

GABARITO PROVA 3

EXERCÍCIO 1

a)

Como f é multilinear, vale a seguinte regra de derivação vista em sala de aula

$$df(A_1, \dots, A_k)(H_1, \dots, H_k) = f(H_1, A_2, A_3, \dots, A_k) + f(A_1, H_2, A_3, \dots, A_k) + f(A_1, A_2, H_3, \dots, A_k) + \dots + f(A_1, A_2, A_3, \dots, H_k).$$

Logo

$$df(A_1, \dots, A_k)(H_1, \dots, H_k) = H_1 A_2 A_3 \dots A_k + A_1 H_2 A_3 \dots A_k + A_1 A_2 H_3 \dots A_k + \dots + A_1 A_2 A_3 \dots A_{k-1} H_k.$$

b) Observamos que g é composição das seguintes funções

$$X \xrightarrow{T} (X, \dots, X) \xrightarrow{f} X^k,$$

em que f é a função do item a). Como T é linear, temos $dT(X) = T$. Logo

$$dg(X)(H) = df(T(X))dT(X)(H) = df(X, X, \dots, X)T(H) = df(X, X, \dots, X)(H, \dots, H) = HX^{k-1} + XHX^{k-2} + X^2HX^{k-3} + \dots + X^{k-1}H = \sum_{j=1}^k X^{j-1}HX^{k-j}.$$

Convencionamos $X^0 = I$.

No caso em que $X = I$, temos $dg(I)(H) = kH$. Logo é um isomorfismo com inversa dada pela função $S : M_n(\mathbb{R}) \rightarrow M_n(\mathbb{R})$ definida como

$$S(H) = \frac{1}{k}H.$$

c) Sabemos que g é uma função de classe C^∞ , pois é composta de uma função linear e uma multilinear. Logo é composta de funções C^∞ . Como $g(I) = I^k = I$ e como $dg(I)$ é um isomorfismo, concluímos, pelo Teorema da função inversa, que existem abertos $\tilde{\Omega}$ e Ω que contém I e $g(I) = I$, respectivamente, tais que $g : \tilde{\Omega} \rightarrow \Omega$ é um difeomorfismo. Seja $h : \Omega \rightarrow \tilde{\Omega}$ dada por $h = (g|_{\tilde{\Omega}})^{-1}$. Logo h é diferenciável e dada $A \in \Omega$, $h(A)$ é a única matriz em $\tilde{\Omega}$ tal que

$$g(h(A)) = A,$$

ou seja, tal que

$$h(A)^k = A.$$

EXERCÍCIO 2

a) Vemos que $F = T \circ S$. Logo

$$\begin{aligned} dF(x, y, z)(u, v, w) &= dT(S(x, y, z))dS(x, y, z)(u, v, w) = \\ &= dT(A(x), f(y), g(z))(dA(x)u, df(y)v, dg(z)w) = \\ &= T(dA(x)u, f(y), g(z)) + T(A(x), df(y)v, g(z)) + T(A(x), f(y), dg(z)w) = \\ &= \langle dA(x)u, f(y), g(z) \rangle + \langle A(x), df(y)v, g(z) \rangle + \langle A(x), f(y), dg(z)w \rangle. \end{aligned}$$

b) Basta observar que F é composição das funções abaixo

$$x \xrightarrow{S} (f(x), f(x)) \xrightarrow{B} \langle f(x), f(x) \rangle,$$

em que $S(x) = (f(x), f(x))$ e $B(u, v) = \langle u, v \rangle$ (Note que B é bilinear). Logo

$$\begin{aligned} dF(x)(h) &= dB(S(x))dS(x)(h) = dB(f(x), f(x))(df(x)(h), df(x)(h)) = \\ &= B(df(x)(h), f(x)) + B(f(x), df(x)(h)) = \\ &= \langle df(x)(h), f(x) \rangle + \langle f(x), df(x)(h) \rangle = 2 \langle df(x)(h), f(x) \rangle. \end{aligned}$$

Observamos que se $dF(x_0) = 0$, então $\langle df(x_0)(h), f(x_0) \rangle = 0$, para todo $h \in \mathbb{R}^m$. Suponha que $dF(x_0) = 0$ e que $df(x_0) : \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^n$ seja sobrejetora. Logo, existe $h \in \mathbb{R}^m$ tal que $df(x_0)(h) = f(x_0)$. Assim

$$0 = dF(x_0)(h) = 2 \langle df(x_0)(h), f(x_0) \rangle = 2 \|f(x_0)\|^2,$$

ou seja, $f(x_0) = 0$. Assim, se $dF(x_0) = 0$ e $f(x_0) \neq 0$, então $df(x_0)$ não é sobrejetora.

c) Seja $x \in f^{-1}(c)$. Logo $df(x)$ é sobrejetora, pois c é um valor regular, e $dF(x) = 0$, pois $F(x) = \|c\|^2$ é o mínimo de F . Assim, pelo item b), devemos ter $f(x) = 0$, ou seja, $c = f(x) = 0$.

EXERCÍCIO 3

a) Suponha que $\|f(x) - f(y)\| \leq M \|x - y\|$ para todo $x, y \in \Omega$. Logo, para todo $x \in \Omega$ e $v \in \mathbb{R}^m$, temos

$$\begin{aligned} \|df(x)(v)\| &= \left\| \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x+tv) - f(x)}{t} \right\| = \lim_{t \rightarrow 0} \left\| \frac{f(x+tv) - f(x)}{t} \right\| \leq \\ &\limsup_{t \rightarrow 0} \frac{\|f(x+tv) - f(x)\|}{t} \leq \limsup_{t \rightarrow 0} \frac{Mt \|v\|}{t} = M \|v\|. \end{aligned}$$

Assim, $\|df(x)\| \leq M$.

Por outro lado, se $\|df(x)\| \leq M$ para todo $x \in \Omega$, então, usando o Teorema do valor Médio, concluímos que

$$\|f(y) - f(x)\| \leq \sup_{t \in [0,1]} \|df(x+t(y-x))\| \|y-x\| \leq M \|y-x\|.$$

b) Vamos mostrar que f é diferenciável e que $df(x) = 0$ para todo x . Como Ω é conexo, isto implica que f é constante. Seja $x \in \Omega$ e $v \in \mathbb{R}^m$. Logo

$$df(x)(v) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x+tv) - f(x)}{t}.$$

Mas

$$\left\| \frac{f(x+tv) - f(x)}{t} \right\| = \frac{\|f(x+tv) - f(x)\|}{t} \leq \frac{t^2 \|v\|^2}{t} = t \|v\|^2.$$

Logo

$$\lim_{t \rightarrow 0} \left\| \frac{f(x+tv) - f(x)}{t} \right\| = \lim_{t \rightarrow 0} t \|v\|^2 = 0 \implies df(x)(v) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x+tv) - f(x)}{t} = 0.$$

EXERCÍCIO 4

a) Seja $x_0 \in \Omega$. Pela Teorema da forma local das imersões, existe um difeomorfismo $h : Z \subset \mathbb{R}^n \rightarrow V \times W \subset \mathbb{R}^n$, em que $(x_0, 0) \in V \times W$ e $f(x_0) \in Z$ tal que

$$h \circ f(x) = (x, 0), \forall x \in V.$$

Assim, seja x e $y \in V$ tais que $f(x) = f(y)$. Logo

$$h \circ f(x) = h \circ f(y) \implies (x, 0) = (y, 0) \implies x = y.$$

Desta maneira, $f|_V : V \rightarrow \mathbb{R}^n$ é uma função injetora.

b) Seja $\varphi : \Omega \rightarrow \mathbb{R}^m \times \mathbb{R}^n$ dada por $\varphi(x) = (x, f(x))$. Vemos assim que

$$\varphi(\Omega) = \{(x, f(x)), x \in \Omega\} = \text{graf}(f).$$

Basta agora mostrar que φ é uma parametrização.

1) φ é uma imersão.

De fato, $d\varphi(x)(h) = (h, df(x)(h)) = (0, 0)$ implica que $h = 0$. Logo $d\varphi(x) : \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^n$ é injetora.

2) φ é injetora. Portanto $\varphi : \Omega \rightarrow \varphi(\Omega)$ é uma bijeção.

De fato, se $\varphi(x) = \varphi(y)$, então $(x, f(x)) = (y, f(y))$. Logo $x = y$.

3) $\varphi : \Omega \rightarrow \varphi(\Omega)$ é um homeomorfismo.

De fato, seja $\pi : \mathbb{R}^m \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ dado por $\pi(x, y) = x$. Logo

$$\pi \circ \varphi(x) = \pi(x, f(x)) = x \text{ e } \varphi \circ \pi(x, f(x)) = \varphi(x) = (x, f(x)).$$

Logo $\varphi^{-1} = \pi|_{\varphi(\Omega)}$, ou seja, φ^{-1} é igual a restrição de uma função contínua. Logo é uma função contínua. Assim, $\varphi : \Omega \rightarrow \varphi(\Omega)$ é um homeomorfismo.