

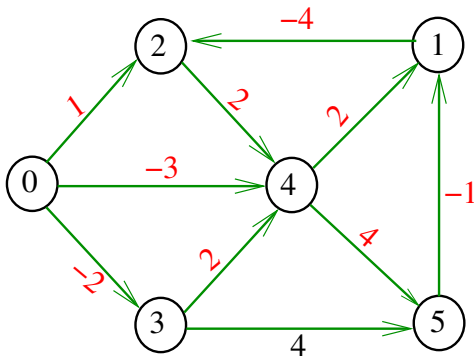
Melhores momentos

AULA 17

Problema da SPT

Problema: Dado um vértice **s** de um digrafo com custos (possivelmente negativos) nos arcos, encontrar uma SPT com raiz **s**

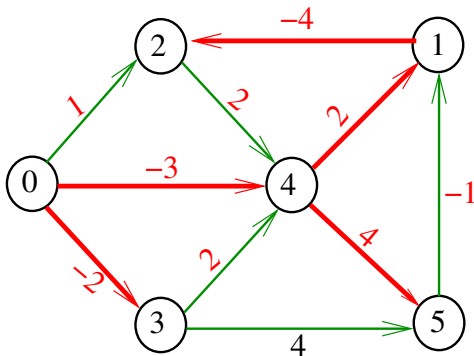
Entra:



Problema da SPT

Problema: Dado um vértice **s** de um digrafo com custos (possivelmente negativos) nos arcos, encontrar uma SPT com raiz **s**

Sai:

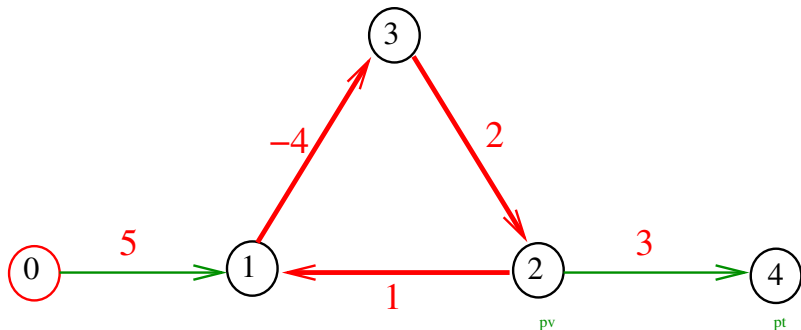


Fato

O algoritmo de Dijkstra não funciona para digrafos com custos negativos, mesmo que o digrafo seja acíclico.

Ciclos negativos

Se o digrafo possui um **ciclo (de custo) negativo** alcançável a partir de **s**, então não existe caminho mínimo de **s** a alguns vértices



Se o digrafo não possui ciclos negativos é possível encontrar caminhos mínimos.

Complexidade computacional

O problema do **caminho simples** de custo mínimo é **NP-difícil**.

NP-difícil = **não se conhece** algoritmo de consumo de 'tempo polinomial'

Em outras palavras: **ninguém conhece** um algoritmo eficiente para o problema ...

Se alguém conhece, não contou para ninguém ...

Programação dinâmica

$\text{custo}[k][w]$ = menor custo de um caminho de s a w com $\leq k$ arcos.

Recorrência

Programação dinâmica

$\text{custo}[k][w]$ = menor custo de um caminho de s a w com $\leq k$ arcos.

Recorrência

$$\text{custo}[0][s] = 0$$

$$\text{custo}[0][w] = \text{INFINITO}, w \neq s$$

$$\text{custo}[k][w] = \min\{\text{custo}[k-1][w], \min\{\text{custo}[k-1][v] + G \rightarrow \text{adj}[v][w]\}\}$$

Programação dinâmica

$\text{custo}[k][w]$ = menor custo de um caminho de s a w com $\leq k$ arcos.

Recorrência

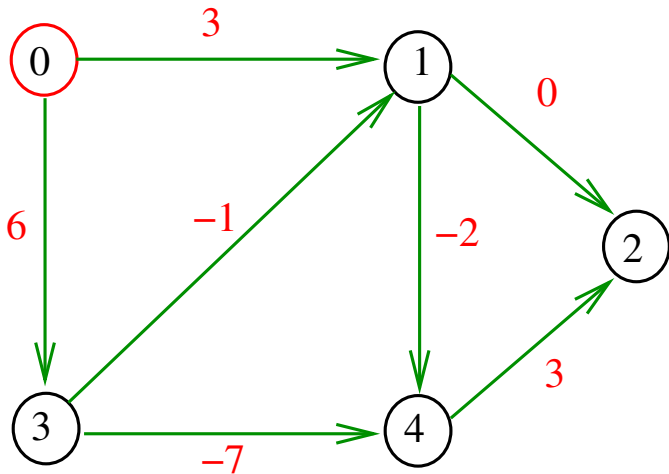
$$\text{custo}[0][s] = 0$$

$$\text{custo}[0][w] = \text{INFINITO}, w \neq s$$

$$\text{custo}[k][w] = \min\{\text{custo}[k-1][w], \min\{\text{custo}[k-1][v] + G \rightarrow \text{adj}[v][w]\}\}$$

Se o digrafo não tem ciclo negativo acessível a partir de s , então $\text{custo}[V-1][w]$ é o menor custo de um caminho de s a w

Exemplo

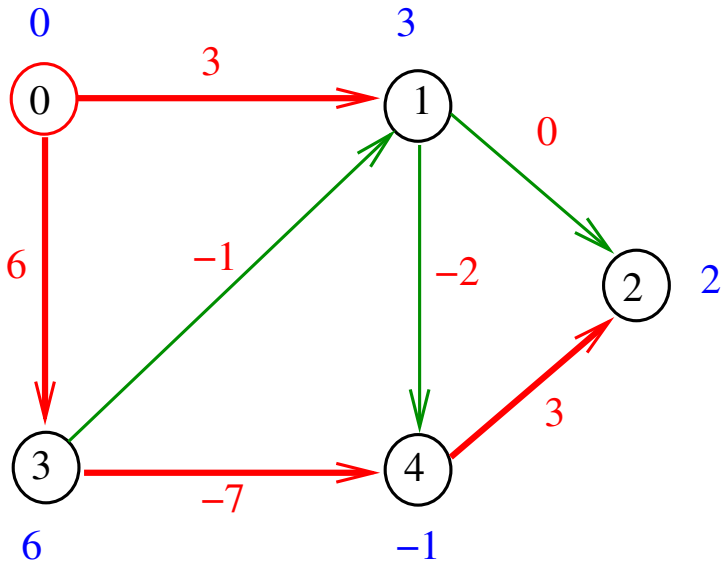


Exemplo

	0	1	2	3	4	v
0	0	*	*	*	*	
1	0	3	*	6	*	
2	0	3	3	6	-1	
3	0	3	2	6	-1	
4	0	3	2	6	-1	

k

Exemplo



```

void bellman_ford1(Digraph G, Vertex s){
1  Vertex v, w; double d;
2  for (v=0; v < G->V; v++)
3      custo[0][v] = INFINITO;
4  custo[0][s] = 0;
5  for (k=1; k < G->V; k++)
6      for (w=0; w < G->V; w++){
7          custo[k][w] = custo[k-1][w];
8          for (v=0; v < G->V; v++){
9              d=custo[k-1][v]+G->adj[v][w];
10             if (custo[k][w] > d)
11                 custo[k][w] = d;
            }
        }
    }
}

```

Consumo de tempo

O consumo de tempo da função `bellman_ford1`
é $O(V^3)$.

AULA 18

Mais Bellman-Ford

S 21.7

Ciclos negativos

Se $\text{custo}[k][v] \neq \text{custo}[k-1][v]$, então $\text{custo}[k][v]$ é o custo de um caminho de s a v com **exatamente** k arcos.

Se $\text{custo}[V][v] \neq \text{custo}[V-1][v]$, então

- ▶ $\text{custo}[V][v] < \text{custo}[V-1][v]$ e
- ▶ $\text{custo}[V][v]$ é o custo de um caminho P de s a v com **exatamente** V arcos.

Seja C um ciclo em P e seja P' o caminho resultante a partir de P após a remoção de C .

Ciclos negativos

Note que P' tem no $\leq V-1$ arcos e portanto

$$\begin{aligned}\text{custo}(P') &\geq \text{custo}[V-1][v] \\ &> \text{custo}[V][v] \\ &= \text{custo}(P) \\ &= \text{custo}(P') + \text{custo}(C).\end{aligned}$$

Logo, C é um ciclo de custo negativo.

Conclusão

Se $\text{custo}[V][v] \neq \text{custo}[V-1][v]$, então G tem um **ciclo negativo** alcançável a partir de s .

Tabela da programação dinâmica

	1	2	3	4	5	s	7	8	v
0	*	*	*	*	*	0	*	*	
1						0			
2						0			
3	*	*	*	*	*	0	*	*	
4				??		0			
5						0			
6						0			
7						0			

k

Conclusão

Para implementarmos o algoritmo de Bellman-Ford basta usarmos uma matriz com duas linhas:

*basta usarmos a linha **atual** para calcularmos a **próxima**.*

	1	2	3	4	5	s	7	8	v
3	*	*	*	*	*	0	*	*	
4				??		0			

k

Na verdade, basta usarmos um **mero vetor**!

```

void bellman_ford2(Digraph G, Vertex s){
1  Vertex v, w; double d;
2  for (v=0; v < G->V; v++)
3      cst[v] = INFINITO;
4  cst[s] = 0;
5  for (k=1; k < G->V; k++)
6      for (w=0; w < G->V; w++){
7          /* cst[w] = cst[w]; */
8          for (v=0; v < G->V; v++){
9              d=cst[v]+G->adj[v][w];
10             if (cst[w] > d)
11                 cst[w] = d;
            }
        }
    }
}

```

```

void bellman_ford2(Digraph G, Vertex s){
1  Vertex v, w; double d;
2  for (v=0; v < G->V; v++)
3      cst[v] = INFINITO;
4  cst[s] = 0;
5  for (k=1; k < G->V; k++)
6      for (v=0; v < G->V; v++){
7          for (w=0; w < G->V; w++){
8              d=cst[v]+G->adj[v][w];
9              if (cst[w] > d)
10                 cst[w] = d;
            }
        }
    }
}

```

Relação invariante

No início de cada iteração do **for** da linha 6 vale que

$\text{cst}[v] \leq \text{custo}[k][v]$ = o menor custo de um
caminho de **s** a **v** com até **k** arcos

Consumo de tempo

O consumo de tempo da função `bellman_ford2` é $O(V^3)$.

Bellman-Ford

```
void bellman_ford3(Digraph G, Vertex s){  
1  Vertex v, w;  
2  link p;  
3  for (v=0; v < G->V; v++){  
4      cst[v] = maxCST;  
5      parnt[v] = -1;  
6  }  
7  cst[s] = 0;
```

Bellman-Ford

```
7  for (k=1; k < G->V; k++)
8      for (v=0; v < G->V; v++){
9          p = G->adj[v];
10         while (p != NULL) {
11             w = p->w;
12             if (cst[w] > cst[v]+p->cst){
13                 cst[w]=cst[v]+p->cst;
14                 parnt[w] = v;
15             }
16             p = p->next;
17         }
18     }
19 }
```

Consumo de tempo

O consumo de tempo da função `bellman_ford3` é $O(VA)$.

FIFO Bellman-Ford

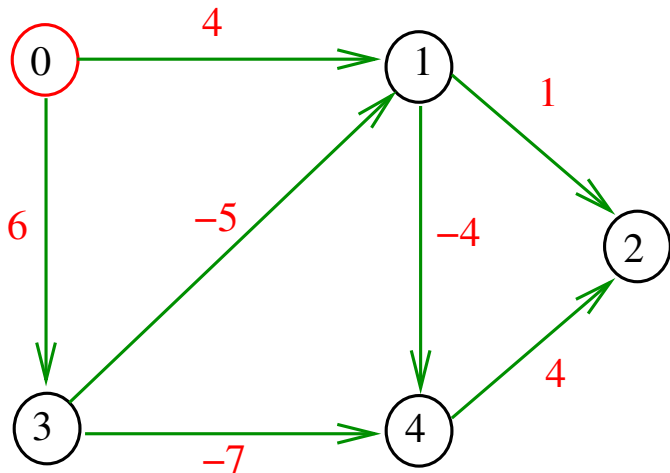
S 21.7

FIFO-Bellman-Ford

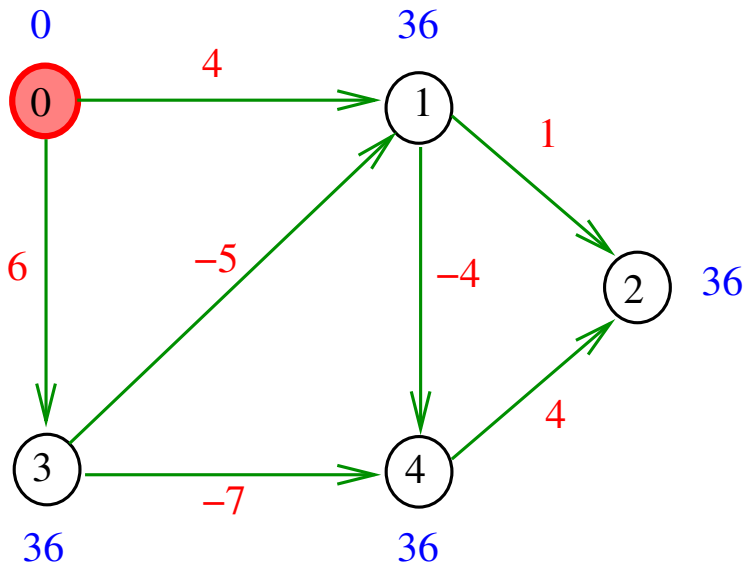
O algoritmo de Bellman e Ford pode ser dividido em **passos**

um passo para cada valor de k ($=0,1,2,\dots$).

FIFO-Bellman-Ford

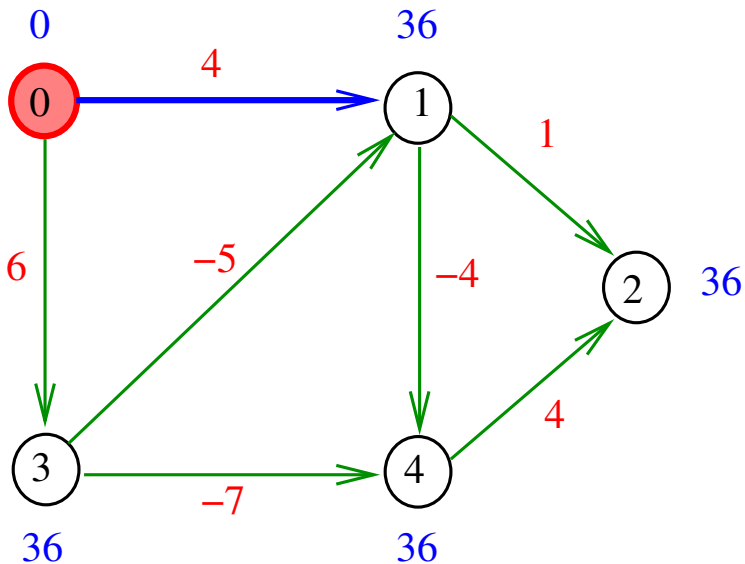


FIFO-Bellman-Ford

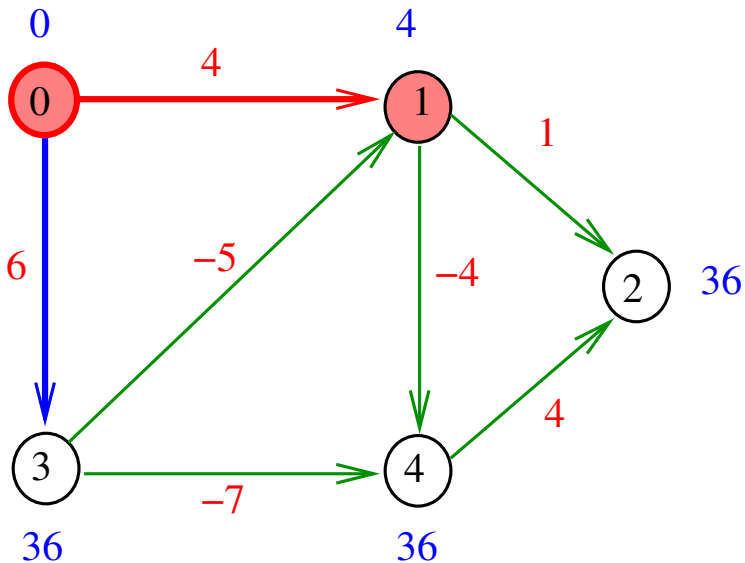


Fim do passo $k=0$

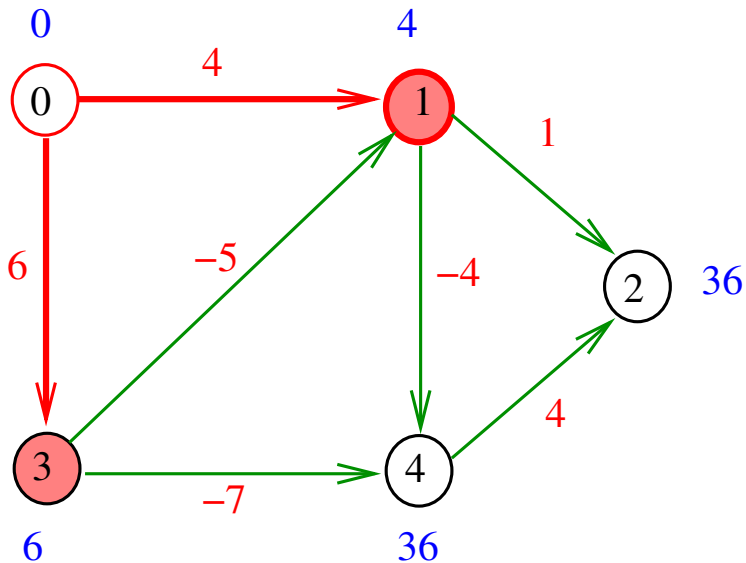
FIFO-Bellman-Ford



FIFO-Bellman-Ford

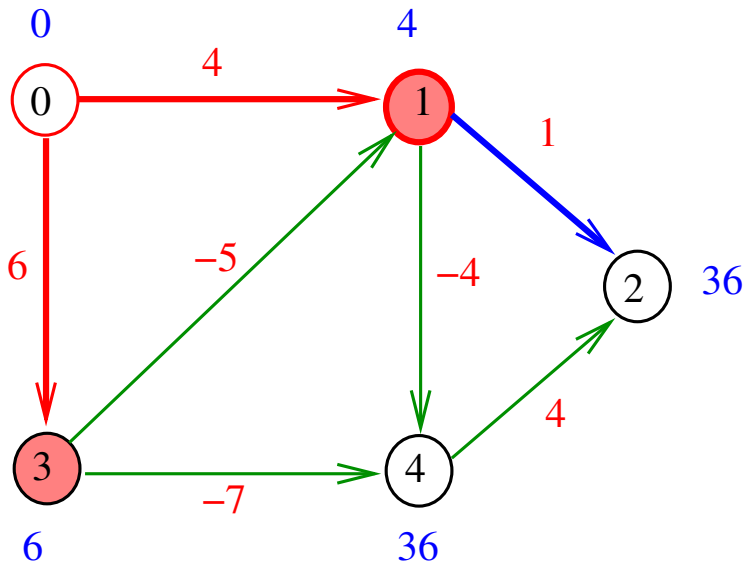


FIFO-Bellman-Ford

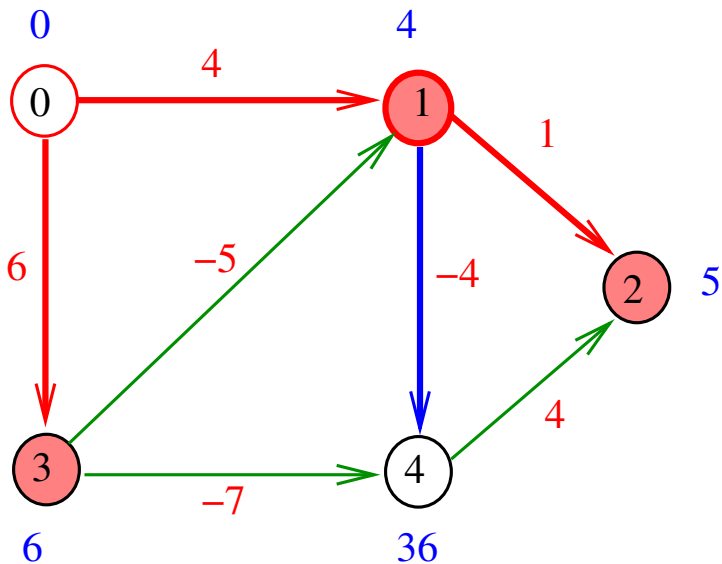


Fim do passo $k=1$

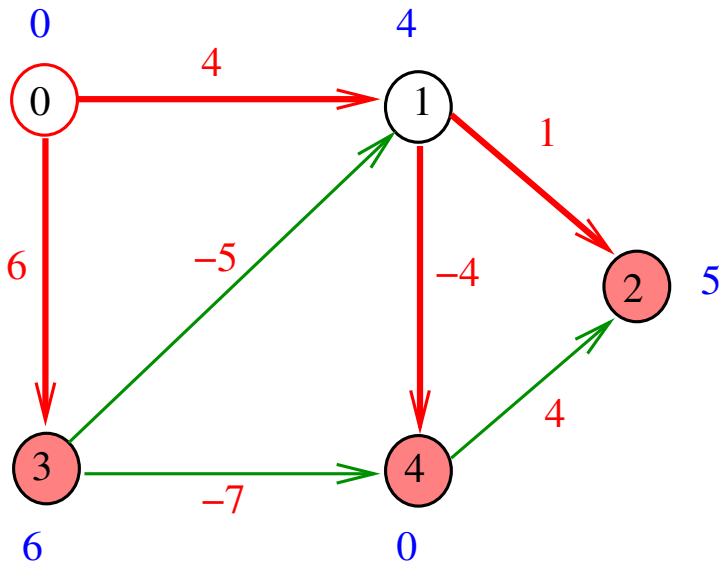
FIFO-Bellman-Ford



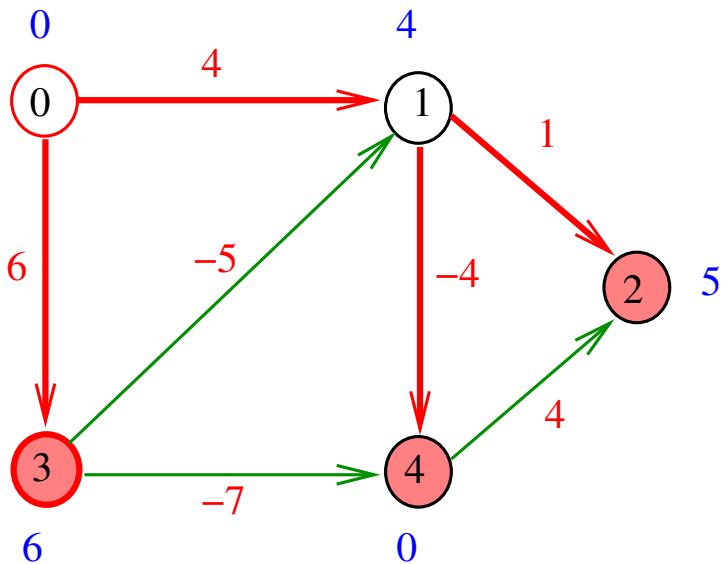
FIFO-Bellman-Ford



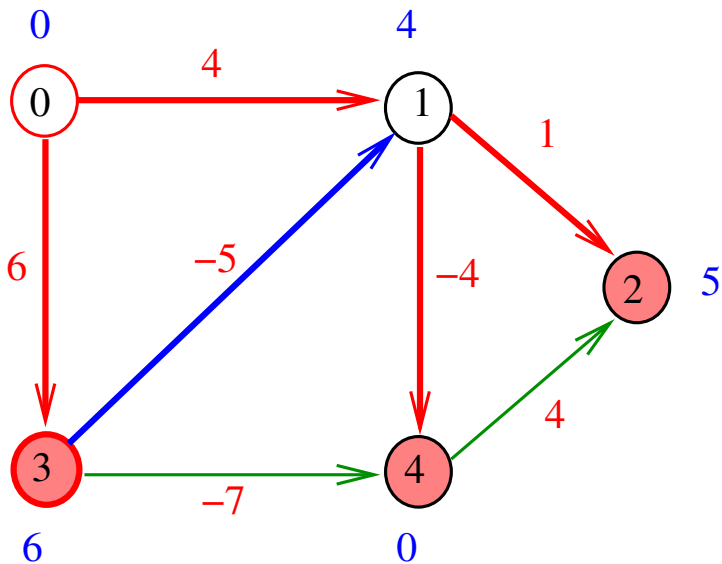
FIFO-Bellman-Ford



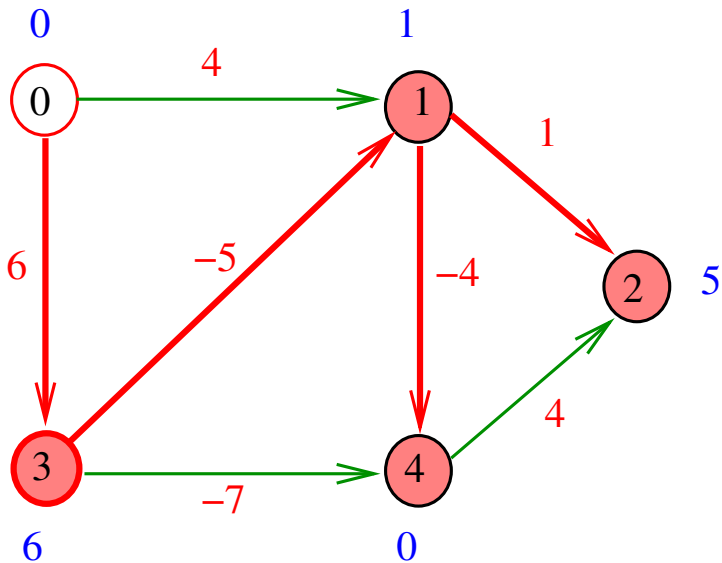
FIFO-Bellman-Ford



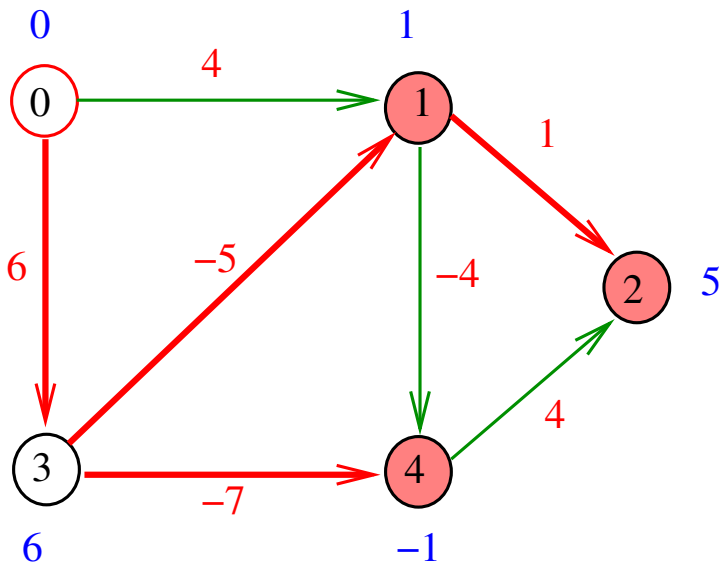
FIFO-Bellman-Ford



FIFO-Bellman-Ford

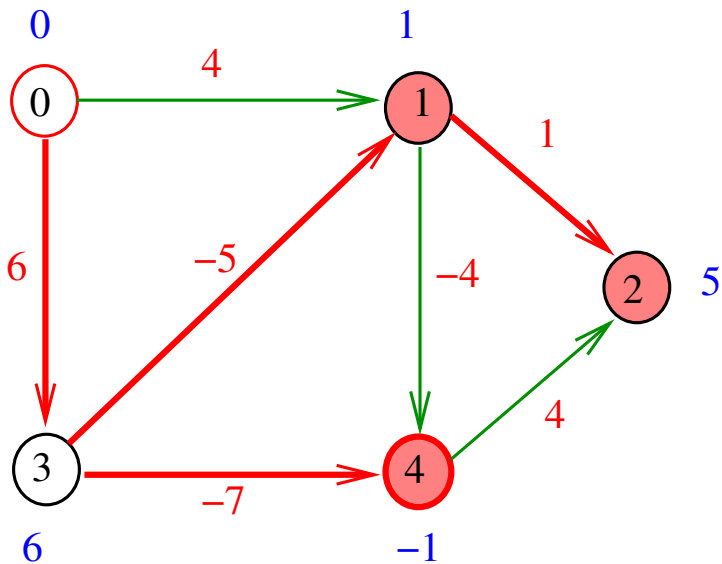


FIFO-Bellman-Ford

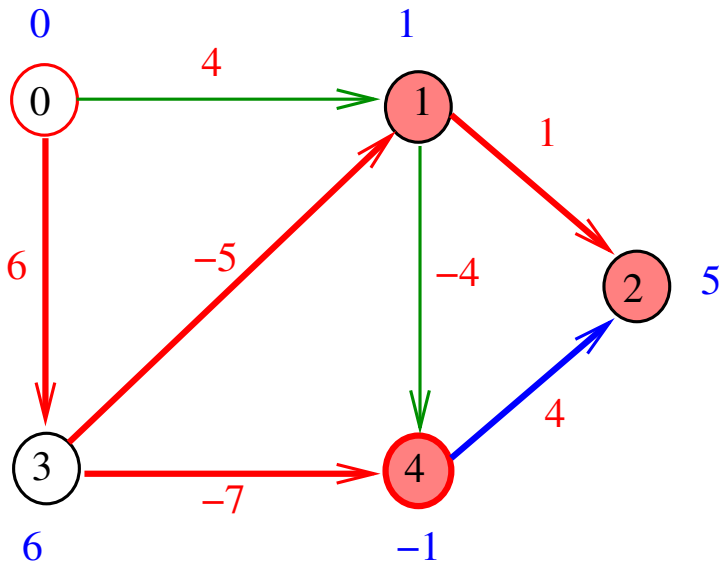


Fim do passo $k=2$

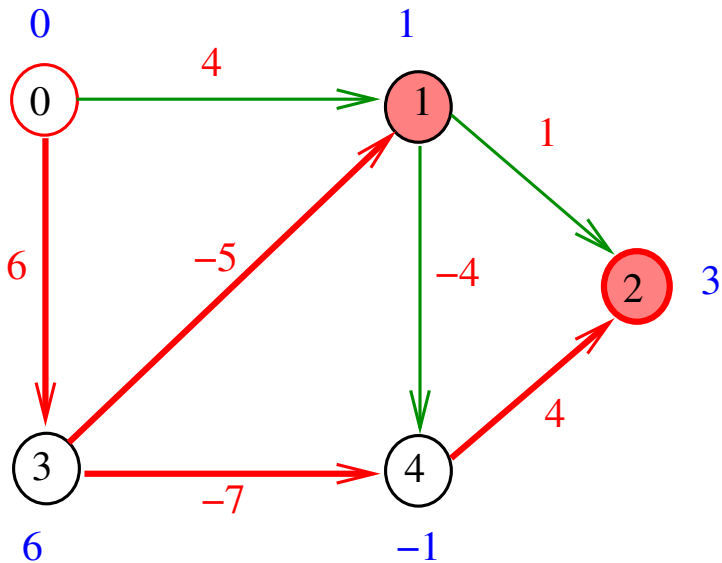
FIFO-Bellman-Ford



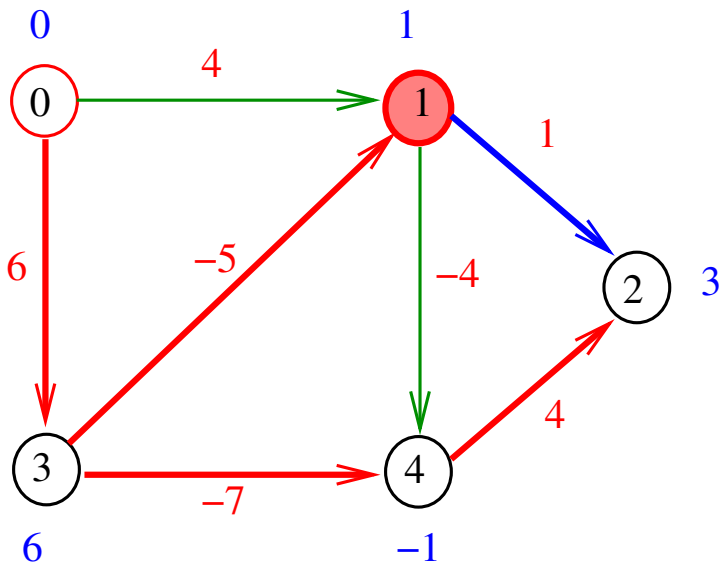
FIFO-Bellman-Ford



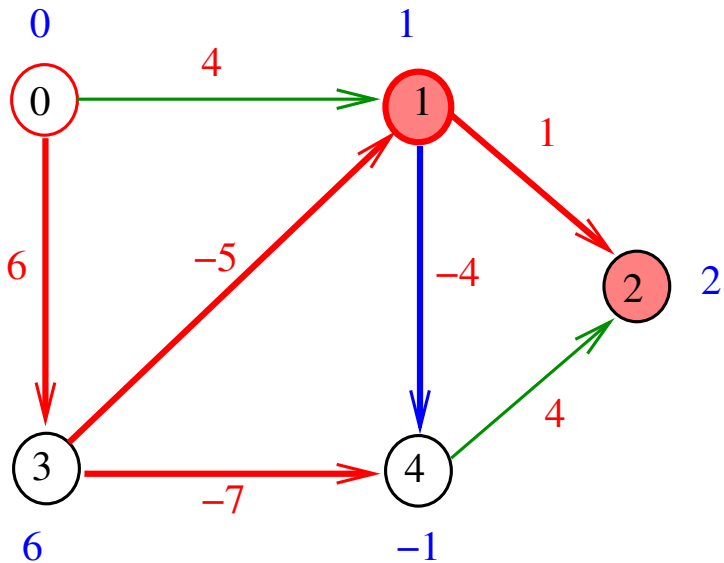
FIFO-Bellman-Ford



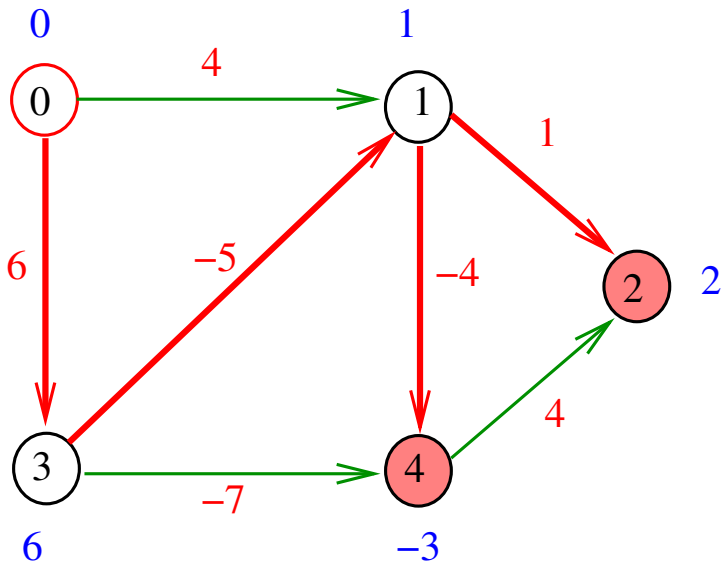
FIFO-Bellman-Ford



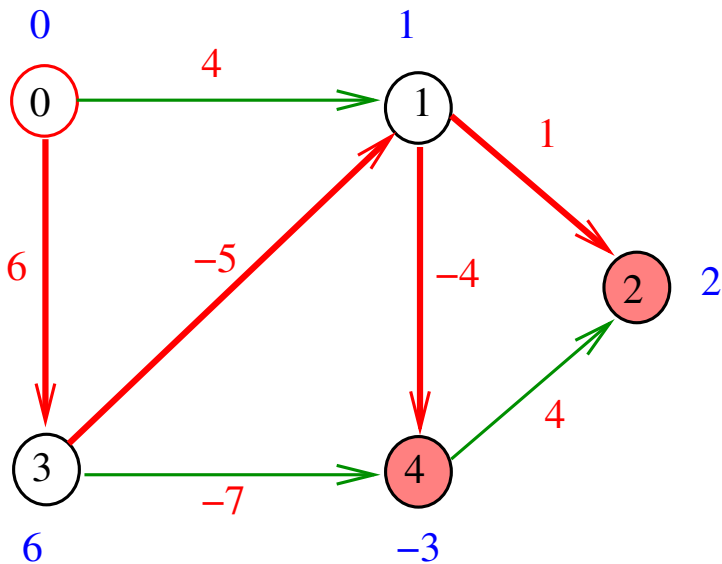
FIFO-Bellman-Ford



FIFO-Bellman-Ford

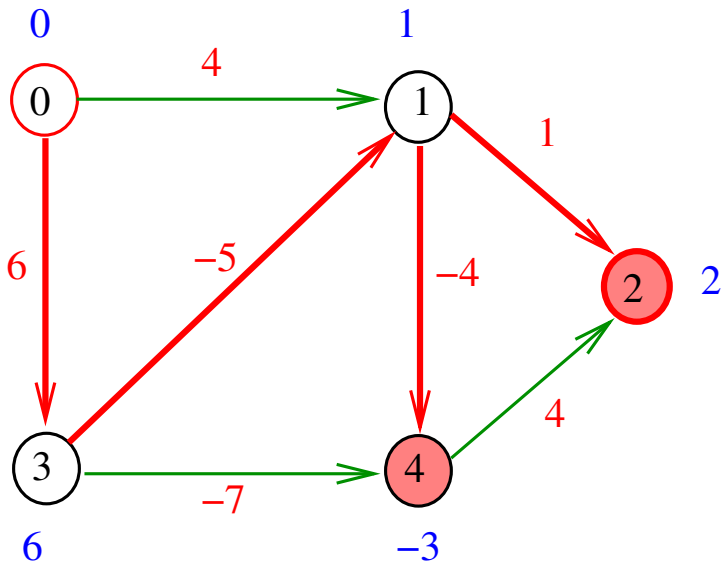


FIFO-Bellman-Ford

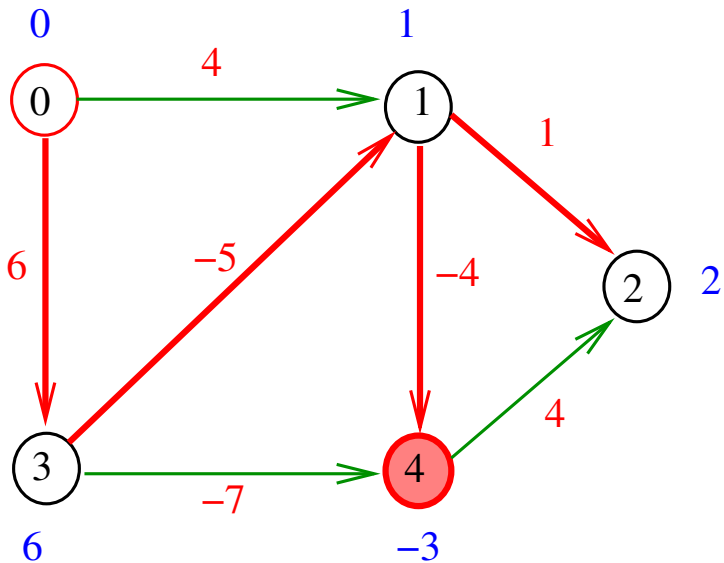


Fim do passo $k=3$

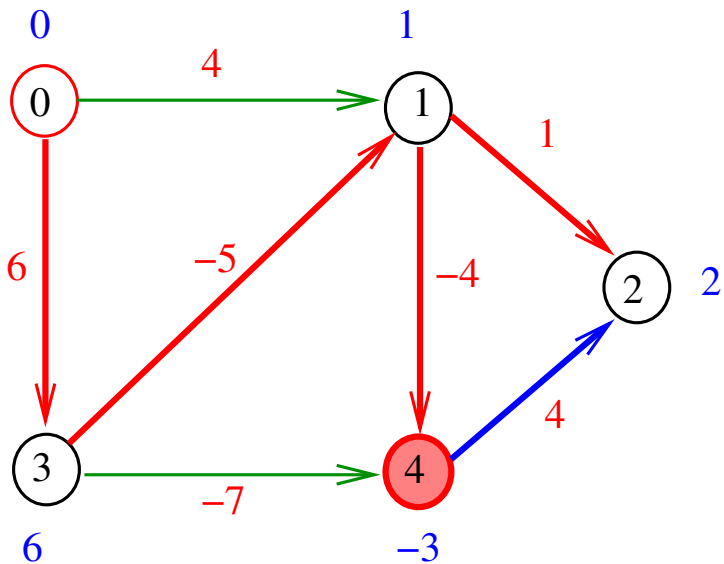
FIFO-Bellman-Ford



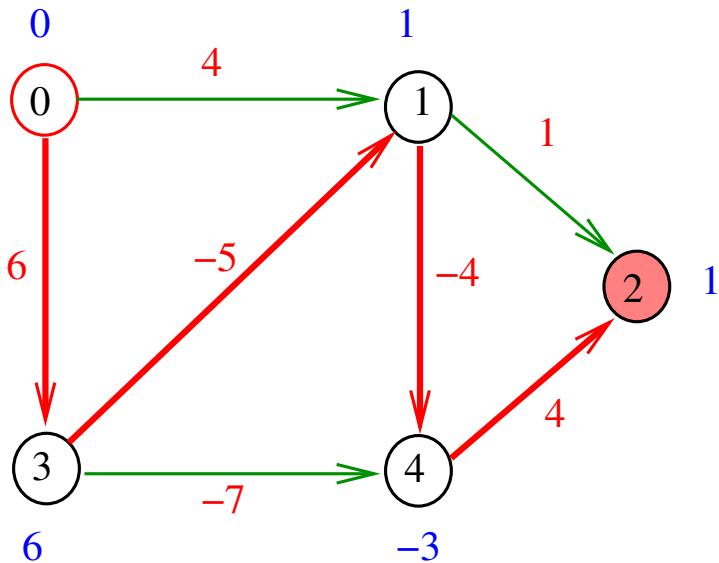
FIFO-Bellman-Ford



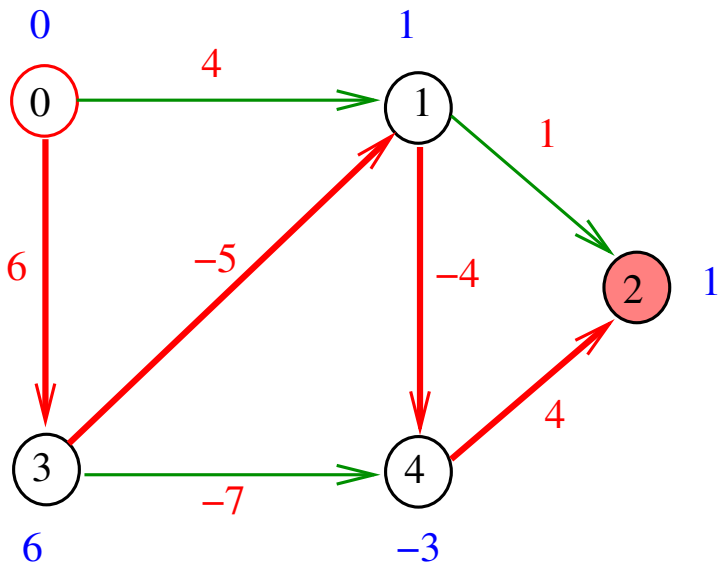
FIFO-Bellman-Ford



FIFO-Bellman-Ford

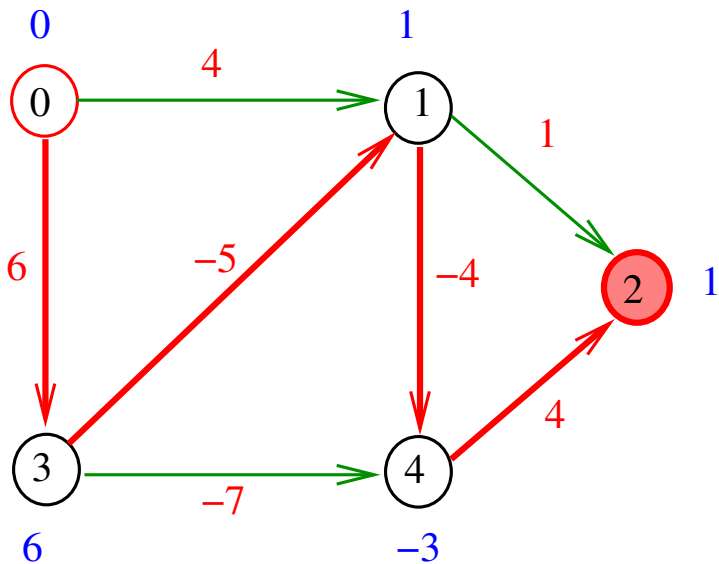


FIFO-Bellman-Ford

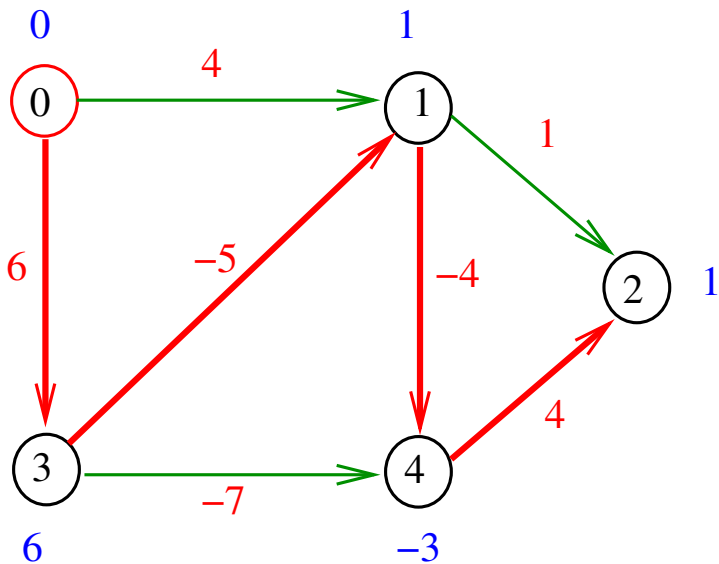


Fim do passo $k=4$

FIFO-Bellman-Ford



FIFO-Bellman-Ford



Fim do passo $k=5$

bellman-ford

Recebe digrafo G com custos (possivelmente negativos) nos arcos e um vértice s

Se o digrafo não tem ciclo negativo alcançável a partir de s , calcula uma arborescência de caminhos mínimos com raiz s .

A arborescência é armazenada no vetor `parnt`

As distâncias em relação a s são armazenadas no vetor `cst`

bellman-ford

A implementação utiliza uma fila.

Supomos que em cada instante haja no máximo uma cópia de cada vértice na fila:

um vértice deve ser inserido na fila apenas se já não estiver na fila.

```
#define SENTINELA G->V  
#define maxV 10000;  
double cst[maxV];  
Vertex parnt[maxV];  
void bellman-ford(Digraph G, Vertex s)
```

bellman-ford

```
void bellman-ford(Digraph G, Vertex s)
{
1  Vertex v, w; link p; int k=0;
2  for (v = 0; v < G->V; v++) {
3      cst[v] = maxCST;
4      parnt[v] = -1;
5  }
6  QUEUEinit(G->V);
7  cst[s] = 0;
8  parnt[s] = s;
9  QUEUEput(s); QUEUEput(SENTINELA);
```

```

9   while (!PQempty()) {
10      v = QUEUEget();
11      if (v == SENTINELA) {
12          if (k++ == G->V) return;
13          QUEUEput(SENTINELA);
14      } else
15      for(p=G->adj[v]; p!=NULL; p=p->next)
16          if(cst[w=p->w]>cst[v]+p->cst)
17              cst[w]=cst[v]+p->cst;
18              parnt[w] = v;
19              QUEUEput(w);
20      }
21 }

```

Relação invariante

No início de cada iteração do **while** da linha 9 vale que

$\text{cst}[v] \leq \text{custo}[k][v]$ = o menor custo de
um caminho de **s** a **v** com $\leq k$ arcos

Ciclos negativos

```
11     if (v == SENTINELA) {
12         if (k++ == G->V) {
12             if (!QUEUEempty()) {
12                 /* tem ciclo negativo */
12             }
12             return;
12         }
13     QUEUEput(SENTINELA);
    }
```

O **ciclo negativo** pode ser encontrado no digrafo representado por parnt

Consumo de tempo

linha	número de execuções da linha
2-4	$\Theta(V)$
5	= 1 <code>QUEUEinit</code>
6-7	= 1
8	= 2 <code>QUEUEput</code>
9-10	$O(V^2)$ <code>QUEUEempty</code> e <code>QUEUEget</code>
11	$O(V^2)$
12	$O(V)$
13	$\leq V$ <code>QUEUEput</code>
14-17	$O(VA)$
18	$O(VA)$ <code>QUEUEput</code>
total	= $O(VA)$ + ???

Conclusão

O consumo de tempo da função `bellman-ford` é $O(VA)$ mais o consumo de tempo de

- 1 execução de `QUEUEinit` e `QUEUEget`,
- $O(VA)$ execuções de `QUEUEput`,
- $O(V^2)$ execuções de `QUEUEempty`, e
- $O(V^2)$ execuções de `QUEUEget`

Conclusão

Se implementarmos a fila de tal forma que cada operação consuma tempo constante teremos:

O consumo de tempo da função `bellman_ford` é $O(VA)$.

Conclusão

Para todo grafo digrafo G com custo nos arcos e todo par de vértices s e t , vale uma e apenas uma das seguintes afirmações:

- ▶ existe um caminho mínimo de s a t
- ▶ existe um caminho de s a t que contém um ciclo negativo

Ciclos negativos

Problema: Dado um digrafo com custos nos arcos, decidir se o digrafo possui algum ciclo negativo.

Uma adaptação da função `bellman_ford` decide se um dado digrafo com custos nos arcos possui algum ciclo negativo. O consumo de tempo dessa função adaptada é $O(VA)$.