

SEGUNDA PROVA - CÁLCULO V - MAP 0217 / MAT 0311 .

A prova é individual. Utilize somente resultados dados em sala de aula. Os resultados dados em sala de aula podem (e devem) ser usados sem demonstração.

**Boa Prova!**

EXERCÍCIO 1

Considere a seguinte função  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ :

$$f(x, y) = \begin{cases} \frac{x^3 y^2}{x^4 + y^4}, & \text{se } (x, y) \neq (0, 0) \\ 0, & \text{se } (x, y) = (0, 0) \end{cases} .$$

(1,0 ponto) a) Mostre que existe  $\frac{\partial f}{\partial v}(0, 0)$ , para todo  $v \in \mathbb{R}^2$ . Calcule  $\frac{\partial f}{\partial v}(0, 0)$ , em que  $v = (v_1, v_2)$ .

(1,0 ponto) b) A igualdade  $\langle \nabla f(0, 0), v \rangle = \frac{\partial f}{\partial v}(0, 0)$  é sempre válida? Prove ou dê um contraexemplo.

(0,5 ponto) c) A função  $f$  é diferenciável em  $(0, 0)$ ? Justifique.

EXERCÍCIO 2

Seja  $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  uma função de classe  $C^\infty$ .

(1,0 ponto) a) Suponha que  $f(x) = 0$  para todo  $x \in S^{n-1} := \{x \in \mathbb{R}^n; \|x\| = 1\}$ . Prove que existe um ponto crítico de  $f$  em  $B_1(0) := \{x \in \mathbb{R}^n; \|x\| < 1\}$ .

(0,5 ponto) b) Suponha que  $d^4 f(0)(v) = \sum_{i,j,k,l} \frac{\partial^4 f}{\partial x_i \partial x_j \partial x_k \partial x_l} v_i v_j v_k v_l > 0$ , para todo  $v = (v_1, \dots, v_n) \neq 0$ . Mostre que existe uma constante  $c > 0$  tal que  $d^4 f(0)(v) > c \|v\|^4$  (Dica: Use que  $S^{n-1}$  é compacto e escreva  $v = \|v\| \frac{v}{\|v\|}$ .)

(1,0 ponto) c) Suponha que  $f(0) = 0$ ,  $\frac{\partial f}{\partial x_j}(0) = 0$ ,  $\frac{\partial^2 f}{\partial x_j \partial x_k}(0) = 0$  e  $\frac{\partial^3 f}{\partial x_j \partial x_k \partial x_l}(0) = 0$  para todo  $j, k, l \in \{1, \dots, n\}$ . Suponha que para todo  $v = (v_1, \dots, v_n) \neq 0$ , temos  $d^4 f(0)(v) = \sum_{i,j,k,l} \frac{\partial^4 f}{\partial x_i \partial x_j \partial x_k \partial x_l} v_i v_j v_k v_l > 0$ . Prove que o ponto 0 é um ponto de mínimo local de  $f$ . Ele é um ponto de mínimo local estrito de  $f$ ? (Dica: Use série de Taylor)

EXERCÍCIO 3

Seja  $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$  uma função de classe  $C^1$  e  $S^2$  a esfera definida como  $S^2 := \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3; x^2 + y^2 + z^2 = 1\}$ .

(1,5 ponto) a) Seja  $f(x, y, z) = x + y + z$ . Ache os valores de máximo e de mínimo de  $f|_{S^2}$ , ou seja, de  $f$  na esfera.

(1,0 ponto) b) Seja  $f(x, y, z) = ax^2 + ey^2 + gz^2 + 2bxy + 2cxz + 2fyz$ , em que  $a, b, c, d, e, f, g \in \mathbb{R}$ . Mostre que os valores  $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$  que correspondem ao máximo e ao mínimo de  $f$  em  $S^2$  são autovetores da matriz

$$\begin{pmatrix} a & b & c \\ b & e & f \\ c & f & g \end{pmatrix} .$$

EXERCÍCIO 4

Seja  $g : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  uma função de classe  $C^1$  e  $F : \mathbb{R}^n \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  dada por

$$F(x, y) = y(1 + y^6) - g(x) .$$

(1,0 ponto) a) Mostre que para cada  $x \in \mathbb{R}^n$ , existe um único  $y \in \mathbb{R}$  tal que  $F(x, y) = 0$ .

(1,5 ponto) b) Mostre que existe uma única função  $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  tal que  $g(x) = f(x) \left(1 + f(x)^6\right)$ . Prove que ela é de classe  $C^1$ .

## FORMULÁRIO.

**Definição 1.** Seja  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  um aberto e  $f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$  uma função. Dizemos que  $f$  é diferenciável em  $x_0 \in \Omega$  se existe um funcional linear  $df(x_0) : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  tal que

$$r_{x_0}(h) := f(x_0 + h) - f(x_0) - df(x_0)(h)$$

satisfaz  $\lim_{h \rightarrow 0} \frac{r_{x_0}(h)}{\|h\|} = 0$ . Dizemos que  $f$  é diferenciável, se for diferenciável em todo  $x \in \Omega$ .

**Proposição 2.** Seja  $f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$  uma função diferenciável em  $x_0 \in \Omega$ , em que  $\Omega$  é um aberto de  $\mathbb{R}^n$ . Logo:

1) Para todo  $v \in \mathbb{R}^n$ , existe a derivada direcional  $\frac{\partial f}{\partial v}(x_0) := \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + tv) - f(x_0)}{t}$ . A derivada direcional satisfaz  $\frac{\partial f}{\partial v}(x_0) = df(x_0)(v)$ . As derivadas direcionais  $\frac{\partial f}{\partial e_j}(x_0)$ , para  $j \in \{1, \dots, n\}$ , em que  $e_1 = (1, 0, \dots, 0)$ ,  $e_2 = (0, 1, 0, \dots, 0)$ , ... formam a base canônica de  $\mathbb{R}^n$ , são chamadas de derivadas parciais de  $f$ . Usamos a notação  $\frac{\partial f}{\partial x_j}(x_0) := \frac{\partial f}{\partial e_j}(x_0)$ .

2) O funcional linear  $df(x_0)$  é dado pela expressão  $df(x_0)(h) = \sum_{j=1}^n \frac{\partial f}{\partial x_j}(x_0) h_j = \langle \nabla f(x_0), h \rangle$ , em que  $\nabla f(x_0)$ , também denotado por  $\text{grad}(f)(x_0)$ , é chamado de vetor gradiente de  $f$  e tem a expressão  $\nabla f(x_0) = \left( \frac{\partial f}{\partial x_1}(x_0), \dots, \frac{\partial f}{\partial x_n}(x_0) \right)$ .

**Proposição 3.** Seja  $f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$  uma função, em que  $\Omega$  é um aberto de  $\mathbb{R}^n$ . Se todas as derivadas parciais existem em todos os pontos de  $\Omega$  e  $\frac{\partial f}{\partial x_j} : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$  são funções contínuas para todo  $j \in \{1, \dots, n\}$ , então  $f$  é diferenciável. Neste caso, dizemos que  $f$  é de classe  $C^1$ .

**Definição 4.** Seja  $f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$  uma função, em que  $\Omega$  é um aberto de  $\mathbb{R}^n$ , e  $k \geq 1$ . Se todas as derivadas parciais de ordem menor ou igual a  $k$ , ou seja, derivadas da forma  $\frac{\partial^l f}{\partial x_{i_1} \dots \partial x_{i_l}}(x)$ ,  $x \in \Omega$  e  $l \leq k$ , existem e definem funções contínuas em  $\Omega$ , dizemos que  $f$  é de classe  $C^k$ . Dizemos que uma função é de classe  $C^0$  se ela for contínua.

**Teorema 5.** Seja  $f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$  uma função de classe  $C^\infty$ , em que  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  é um aberto. Logo, para todo  $k \in \mathbb{N}$ ,  $x$  e  $x+v \in \Omega$ , temos

$$f(x+v) = f(x) + \sum_{l=1}^k \frac{1}{l!} d^l f(x)(v) + r_x^k(v),$$

em que  $d^l f(x)(v) := \sum_{i_1=1}^n \dots \sum_{i_l=1}^n \frac{\partial^l f}{\partial x_{i_1} \dots \partial x_{i_l}}(x) v_{i_1} \dots v_{i_l}$ ,  $v = (v_1, \dots, v_n)$  e  $\lim_{v \rightarrow 0} \frac{r_x(v)}{\|v\|^k} = 0$ .

**Definição 6.** Seja  $f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$  uma função diferenciável, em que  $\Omega$  é um aberto de  $\mathbb{R}^n$ . Dizemos que  $x_0 \in \Omega$  é um ponto de mínimo local de  $f$  se existir um aberto  $U \subset \Omega$  tal que  $x_0 \in U$  e  $f(y) \geq f(x_0)$  para todo  $y \in U$ . Dizemos que  $x_0 \in \Omega$  é um ponto de mínimo local estrito de  $f$  se existir um aberto  $U \subset \Omega$  tal que  $x_0 \in U$  e  $f(y) > f(x_0)$  para todo  $y \in U \setminus \{x_0\}$ . Um ponto de máximo local de  $f$  é definido da mesma forma, substituindo  $\geq$  por  $\leq$  e  $>$  por  $<$ .

Seja  $M \subset \Omega$  uma hipersuperfície. Dizemos que  $x_0 \in M$  é um ponto de mínimo local de  $f|_M$  se existir um aberto  $U \subset \Omega$  tal que  $x_0 \in U$  e  $f(y) \geq f(x_0)$  para todo  $y \in U \cap M$ . Dizemos que  $x_0 \in \Omega$  é um ponto de mínimo local estrito de  $f|_M$  se existir um aberto  $U \subset \Omega$  tal que  $x_0 \in U$  e  $f(y) > f(x_0)$  para todo  $y \in (U \cap M) \setminus \{x_0\}$ . Um ponto de máximo local de  $f|_M$  é definido da mesma forma, substituindo  $\geq$  por  $\leq$  e  $>$  por  $<$ .

**Proposição 7.** Seja  $f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$  uma função diferenciável, em que  $\Omega$  é um aberto de  $\mathbb{R}^n$ . Todo ponto de máximo ou mínimo local de  $f$  é um ponto crítico de  $f$ , ou seja, satisfaz  $df(x_0) = 0$ .

**Proposição 8.** Seja  $f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$  uma função diferenciável, em que  $\Omega$  é um aberto de  $\mathbb{R}^n$ , e  $M \subset \Omega$  uma hipersuperfície de classe  $C^1$ . Todo ponto de máximo ou mínimo local de  $f|_M$  é um ponto crítico de  $f|_M$ , ou seja,  $df(x_0)(v) = 0$ , para todo  $v \in T_{x_0}M := \{\gamma'(0), \gamma : ]-\delta, \delta[ \rightarrow M \text{ é diferenciável e } \gamma(0) = x_0\}$ .

**Teorema 9.** Seja  $f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$  e  $\varphi : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$  funções diferenciáveis, em que  $\Omega$  é um aberto de  $\mathbb{R}^n$ . Seja  $c \in \mathbb{R}$  um ponto regular de  $\varphi$ , ou seja,  $c$  é um ponto da imagem de  $\varphi$  e, para todo  $x \in \Omega$  tal que  $\varphi(x) = c$ , temos  $d\varphi(x) \neq 0$ . Seja  $M$  a hipersuperfície  $\varphi^{-1}(c)$ . Logo  $x \in \Omega$  é um ponto crítico de  $f|_M$  se, e somente se, existe  $\lambda \in \mathbb{R}$  tal que

$$\begin{cases} \varphi(x) = c \\ \nabla f(x) = \lambda \nabla \varphi(x) \end{cases}.$$

**Teorema 10.** Seja  $f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$  uma função de classe  $C^k$ ,  $k \geq 1$ , em que  $\Omega \subset \mathbb{R}^{n+1}$  é um aberto. Seja  $(x_0, y_0) \in \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}$  um ponto de  $\Omega$  tal que  $f(x_0, y_0) = c$  e  $\frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0) \neq 0$ . Logo existe uma bola aberta  $B = B_\delta(x_0) \subset \mathbb{R}^n$  e um intervalo  $J = ]y_0 - \epsilon, y_0 + \epsilon[$  com as seguintes propriedades:

1)  $B \times J \subset \Omega$  e  $\frac{\partial f}{\partial y}(x, y) \neq 0$  para todo  $(x, y) \in B \times J$ .

2) Para todo  $x \in B$ , existe um único  $y = \xi(x) \in J$  tal que  $f(x, y) = f(x, \xi(x)) = c$ . A função  $\xi : B \rightarrow J$  é de classe  $C^k$

e  $\frac{\partial \xi}{\partial x_j}(x) = -\frac{\frac{\partial f}{\partial x_j}(x, \xi(x))}{\frac{\partial f}{\partial y}(x, \xi(x))}$ , para todo  $j = 1, \dots, n$ .