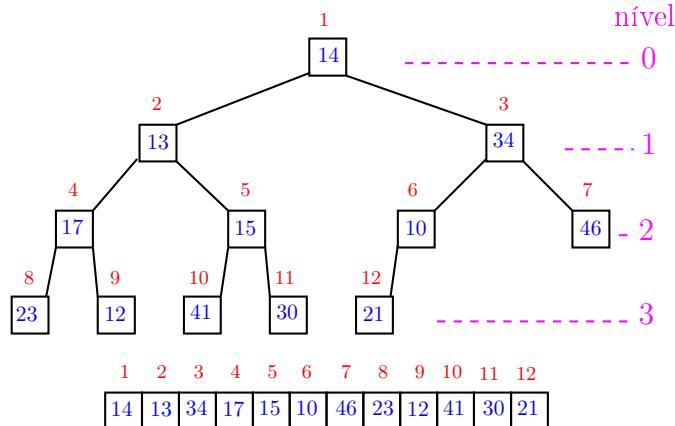
O consumo de tempo da função **peneira** é proporcional a $\lg m$.

O consumo de tempo da função **peneira** é $O(\lg m)$.

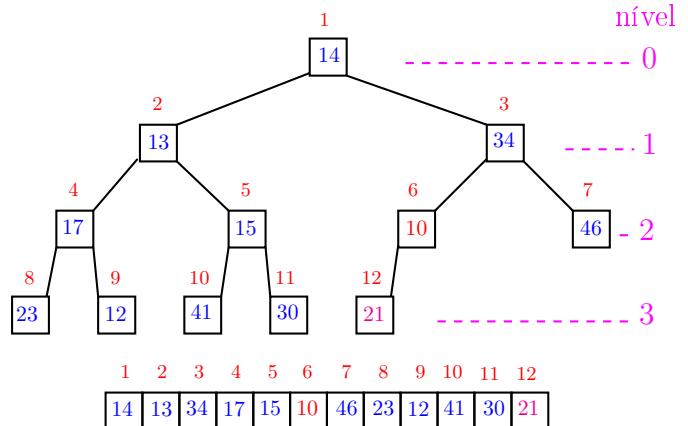
Verdade seja dita ... (...)

O consumo de tempo da função **peneira** é proporcional a $O(\lg m/i)$.

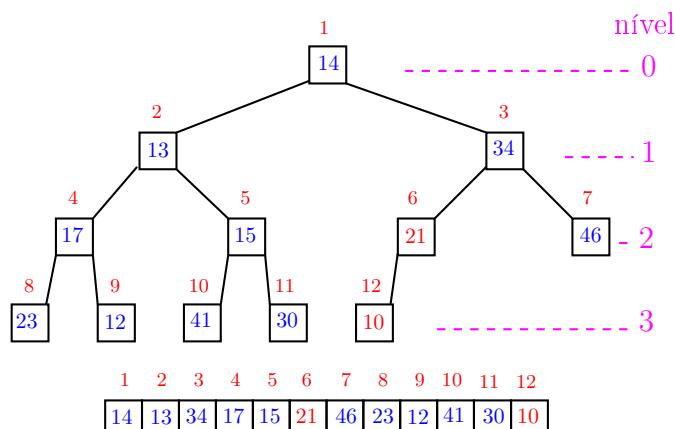
Construção de um max-heap



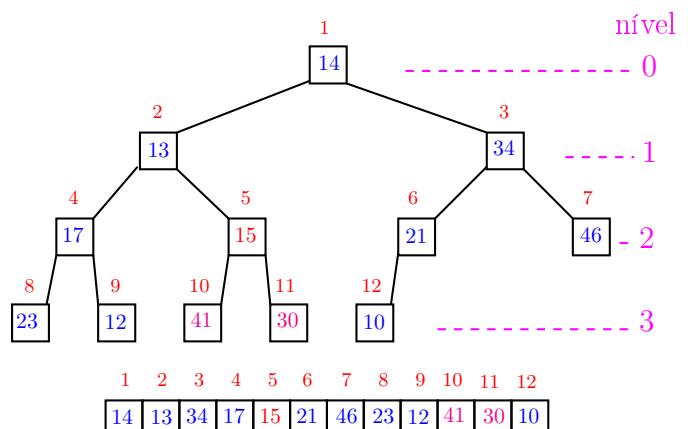
Construção de um max-heap



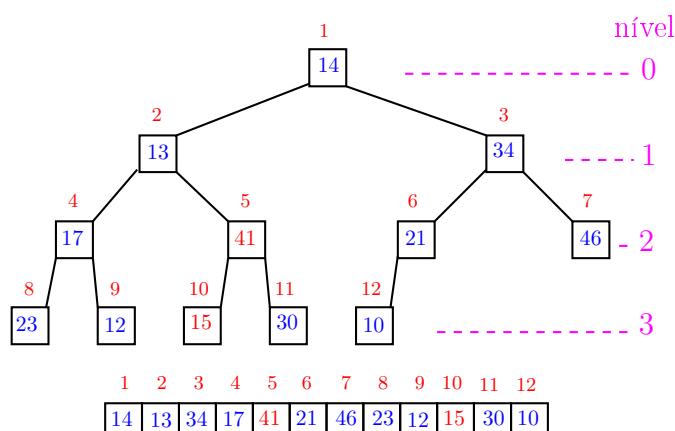
Construção de um max-heap



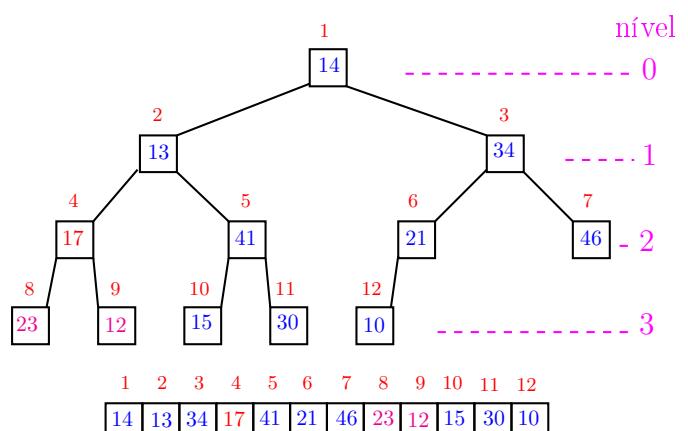
Construção de um max-heap



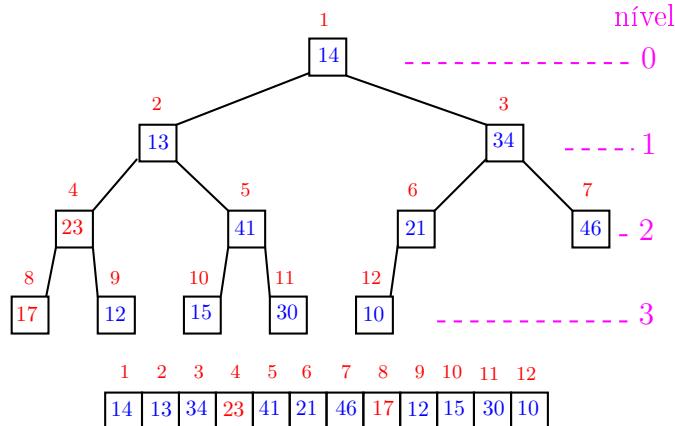
Construção de um max-heap



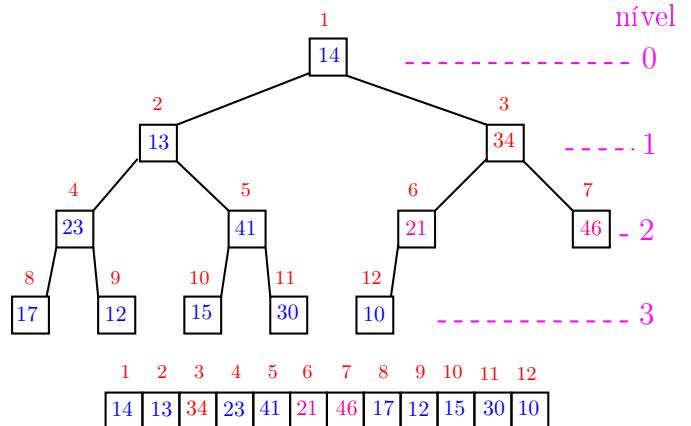
Construção de um max-heap



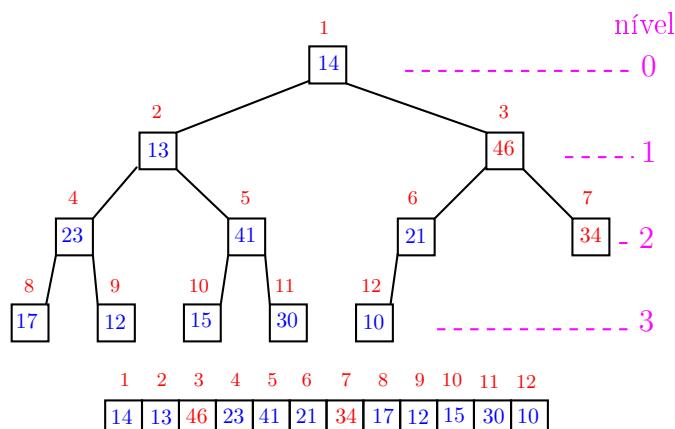
Construção de um max-heap



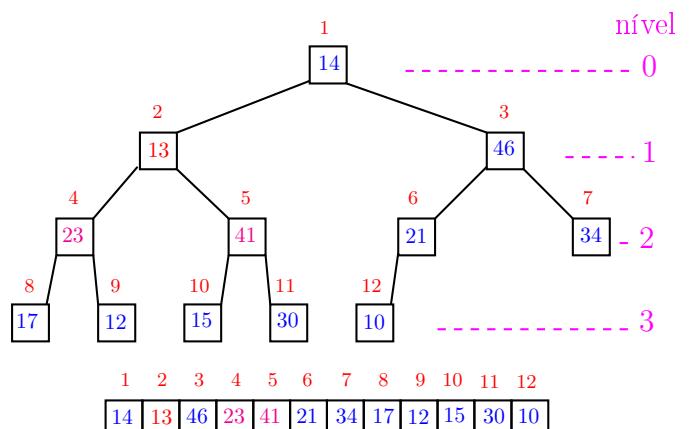
Construção de um max-heap



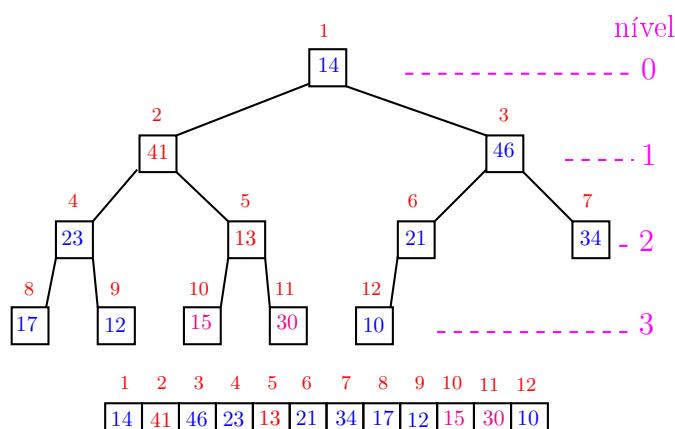
Construção de um max-heap



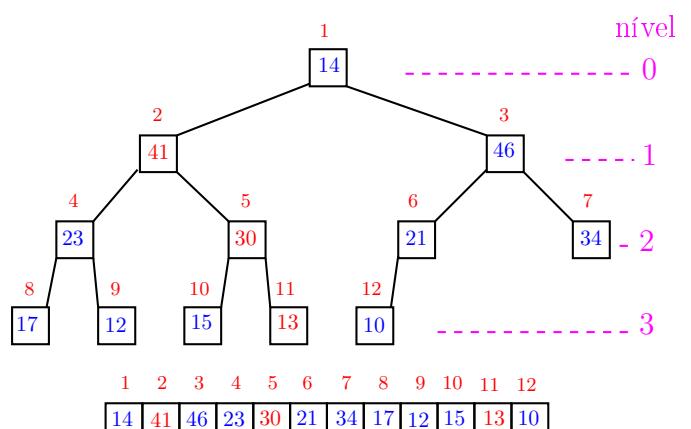
Construção de um max-heap



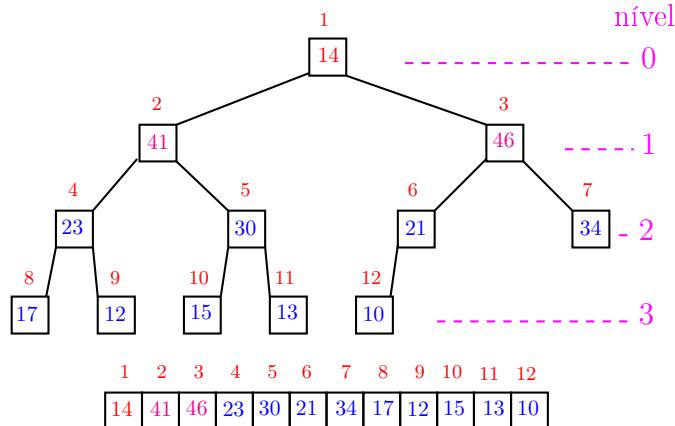
Construção de um max-heap



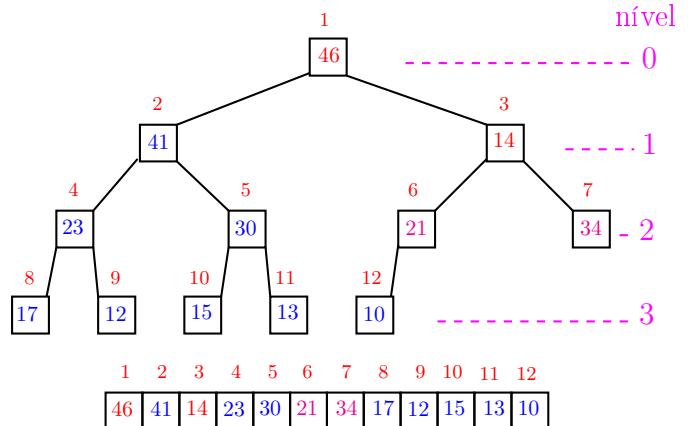
Construção de um max-heap



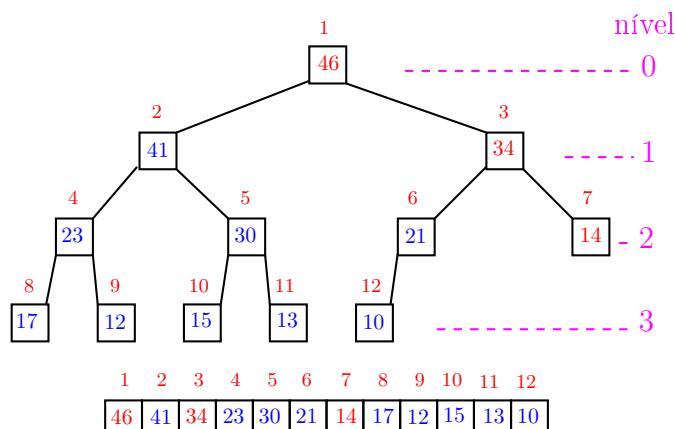
Construção de um max-heap



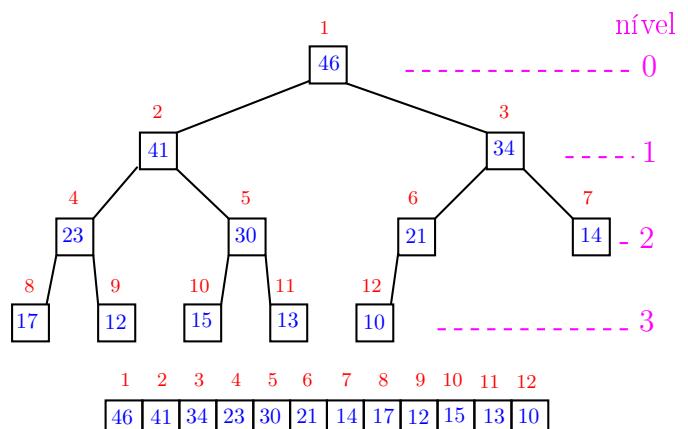
Construção de um max-heap



Construção de um max-heap



Construção de um max-heap



Construção de um max-heap

Recebe um vetor $v[1..n]$ e rearranja v para que seja max-heap.

```
1 for (i = n/2; /*A*/ i >= 1; i--)
2     peneira(i, n, v);
```

Relação invariante:

(i0) em /*A*/ vale que, $i+1, \dots, n$ são raízes de max-heaps.

Consumo de tempo

Análise grosseira: consumo de tempo é

$$\frac{n}{2} \times \lg n = O(n \lg n).$$

Verdade seja dita ... (...)

Análise mais cuidadosa: consumo de tempo é $O(n)$.

Conclusão

Ordenação: algoritmo Heapsort

O consumo de tempo para construir um max-heap é $O(n \lg n)$.

Verdade seja dita ... (....)

O consumo de tempo para construir um max-heap é $O(n)$.

PF 10

<http://www.ime.usp.br/~pf/algoritmos/aulas/hpsrt.html>

Ordenação

$v[1..n]$ é crescente se $v[1] \leq \dots \leq v[n]$.

Problema: Rearranjar um vetor $v[1..n]$ de modo que ele fique crescente.

Entra:

| 1 | | | | | | | | | | | n |
|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|---|
| 33 | 55 | 33 | 44 | 33 | 22 | 11 | 99 | 22 | 55 | 77 | |

Sai:

| 1 | | | | | | | | | | | n |
|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|---|
| 11 | 22 | 22 | 33 | 33 | 33 | 44 | 55 | 55 | 77 | 99 | |

Ordenação por seleção

$i = 5$

| 1 | | | | | | | | | | | n |
|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|---|
| 38 | 50 | 20 | 44 | 10 | 50 | 55 | 60 | 75 | 85 | 99 | |

Heapsort

O Heapsort ilustra o uso de estruturas de dados no projeto de algoritmos eficientes.

Rearranjar um vetor $v[1..n]$ de modo que ele fique crescente.

Entra:

| 1 | | | | | | | | | | | n |
|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|---|
| 33 | 55 | 33 | 44 | 33 | 22 | 11 | 99 | 22 | 55 | 77 | |

Sai:

| 1 | | | | | | | | | | | n |
|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|---|
| 11 | 22 | 22 | 33 | 33 | 33 | 44 | 55 | 55 | 77 | 99 | |

Ordenação por seleção

$i = 5$

| 1 | | | | | | | | | | | n |
|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|---|
| 38 | 50 | 20 | 44 | 10 | 50 | 55 | 60 | 75 | 85 | 99 | |

Ordenação por seleção

Ordenação por seleção

$i = 5$

| 1 | j | max | n |
|----|-----|-----|-------------------------|
| 38 | 50 | 20 | 44 10 50 55 60 75 85 99 |

| 1 | j | max | n |
|----|-----|-----|-------------------------|
| 38 | 50 | 20 | 44 10 50 55 60 75 85 99 |

Ordenação por seleção

$i = 5$

| 1 | j | max | n |
|----|-----|-----|-------------------------|
| 38 | 50 | 20 | 44 10 50 55 60 75 85 99 |

| 1 | j | max | n |
|----|-----|-----|-------------------------|
| 38 | 50 | 20 | 44 10 50 55 60 75 85 99 |

| 1 | j | max | n |
|----|-----|-----|-------------------------|
| 38 | 50 | 20 | 44 10 50 55 60 75 85 99 |

Ordenação por seleção

$i = 5$

| 1 | j | max | n |
|----|-----|-----|-------------------------|
| 38 | 50 | 20 | 44 10 50 55 60 75 85 99 |

| 1 | j | max | n |
|----|-----|-----|-------------------------|
| 38 | 50 | 20 | 44 10 50 55 60 75 85 99 |

Ordenação por seleção

$i = 5$

| 1 | j | max | n |
|----|-----|-----|-------------------------|
| 38 | 50 | 20 | 44 10 50 55 60 75 85 99 |

| 1 | j | max | n |
|----|-----|-----|-------------------------|
| 38 | 50 | 20 | 44 10 50 55 60 75 85 99 |

| 1 | j | max | n |
|----|-----|-----|-------------------------|
| 38 | 50 | 20 | 44 10 50 55 60 75 85 99 |

| 1 | j | max | n |
|----|-----|-----|-------------------------|
| 38 | 50 | 20 | 44 10 50 55 60 75 85 99 |

Ordenação por seleção

1 i n

| | | | | | | | | | | |
|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|
| 38 | 10 | 20 | 44 | 50 | 50 | 55 | 60 | 75 | 85 | 99 |
|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|

1 i n

| | | | | | | | | | | |
|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|
| 38 | 10 | 20 | 44 | 50 | 50 | 55 | 60 | 75 | 85 | 99 |
|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|

Ordenação por seleção

| | | | | | | | | | | |
|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|
| 38 | 10 | 20 | 44 | 50 | 50 | 55 | 60 | 75 | 85 | 99 |
|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|

| | | | | | | | | | | |
|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|
| 38 | 10 | 20 | 44 | 50 | 50 | 55 | 60 | 75 | 85 | 99 |
|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|

Ordenação por seleção

| | | | | | | | | | | |
|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|
| 1 | | i | | n | | | | | | |
| 38 | 10 | 20 | 44 | 50 | 50 | 55 | 60 | 75 | 85 | 99 |

| 1 | i | n | | | | | | | | |
|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|
| 20 | 10 | 38 | 44 | 50 | 50 | 55 | 60 | 75 | 85 | 99 |

| | | | | | | | | | | |
|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|
| 1 | i | | | | | | | | | n |
| 20 | 10 | 38 | 44 | 50 | 50 | 55 | 60 | 75 | 85 | 99 |

Algoritmo rearranja $v[0..n-1]$ em ordem crescente

```
void selecao ( int n, int v[])
{
    int i, j, max, x;
    for (i = n-1; /*B*/ i > 0;
        max = i;
        for (j = i-1; j >= 0;
            if (v[j] > v[max])
                x=v[i]; v[i]=v[max]; v
```

A set of small, light-blue navigation icons typically found in Beamer presentations, including symbols for back, forward, search, and table of contents.

Relações invariantes: Em /*B*/ vale que:

- (i0) $v[i+1..n]$ é crescente;
- (i1) $v[1..i] \leq v[i+1];$

| 1 | i | n | | | | | | | | |
|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|
| 38 | 10 | 20 | 44 | 50 | 50 | 55 | 60 | 75 | 85 | 99 |

Ordenação por seleção

| 1 | i | n | | | | | | | | |
|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|
| 38 | 10 | 20 | 44 | 50 | 50 | 55 | 60 | 75 | 85 | 99 |

| | | | | | | | | | | |
|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|
| 1 | i | n | | | | | | | | |
| 20 | 10 | 38 | 44 | 50 | 50 | 55 | 60 | 75 | 85 | 99 |

| | | | | | | | | | | |
|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|
| 1 | i | | | | | | | | | n |
| 10 | 20 | 38 | 44 | 50 | 50 | 55 | 60 | 75 | 85 | 99 |

A set of small, semi-transparent navigation icons located at the bottom of the slide, including arrows for navigation, a magnifying glass for search, and other symbols for specific functions.

Algoritmo rearranja $v[1..n]$ em ordem crescente

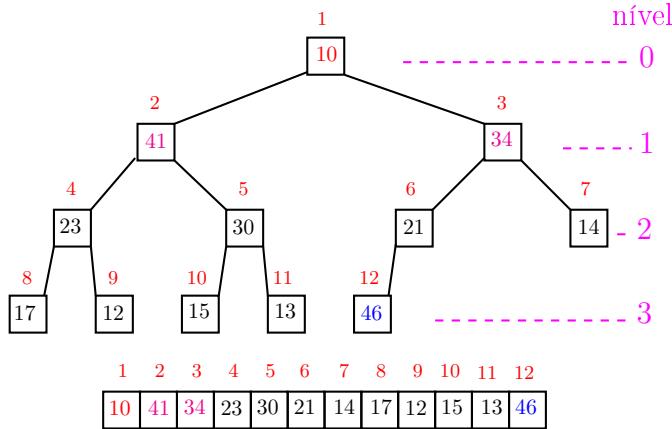
```
void selecao (int n, int v[])
{
    int i, j, max, x;
    for (i = n; /*B*/ i > 1; i--) {
        max = i;
        for (j = i-1; j >= 1; j--)
            if (v[j] > v[max]) max = j;
        x=v[i]; v[i]=v[max]; v[max]=x;
    }
}
```

Diagram illustrating a max-heap for heapsort. The tree structure is as follows:

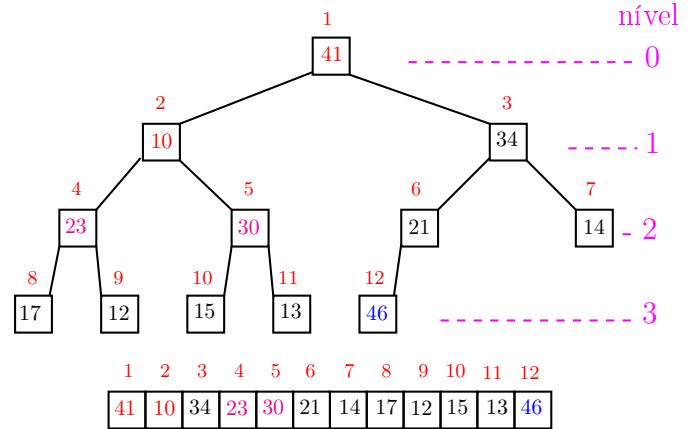
- Root node: 46 (level 0)
- Level 1: 34 (left child), 21 (right child)
- Level 2: 13 (left child of 21), 10 (right child of 21)
- Level 3: 11, 6, 7, 8, 9, 10, 11, 12

A set of small, light-blue navigation icons typically found in Beamer presentations, including symbols for back, forward, search, and table of contents.

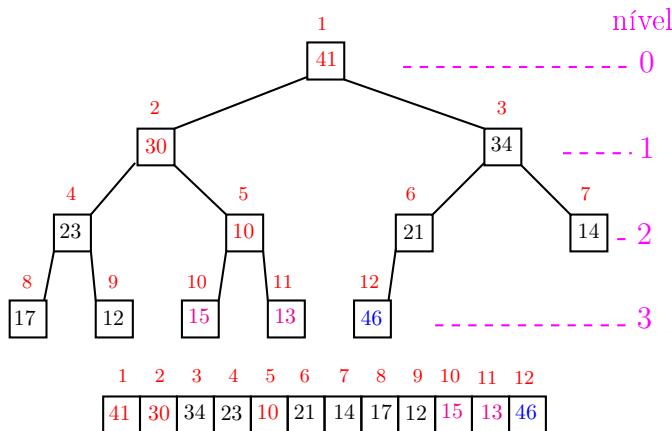
Heapsort



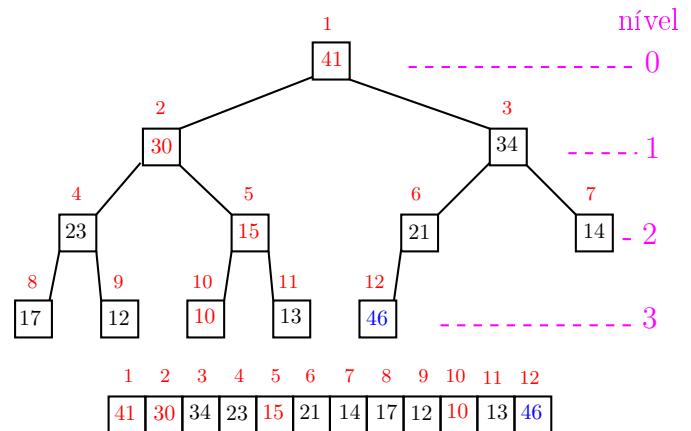
Heapsort



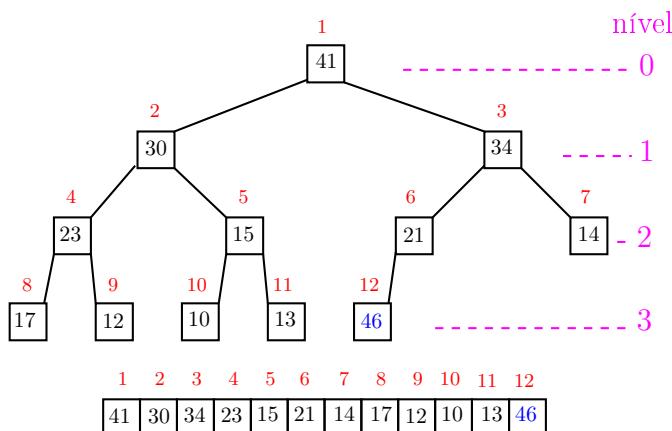
Heapsort



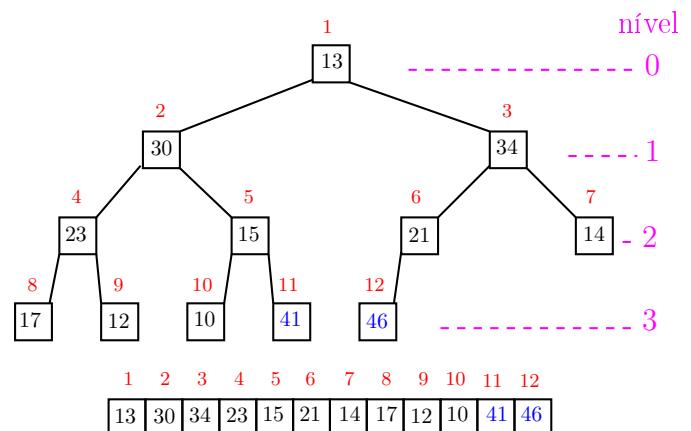
Heapsort



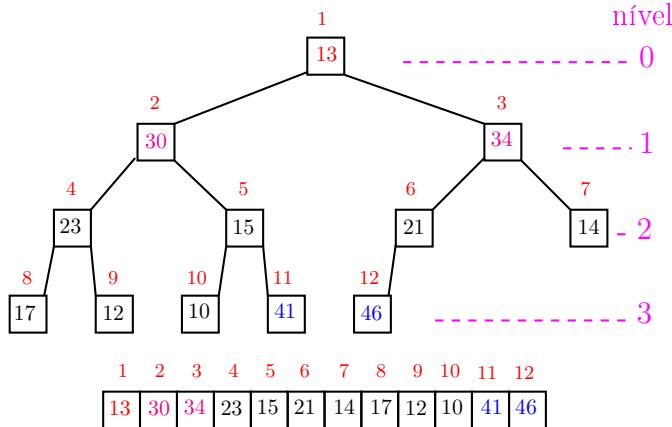
Heapsort



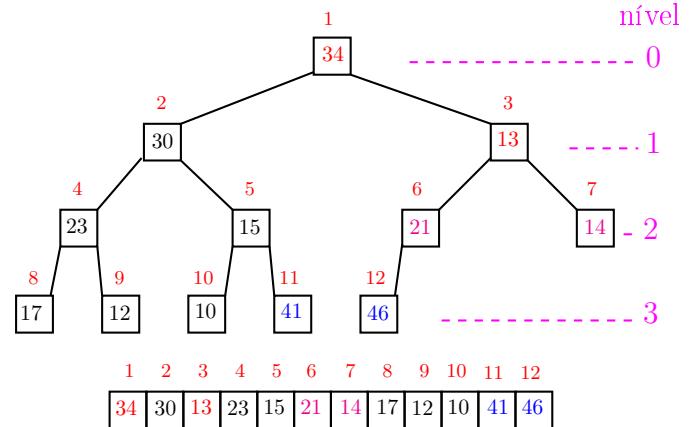
Heapsort



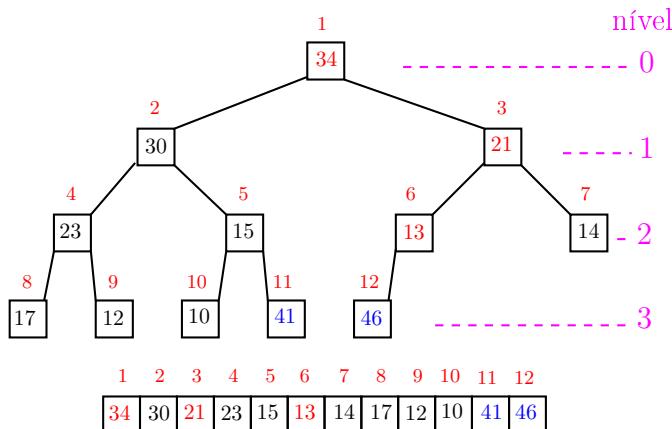
Heapsort



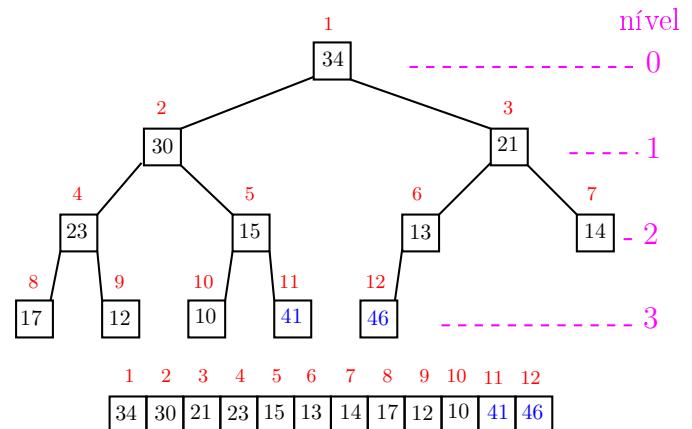
Heapsort



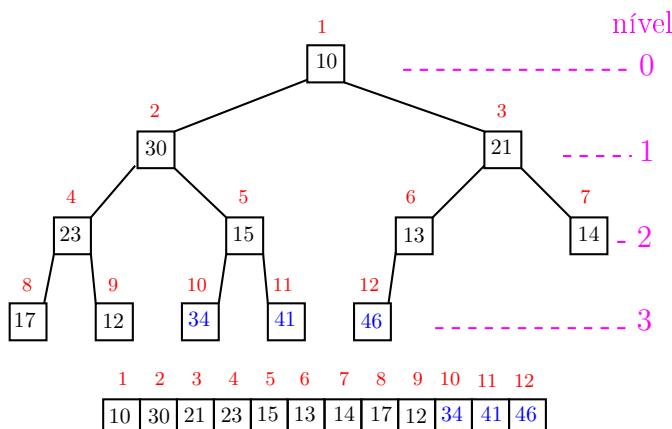
Heapsort



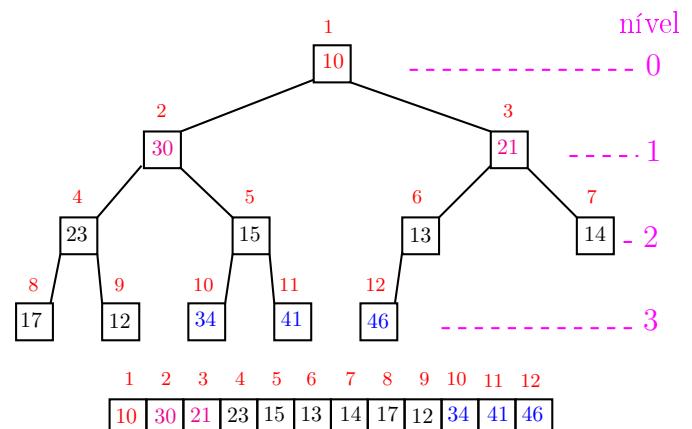
Heapsort



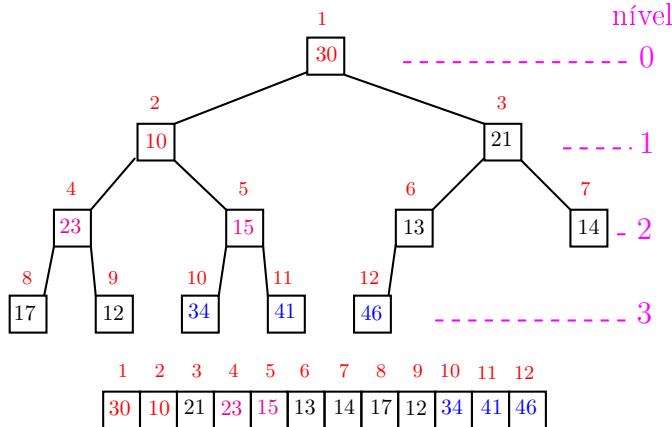
Heapsort



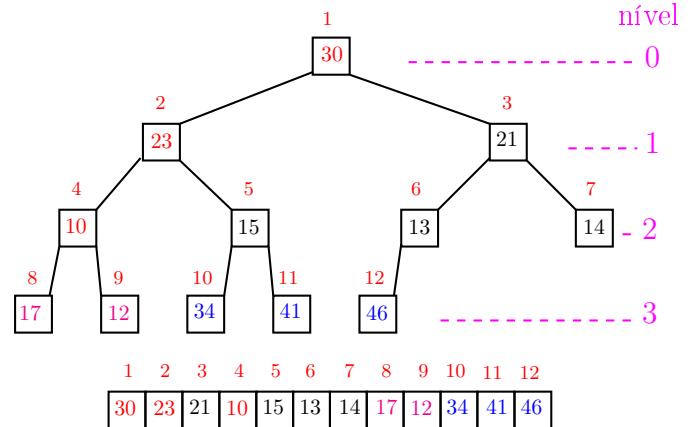
Heapsort



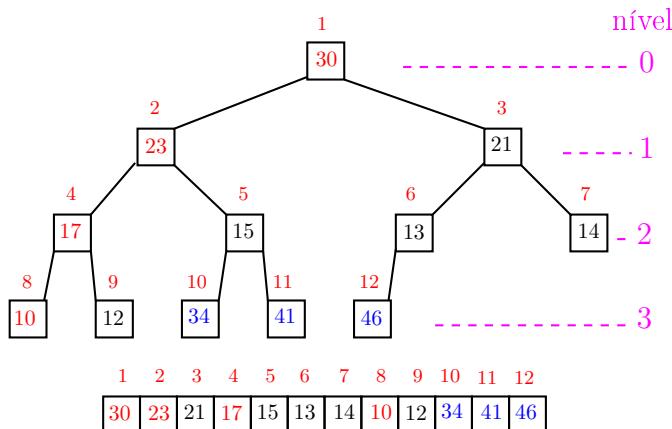
Heapsort



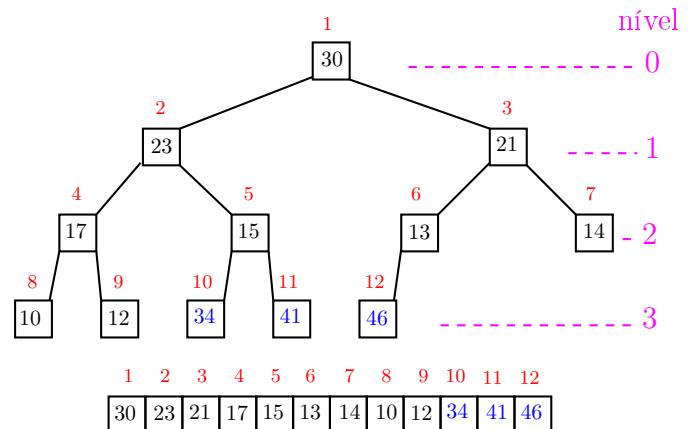
Heapsort



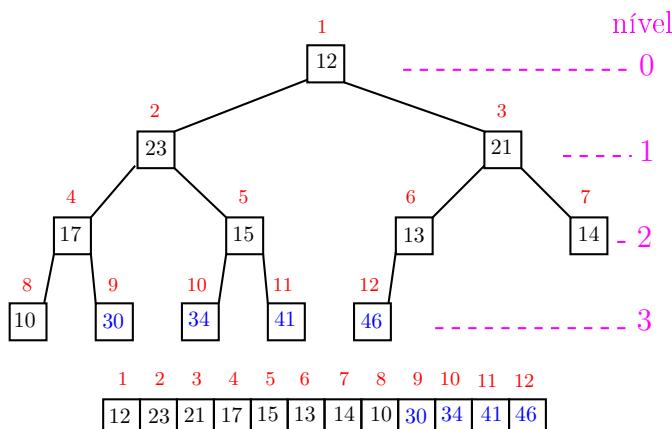
Heapsort



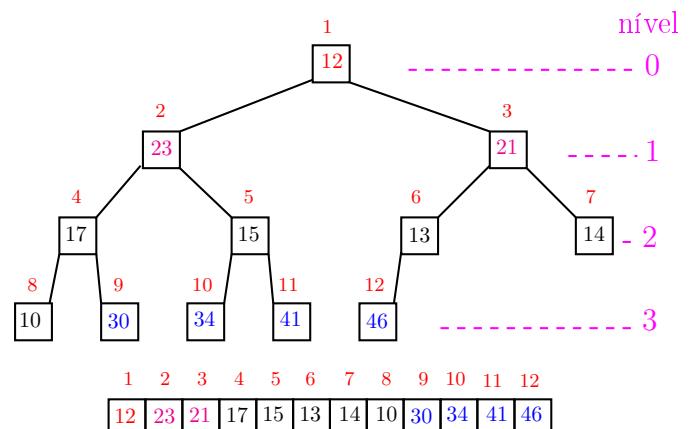
Heapsort



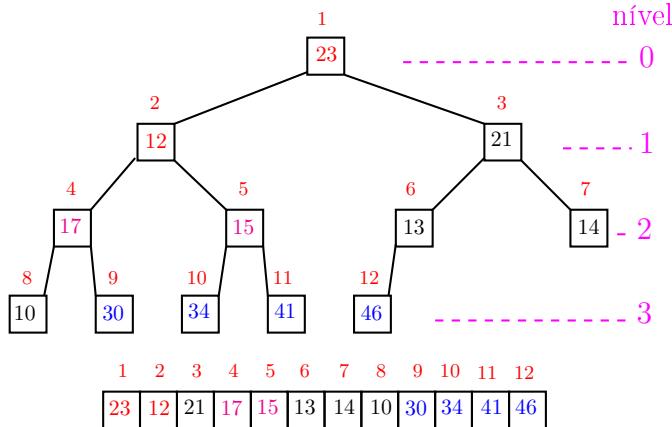
Heapsort



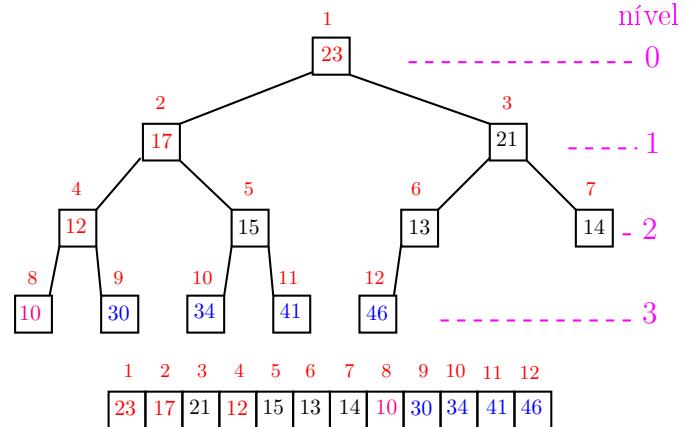
Heapsort



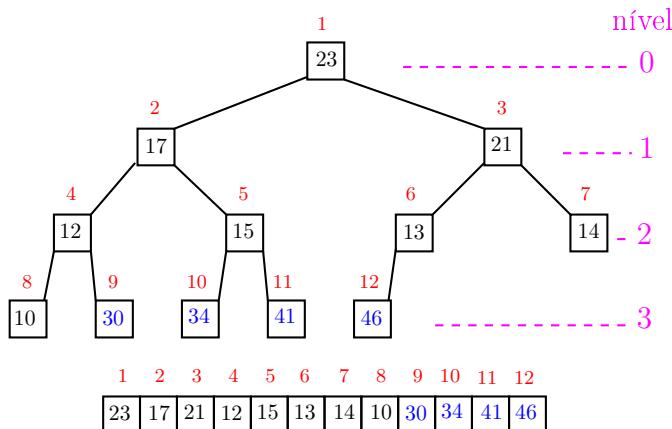
Heapsort



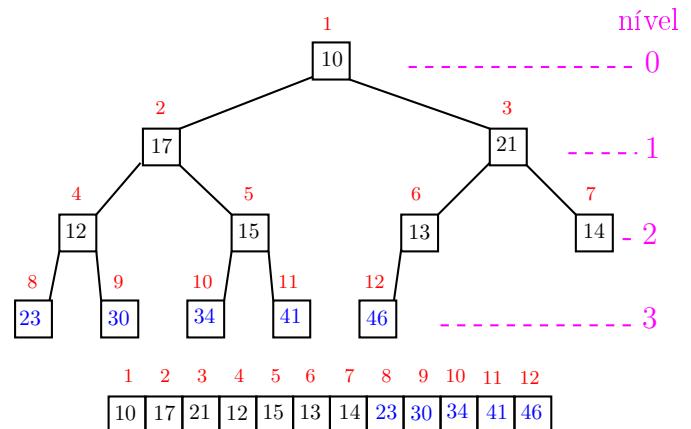
Heapsort



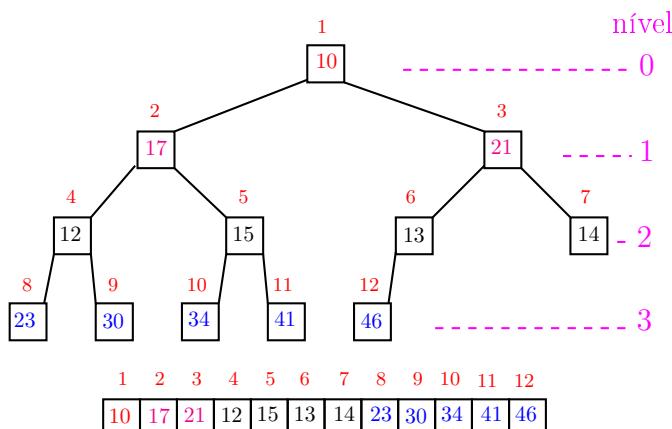
Heapsort



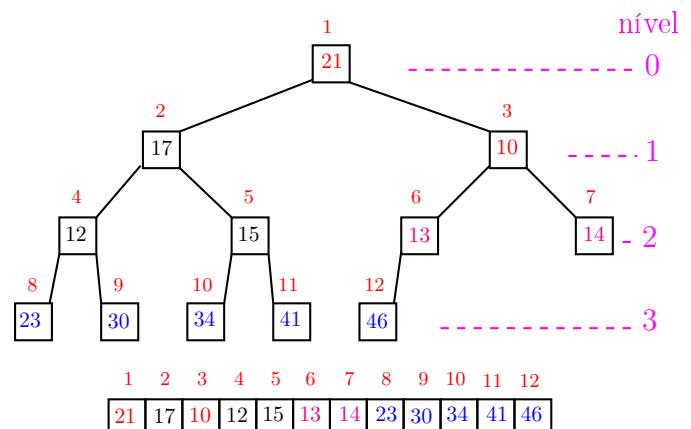
Heapsort



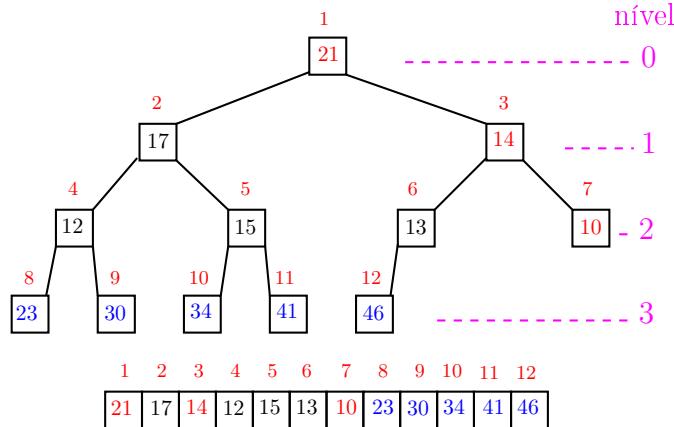
Heapsort



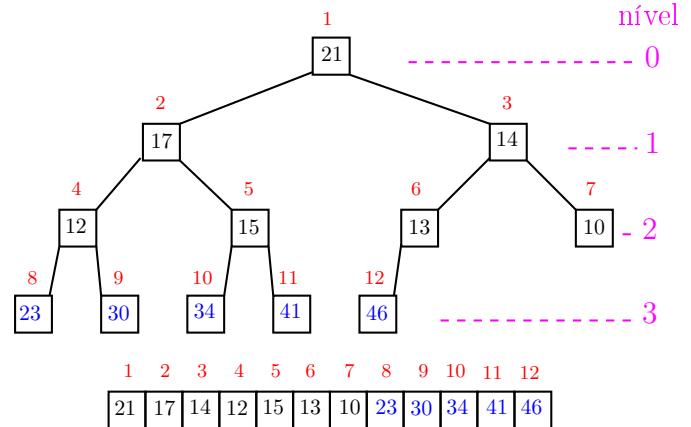
Heapsort



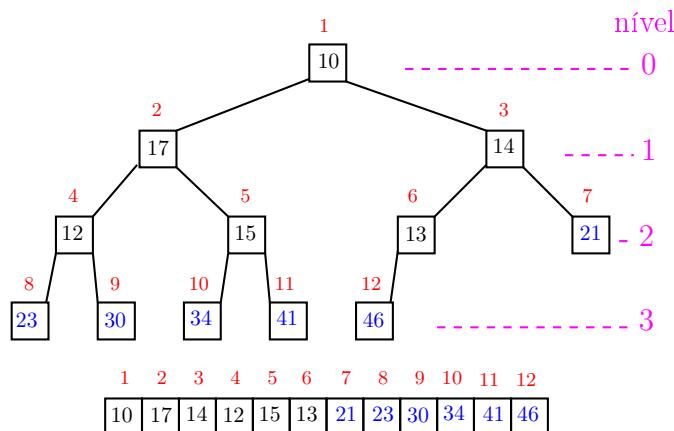
Heapsort



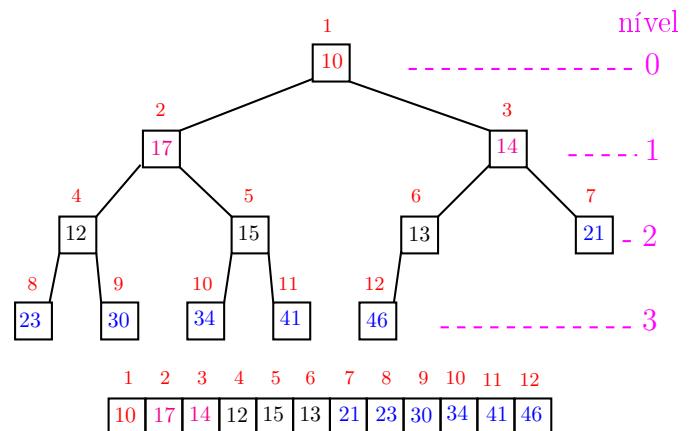
Heapsort



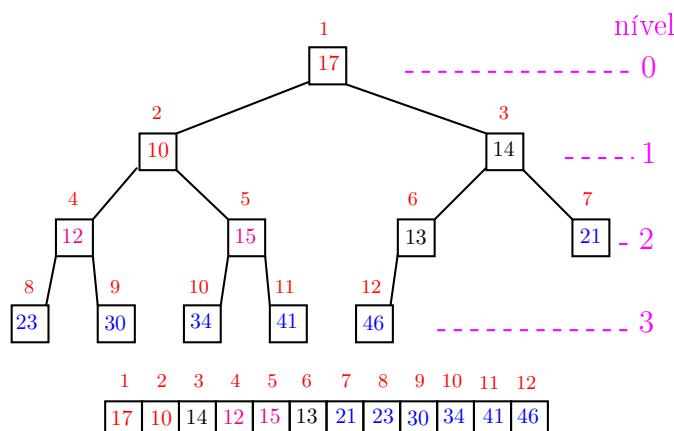
Heapsort



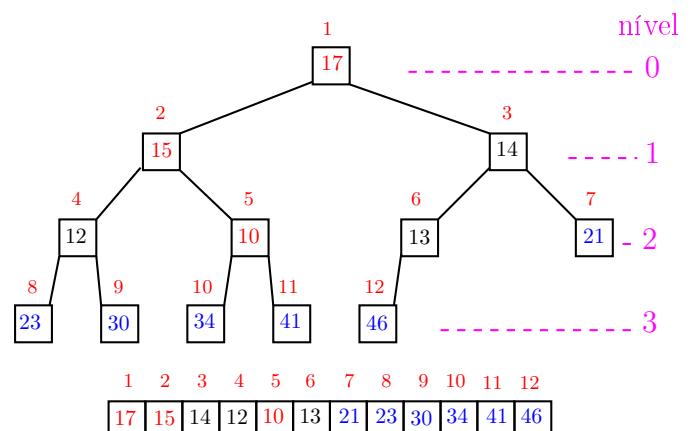
Heapsort



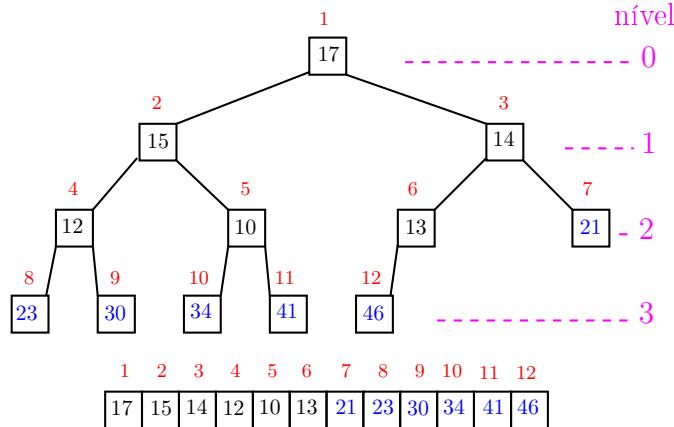
Heapsort



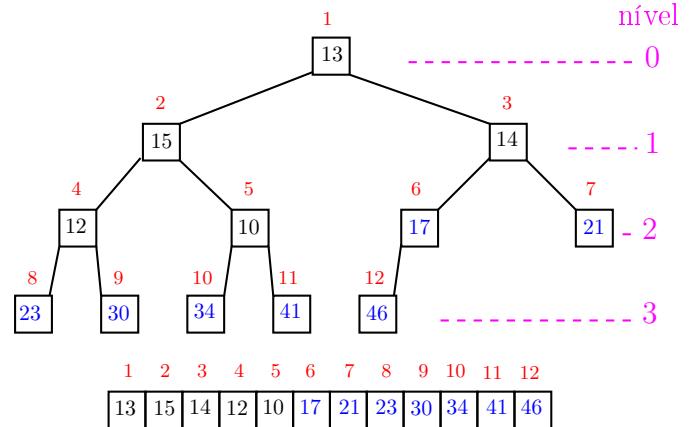
Heapsort



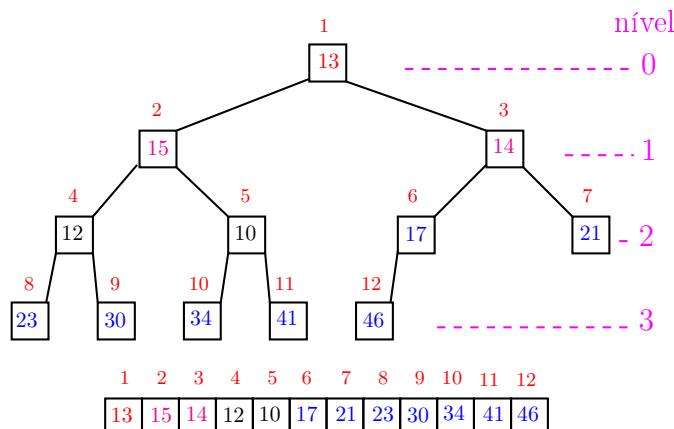
Heapsort



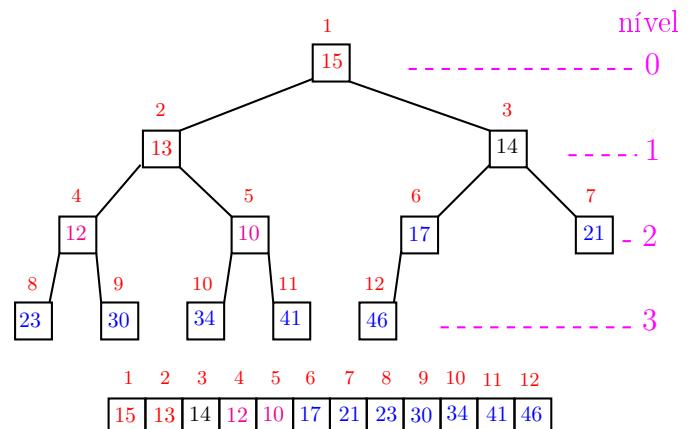
Heapsort



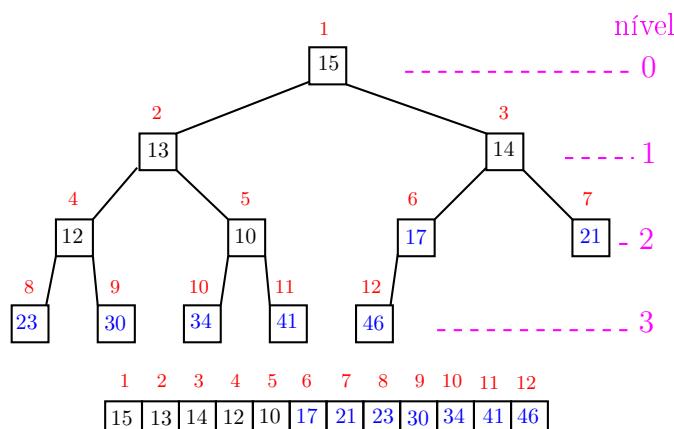
Heapsort



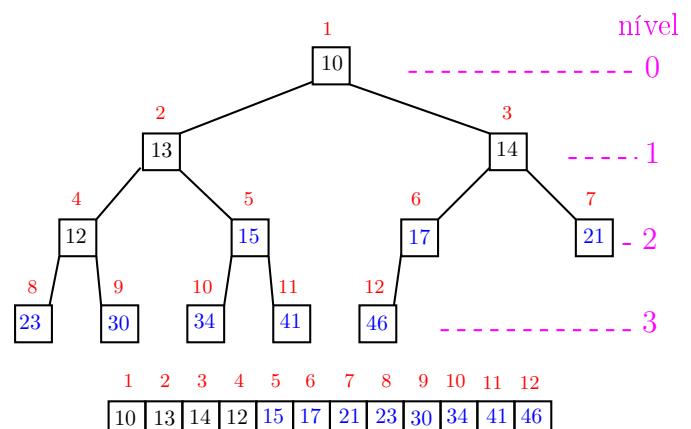
Heapsort



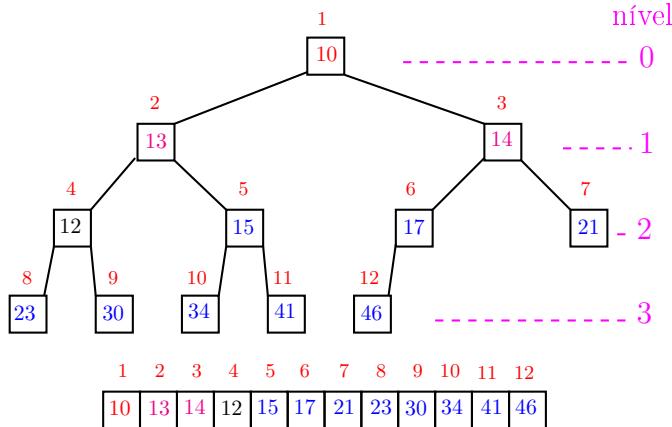
Heapsort



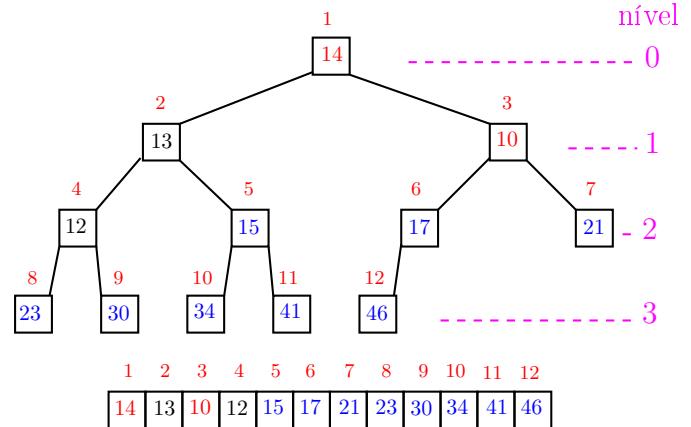
Heapsort



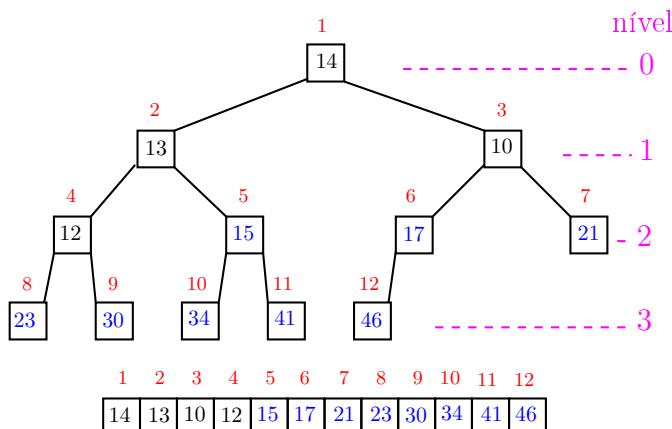
Heapsort



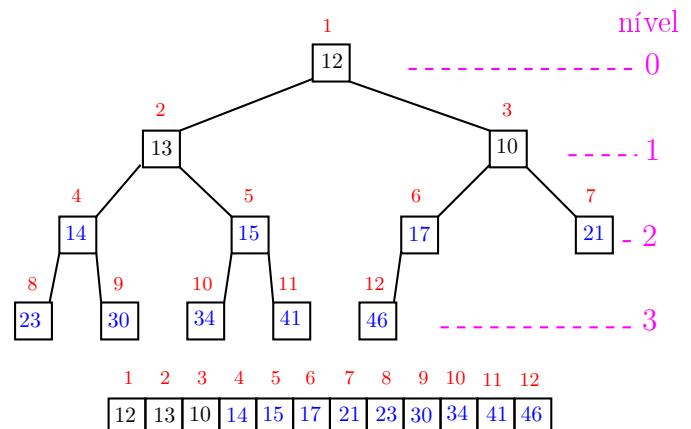
Heapsort



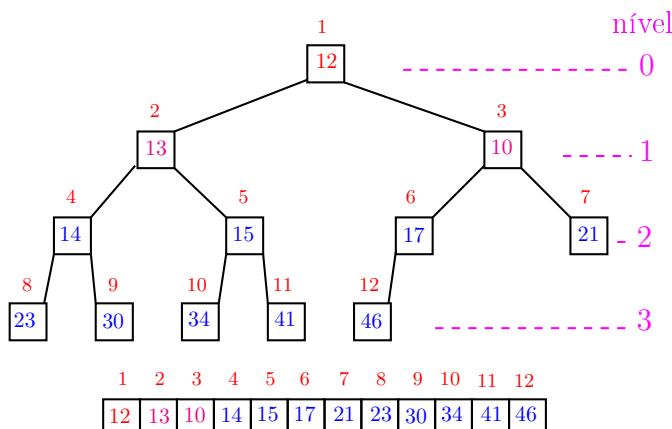
Heapsort



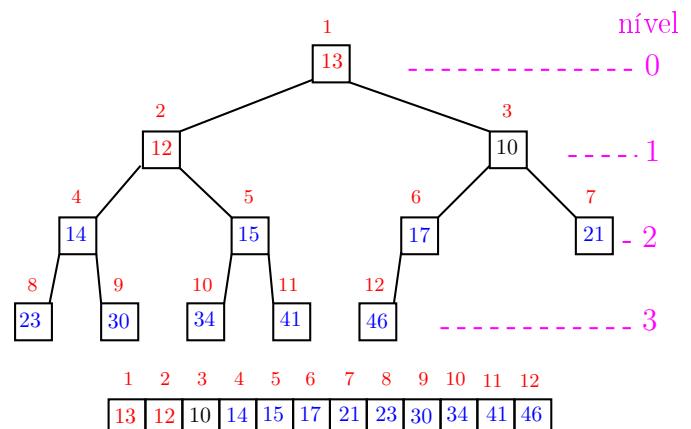
Heapsort



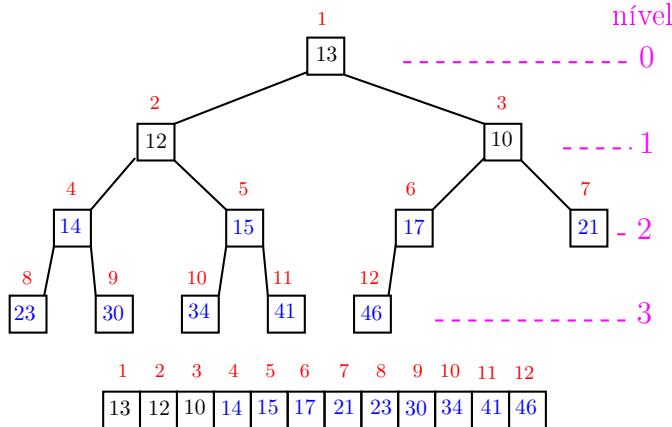
Heapsort



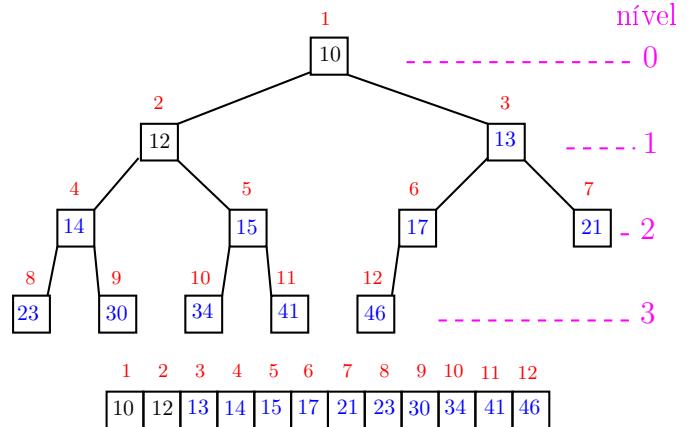
Heapsort



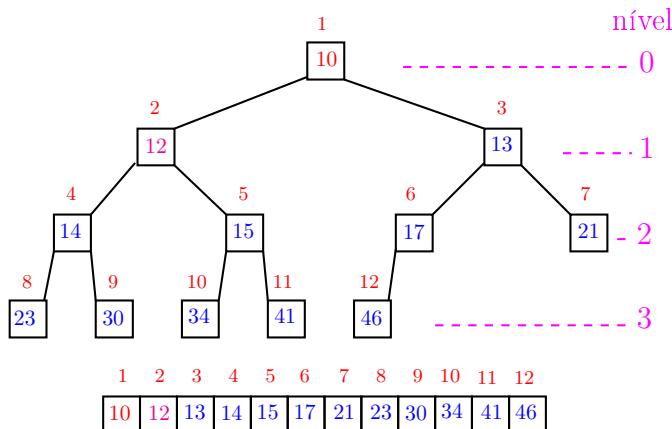
Heapsort



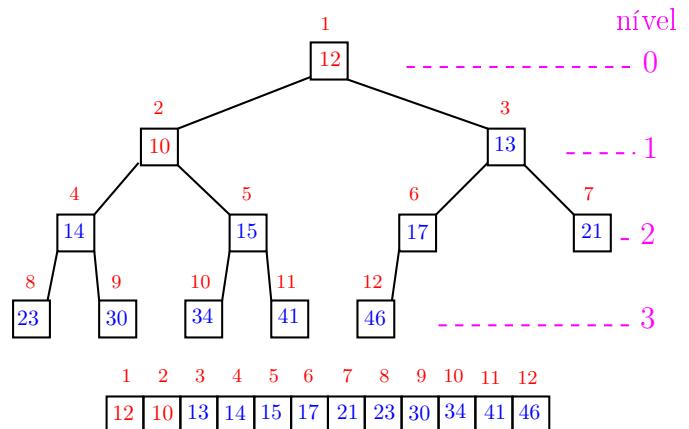
Heapsort



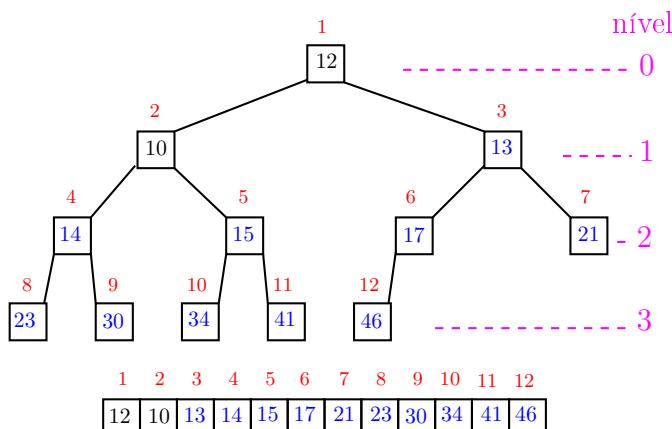
Heapsort



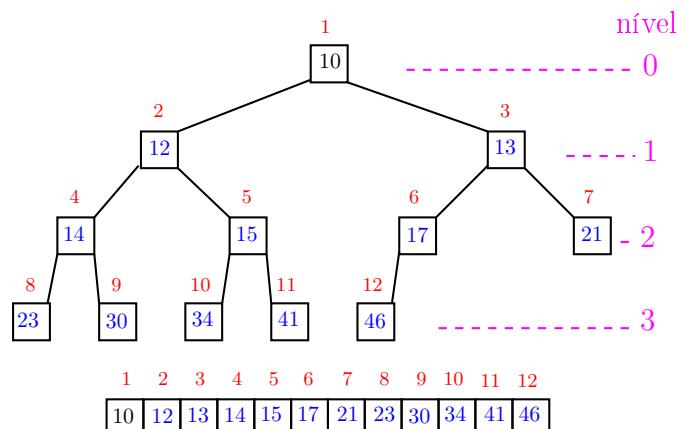
Heapsort



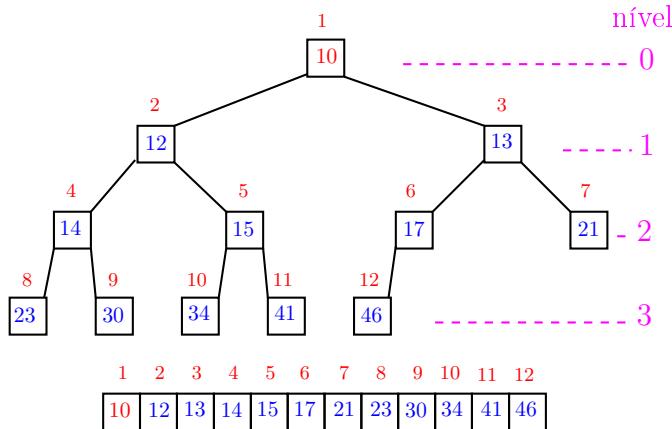
Heapsort



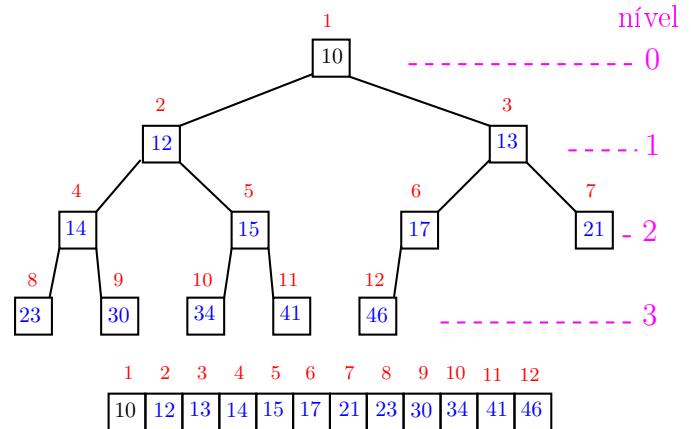
Heapsort



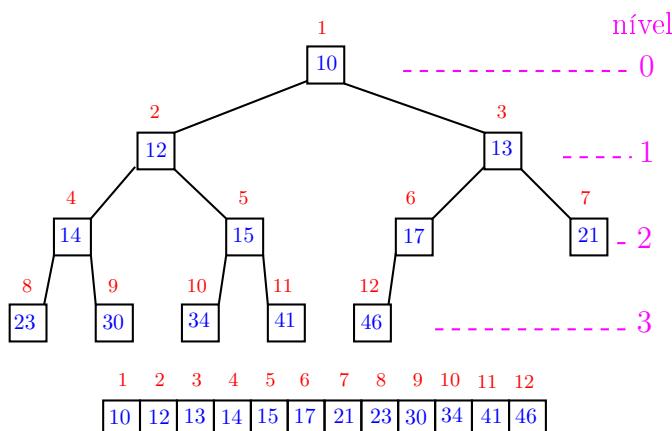
Heapsort



Heapsort



Heapsort



Função heapSort

Algoritmo rearranja $v[1..n]$ em ordem crescente

```
void heapSort (int n, int v[])
{
    int i, x;
    /* pre-processamento */
    1 for (i = n/2; i >= 1; i--)
        peneira(i, n, v);

    3 for (i = n; /*C*/ i > 1; i--) {
        x=v[i]; v[i]=v[1]; v[1]=x;
        5 peneira(1,i-1,v);
    }
}
```

Função heapSort

Consumo de tempo

Relações invariantes: Em $/*C*/$ vale que:

- (i0) $v[i+1..n]$ é crescente;
- (i1) $v[1..i] \leq v[i+1]$;
- (i2) $v[1..i]$ é um max-heap.

| 1 | i | n |
|----|----|----------------------------|
| 50 | 44 | 10 38 20 50 55 60 75 85 99 |

| linha | consumo de tempo das execuções da linha | |
|-------|---|----------------|
| 1-2 | $\approx n \lg n$ | $= O(n \lg n)$ |
| 3 | $\approx n$ | $= O(n)$ |
| 4 | $\approx n$ | $= O(n)$ |
| 5 | $\approx n \lg n$ | $= O(n \lg n)$ |
| total | $= 2n \lg n + 2n$ | $= O(n \lg n)$ |

Conclusão

O consumo de tempo da função `heapSort` é proporcional a $n \lg n$.

O consumo de tempo da função `heapSort` é $O(n \lg n)$.

Função `insereHeap`

Inserção de um elemento `x` em um `max-heap` `v[1..n]`

```
void insereHeap (int x, int *n, int v[]) {  
    int f /* filho */, p/* pai */, t;  
    *n += 1; f = *n; p = f / 2; v[f] = x;  
    while/*D*/ (f > 1 && v[p] < v[f]) {  
        t = v[p];  
        v[p] = v[f];  
        v[f] = t;  
        /* pai no papel de filho */  
        f = p; p = f / 2;  
    }  
}
```

Função `insereHeap`

Relações invariantes: Em `/*D*/` vale que:

- (i0) `v[1.. *n]` é uma permutação do vetor original
- (i1) $v[i/2] \geq v[i]$ para todo $i = 2, \dots, *n$ diferente de `f`.

| 1 | | f | | *n |
|----|----|----|----|----|
| 83 | 75 | 25 | 68 | 99 |

Conclusão

O consumo de tempo da função `insereHeap` é proporcional a $\lg n$, onde `n` é o número de elementos no `max-heap`.

O consumo de tempo da função `heapSort` é $O(n)$, onde `n` é o número de elementos no `max-heap`.

Mais análise experimental

Algoritmos implementados:

`mergeR` `mergeSort` recursivo.
`mergeI` `mergeSort` iterativo.
`quick` `quickSort` recursivo.
`heap` `heapSort`.

Mais análise experimental

A `plataforma utilizada` nos experimentos foi um computador rodando Ubuntu GNU/Linux 3.5.0-17

`Compilador:`

```
gcc -Wall -ansi -O2 -pedantic  
-Wno-unused-result.
```

`Computador:`

```
model name: Intel(R) Core(TM)2 Quad CPU Q6600 @  
2.40GHz  
cpu MHz : 1596.000  
cache size: 4096 KB  
MemTotal : 3354708 kB
```

Aleatório: média de 10

| n | mergeR | mergeI | quick | heap |
|---------|--------|--------|-------|------|
| 8192 | 0.00 | 0.00 | 0.00 | 0.00 |
| 16384 | 0.00 | 0.00 | 0.00 | 0.00 |
| 32768 | 0.01 | 0.01 | 0.01 | 0.00 |
| 65536 | 0.01 | 0.01 | 0.01 | 0.01 |
| 131072 | 0.02 | 0.02 | 0.02 | 0.03 |
| 262144 | 0.05 | 0.04 | 0.04 | 0.06 |
| 524288 | 0.10 | 0.08 | 0.08 | 0.12 |
| 1048576 | 0.21 | 0.20 | 0.17 | 0.28 |
| 2097152 | 0.44 | 0.43 | 0.35 | 0.70 |
| 4194304 | 0.92 | 0.90 | 0.73 | 1.73 |
| 8388608 | 1.90 | 1.87 | 1.51 | 4.13 |

Tempos em segundos.



Crescente

| n | mergeR | mergeI | quick | heap |
|--------|--------|--------|-------|------|
| 1024 | 0.00 | 0.00 | 0.00 | 0.00 |
| 2048 | 0.00 | 0.00 | 0.00 | 0.00 |
| 4096 | 0.00 | 0.00 | 0.00 | 0.00 |
| 8192 | 0.00 | 0.00 | 0.03 | 0.00 |
| 16384 | 0.00 | 0.00 | 0.14 | 0.01 |
| 32768 | 0.01 | 0.00 | 0.57 | 0.01 |
| 65536 | 0.00 | 0.01 | 2.26 | 0.01 |
| 131072 | 0.02 | 0.02 | 9.05 | 0.02 |
| 262144 | 0.03 | 0.02 | 36.21 | 0.04 |

Tempos em segundos.

Para n=524288 quickSort dá Segmentation fault (core dumped)



Decrescente

| n | mergeR | mergeI | quick | heap |
|--------|--------|--------|-------|------|
| 1024 | 0.00 | 0.00 | 0.00 | 0.00 |
| 2048 | 0.00 | 0.00 | 0.00 | 0.00 |
| 4096 | 0.01 | 0.00 | 0.01 | 0.00 |
| 8192 | 0.00 | 0.00 | 0.03 | 0.00 |
| 16384 | 0.00 | 0.00 | 0.14 | 0.00 |
| 32768 | 0.00 | 0.01 | 0.57 | 0.00 |
| 65536 | 0.01 | 0.01 | 2.27 | 0.01 |
| 131072 | 0.02 | 0.01 | 9.06 | 0.02 |
| 262144 | 0.03 | 0.03 | 36.31 | 0.04 |

Tempos em segundos.

Para n=524288 quickSort dá Segmentation fault (core dumped)



Resumo

| função | consumo de tempo | observação |
|-----------------|--------------------------|--------------------------|
| bubble | $O(n^2)$ | todos os casos |
| insercao | $O(n^2)$ $O(n)$ | pior caso melhor caso |
| insercaoBinaria | $O(n^2)$ $O(n \lg n)$ | pior caso melhor caso |
| selecao | $O(n^2)$ | todos os casos |
| mergeSort | $O(n \lg n)$ | todos os casos |
| quickSort | $O(n^2)$ $O(n \lg n)$ | pior caso melhor caso |
| heapSort | $O(n \lg n)$ | todos os casos |



Animação de algoritmos de ordenação

Criados por Nicholas André Pinho de Oliveira:
<http://nicholasandre.com.br/sorting/>

Criados na Sapientia University (Romania):
<https://www.youtube.com/channel/UCIqiLefbVHsOAXDAxQJH7>

