

PROVA SUBSTITUTIVA - CÁLCULO V - MAP 0217 / MAT 0311

A prova é individual. Utilize somente resultados dados em sala de aula. Os resultados dados em sala de aula podem (e devem) ser usados sem demonstração.

Observação: O número total de pontos da prova é 10,5 (0,5 extras). No entanto, a nota máxima é 10.

Boa Prova!

EXERCÍCIO 1 (Matéria da Primeira Prova)

(1,0 Ponto) a) Mostre que $S^1 := \{(x, y) \in \mathbb{R}^2; x^2 + y^2 = 1\}$ não é homeomorfo a \mathbb{R}^2 .

Resolução:

Primeiro observamos que o conjunto S^1 é um conjunto compacto. De fato, ele é limitado (está contido na bola aberta de raio 2, por exemplo) e é fechado. Para provar que é fechado (uma das formas de fazer isto), definimos a função $F : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ por $F(x, y) = x^2 + y^2$. Como F é contínua e $\{1\}$ é um conjunto fechado de \mathbb{R} , concluímos que $S^1 := F^{-1}(\{1\})$ é um conjunto fechado.

Agora suponha que exista um homeomorfismo entre S^1 e \mathbb{R}^2 . Vamos denotar esta função por $g : S^1 \rightarrow \mathbb{R}^2$. Desta maneira, concluímos que $\mathbb{R}^2 = g(S^1)$. Como S^1 é compacto e como g é uma função contínua, concluímos que \mathbb{R}^2 deve ser compacto (já que funções contínuas levam compactos em compactos). Porém \mathbb{R}^2 não é limitado. Logo não pode ser compacto. Um absurdo. Concluímos, então, que S^1 não pode ser homeomorfo a \mathbb{R}^2 .

(1,0 Ponto) b) Mostre que \mathbb{R} não é homeomorfo a \mathbb{R}^2 . (Dica: Pense no que ocorre quando tiramos um ponto de \mathbb{R})

Resolução:

Suponha que exista uma função $h : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ que seja um homeomorfismo. Seja $p \in \mathbb{R}$ dado por $p := h(0, 0)$. Logo, tirando $(0, 0)$ de \mathbb{R}^2 e p de \mathbb{R} , concluímos que $h : \mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\} \rightarrow \mathbb{R} \setminus \{p\}$ também é um homeomorfismo (é bijetora e $h|_{\mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\}}$ e $h^{-1}|_{\mathbb{R} \setminus \{p\}}$ são contínuas). Porém, $\mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\}$ é um conjunto conexo, já que ele é conexo por caminhos, como pode ser visto facilmente. No entanto, $\mathbb{R} \setminus \{p\}$ é um conjunto desconexo, já que $\mathbb{R} \setminus \{p\} =]-\infty, p[\cup]p, \infty[$ é uma cisão não trivial deste conjunto. Como $\mathbb{R} \setminus \{p\} = h(\mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\})$, concluímos $\mathbb{R} \setminus \{p\}$ é igual a imagem de um conexo. Logo este conjunto também deveria ser conexo. Obtemos, assim, um absurdo. Logo \mathbb{R}^2 não é homeomorfo a \mathbb{R} .

(1,5 Ponto) c) Sejam M e N espaços métricos e $f : M \rightarrow N$ e $g : M \rightarrow N$ funções contínuas. Seja $a \in M$ tal que $f(a) \neq g(a)$. Mostre que existe uma bola aberta $B_r(a) \subset M$, $r > 0$, tal que se $y \in B_r(a)$, então $f(y) \neq g(y)$.

Resolução: Vamos denotar por d a métrica de M e por \tilde{d} a métrica de N . Seja $\epsilon := \tilde{d}(f(a), g(a))$. Seja $\delta_1 > 0$ tal que se $d(y, a) < \delta_1$, então $\tilde{d}(f(y), f(a)) < \frac{\epsilon}{2}$ e seja $\delta_2 > 0$ tal que se $d(y, a) < \delta_2$, então $\tilde{d}(g(y), g(a)) < \frac{\epsilon}{2}$. Vamos agora definir $r := \frac{1}{2} \min\{\delta_1, \delta_2\}$. Logo, se $y \in B_r(a)$, então $d(y, a) < \delta_1$ e $d(y, a) < \delta_2$. Portanto, $\tilde{d}(f(y), f(a)) < \frac{\epsilon}{2}$ e $\tilde{d}(g(y), g(a)) < \frac{\epsilon}{2}$. Suponha que $g(y) = f(y)$, então temos que

$$\epsilon = \tilde{d}(f(a), g(a)) \leq \tilde{d}(f(a), f(y)) + \tilde{d}(f(y), g(y)) + \tilde{d}(g(y), g(a)) = \tilde{d}(f(a), f(y)) + \tilde{d}(g(y), g(a)) < \frac{\epsilon}{2} + \frac{\epsilon}{2} = \epsilon.$$

Isto é um absurdo. Logo concluímos que $g(y) \neq f(y)$ para todo $y \in B_r(a)$.

EXERCÍCIO 2 (Matéria da Segunda Prova)

(1,0 ponto) a) Seja $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ uma função de classe C^1 tal que $f(tx) = tf(x)$, para todo $t > 0$ e $x \in \mathbb{R}^n$. Mostre que f é uma função linear, isto é, $f(\alpha x + \beta y) = \alpha f(x) + \beta f(y)$, para todo $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$ e $x, y \in \mathbb{R}^n$. (Dica: Derive em t dos dois lados)

Resolução:

Derivando em t dos dois lados obtemos

$$\frac{d}{dt}(tf(x)) = \frac{d}{dt}(f(tx)).$$

Usando a regra da cadeia, concluímos que

$$f(x) = df(tx)(x).$$

Vemos que a relação acima vale para todo $t > 0$. Como f é uma função de classe C^1 , concluímos que df é contínua. Logo, podemos tomar o limite para t tendendo a zero e obter a relação

$$f(x) = \lim_{t \rightarrow 0} (df(tx)(x)) = df(0)(x).$$

Como $df(0) : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ é um operador linear, concluímos que f também é, pois

$$f(\alpha x + \beta y) = df(0)(\alpha x + \beta y) = \alpha df(0)(x) + \beta df(0)(y) = \alpha f(x) + \beta f(y).$$

(1,0 ponto) b) Seja $\varphi : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ a função dada por

$$\varphi(x, y) = \begin{cases} \frac{x^3 y^2}{x^4 + y^4}, & (x, y) \neq (0, 0) \\ 0, & (x, y) = (0, 0) \end{cases}.$$

Ela é diferenciável em $(0, 0)$?

Resolução:

Não. A função não é diferenciável em $(0, 0)$.

Vamos observar inicialmente que existe derivada parcial $\frac{\partial \varphi}{\partial v}(0, 0)$ para todo $v \in \mathbb{R}^2$. De fato, se $v = (v_1, v_2)$, então

$$\frac{\partial \varphi}{\partial v}(0, 0) := \lim_{t \rightarrow 0} \frac{\varphi(tv_1, tv_2) - 0}{t} = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{t^5 v_1^3 v_2^2}{t^4 (v_1^4 + v_2^4)} = \frac{v_1^3 v_2^2}{v_1^4 + v_2^4}.$$

Se φ fosse diferenciável, então teríamos

$$\frac{\partial \varphi}{\partial v}(0, 0) = \langle \nabla \varphi(0, 0), (v_1, v_2) \rangle, \quad \forall v \in \mathbb{R}^2.$$

Seja $v = (1, 1)$. Logo, temos

$$\frac{\partial \varphi}{\partial v}(0, 0) = \frac{1}{2},$$

mas

$$\langle \nabla \varphi(0, 0), (v_1, v_2) \rangle = \left\langle \left(\frac{\partial \varphi}{\partial x}(0, 0), \frac{\partial \varphi}{\partial y}(0, 0) \right), (v_1, v_2) \right\rangle = \langle (0, 0), (v_1, v_2) \rangle = 0.$$

Desta maneira, como $\frac{1}{2} \neq 0$, concluímos que φ não é diferenciável.

(1,5 ponto) c) Seja $a \in \mathbb{R}^n$, $b \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}$, $c \in \mathbb{R}$ e $H := \{x \in \mathbb{R}^n; \langle b, x \rangle = c\}$. Mostre que o ponto de H mais próximo ao ponto a é o ponto $x = a + \frac{c - \langle a, b \rangle}{\|b\|^2} b$. (Dica: Use método dos multiplicadores de Lagrange)

Resolução:

Queremos achar o ponto $x \in H$ que minimiza a função $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ dada por $f(x) = \|x - a\|^2$. Logo, x deve satisfazer a condição $\varphi(x) = c$, em que $\varphi : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ é dada por $\varphi(x) = \langle b, x \rangle$. Pelo método dos multiplicadores de Lagrange, podemos achar o ponto crítico de f em H achando o ponto que satisfaz:

$$\begin{cases} \varphi(x) = c \\ \nabla f(x) = \lambda \nabla \varphi(x) \end{cases},$$

ou seja,

$$\begin{cases} \langle b, x \rangle = c \\ 2(x - a) = \lambda b \end{cases}.$$

Pela segunda equação, concluímos, tomando o produto interno com b , que

$$2(\langle x, b \rangle - \langle a, b \rangle) = \lambda \|b\|^2.$$

Usando que $\langle b, x \rangle = c$, concluímos que $\lambda = \frac{2(c - \langle a, b \rangle)}{\|b\|^2}$. Desta maneira, usando que $2(x - a) = \lambda b$ e substituindo λ acima, concluímos que

$$x = a + \frac{\lambda}{2} b = a + \frac{c - \langle a, b \rangle}{\|b\|^2} b.$$

EXERCÍCIO 3 (Matéria da Terceira Prova)

(1,5 ponto) a) Seja $A : \mathbb{R}^n \rightarrow L(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}^n)$, $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ e $g : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ funções diferenciáveis. Seja $\varphi : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ a função $\varphi(x) := \langle A(x)(f(x)), g(x) \rangle$. Para $h \in \mathbb{R}^n$, calcule $d\varphi(x)(h)$. (Observe que φ é composição das funções $x \rightarrow (A(x), f(x), g(x)) \mapsto \langle A(x)(f(x)), g(x) \rangle$).

Resolução:

Seja $S : \mathbb{R}^n \rightarrow L(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}^n) \times \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n$ dada por $S(x) = (A(x), f(x), g(x))$ e $T : L(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}^n) \times \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ dada por $T(A, x, y) = \langle A(x), y \rangle$. Logo $\varphi(x) = T \circ S(x)$. Portanto, pela regra da cadeia, e usando que T é uma função trilinear, obtemos que

$$\begin{aligned} d\varphi(x)(h) &= dT(S(x))dS(x)(h) = dT(A(x), f(x), g(x))(dA(x)(h), df(x)(h), dg(x)(h)) = \\ &= T(dA(x)(h), f(x), g(x)) + T(A(x), df(x)(h), g(x)) + T(A(x), f(x), dg(x)(h)) = \\ &= \langle dA(x)(h)(f(x)), g(x) \rangle + \langle A(x)(df(x)(h)), g(x) \rangle + \langle A(x)(f(x)), dg(x)(h) \rangle. \end{aligned}$$

(1,0 ponto) b) Seja $\pi : \mathbb{R}^{m+n} \rightarrow \mathbb{R}^m$ a função $\pi(x, y) = x$. Mostre que se $A \subset \mathbb{R}^{m+n}$ é aberto, então $\pi(A) := \{y \in \mathbb{R}^m; \exists x \in A \text{ tal que } y = \pi(x)\}$ é um conjunto aberto.

Resolução:

Para facilitar, vamos usar a norma do máximo para os espaços \mathbb{R}^p , em que $p \in \mathbb{N}$. Lembramos que esta norma é dada por

$$\|x\| := \max\{|x_j|, 1 \leq j \leq p\},$$

para $x = (x_1, \dots, x_p) \in \mathbb{R}^p$.

Seja $y \in \pi(A)$. Logo existe $x \in A$ tal que $\pi(x) = y$. Vamos escrever x como $x = (y, z) \in \mathbb{R}^m \times \mathbb{R}^n$. Como A é um aberto, existe $\epsilon > 0$ tal que $B_\epsilon(x) \subset A$. Como estamos usando a norma do máximo, vemos que o conjunto $B_\epsilon(x)$ pode ser escrito como $B_\epsilon(x) = B_\epsilon^m(y) \times B_\epsilon^n(z) \subset A$, em que $B_\epsilon^m(y)$ é a bola aberta em \mathbb{R}^m com centro em y e raio ϵ e $B_\epsilon^n(z)$ é a bola aberta em \mathbb{R}^n com centro em z e raio ϵ . Logo $\pi(A) \supset \pi(B_\epsilon(x)) = \pi(B_\epsilon^m(y) \times B_\epsilon^n(z)) = B_\epsilon^m(y)$. Logo existe uma bola aberta contida em $\pi(A)$ e de centro y , para todo $y \in \pi(A)$. Portanto, $\pi(A)$ é um conjunto aberto (pela definição de abertos em um espaço métrico).

(1,0 ponto) c) Mostre que se $f : \Omega \subset \mathbb{R}^{m+n} \rightarrow \mathbb{R}^m$ é uma submersão de classe C^1 , então f leva conjuntos abertos de \mathbb{R}^{m+n} em conjuntos abertos de \mathbb{R}^m .

Resolução:

Seja $A \subset \Omega \subset \mathbb{R}^{m+n}$ um aberto. Para facilitar, vamos denotar os elementos de \mathbb{R}^{m+n} por (x_1, x_2) , em que $x_1 \in \mathbb{R}^m$ e $x_2 \in \mathbb{R}^n$. Como $df(x) : \mathbb{R}^{m+n} \rightarrow \mathbb{R}^m$ é sobrejetor para todo $x \in \Omega$, concluímos, usando a forma local das submersões, que para todo $x \in A$, existem abertos U_x e V_x de \mathbb{R}^{m+n} , com $x \in U_x \subset A$, e um difeomorfismo $h : V_x \rightarrow U_x$ tal que

$$f \circ h(x_1, x_2) = \pi(x_1, x_2) = x_1, \forall (x_1, x_2) \in V_x,$$

em que $\pi : \mathbb{R}^m \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ é dado por $\pi(x_1, x_2) = x_1$.

Assim, $f(U_x) = f \circ h \circ h^{-1}(U_x) = \pi(h^{-1}(U_x))$, para todo $x \in A$.

Como h é contínua, então $h^{-1}(U_x)$ é um aberto. Sabemos que π leva aberto em aberto pelo item b). Logo $f(U_x) = f \circ h(h^{-1}(U_x)) = \pi(h^{-1}(U_x))$ é um conjunto aberto.

Por fim, observamos que

$$f(A) = f(\cup_{x \in A} U_x) = \cup_{x \in A} f(U_x) = \cup_{x \in A} \pi(h^{-1}(U_x)).$$

Assim, $f(A)$ é igual a união de abertos. Logo é um conjunto aberto.

FORMULÁRIO.

Definição 1. *Sejam (M, d) e (N, \tilde{d}) espaços métricos. Uma função $f : M \rightarrow N$ é contínua em $x_0 \in M$ se dado $\epsilon > 0$, existe $\delta > 0$ tal que se $d(x, x_0) < \delta$, então $\tilde{d}(f(x), f(x_0)) < \epsilon$. Dizemos que f é contínua, se for contínua em todo ponto de M .*

Definição 2. *Sejam (M, d) e (N, \tilde{d}) espaços métricos. Dizemos que M e N são homeomorfos se existe uma função $h : M \rightarrow N$ tal que:*

- 1) f é uma bijeção.
- 2) f e f^{-1} são contínuas.

Proposição 1. *Sejam (M, d) e (N, \tilde{d}) espaços métricos e $f : M \rightarrow N$ uma função contínua.*

- 1) Se M é compacto, então $f(M)$ também é compacto.
- 2) Se M é conexo, então $f(M)$ também é conexo.

Definição 3. *Seja $f : \Omega \subset \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^n$ uma função definida num aberto Ω . Dizemos que f é diferenciável em $x_0 \in \Omega$ se existe uma transformação linear $df(x_0) : \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^n$ tal que*

$$r_{x_0}(h) := f(x_0 + h) - f(x_0) - df(x_0)(h)$$

satisfaz $\lim_{h \rightarrow 0} \frac{r_{x_0}(h)}{\|h\|} = 0$. Dizemos que f é diferenciável se f for diferenciável para todo $x \in \Omega$. A matriz que representa $df(x_0)$ nas bases canônicas é a matriz Jacobiana $Jf(x_0) = \left(\frac{\partial f_i}{\partial x_j}(x_0) \right)_{i=1, \dots, n, j=1, \dots, m}$.

Proposição 2. *Sejam $f : \Omega \subset \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^n$ uma função diferenciável em $x_0 \in \Omega$ e $g : \tilde{\Omega} \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^p$ uma função diferenciável em $f(x_0)$ tal que $f(\Omega) \subset \tilde{\Omega}$. Logo $g \circ f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}^p$ é uma função diferenciável em x_0 e*

$$d(g \circ f)(x_0)(h) = dg(f(x_0))df(x_0)(h), \quad \forall h \in \mathbb{R}^m.$$

Teorema 1. *(Multiplicadores de Lagrange) Seja $f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ e $\varphi : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ funções diferenciáveis, em que Ω é um aberto de \mathbb{R}^n . Seja c um valor regular de φ , ou seja, um ponto da imagem de φ tal que para todo $x \in \Omega$ que satisfaz $\varphi(x) = c$, temos $d\varphi(x) \neq 0$. Seja M a hipersuperfície $\varphi^{-1}(c)$. Logo $x \in \Omega$ é um ponto crítico de $f|_M$ se, e somente se, existe $\lambda \in \mathbb{R}$ tal que*

$$\begin{cases} \varphi(x) = c \\ \nabla f(x) = \lambda \nabla \varphi(x) \end{cases}.$$

Lembrando que se x é um ponto de máximo ou mínimo local de f em M , então x é um ponto crítico de f em M , ou seja, $df(x)|_{T_x M} = 0$, em que $T_x M := \{\gamma'(0), \gamma :]-\delta, \delta[\rightarrow M \text{ diferenciável e } \gamma(0) = x\}$.

Definição 4. *Seja $f : \Omega \subset \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^n$ uma função definida num aberto Ω . Dizemos que f é uma submersão se $df(x_0) : \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^n$ for sobrejetora para todo $x \in \Omega$.*

Teorema 2. *(Forma Local das Submersões) Seja $f = (f_1, \dots, f_n) : \Omega \xrightarrow{\text{aberto}} \mathbb{R}^{m+n} \rightarrow \mathbb{R}^n$ uma aplicação de classe C^k , $k \geq 1$. Suponha que f é uma submersão. Logo para cada ponto $z \in \Omega$ existe um aberto $Z \subset \Omega$ contendo z , um aberto $W \subset \mathbb{R}^n$ contendo $c = f(z)$, um aberto $V \subset \mathbb{R}^m$ e um difeomorfismo $h : V \times W \rightarrow Z$ de classe C^k tais que $f(h(x, w)) = w$ para todo $x \in V$ e todo $w \in W$.*