

## Oitava Lista

### MAT0112 – Vetores e Geometria

Prof. Daniel Victor Tausk

16/06/2018

**Exercício 1.** Seja  $\Sigma = (O, \mathcal{B})$  um sistema de coordenadas em  $E^3$ , em que  $\mathcal{B}$  é uma base ortonormal de  $V^3$ . Considere a reta  $r$  dada pela equação simétrica

$$r : \frac{x-1}{3} = \frac{y-2}{5} = \frac{2-z}{3}$$

no sistema de coordenadas  $\Sigma$ . Seja  $P = (1, 3, 2)_\Sigma$ .

- Determine a distância de  $P$  a  $r$ .
- Determine o ponto  $Q \in r$  tal que  $\overrightarrow{PQ}$  seja ortogonal a  $r$ .
- Determine o ponto  $R$  que é *simétrico a  $P$  em relação a  $r$* , isto é,  $\overrightarrow{PR}$  é ortogonal a  $r$  e o ponto médio entre  $P$  e  $R$  está em  $r$ .

**Exercício 2.** Seja  $\Sigma = (O, \mathcal{B})$  um sistema de coordenadas em  $E^3$ , em que  $\mathcal{B}$  é uma base ortonormal de  $V^3$ . Considere o plano  $\pi$  dado pela equação geral

$$\pi : x - 2y + z = 4$$

no sistema de coordenadas  $\Sigma$ . Seja  $P = (1, 1, -1)_\Sigma$ .

- Determine a distância de  $P$  a  $\pi$ .
- Determine o ponto  $Q \in \pi$  tal que  $\overrightarrow{PQ}$  seja ortogonal a  $\pi$ .
- Determine o ponto  $R$  que é *simétrico a  $P$  em relação a  $\pi$* , isto é,  $\overrightarrow{PR}$  é ortogonal a  $\pi$  e o ponto médio entre  $P$  e  $R$  está em  $\pi$ .

**Exercício 3.** Seja  $\Sigma = (O, \mathcal{B})$  um sistema de coordenadas em  $E^3$ , em que  $\mathcal{B}$  é uma base ortonormal de  $V^3$ . Considere as retas  $r$  e  $s$  dadas pelas equações vetoriais:

$$\begin{aligned} r : X &= (-1, 0, 1)_\Sigma + \lambda(1, 1, 2)_\mathcal{B}, & \lambda \in \mathbb{R} & \quad \text{e} \\ s : X &= (2, 1, 1)_\Sigma + \lambda(-1, 3, 2)_\mathcal{B}, & \lambda \in \mathbb{R}. \end{aligned}$$

- Determine a distância entre  $r$  e  $s$ .
- Determine os pontos  $P \in r$  e  $Q \in s$  tais que o vetor  $\overrightarrow{PQ}$  seja ortogonal a  $r$  e a  $s$ .

**Exercício 4.** Seja  $\Sigma = (O, \mathcal{B})$  um sistema de coordenadas em  $E^3$ , em que  $\mathcal{B}$  é uma base ortonormal de  $V^3$ . Considere a reta  $r$  e o plano  $\pi$  dados pelas equações vetoriais:

$$\begin{aligned} r : X &= (1, 1, 1)_\Sigma + \lambda(2, 1, 1)_\mathcal{B}, & \lambda \in \mathbb{R} & \quad \text{e} \\ \pi : X &= (0, -1, 2)_\Sigma + \lambda(1, 1, 3)_\mathcal{B} + \mu(2, 1, 3)_\mathcal{B}, & \lambda, \mu \in \mathbb{R}. \end{aligned}$$

Determine os pontos  $P \in r$  tais que  $d(P, \pi) = 1$ .

**Exercício 5.** Seja  $\Sigma = (O, \mathcal{B})$  um sistema de coordenadas em  $E^3$ , em que  $\mathcal{B}$  é uma base ortonormal de  $V^3$ . Determine a distância entre as retas:

$$r : X = (3, 1, 7)_{\Sigma} + \lambda(2, 1, 3)_{\mathcal{B}}, \quad \lambda \in \mathbb{R} \quad \text{e}$$

$$s : X = (2, 1, 3)_{\Sigma} + \lambda(4, 2, 6)_{\mathcal{B}}, \quad \lambda \in \mathbb{R}.$$

**Exercício 6.** Sejam  $\pi$  um plano e  $\Sigma_{\pi} = (O, \mathcal{B}_{\pi})$  um sistema de coordenadas em  $\pi$ , em que  $\mathcal{B}_{\pi}$  é ortonormal. Considere a elipse em  $\pi$  dada pela equação

$$16x^2 + 9y^2 - 64x - 18y = 71$$

no sistema  $\Sigma_{\pi}$ . Determine os semi-eixos, o centro e os focos dessa elipse.

**Respostas**

**Exercício 1.** (a)  $\frac{3\sqrt{2}}{\sqrt{43}}$ ; (b)  $Q = \left(\frac{58}{43}, \frac{111}{43}, \frac{71}{43}\right)_{\Sigma}$ ; (c)  $R = \left(\frac{73}{43}, \frac{93}{43}, \frac{56}{43}\right)_{\Sigma}$ .

**Exercício 2.** (a)  $\sqrt{6}$ ; (b)  $Q = (2, -1, 0)_{\Sigma}$ ; (c)  $R = (3, -3, 1)_{\Sigma}$ .

**Exercício 3.** (a)  $\frac{4}{\sqrt{3}}$ ; (b)  $P = \left(\frac{1}{6}, \frac{7}{6}, \frac{10}{3}\right)_{\Sigma}$ ,  $Q = \left(\frac{3}{2}, \frac{5}{2}, 2\right)_{\Sigma}$ .

**Exercício 4.**  $\left(\sqrt{10}-6, \frac{\sqrt{10}-5}{2}, \frac{\sqrt{10}-5}{2}\right)_{\Sigma}$  e  $\left(-\sqrt{10}-6, \frac{-\sqrt{10}-5}{2}, \frac{-\sqrt{10}-5}{2}\right)_{\Sigma}$ .

**Exercício 5.**  $\sqrt{3}$ .

**Exercício 6.** semi-eixos: 3 e 4; centro:  $(2, 1)_{\Sigma_{\pi}}$ ;  
focos:  $(2, 1 + \sqrt{7})_{\Sigma_{\pi}}$  e  $(2, 1 - \sqrt{7})_{\Sigma_{\pi}}$ .