

# Geometria Computacional

Departamento de Ciência da Computação – IME/USP

Segundo Semestre de 2009

## Lista 6

1. ( $DG(P) \Rightarrow \text{Vor}(P)$ ) Descreva um algoritmo que, dado o grafo de Delaunay  $DG(P)$  de um conjunto de pontos  $P$ , constrói  $\text{Vor}(P)$ . Tente fazer um algoritmo linear.
2. (Vértice de Delaunay de grau grande) Descreva conjunto  $P$  de  $n$  pontos, para um  $n$  arbitrário, que não contenha quatro pontos cocirculares, tal que o grafo de Delaunay tenha um vértice de grau  $n - 1$ .
3. (Aresta de  $DG(P)$  a partir de  $P_1$  e  $P_2$ ) Seja  $P$  um conjunto de pontos no plano e seja  $\{P_1, P_2\}$  uma partição de  $P$ . Prove que, se  $uv$  é um segmento de menor comprimento entre os segmentos em  $\{p_1p_2 \mid p_1 \in P_1 \text{ e } p_2 \in P_2\}$ , então  $uv$  é uma aresta do grafo de Delaunay.
4. (Exercício 5.3.3.1 do livro de O'Rourke — Polígono regular) Descreva o diagrama de Voronoi e o grafo de Delaunay dos vértices de um polígono regular.
5. (Exercício 5.4.5.2 do livro de O'Rourke — Diagrama de Voronoi unidimensional) Um diagrama de Voronoi unidimensional de um conjunto  $P = \{p_1, \dots, p_n\}$  de pontos na reta (digamos, no eixo das abscissas) é um conjunto de pontos  $\text{Vor}(P) = \{x_1, \dots, x_{n-1}\}$  tal que  $x_i$  é o ponto médio do segmento  $p_i p_{i+1}$ . Descreva um critério que permite que determinemos se um dado conjunto  $\{x_1, \dots, x_{n-1}\}$  de pontos é o diagrama de Voronoi unidimensional de alguma coleção de pontos na reta. Qual é o consumo de tempo do algoritmo resultante do critério que você obteve?
6. Prove que se  $P$  é um conjunto de  $n$  pontos do plano com no máximo  $k$  pontos cocirculares então cada vértice do diagrama de Voronoi de  $P$  tem grau entre 3 e  $k$ .
7. (Grafo de vizinhança relativa) Um *grafo de vizinhança relativa* (*relative neighborhood graph*) de um conjunto  $P$  de  $n$  pontos do plano, denotado por  $\text{RNG}(P)$ , é um grafo cujo conjunto de vértices é  $P$  e existe uma aresta ligando dois pontos  $p$  e  $q$  de  $S$  se

$$\text{DIST}(p, q) \leq \min_{r \in S \setminus \{p, q\}} \max\{\text{DIST}(p, r), \text{DIST}(q, r)\}.$$

Esta desigualdade determina uma região ‘proibida’ para o ponto  $r$  se  $p$  e  $q$  são adjacentes no grafo de  $\text{RNG}(P)$ . Esta região é formada pela interseção dos círculos de centro  $p$  e  $q$  e raio  $\text{DIST}(p, q)$ .

- (a) Prove que toda aresta de  $\text{RNG}(P)$  é uma aresta de  $DG(S)$ .
  - (b) ( $\text{MST} \subseteq \text{RNG}$ ) Prove que toda aresta de uma árvore geradora Euclideana mínima de  $P$  ( $\text{MST}(P)$ ) é uma aresta de  $\text{RNG}(P)$ .
  - (c) Descreva um algoritmo de complexidade de tempo  $O(n^2)$  que constrói o grafo de vizinhança relativa de um dado conjunto  $P$  de  $n$  pontos. Mostre a correção e analise o consumo de tempo do seu algoritmo.
8. (Atualização dinâmica do grafo de Delaunay) Dado o grafo de Delaunay de um conjunto  $P$  de  $n$  pontos e um ponto  $p$  em  $P$ , descreva um algoritmo que constrói o grafo de Delaunay de  $P \setminus \{p\}$ . O consumo de tempo do seu algoritmo deve ser  $O(k \lg k)$ , onde  $k$  é o número de arestas adjacentes ao ponto  $p$ . Mostre a correção e analise o consumo de tempo do seu algoritmo.
  9. (Construção do diagrama de Delaunay *on-line*) Seja  $P$  um conjunto de  $n$  pontos e seja  $p$  um ponto tal que  $p \notin P$  mas está no fecho convexo de  $P$ .

- (a) Mostre que se  $p$  é um ponto no interior do triângulo  $\Delta(a, b, c)$  do grafo  $DG(P)$  então  $pa$ ,  $pb$  e  $pc$  são arestas de  $DG(P \cup \{p\})$ .
  - (b) Mostre que se  $p$  é um ponto da aresta  $ab$  de  $DG(P)$  que é compartilhada pelos triângulos  $\Delta(a, b, c)$  e  $\Delta(d, b, a)$  de  $DG(P)$ , então  $pa$ ,  $pb$ ,  $pc$  e  $pd$  são arestas de  $DG(P \cup \{p\})$ .
  - (c) Chamaremos de *suspeitas* as arestas de  $DG(P)$  que suspeitamos que não fazem parte de  $DG(P \cup \{p\})$ . Após as operações descritas nos itens (a) e (b), quais arestas de  $DG(P)$  são suspeitas? Mostre como testar em tempo constante se uma aresta suspeita pertence ou não a  $DG(P \cup \{p\})$ .
  - (d) Se constatarmos que uma aresta suspeita  $ab$  não pertence a  $DG(P \cup \{p\})$ , então qual aresta deverá ser inserida no grafo? Depois de inserirmos esta aresta, quais arestas que não eram suspeitas passam a ser suspeitas?
  - (e) Quantas vezes uma aresta suspeita será testada?
  - (f) Dados o grafo de Delaunay de um conjunto  $P$  de  $n$  pontos, um ponto  $p \notin P$  e o triângulo  $\Delta(a, b, c)$  do grafo de Delaunay de  $P$  que contém  $p$ , descreva um algoritmo que constrói o grafo de Delaunay de  $P \cup \{p\}$ . Seu algoritmo deve consumir tempo  $O(k)$ , onde  $k$  é o número de arestas inseridas mais o número de arestas removidas. (Se você não conseguir um algoritmo  $O(k)$ , então tente descrever um algoritmo  $O(n)$ .) Mostre a correção e analise o consumo de tempo do seu algoritmo. (Note que o algoritmo pedido por este item é o passo central de um algoritmo *on-line* que constrói o diagrama de Delaunay de um conjunto de  $n$  pontos em tempo  $O(n^2)$ .)
10. (Exercício 5.4.5.3 do livro de O'Rourke — Diagrama de Voronoi cinético) Imagine um conjunto de pontos movendo-se no plano, cada ponto com uma direção e velocidade fixas. Seja  $V(t)$  o diagrama de Voronoi destes pontos no instante  $t$ . É um problema em aberto obter uma delimitação justa para o número de diagramas combinatorialmente distintos que podemos obter ao longo do tempo. Tente obter a conhecida cota inferior de  $\Omega(n^2)$ . Em outras palavras, encontre um conjunto de  $n$  pontos tal que  $V(t)$  muda a sua estrutura combinatorial  $cn^2$  vezes onde  $c$  é uma constante. Ninguém foi capaz até agora de encontrar um exemplo onde mais de  $n^2$  mudanças são necessárias, mas a melhor delimitação superior conhecida é  $O(n^3)$  (cf. Fu e Lee [1]; veja também Guibas, Mitchell e Roos [2]).

#### REFERÊNCIAS

- [1] J.-J. Fu e R.C.T. Lee, Voronoi diagrams of moving points in the plane, *International Journal on Computational Geometry and Applications* **1** (1991), no. 1, 23–32.
- [2] L.J. Guibas, J.S.B. Mitchell e T. Roos, Voronoi diagrams of moving points in the plane, *Proceedings of the 17th International Workshop Graph-Theoretic Concepts in Computer Science*, Lecture Notes Computer Science, vol. 570, Springer-Verlag, 1991, pp. 113–125.