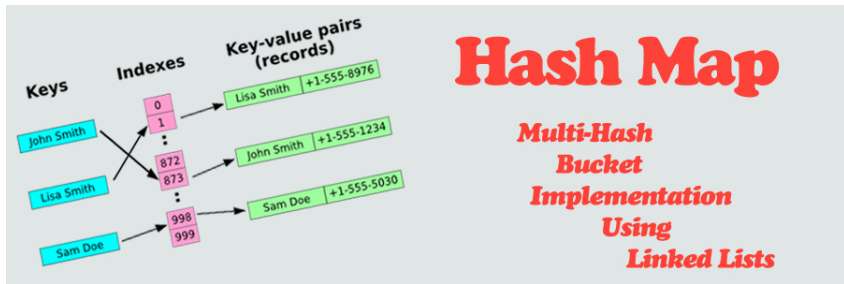


# AULA 21

# Tabelas de símbolos e de distribuição



Fonte: <http://programmingnotes.freeweq.com>

S 12.4, 12.5, 12.8, 14.1, 14.2

<http://www.ime.usp.br/~pf/.../symbol-table.html>

<http://www.ime.usp.br/~pf/.../symb-table.html>

## Tabela de símbolos

Uma **tabela de símbolos** (= *symbol table* = *dictionary*) é um conjunto de **objetos** (*itens*), cada um dotado de uma **chave** (= *key*) e de um **valor** (= *value*).

As chaves podem ser números inteiros ou *strings* ou outro tipo de dados.

## Tabela de símbolos

Uma **tabela de símbolos** (= *symbol table* = *dictionary*) é um conjunto de **objetos** (*itens*), cada um dotado de uma **chave** (= *key*) e de um **valor** (= *value*).

As chaves podem ser números inteiros ou *strings* ou outro tipo de dados.

Uma tabela de símbolos está sujeita a **dois tipos de operações**:

- ▶ **inserção**: consiste em introduzir um objeto na tabela;
- ▶ **busca**: consiste em encontrar um elemento que tenha uma dada chave.

# Tabela de símbolos

**Problema:** Organizar uma **tabela de símbolos** de maneira que as operações de **inserção** e **busca** sejam *razoavelmente eficientes*.

Em geral, uma organização que permite **inserções** rápidas impede **buscas** rápidas e vice-versa.

# Tabela de símbolos

**Problema:** Organizar uma **tabela de símbolos** de maneira que as operações de **inserção** e **busca** sejam *razoavelmente eficientes*.

Em geral, uma organização que permite **inserções** rápidas impede **buscas** rápidas e vice-versa.

Possíveis maneiras de organizar tabelas de símbolos: vetores ou listas encadeadas, ordenados ou não, árvores binárias de busca.

## Um exemplo simples

Os **valores** serão nomes de pessoas (**Strings**),  
identificados por **números inteiros** que farão  
o papel das **chaves**.

## Um exemplo simples

Os **valores** serão nomes de pessoas (**Strings**), identificados por **números inteiros** que farão o papel das **chaves**.

Para cada número, queremos saber o nome da pessoa que é identificada por ele.

```
typedef char * String;  
typedef int Chave;  
typedef String Valor;
```



# Interface

Feita **sob medida**. **Não é** uma implementação **genérica**. Só admite uma tabela de símbolos.

```
void stInit(int);  
void stInsert(Chave, Valor);  
Valor stSearch(Chave);  
void stFree( );  
void stDelete(Chave);
```

# Implementação com endereçamento direto

Tabela indexada pelas **chaves**,  
uma posição para cada possível **índice**.

Cada posição armazena o **valor**  
correspondente a uma dada **chave**.

```
static Valor *tab = NULL;  
static int nChaves = 0;  
static int M = 0; /* tam da tabela */
```

## Implementação com endereçamento direto

```
/* CopyString da biblioteca strlib de Eric Roberts */  
static String copyString(String string) {  
    String str;  
    int len = strlen(string) + 1;  
  
    str = mallocSafe(len * sizeof(char));  
    strncpy(str, string, len);  
    return str;  
}
```

## stInit

```
void stInit(int max) {
    int h;
    M = max;
    nChaves = 0;
    tab = mallocSafe(M * sizeof(Valor));
    for (h = 0; h < M; h++)
        tab[h] = NULL;
}
```

## stInsert e stSearch

```
void stInsert(Chave chave, Valor valor) {  
    if (tab[chave]) free(tab[chave]);  
    else nChaves++;  
    tab[chave] = copyString(valor);  
}
```

## stInsert e stSearch

```
void stInsert(Chave chave, Valor valor) {  
    if (tab[chave]) free(tab[chave]);  
    else nChaves++;  
    tab[chave] = copyString(valor);  
}
```

```
Valor stSearch(Chave chave) {  
    return tab[chave];  
}
```

## stDelete

```
void stDelete(Chave chave) {  
    if (tab[chave]) {  
        free(tab[chave]);  
        tab[chave] = NULL;  
        nChaves--;  
    }  
}
```

## stFree

```
void stFree() {  
    int h;  
    for (h = 0; h < M; h++)  
        if (tab[h]) free(tab[h]);  
    free(tab);  
    tab = NULL;  
    nChaves = 0;  
    M = 0;  
}
```



## Consumo de tempo

Em uma **tabela de símbolos** com **endereçamento direto**, o consumo de tempo de **stInsert**, **stSearch** e **stDelete** é  $O(1)$ .

O consumo de tempo de **stInit** e **stFree** é  $O(M)$ , onde **M** é o número de **chaves**.

# Maiores defeitos

Os maiores defeitos dessa implementação são:

- ▶ Em geral, as chaves não são inteiros não-negativos pequenos ...

## Maiores defeitos

Os **maiores defeitos** dessa implementação são:

- ▶ Em geral, as **chaves não são inteiros** não-negativos pequenos . . .
- ▶ **Despedício de espaço**: é possível que a maior parte da tabela fique vazia.

# Tabelas de dispersão (*hash tables*)

Uma **tabela de dispersão** (= *hash table*) é uma maneira de organizar uma tabela de símbolos.

Inventadas para funcionar bem **em média**.

# Tabelas de dispersão (*hash tables*)

Uma **tabela de dispersão** (= *hash table*) é uma maneira de organizar uma tabela de símbolos.

Inventadas para funcionar bem **em média**.

**universo de chaves** = conjunto de **todas**  
as possíveis **chaves**

**chaves realmente usadas** são, em geral,  
uma **parte pequena** do **universo**.

# Tabelas de dispersão (*hash tables*)

Uma **tabela de dispersão** (= *hash table*) é uma maneira de organizar uma tabela de símbolos.

Inventadas para funcionar bem **em média**.

**universo de chaves** = conjunto de **todas** as possíveis **chaves**

**chaves realmente usadas** são, em geral, uma **parte pequena** do **universo**.

A tabela terá a forma **tab**[0..**M**-1], onde **M** é o **tamanho da tabela**.

## Funções de dispersão

Uma **função de dispersão** (= *hash function*) é uma maneira de mapear o **universo de chaves** no conjunto de **índices** da tabela.

A **função de dispersão** recebe uma **chave** e retorna um número inteiro **h** no intervalo  $0 \dots M-1$ .

O número **h** é o **código de dispersão** (= *hash code*) da chave.

## Funções de dispersão

Uma **função de dispersão** (= *hash function*) é uma maneira de mapear o **universo de chaves** no conjunto de **índices** da tabela.

A **função de dispersão** recebe uma **chave** e retorna um número inteiro **h** no intervalo  $0 \dots M-1$ .

O número **h** é o **código de dispersão** (= *hash code*) da chave.

Exemplo de uma função de dispersão **modular**:

```
int hash(Chave chave, int M) {  
    return chave % M;  
}
```



## Boas e más funções de dispersão

Uma função só é **eficiente** se **espalha** as chaves pelo intervalo de índices de maneira *razoavelmente uniforme*.

Por exemplos, se os **dois últimos dígitos** da chaves não variam muito, então “**chave % 100**” é uma **péssima** função de dispersão.

## Boas e más funções de dispersão

Uma função só é **eficiente** se **espalha** as chaves pelo intervalo de índices de maneira *razoavelmente uniforme*.

Por exemplos, se os **dois últimos dígitos** da chaves não variam muito, então “**chave** % 100” é uma **péssima** função de dispersão.

É recomendável que **M** seja um número **primo**.

Escolha de funções de dispersão é uma **combinação** de **estatística**, **probabilidade**, **teoria dos números** (**primalidade**); ...;

## Funções de dispersão para strings

```
typedef String Chave;
```

Utilizando o valor ASCII de cada caractere, uma **string** pode ser interpretada como a representação em base 128 (ou 256) de um **número**:

$$\begin{aligned} \text{"MAC0122"} &= 'M' \times 128^6 + 'A' \times 128^5 + 'C' \times 128^4 \\ &+ '0' \times 128^3 + '1' \times 128^2 + '2' \times 128^1 \\ &+ '2' \times 128^0 \\ &= 340901050997169 \end{aligned}$$

## Funções de dispersão para strings

```
typedef String Chave;
```

Utilizando o valor ASCII de cada caractere, uma **string** pode ser interpretada como a representação em base 128 (ou 256) de um **número**:

$$\begin{aligned} \text{"MAC0122"} &= 'M' \times 128^6 + 'A' \times 128^5 + 'C' \times 128^4 \\ &\quad + '0' \times 128^3 + '1' \times 128^2 + '2' \times 128^1 \\ &\quad + '2' \times 128^0 \\ &= 340901050997169 \end{aligned}$$

É recomendável que a base também seja um número **primo**.

## Função de dispersão básica

Para evitar *overflow* usamos o método de Horne e tomamos o resto da divisão após cada multiplicação:

```
int hash(Chave chave, int M) {  
    int i, h = 0;  
    int primo = 127;  
    for (i = 0; chave[i] != '\0'; i++)  
        h = (h * primo + chave[i]) % M;  
    return h;  
}
```

# Colisões

Como o número de chaves é em geral maior que  $M$ , é inevitável que a função de dispersão leve várias chaves diferentes no mesmo índice.

Dizemos que há uma **colisão** quando duas chaves diferentes são levadas no mesmo índice.

# Colisões

Como o número de chaves é em geral maior que  $M$ , é inevitável que a função de dispersão leve várias chaves diferentes no mesmo índice.

Dizemos que há uma **colisão** quando duas chaves diferentes são levadas no mesmo índice.

Algumas maneiras de tratar colisões:

- ▶ lista encadeadas (= *separating chaining*);
- ▶ sondagem linear  
(= *linear probing (open addressing)*);
- ▶ *double hashing (open addressing)*;

## Problema motivação

Usaremos o problema a seguir para exemplificar o uso de técnicas para tratar **colisões**.

**Problema:** Determinar o número de ocorrências de cada **palavra** em um **arquivo texto**. Em seguida, dizer **quantas vezes** cada **palavra** de uma lista de palavras ocorreu no **texto**.

Utilizaremos uma **tabela de símbolos** para resolver o problema.



# Tabela de símbolos

Na **tabela de símbolos**,  
as **palavras** no **texto** farão o papel de **chaves**.

# Tabela de símbolos

Na **tabela de símbolos**,  
as **palavras** no **texto** farão o papel de **chaves**.

O **valor** de cada **chave** será  
o **número de vezes que ela ocorre** no **texto**.

# Tabela de símbolos

Na **tabela de símbolos**,  
as **palavras** no **texto** farão o papel de **chaves**.

O **valor** de cada **chave** será  
o **número de vezes que ela ocorre** no **texto**.

A **tabela de símbolos** será implementada através  
de uma **tabela de dispersão** (= *hash table*).

# Interface

```
typedef char *String;  
typedef String Chave;  
typedef int Valor;  
  
void stInit(int);  
void stInsert(Chave, Valor);  
Valor stSearch(Chave);  
void stFree();  
void stDelete(Chave);
```

# Colisões por listas encadeadas

Uma solução popular para resolver **colisões** é conhecida como **separate chaining**:

*para cada índice  $h$  da tabela há uma **lista encadeada** que armazena todos os **objetos** que a função de dispersão leva em  $h$ .*

## Colisões por listas encadeadas

Uma solução popular para resolver **colisões** é conhecida como **separate chaining**:

*para cada índice  $h$  da tabela há uma **lista encadeada** que armazena todos os **objetos** que a função de dispersão leva em  $h$ .*

Essa solução é muito boa se cada uma das “**listas de colisão**” resultar **curta**.

Se o número total de **chaves** usadas for  $N$ , o comprimento de cada lista deveria, idealmente, estar próximo de  $\alpha = N/M$ .

## Colisões por listas encadeadas

Uma solução popular para resolver **colisões** é conhecida como **separate chaining**:

*para cada índice  $h$  da tabela há uma **lista encadeada** que armazena todos os **objetos** que a função de dispersão leva em  $h$ .*

Essa solução é muito boa se cada uma das “**listas de colisão**” resultar **curta**.

Se o número total de **chaves** usadas for  $N$ , o comprimento de cada lista deveria, idealmente, estar próximo de  $\alpha = N/M$ .

O valor  $\alpha$  é o **fator de carga** (= *load factor*) da tabela.

## Implementação

```
static int hash(Chave chave, int M);  
  
typedef struct celTS CelTS;  
struct celTS{  
    Chave chave;  
    Valor valor;  
    CelTS *prox;  
};
```



## Implementação

```
static int hash(Chave chave, int M);
```

```
typedef struct celTS CelTS;
```

```
struct celTS{
```

```
    Chave chave;
```

```
    Valor valor;
```

```
    CelTS *prox;
```

```
};
```

```
static CelTS **tab = NULL;
```

```
static int nChaves = 0;
```

```
static int M; /* tam da tabela */
```

## stInit

```
void stInit(int max) {  
    int h;  
    M = max;  
    nChaves = 0;  
    tab = mallocSafe(M * sizeof(CelTS*));  
    for (h = 0; h < M; h++)  
        tab[h] = NULL;  
}
```

## stSearch

```
Valor stSearch(Chave chave) {
    CelTS *p;
    int h;
    h = hash(chave, M); /* codigo de hash */
    p = tab[h];
    while (p && strcmp(p->chave, chave))
        p = p->prox;
    if (p == NULL) return 0;
    return p->valor;
}
```

## stInsert

```
void stInsert(Chave chave, Valor valor) {  
    CelTS *p;    int h = hash(chave,M);  
    p = tab[h];  
    while (p && strcmp(p->chave, chave))  
        p = p->prox;
```

## stInsert

```
void stInsert(Chave chave, Valor valor) {
    CelTS *p;    int h = hash(chave,M);
    p = tab[h];
    while (p && strcmp(p->chave, chave))
        p = p->prox;
    if (p == NULL) {
        p = mallocSafe(sizeof *p);
        p->chave = copyString(chave);
        nChaves += 1;
        p->prox = tab[h];    tab[h] = p;
    }
}
```

## stInsert

```
void stInsert(Chave chave, Valor valor) {
    CelTS *p;    int h = hash(chave,M);
    p = tab[h];
    while (p && strcmp(p->chave, chave))
        p = p->prox;
    if (p == NULL) {
        p = mallocSafe(sizeof *p);
        p->chave = copyString(chave);
        nChaves += 1;
        p->prox = tab[h];    tab[h] = p;
    }
    p->valor = valor;
}
```

## stDelete

Esboço:

```
void stDelete(Chave chave) {
    int h;
    h = hash(chave, M); /* codigo de hash */
    "tab[h] = buscaRemove(tab[h], chave);"
    /* precisa atualizar nChaves...*/
}
```

## stDelete

Esboço:

```
void stDelete(Chave chave) {
    int h;
    h = hash(chave, M); /* codigo de hash */
    "tab[h] = buscaRemove(tab[h], chave);"
    /* precisa atualizar nChaves...*/
}
```

Exercício: Escreva a versão completa.



## stFree

```
void stFree() {  
    CelTS *p, *q;  
    int h;  
    for (h = 0; h < M; h++) {  
        p = tab[h];  
    }  
}
```

## stFree

```
void stFree() {
    CelTS *p, *q;
    int h;
    for (h = 0; h < M; h++) {
        p = tab[h];
        while (p) {
            q = p;
            p = p->prox;
            free(q->chave);
            free(q);
        }
    }
}
```

## stFree

```
void stFree() {
    CelTS *p, *q;
    int h;
    for (h = 0; h < M; h++) {
        p = tab[h];
        while (p) {
            q = p;
            p = p->prox;
            free(q->chave);
            free(q);
        }
    }
    free(tab);    tab = NULL;    nChaves = 0;
}
```

## Consumo de tempo

Seja  $N$  é o número de **chaves** e  $M$  o tamanho da tabela.

Supondo que a função **hash** distribui as chaves uniformemente em  $[0 \dots M-1]$ , em uma **tabela de dispersão** com **listas encadeadas** o consumo de tempo de **stInsert**, **stSearch** e **stDelete** é  $O(N/M)$ .

## Consumo de tempo

Seja  $N$  é o número de **chaves** e  $M$  o tamanho da tabela.

Em uma **tabela de dispersão**  
com **listas encadeadas**,  
o consumo de tempo de **stInit** é  $O(M)$  e  
o consumo de tempo de **stFree** é  $O(M + N)$ .

## Colisões por sondagem linear

Um outro método de resolução de **colisões** é conhecido como **sondagem linear** (= *linear probing*).

Todos os objetos são armazenados em um vetor **tab**[0 .. **M**-1].

## Colisões por sondagem linear

Um outro método de resolução de **colisões** é conhecido como **sondagem linear** (= *linear probing*).

Todos os objetos são armazenados em um vetor **tab**[0 .. **M**-1].

Quando ocorre uma **colisão**, procuramos a **próxima posição vaga** do vetor.

## Colisões por sondagem linear

Um outro método de resolução de **colisões** é conhecido como **sondagem linear** (= *linear probing*).

Todos os objetos são armazenados em um vetor **tab**[0 .. **M**-1].

Quando ocorre uma **colisão**, procuramos a **próxima posição vaga** do vetor.

Digamos que a tabela tem **M** posições e contém **N** **chaves** num dado instante.

O **fator de carga**  $\alpha = N/M$  da tabela é menor do que 1.



## Colisões por sondagem linear

Um outro método de resolução de **colisões** é conhecido como **sondagem linear** (= *linear probing*).

Todos os objetos são armazenados em um vetor **tab**[0 .. **M**-1].

Quando ocorre uma **colisão**, procuramos a **próxima posição vaga** do vetor.

Digamos que a tabela tem **M** posições e contém **N** **chaves** num dado instante.

O **fator de carga**  $\alpha = N/M$  da tabela é menor do que 1.

Quanto maior o **fator de carga**, mais tempo as funções de busca e inserção vão consumir.

# Interface

```
typedef char *String;  
typedef String Chave;  
typedef int Valor;  
  
void stInit(int);  
void stInsert(Chave, Valor);  
Valor stSearch(Chave);  
void stFree();  
void stDelete(Chave);
```

## Implementação

```
#define LIVRE(h) (tab[h].chave == NULL)
#define INCR(h) (h = h == M-1? 0: h+1)

static int hash(Chave chave, int M);

typedef struct celTS CelTS;
struct celTS {
    Chave chave;
    Valor valor;
};
```

## Implementação

```
#define LIVRE(h) (tab[h].chave == NULL)
#define INCR(h) (h = h == M-1? 0: h+1)

static int hash(Chave chave, int M);

typedef struct celTS CelTS;
struct celTS {
    Chave chave;
    Valor valor;
};

static CelTS *tab = NULL;
static int nChaves = 0;
static int M; /* tam da tabela */
```

## stInit

```
void stInit(int max) {  
    int h;  
    M = max;  
    nChaves = 0;  
    tab = mallocSafe(M * sizeof(CelTS));  
    for (h = 0; h < M; h++)  
        tab[h].chave = NULL;  
}
```

## stSearch

```
Valor stSearch(Chave chave) {
    CelTS *p = NULL;
    int h;

    /* procure chave na tabela */
    h = hash(chave, M); /* codigo de hash */
    while(!LIVRE(h) && strcmp(tab[h].chave, chave))
        INCR(h);

    if (LIVRE(h)) return 0;
    return tab[h].valor;
}
```

LIVRE(h): TRUE sse a posição está livre

INCR(h): aumenta h circularmente

## stInsert

```
void stInsert(Chave chave, Valor valor) {
    CelTS *p;    int h = hash(chave,M);
    while(!LIVRE(h) && strcmp(tab[h].chave, chave))
        INCR(h);
    if (LIVRE(h)) {
        if (nChaves == M-1) {
            printf("Tabela cheia\n"); return;
        }
        tab[h].chave = copyString(chave);
        nChaves += 1;
    }
    tab[h].valor = valor;
}
```

## stDelete

```
void stDelete(Chave chave) {
    int h;

    /* procure chave na tabela */
    h = hash(chave, M); /* codigo de hash*/
    while(!LIVRE(h) && strcmp(tab[h].chave, chave))
        INCR(h);
    if (LIVRE(h)) return;
```



## stDelete

```
void stDelete(Chave chave) {
    int h;

    /* procure chave na tabela */
    h = hash(chave, M); /* codigo de hash*/
    while(!LIVRE(h) && strcmp(tab[h].chave, chave))
        INCR(h);
    if (LIVRE(h)) return;

    /* remova chave da tabela */
    nChaves -= 1;
    free(tab[h].chave);
    tab[h].chave = NULL;
```

## stDelete

```
/* faça rehash das chaves seguintes */  
for (INCR(h); !LIVRE(h); INCR(h)) {  
    Chave chave = tab[h].chave;  
    Valor valor = tab[h].valor;  
    tab[h].chave = NULL;  
    stInsert(chave, valor); /* rehash */  
    free(chave);  
}  
}
```

## stFree

```
void stFree() {
    int h;
    for (h = 0; h < M; h++)
        if (!LIVRE(h))
            free(tab[h].chave);
    free(tab);
    tab = NULL;
    nChaves = 0;
    M = 0;
}
```

## Consumo de tempo

Seja  $N$  é o número de **chaves** e  $M$  é o tamanho da tabela.

Supondo que a função **hash** distribui as chaves uniformemente em  $[0..M-1]$ , em uma **tabela de dispersão** com **sondagem linear**, o consumo de tempo de **stInsert**, **stSearch** e **stDelete** é  $O(N/M)$ .