

MAC0323 Algoritmos e Estruturas de Dados II

Edição 2020 – 2

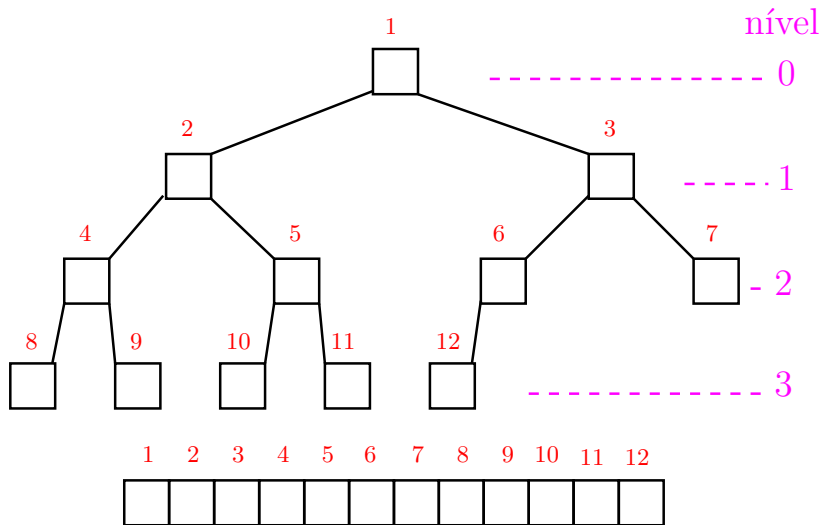


Fonte: ash.atozviews.com

Compacto dos melhores momentos

AULA 5

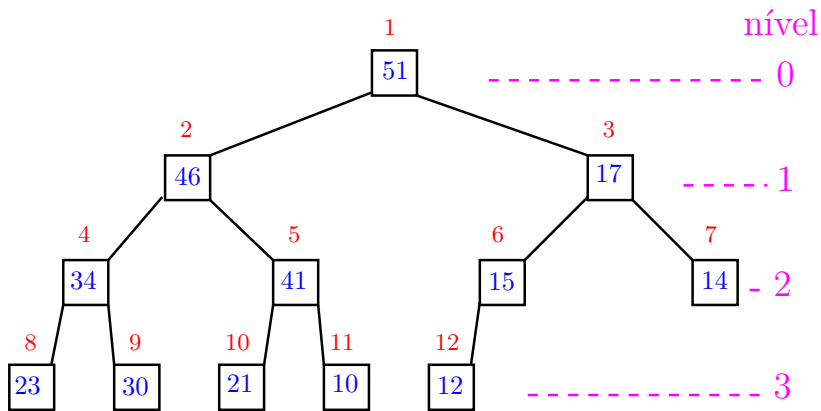
Representação de árvores em vetores



Resumão da estrutura

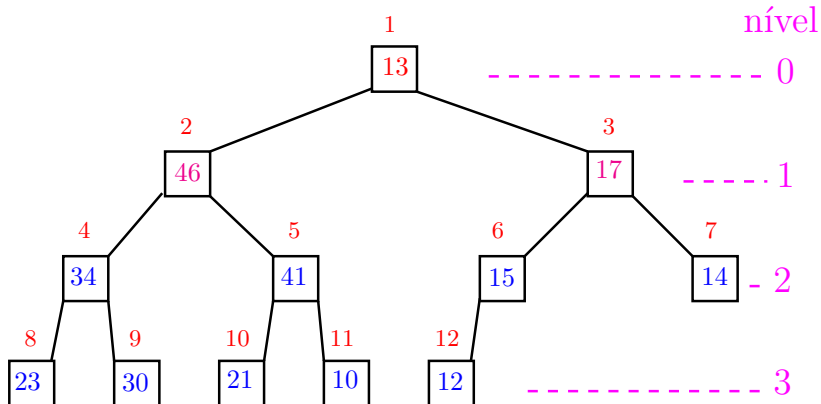
filho esquerdo de i :	$2i$
filho direito de i :	$2i + 1$
pai de i :	$\lfloor i/2 \rfloor$
nível da raiz:	0
nível de i :	$\approx \lg i$
altura da raiz:	$\approx \lg m$
altura da árvore:	$\approx \lg m$
altura de i :	$\approx \lg(m/i)$
altura de uma folha:	0

max-heap



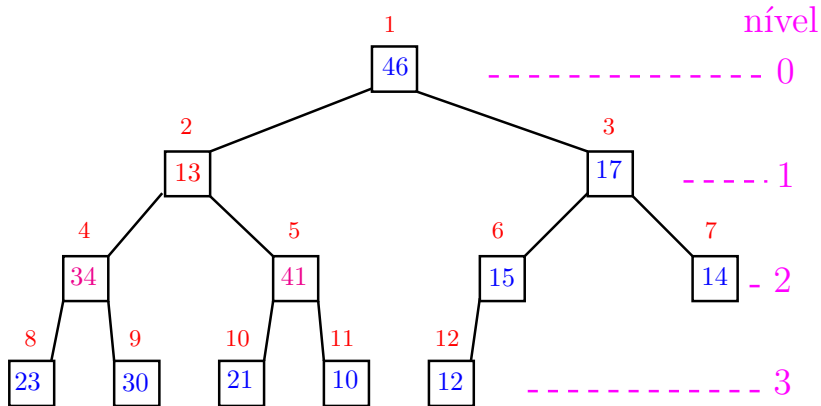
1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
51	46	17	34	41	15	14	23	30	21	10	12

Função básica: sink()



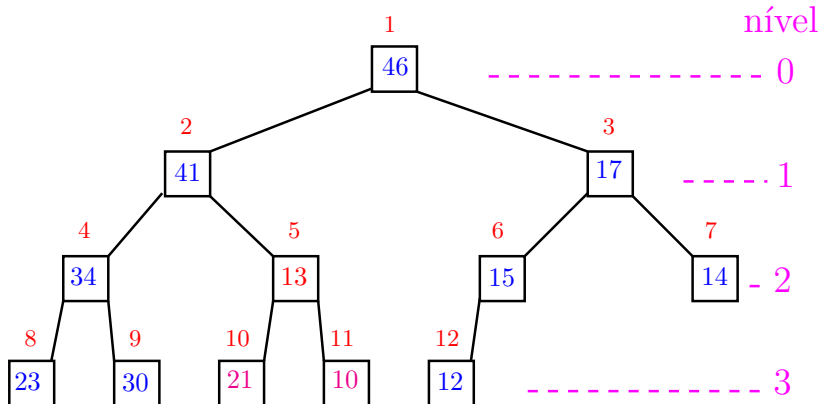
1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
13	46	17	34	41	15	14	23	30	21	10	12

Função básica: sink()



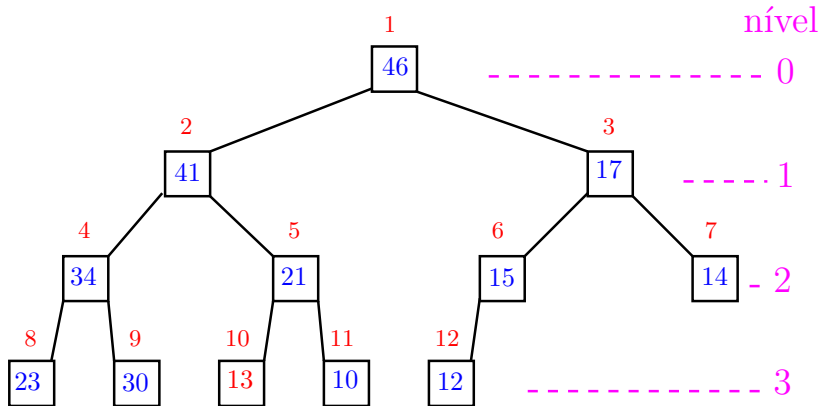
1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
46	13	17	34	41	15	14	23	30	21	10	12

Função básica: sink()



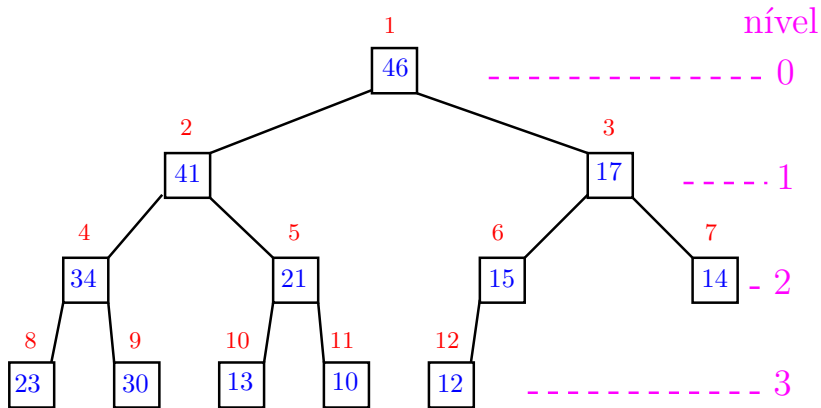
1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
46	41	17	34	13	15	14	23	30	21	10	12

Função básica: sink()



1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
46	41	17	34	21	15	14	23	30	13	10	12

Função básica: sink()



1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
46	41	17	34	21	15	14	23	30	13	10	12

Função sink

Implementação faz apenas deslocamentos (linha 5).

```
static void sink (int p, int m, int *h) {  
1   int f = 2*p; int x = h[p];  
2   while (f <= m) {  
3       if (f < m && h[f] < h[f+1]) f++;  
4       if (x >= h[f]) break;  
5       h[p] = h[f];  
6       p = f; f = 2*p; /* sink */  
    }  
7   h[p] = x;  
}
```

Consumo de tempo

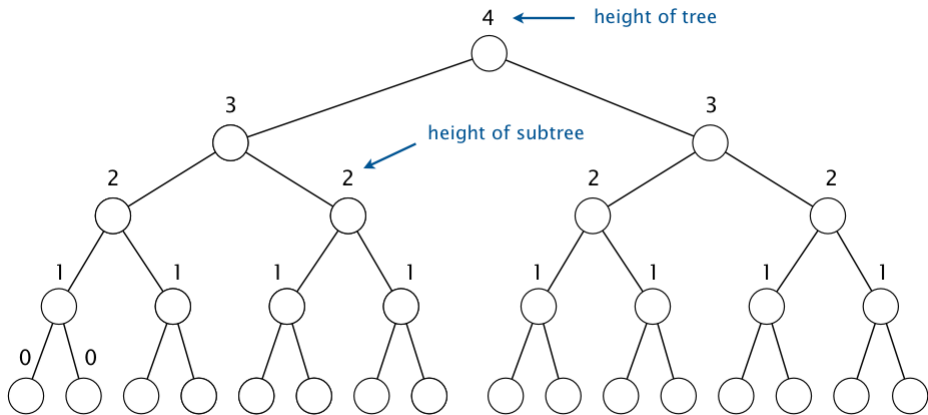
O consumo de tempo da função `sink()` é proporcional a $\lg m$.

O consumo de tempo da função `sink()` é $O(\lg m)$.

Verdade seja dita ...

O consumo de tempo da função `sink()` é proporcional a $O(\lg(m/p))$.

Altura das subárvores



Fonte: [algs4](#)

Consumo de tempo

Suponha que a altura do **max-heap** seja **h**.

Existem no máximo 2^{h-k} nós de altura **k**.

Número de deslocamentos feitos durante a construção do heap é não superior a

$$h + 2(h - 1) + 2^2(h - 2) + \dots + 2^{h-1}(1)$$

Consumo de tempo

Suponha que a altura do **max-heap** seja h .

Existem no máximo 2^{h-k} nós de altura k .

Número de deslocamentos feitos durante a construção do heap é não superior a

$$\begin{aligned} & h + 2(h-1) + 2^2(h-2) + \dots + 2^{h-1}(1) \\ &= 2^h \left(\frac{h}{2^h} + \frac{h-1}{2^{h-1}} + \frac{h-2}{2^{h-2}} + \dots + \frac{1}{2} \right) \\ &= 2^h \sum_{i=1}^h \frac{i}{2^i} = 2^{h+1} - 2 - h. \end{aligned}$$

A **última igualdade** vem de uma conta semelhante às da aula passada, mas com séries finitas.

Consumo de tempo

Suponha que a altura do **max-heap** seja h .

Existem no máximo 2^{h-k} nós de altura k .

Número de deslocamentos feitos durante a construção do heap é não superior a

$$\begin{aligned} & h + 2(h-1) + 2^2(h-2) + \dots + 2^{h-1}(1) \\ &= 2^h \sum_{i=1}^h \frac{i}{2^i} = 2^{h+1} - 2 - h \\ &\leq 2(2^h - 1) < 2m. \end{aligned}$$

A **última desigualdade** vale pois uma **árvore binária** completa de altura $h-1$ tem 2^h-1 nós.

Conclusão

O consumo de tempo para
construir um **max-heap** é $O(n)$.

AULA 6

Filas priorizadas



Fonte: [We love it](#)

Filas priorizadas, PF, Priority queues, S&W

Filas priorizadas

Uma **fila priorizada** (ou **fila com prioridades**) é um ADT (*abstract data type*) que generaliza tanto a **fila** quanto a **pilha**.

Uma fila priorizada decrescente ou **PQ de máximo** é um **ADT** que manipula um conjunto de itens por meio de duas operações fundamentais:

- ▶ **inserção** de um novo item no conjunto e
- ▶ **remoção** de um item máximo.

Isso significa que uma fila priorizada **manipula itens comparáveis (de um conjunto com ordem)**.

Interface para PQ-máximo

Arquivo `MaxPQ.h`

<code>void</code>	<code>MaxPQInit()</code>	cria uma PQ
<code>void</code>	<code>MaxPQInsert(Item x)</code>	insere <code>x</code> nesta PQ
<code>Item</code>	<code>MaxPQMax()</code>	devolve um máximo
<code>Item</code>	<code>MaxPQDelMax()</code>	remove e devolve um máximo de PQ
<code>int</code>	<code>MaxPQSize()</code>	número de itens
<code>bool</code>	<code>MaxPQEmpty()</code>	PQ está vazia?
<code>void</code>	<code>MaxPQFree()</code>	destroi esta PQ

`Item` deve ser um tipo com uma ordem total.

Cliente MinPQ: TopM

`Transaction` é uma das classes do `algs4`.

Em C, essa classe está definida nos arquivos `transaction.h` e `transaction.c`.

Cliente MinPQ: TopM

`Transaction` é uma das classes do `algs4`.

Em C, essa classe está definida nos arquivos `transaction.h` e `transaction.c`.

O programa retorna as `M` transações de maior valor.

As transações são lidas da entrada padrão e estão no arquivo `transactions.txt`.

Cliente MinPQ: TopM

Arquivo `transaction.h`:

```
struct transaction {
    char nome[12];
    int dia, mes, ano;
    float valor;
};
typedef struct transaction Transaction;

Transaction *readT();
void printT(Transaction *);
void freeT(Transaction *);
bool lessT(Transaction *, Transaction *);
```


Cliente MinPQ: TopM

```
int main(int argc, char *argv) {
    int M = atoi(argv[1]); Transaction *t;
    MinPQInit(M+1);
    while ((t = readT()) != NULL) {
        MinPQInsert(t); /* Mantemos M maiores transacoes na PQ */
        if (MinPQSize() > M) {
            t = MinPQDelMin();    freeT(t);
        }
    }
}
```

Cliente MinPQ: TopM

```
int main(int argc, char *argv) {
    int M = atoi(argv[1]); Transaction *t;
    MinPQInit(M+1);
    while ((t = readT()) != NULL) {
        MinPQInsert(t); /* Mantemos M maiores transacoes na PQ */
        if (MinPQSize() > M) {
            t = MinPQDelMin();    freeT(t);
        }
    }
    stackInit(); /* Pilha para imprimir da maior para a menor */
    while (!MinPQEmpty()) stackPush(MinPQDelMin());
    while (!stackEmpty()) {
        t = stackPop();    printT(t);    freeT(t);
    }
    stackFree();    MinPQFree();
}
```

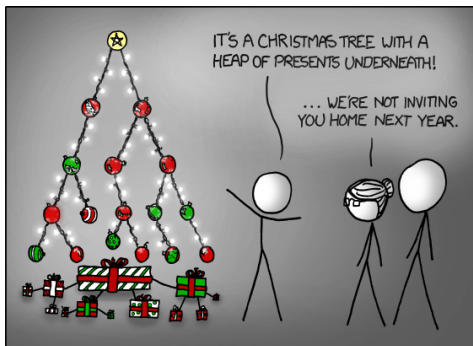
Implementações elementares

Pode-se implementar a classe **MaxPQ** ou **MinPQ** com

- ▶ **vetor** de itens **não-ordenados**;
- ▶ **vetor** de itens **ordenados**;
- ▶ **lista ligada** de itens **ordenados**;
- ▶ **lista ligada** de itens **não ordenados**.

Em todas essas implementações, o consumo de tempo pode ser proporcional ao número **n** de itens na fila.

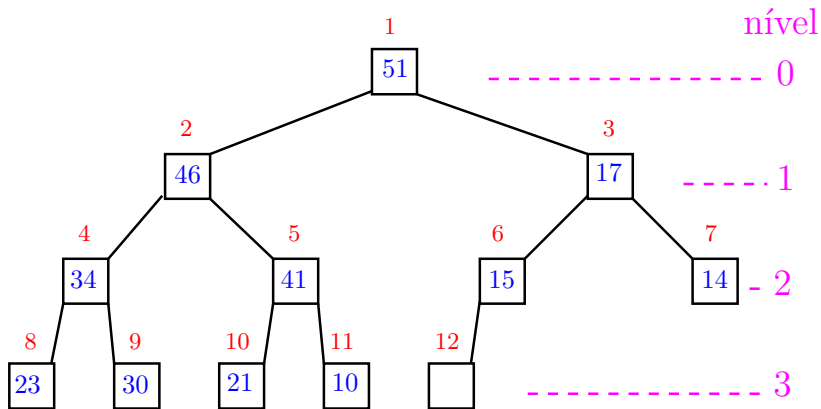
PQ de máximo



Fonte: <http://xkcd.com/835/>

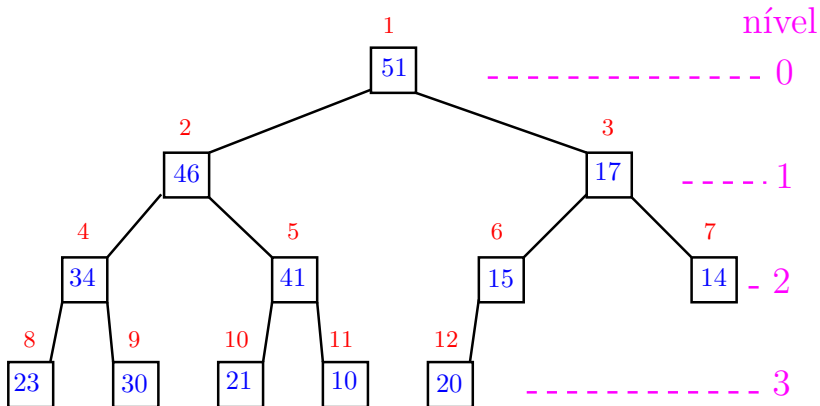
Filas priorizadas, PF, Priority queues, S&W

max-heap: insert()



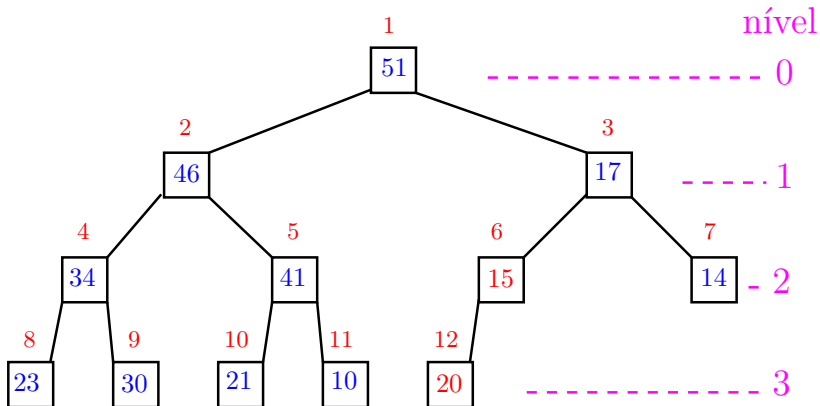
1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
51	46	17	34	41	15	14	23	30	21	10	

swim()



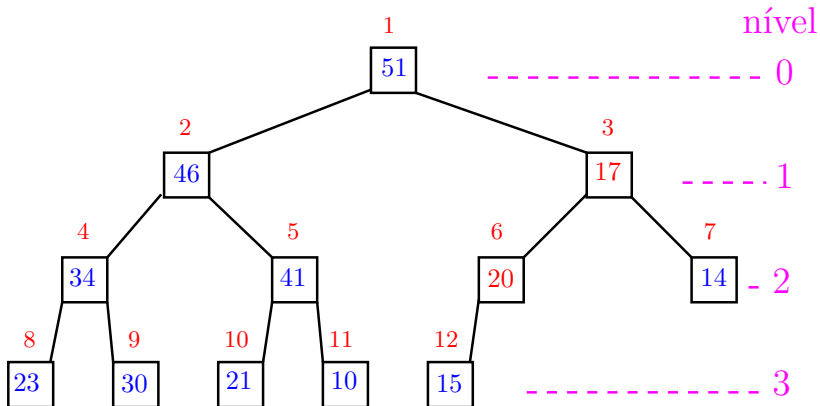
1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
51	46	17	34	41	15	14	23	30	21	10	20

swim()



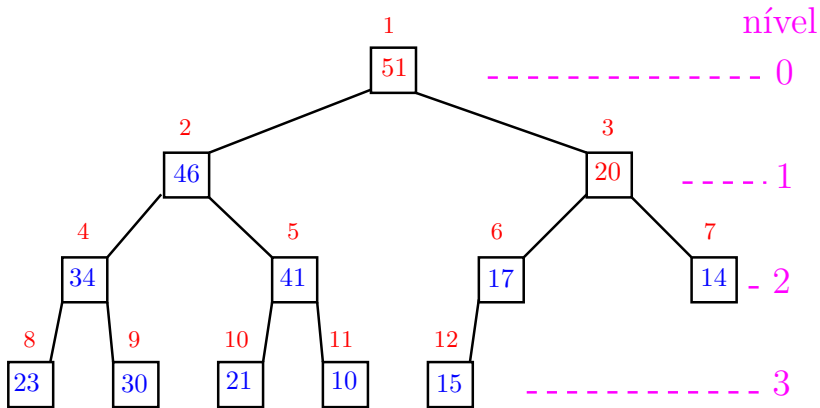
1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
51	46	17	34	41	15	14	23	30	21	10	20

swim()



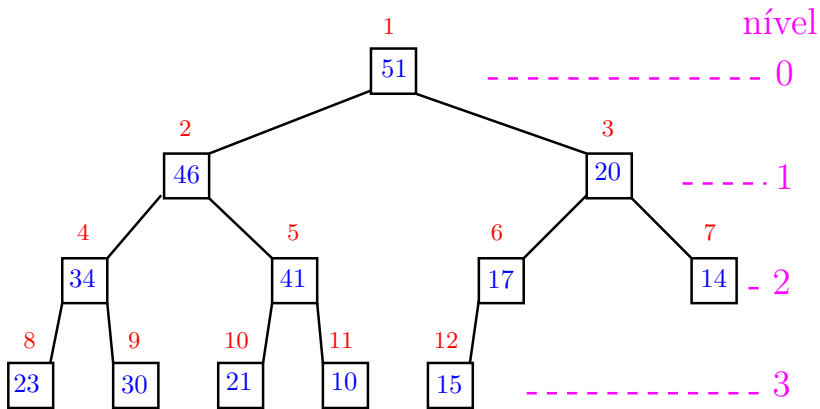
1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
51	46	17	34	41	20	14	23	30	21	10	15

swim()



1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
51	46	20	34	41	17	14	23	30	21	10	15

swim()



1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
51	46	20	34	41	17	14	23	30	21	10	15

Função swim()

Função que recebe um **max-heap** $pq[1..m-1]$ de inteiros e rearranja o vetor $pq[1..m]$ de modo que seja um **max-heap**.

```
static void swim (int f, int pq[]) {  
1   int p = f/2; int x = pq[f];  
2   while (p > 1 && pq[p] < x) {  
3       pq[f] = pq[p];  
4       f = p; p = f/2; /* sobe */  
    }  
5   pq[f] = x;  
}
```

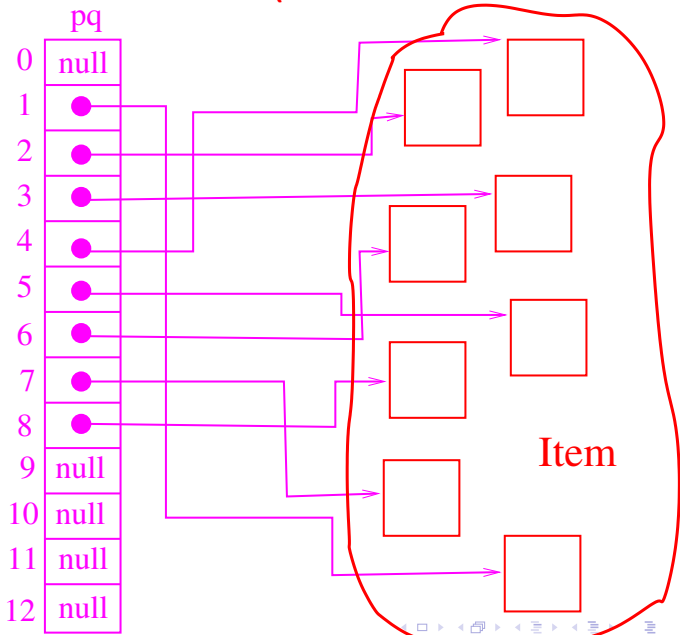
Função swim() genérica

Função que recebe um **max-heap** $pq[1..m-1]$ e rearranja o vetor $pq[1..m]$ de modo que seja um **max-heap**.

```
static void swim (int f, Item *pq[]) {
1   int p = f/2; Item *x;
2   x = pq[f];
2   while (p > 1 && less(pq[p], x)) {
3       pq[f] = pq[p];
4       f = p; p = f/2; /* sobe */
    }
5   pq[f] = x;
}
```

Classe MaxPQ: estrutura

n = 8



Exemplo: less() do transaction.c

```
bool less(Transaction *a, Transaction *b)
{
    return a->valor < b->valor;
}
```

Arquivo MaxPQ.c: esqueleto

```
#include "MaxPQ.h"

static Item pq; /* heap em pq[1..n] */
static int n;

void MaxPQInit(int max) {...}
void MaxPQInsert(Item item) {...}
Item MaxPQMax() {...}
Item MaxPQDelMax() {...}
bool MaxPQEmpty() {...}
int MaxPQSize() {...}
void MaxPQFree() {...}

static void swim(int k) {...}
static void sink(int k) {...}
```

MaxPQ: Init, Insert e Max

```
void MaxPQInit(int maxN) {
    pq = mallocSafe((maxN+1)*sizeof(Item));
    n = 0;
}

void MaxPQInsert(Item item) {
    pq[++n] = item;
    swim(n);
}

Item MaxPQMax() {
    return pq[1];
}
```


MaxPQ: DelMax, Size e Empty

```
Item MaxPQDelMax() {  
    Item item = pq[1];  
    pq[1] = pq[n--];  
    sink(1);  
    return item;  
}
```

```
int MaxPQSize() {  
    return n;  
}
```

```
bool MaxPQEmpty() {  
    return n == 0;  
}
```

MaxPQ: swim genérico

```
static void swim(int f) {  
    Item x = pq[f];  
    while (f > 1 && less(pq[f/2], x)) {  
        pq[f] = pq[f/2];  
        f = f/2;  
    }  
    pq[f] = x;  
}
```

O `less` depende do `Item`.

MaxPQ: sink genérico

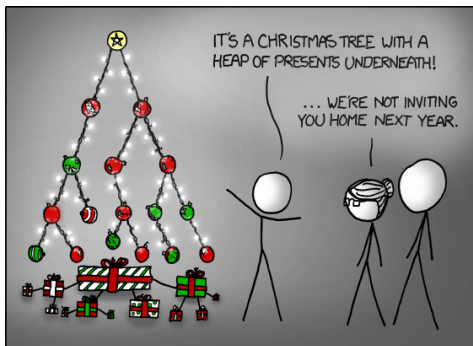
```
static void sink(int p) {
    Item x = pq[p];
    while (2*p <= n) {
        int f = 2*p;
        if (f < n && less(pq[f], pq[f+1]))
            f++;
        if (!less(x, pq[f])) break;
        pq[p] = pq[f];
        p = f;
    }
    pq[p] = x;
}
```

Conclusão

O consumo de tempo das operações envolvendo uma fila priorizada implementada como um **heap** é $O(\lg n)$, onde **n** é o número de **itens** na fila.

O consumo de tempo dos **métodos** da classe **MaxPQ** é $O(\lg n)$, onde **n** é o número de **itens** na fila.

PQ com itens mutáveis



Fonte: <http://xkcd.com/835/>

Filas priorizadas, PF, Priority queues, S&W

PQ com itens mutáveis

Não sei se **PQ com itens mutáveis** é um bom nome para o que S&W chamam de *index priority queues*.

Em algumas aplicações, é razoável permitirmos que o cliente **altere a prioridade** de um item que já está na fila.

Uma maneira de lidar com isso é **associar um único índice a cada item**.

Já comentamos essa estratégia quando tratamos de **union-find**.

Interface para PQ-mínimo mutável

Arquivo `IndexMinPQ.h`

<code>void</code>	<code>IMiPQinit(int maxN)</code>	cria e inicializa
<code>void</code>	<code>IMiPQinsert(int k, Item item)</code>	insere
<code>void</code>	<code>IMiPQchange(int k, Item item)</code>	muda item
<code>bool</code>	<code>IMiPQcontains(int k)</code>	<code>k</code> está associado?
<code>void</code>	<code>IMiPQdelete(int k)</code>	remove <code>k</code> e 0 item associado
<code>Item</code>	<code>IMiPQmin()</code>	menor item
<code>int</code>	<code>IMiPQminIndex()</code>	índice do menor item
<code>int</code>	<code>IMiPQdelMin()</code>	remove menor item retorna seu índice
<code>bool</code>	<code>IMiPQisEmpty()</code>	está vazia?
<code>int</code>	<code>IMiPQsize()</code>	número de itens

`IMiPQ` é uma abreviatura para `IndexMinPQ`.

Cliente de `IndexMinPQ`: `merge`

`Multiway` é uma das classes do `algs4`, e ela contém o método `merge`.

O programa `intercala` (`merge`) arquivos ordenados.

Os nomes dos arquivos (`streams`) são lidos da linha de comando.

A linhas dos `streams` são lidas da entrada padrão.

Cliente de IndexMinPQ: merge

```
/* Reads sorted text files;
 * merges them into a sorted output;
 * prints the results.
 */

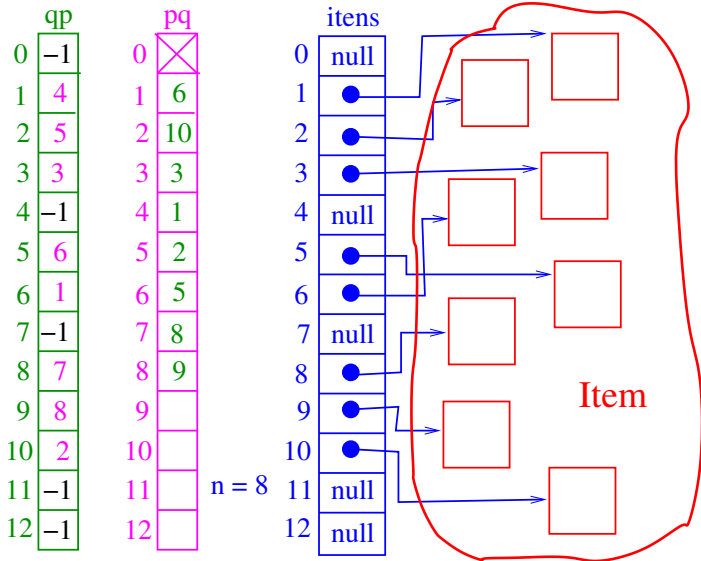
void merge(int n, FILE *streams[]);

int main(int argc, char *argv) {
    int n = argc-1; FILE **streams;
    streams = mallocSafe(n*sizeof(*streams));
    for (int i = 0; i < n; i++)
        streams[i] = fopen(argv[i+1], "r");
    merge(n, streams);
}
```

Cliente de IndexMinPQ: merge

```
char *readString(FILE *f);  
void merge(int n, FILE *streams[]) {  
    int i;    char *t;  
    IMiPQinit(n);  
    for (i = 0; i < n; i++)  
        if ((t = readString(streams[i])) != NULL)  
            IMiPQinsert(i, t);  
    while (!IMiPQisEmpty()) {  
        printf("%s ", IMiPQmin());  
        i = IMiPQdelMin();  
        if ((t = readString(streams[i])) != NULL)  
            IMiPQinsert(i, t);  
    }  
    printf("\n");  
    IMiPQfree();  
}
```

Class `IndexMinPQ`: estrutura



IndexMinPQ: greater() e exch()

```
typedef char *Item;

static bool greater(int i, int j) {
    Item itemI = itens[pq[i]];
    Item itemJ = itens[pq[j]];
    return greaterItem(itemI, itemJ) > 0;
}

static void exch(int i, int j) {
    Item t = pq[i];
    pq[i] = pq[j];
    pq[j] = t;
    /* para consistência */
    qp[pq[i]] = i;
    qp[pq[j]] = j;
}
```

Arquivo IndexMinPQ.c: esqueleto

```
#include "IndexMinPQ.h"

static int *pq;    /* heap em pq[1..n] */
static int *qp;    /* qp[pq[i]] = pq[qp[i]] = i*/

static Item *itens;
static int n;

void init(int max) {...}
bool isEmpty() {...}
int size() {...}
Item min() {...}
int delMin() {...}
int minIndex() {...}
```

Arquivo `IndexMinPQ.c`: esqueleto

```
void insert(int k, Item a) {...}
void delete(int k) {...}
void change(int k, Item item) {}
bool contains(int k) {...}

/* métodos administrativos */
static void swim(int k) {...}
static void sink(int k) {...}
static bool less(int i, int j){...}
static void exch(int i, int j){...}
```

IndexMinPQ: estruturas e init

```
static int *pq;
static int *qp;

static Item *itens;
static int n;

void init(int maxN) {
    pq = mallocSafe((maxN+1)*sizeof(int));
    qp = mallocSafe((maxN+1)*sizeof(int));
    itens = mallocSafe((maxN+1)*sizeof(Item));
    for (int i = 0; i <= maxN; i++) {
        qp[i] = -1;
        itens[i] = NULL;
    }
    n = 0;
}
```

IndexMinPQ: isEmpty() e size()

```
bool isEmpty() {  
    return n == 0;  
}  
  
int size() {  
    return n;  
}
```


IndexMinPQ: insert() e contains()

```
void insert(int k, Item item) {  
    n++;  
    itens[k] = item;  
    pq[n] = k;  
    qp[k] = n;  
    swim(n);  
}
```

```
bool contains(int k) {  
    return qp[k] != -1;  
}
```

IndexMinPQ: delMin() e min()

```
int delMin() {
    int indexOfMin = pq[1];
    exch(1, --n);
    sink(1);
    itens[pq[n+1]] = NULL; /* loitering */
    qp[pq[n+1]] = -1;
    return indexOfMin;
}
```

```
Item min() {
    return itens[pq[1]];
}
```

IndexMinPQ: minIndex() e change()

```
int minIndex() {  
    return pq[1];  
}
```

```
void change(int k, Item item) {  
    itens[k] = item;  
    swim(qp[k]);  
    sink(qp[k]);  
}
```

IndexMinPQ: delete()

```
void delete(int k) {
    int j = pq[n];
    exch(qp[k], n--);
    /* arruma heap */
    sink(qp[j]);
    swim(qp[j]);
    /* destroi o rastros de k */
    itens[k] = null;
    qp[k] = -1;
}
```

IndexMinPQ: swim() e sink()

```
static void swim(int f) {
    while (f > 1 && greater(f/2, f)) {
        exch(f/2, f);
        f = f/2;
    }
}

static void sink(int p) {
    while (2*p <= n) {
        int f = 2*p;
        if (f < n && greater(f, f+1)) f++;
        if (!greater(p, f)) break;
        exch(p, f);
        p = f;
    }
}
```

Conclusão

O consumo de tempo das operações envolvendo uma fila priorizada com itens mutáveis é $O(\lg n)$, onde n é o número de **itens** na fila.

O consumo de tempo dos **métodos** da classe **IndexMinPQ** é $O(\lg n)$, onde n é o número de **itens** na fila.