

# O ROTACIONAL

RICARDO BIANCONI

PRIMEIRO SEMESTRE DE 2008

O rotacional de um campo vetorial é uma transformação linear que leva um campo vetorial em outro, e que tem aplicações em Mecânica dos Fluidos e em Eletromagnetismo, além de outras áreas.

Vamos defini-lo por meio de integrais de linha.

Lembramos que num plano, com base ortonormal positiva  $(\mathbb{X}_u, \mathbb{X}_v)$  (eixos  $u$  e  $v$ ) passando por um ponto  $P_0 = (x_0, y_0, z_0)$ , e, se  $\gamma_r(t) = p_0 + r \cos t \mathbb{X}_u + r \sin t \mathbb{X}_v$ , e se  $D_r = \{(x, y, z) = p_0 + u \mathbb{X}_u + v \mathbb{X}_v : u^2 + v^2 \leq r^2\}$ , então o Teorema de Green estipula que

$$\oint_{\gamma_r} \mathbf{G} \cdot d\mathbf{r} = \iint_{D_r} \left( \frac{\partial G_2}{\partial u} - \frac{\partial G_1}{\partial v} \right) du dv$$

sendo que  $\mathbf{G}(u, v) = \mathbf{G}(p_0 + u \mathbb{X}_u + v \mathbb{X}_v) = G_1 \mathbb{X}_u + G_2 \mathbb{X}_v$ .

Agora seja  $\mathbf{F}(x, y, z) = (P(x, y, z), Q(x, y, z), R(x, y, z))$  um campo vetorial de classe  $C^1$ , e  $\pi$  um plano com equação vetorial  $(x, y, z) = (x_0, y_0, z_0) + u \mathbb{X}_u + v \mathbb{X}_v$ , onde suporemos que  $(\mathbb{X}_u, \mathbb{X}_v)$  forma uma base ortonormal e que tenham coordenadas  $\mathbb{X}_u = (u_1, u_2, u_3)$  e  $\mathbb{X}_v = (v_1, v_2, v_3)$  (na base canônica de  $\mathbb{R}^3$ ). Suponhamos que o campo  $\mathbf{F}$  esteja definido em uma vizinhança do ponto  $(x_0, y_0, z_0)$ .

Seja  $\mathbf{G}(u, v) = G_1(u, v) \mathbb{X}_u + G_2(u, v) \mathbb{X}_v$ , onde

$$G_1(u, v) = \mathbf{F}(x_0 + u u_1 + v v_1, y_0 + u u_2 + v v_2, z_0 + u u_3 + v v_3) \cdot \mathbb{X}_u$$

$$G_2(u, v) = \mathbf{F}(x_0 + u u_1 + v v_1, y_0 + u u_2 + v v_2, z_0 + u u_3 + v v_3) \cdot \mathbb{X}_v$$

Usando a regra da cadeia e omitindo as variáveis, temos

$$\frac{\partial G_2}{\partial u} = u_1 v_1 \frac{\partial P}{\partial x} + u_2 v_1 \frac{\partial P}{\partial y} + u_3 v_1 \frac{\partial P}{\partial z} +$$

$$\begin{aligned}
& + u_1 v_2 \frac{\partial Q}{\partial x} + u_2 v_2 \frac{\partial Q}{\partial y} + u_3 v_2 \frac{\partial Q}{\partial z} + \\
& + u_1 v_3 \frac{\partial R}{\partial x} + u_2 v_3 \frac{\partial R}{\partial y} + u_3 v_3 \frac{\partial R}{\partial z}
\end{aligned}$$

e também

$$\begin{aligned}
\frac{\partial G_1}{\partial v} & = u_1 v_1 \frac{\partial P}{\partial x} + u_1 v_2 \frac{\partial P}{\partial y} + u_1 v_3 \frac{\partial P}{\partial z} + \\
& + u_2 v_1 \frac{\partial Q}{\partial x} + u_2 v_2 \frac{\partial Q}{\partial y} + u_2 v_3 \frac{\partial Q}{\partial z} + \\
& + u_3 v_1 \frac{\partial R}{\partial x} + u_3 v_2 \frac{\partial R}{\partial y} + u_3 v_3 \frac{\partial R}{\partial z}
\end{aligned}$$

e assim,

$$\left( \frac{\partial G_2}{\partial u} - \frac{\partial G_1}{\partial v} \right) = \overrightarrow{M} \cdot \overrightarrow{N}$$

sendo que

$$\overrightarrow{M} = \left( \frac{\partial R}{\partial y} - \frac{\partial Q}{\partial z}, \frac{\partial P}{\partial z} - \frac{\partial R}{\partial x}, \frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right)$$

e

$$\overrightarrow{N} = (u_2 v_3 - u_3 v_2, u_3 v_1 - u_1 v_3, u_1 v_2 - u_2 v_1) = \mathbb{X}_u \times \mathbb{X}_v.$$

O campo vetorial  $\overrightarrow{M}$  é chamado de **rotacional** do campo  $\mathbf{F}$ , e denotado por **rot**  $\mathbf{F}$  ou por  $\nabla \mathbf{F}$ .

Essa transformação tem esse nome porque de certa forma mede o quanto o campo  $\mathbf{F}$  roda em torno de cada ponto. Provaremos uma fórmula que torna essa interpretação mais explícita. De modo a que se torne mais intuitivo, suporemos que  $\mathbf{F}$  seja um campo de velocidades de um fluido movendo-se em uma região de  $\mathbb{R}^3$ .

Seja  $p_0 = (x_0, y_0, z_0)$  um ponto do domínio do campo  $\mathbf{F}$  e sejam  $\pi$  um plano contendo  $p_0$ , com equação vetorial  $(x, y, z) = p_0 + u \mathbb{X}_u + v \mathbb{X}_v$ , com base ortonormal positiva  $(\mathbb{X}_u, \mathbb{X}_v)$  (eixos  $u$  e  $v$ ),  $\gamma_r(t) = p_0 + r \cos t \mathbb{X}_u + r \sin t \mathbb{X}_v$ , e se  $D_r = \{(x, y, z) = p_0 + u \mathbb{X}_u + v \mathbb{X}_v : u^2 + v^2 \leq r^2\}$ , e  $\mathbf{G}(u, v) = G_1(u, v) \mathbb{X}_u + G_2(u, v) \mathbb{X}_v$ , em que  $G_1(u, v) = [\mathbf{F}(p_0 + u \mathbb{X}_u + v \mathbb{X}_v) \cdot \mathbb{X}_u]$  e

$G_2(u, v) = [\mathbf{F}(p_0 + u \mathbb{X}_u + v \mathbb{X}_v) \cdot \mathbb{X}_v]$ . Suporemos que o campo  $\mathbf{F}$  seja de classe  $C^1$ .

A média da velocidade  $\mathbf{F}$  sobre a curva  $\gamma_r$  é

$$\frac{1}{2\pi r} \oint_{\gamma_r} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r} = \frac{1}{2\pi r} \oint_{\gamma_r} \mathbf{G} \cdot d\mathbf{r},$$

pois a curva  $\gamma_r$  (ou melhor, seu traço) está no plano  $\pi$ . Dividindo a expressão pelo raio da circunferência, obtemos a velocidade angular média sobre a curva:

$$\omega(r) = \frac{1}{r} \frac{1}{2\pi r} \oint_{\gamma_r} \mathbf{G} \cdot d\mathbf{r} = \frac{1}{2} \left( \frac{1}{\pi r^2} \oint_{\gamma_r} \mathbf{G} \cdot d\mathbf{r} \right).$$

Agora aplicamos o Teorema de Green, como exposto acima, obtendo

$$\omega(r) = \frac{1}{2} \left[ \frac{1}{A(D_r)} \iint_{D_r} \left( \frac{\partial G_2}{\partial u} - \frac{\partial G_1}{\partial v} \right) dudv \right],$$

sendo que  $A(D_r) = 1/\pi r^2$  é a área de  $D_r$ .

Como estamos considerando a hipótese de que o campo  $\mathbf{F}$  e, por conseguinte, o campo  $\mathbf{G}$  são de classe  $C^1$ , as derivadas parciais de  $G_1$  e  $G_2$  são contínuas, o que implica que existe o limite desta última expressão, com  $r$  tendendo a zero:

$$\lim_{r \rightarrow 0} \frac{1}{2} \left[ \frac{1}{A(D_r)} \iint_{D_r} \left( \frac{\partial G_2}{\partial u} - \frac{\partial G_1}{\partial v} \right) dudv \right] = \frac{1}{2} \left( \frac{\partial G_2}{\partial u} - \frac{\partial G_1}{\partial v} \right) (0, 0).$$

A expressão ao lado direito da igualdade acima nada mais é do que

$$\frac{1}{2} (\nabla \times \mathbf{F}(x_0, y_0, z_0)) \cdot (\mathbb{X}_u \times \mathbb{X}_v),$$

ou seja, metade da projeção do rotacional na direção da normal unitária do plano  $\pi$ .

Assim, podemos interpretar o rotacional do campo de velocidades  $\mathbf{F}$  como o dobro da velocidade angular local em torno de cada ponto (o que em Mecânica dos Fluidos é chamada de **vorticidade**).

Para finalizarmos este texto, consideremos um campo de velocidades **irrotacional**, ou seja, cujo rotacional seja zero. Imaginemos uma pequena rolha redonda flutuando nesse fluido, com um par de eixos ortogonais desenhados em cima dela. O fluido exerce forças sobre a borda da rolha, que

podemos supor proporcional à velocidade. Como a velocidade angular local desse fluido é zero em torno de cada ponto, o torque total exercido pelo fluido sobre a rolha é zero. Assim, veremos os eixos sobre a rolha sempre apontando para as mesmas direções.

Assim, se considerarmos o campo de velocidades em regime estacionário (não variando com o tempo), de um fluido viscoso submetido ao efeito de um eixo vertical cilíndrico de raio  $a > 0$  rodando em sentido anti-horário, cuja expressão é proporcional a

$$\mathbf{F}(x, y, z) = \frac{-y}{x^2 + y^2} \mathbf{i} + \frac{x}{x^2 + y^2} \mathbf{j},$$

vemos que globalmente, cada partícula percorre uma circunferência centrada no eixo  $z$ , mas, como o rotacional deste campo é zero, uma rolha bem pequena colocada no fluido com eixos desenhados em cima sempre os manterá apontando para a mesma direção. Ou seja, o rotacional é uma medida local e não global de rotação de um campo.