

DÚVIDAS

(7) (L1) Se $r = \langle x, y \rangle$, $r_1 = \langle x_1, y_1 \rangle$, $r_2 = \langle x_2, y_2 \rangle$, descreva o cjt. dos pontos (x, y) tais que

$$|r - r_1| + |r - r_2| = R, \quad R > |r_1 - r_2| .$$

Solução: Geometricamente, não é difícil ver que o conjunto dado descreve uma elipse. Para provar analiticamente, consideremos os pontos $P_1 = (x_1, y_1)$ e $P_2 = (x_2, y_2)$ e o ponto médio entre P_1 e P_2 , $C = \frac{P_1 + P_2}{2}$, candidato a centro da elipse (faça um esboço).

Chamemos s a reta por P_1 e P_2 (desenhe).

Trace por C a reta t , perpendicular a s e mediatriz do segmento $\overline{P_1 P_2}$.

Só há 2 pontos em t com soma das distâncias a P_1 e P_2 igual a R (distam $\frac{R}{2}$ de P_1 ou P_2). Tais pontos são simétricos em relação à reta s , por P_1 e P_2 .

Desenhando é fácil ver, por semelhança de triângulos, que se $P = (x, y)$ é tal que seu vetor posição $r = \langle x, y \rangle$ satisfaz $|r - r_1| + |r - r_2| = R$, P' , o seu simétrico em relação a s , é tal que seu vetor posição também satisfaz a mesma equação. Assim, a figura a determinar é simétrica em relação a s .

Para o mesmo P , o ponto P'' , simétrico de r em relação a t (perpend. a $\overline{P_1 P_2}$), também tem a propriedade: a soma de suas distâncias a P_1 e P_2 é R .

Concluimos então que a figura tem eixos de simetria perpendiculares (t e s) e um centro e para desenhá-la basta fazê-lo em um quadrante e refletir em relação às retas t e s .

Seja u a reta t , v a reta s e adotemos $C = \frac{P_1 + P_2}{2}$ como origem do sist. de coordenadas.

Nesse sistema: $P_1 = (\pm c, 0)$, $P_2 = (\mp c, 0)$. Suponhamos $c > 0$, $P_1 = (c, 0)$ e $P_2 = (-c, 0)$.

Assim, a equação adquire a forma:

$$\sqrt{(u - c)^2 + v^2} + \sqrt{(u + c)^2 + v^2} = R .$$

Agora, confio que vocês conseguem chegar ao formato padrão:

$$\frac{u^2}{a^2} + \frac{v^2}{b^2} = 1 \quad \blacksquare$$

- (13) (L2) Dados $P_1 = (x_1, y_1)$, $P_2 = (x_2, y_2)$ e $P_3 = (x_3, y_3)$ pontos no plano, mostre com os métodos indicados a fórmula para a área A_Δ do triângulo $\Delta(P_1P_2P_3)$ por eles determinado:

$$A_\Delta = \left| \begin{vmatrix} x_1 & y_1 & 1 \\ x_2 & y_2 & 1 \\ x_3 & y_3 & 1 \end{vmatrix} \right|.$$

- (a) Utilizando vetores no plano $\mathbb{R}^2 \cong V^2$.
 (b) Utilizando vetores no espaço tridimensional $\mathbb{R}^3 \cong V^3$.

Soluções:

- (a) Dados (a, b) e (c, d) em \mathbb{R}^2 , o módulo do determinante 2×2

$$\left| \begin{vmatrix} a & c \\ b & d \end{vmatrix} \right| = |ad - bc|,$$

é a área do paralelogramo determinado pelos vetores $\vec{u} = \langle a, b \rangle$ e $\vec{v} = \langle c, d \rangle$.

Desta forma, a área do triângulo determinado pelos pontos P_1 , P_2 e P_3 é metade da área do paralelogramo determinado pelos vetores (vide figura)

$$\vec{u} = \langle x_2 - x_1, y_2 - y_1 \rangle \quad \text{e} \quad \vec{v} = \langle x_3 - x_1, y_3 - y_1 \rangle .$$

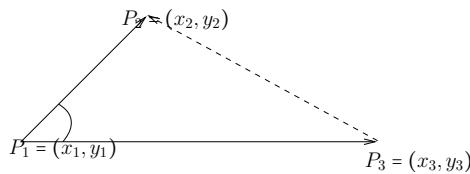


Figura 1: Ilustração ao item (a)

Portanto temos,

$$\text{área}(\Delta(P_1P_2P_3)) = \frac{1}{2} \left| \begin{vmatrix} x_2 - x_1 & x_3 - x_1 \\ y_2 - y_1 & y_3 - y_1 \end{vmatrix} \right|.$$

Desenvolvendo o determinante encontramos,

$$\left| \begin{vmatrix} x_2 - x_1 & x_3 - x_1 \\ y_2 - y_1 & y_3 - y_1 \end{vmatrix} \right| = (x_2 - x_1)(y_3 - y_1) - (x_3 - x_1)(y_2 - y_1) =$$

$$= x_2y_3 - x_2y_1 - x_1y_3 + x_1y_1 - x_3y_2 + x_3y_1 + x_1y_2 - x_1y_1 =$$

$$= (x_2y_3 - x_3y_2) - (x_1y_3 - x_3y_1) + (x_1y_2 - x_2y_1) =$$

$$= \begin{vmatrix} x_2 & x_3 \\ y_2 & y_3 \end{vmatrix} - \begin{vmatrix} x_1 & x_3 \\ y_1 & y_3 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} x_1 & x_2 \\ y_1 & y_2 \end{vmatrix} =$$

$$= \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ x_1 & x_2 & x_3 \\ y_1 & y_2 & y_3 \end{vmatrix}.$$

Finalmente, notando que o determinante de uma matriz é igual ao determinante de sua transposta concluímos:

$$\text{área}(\Delta(P_1P_2P_3)) = \frac{1}{2} \left| \begin{vmatrix} 1 & x_1 & y_1 \\ 1 & x_2 & y_2 \\ 1 & x_3 & y_3 \end{vmatrix} \right|.$$

(b) Consideremos os pontos P_1 , P_2 e P_3 imersos em \mathbb{R}^3 . Assim, identificamos

$$P_1 \equiv (x_1, y_1, 0), \quad P_2 = (x_2, y_2, 0) \quad \text{e} \quad P_3 = (x_3, y_3, 0).$$

Então, utilizando o ponto no eixo Oz e “abaixo” do plano Oxy , $P = (0, 0, -1)$ e considerando também o

tetraedro T determinado pelos pontos P_1, P_2, P_3 , e P ,

o volume de T é um terço ($\frac{1}{3}$) da área da base vezes a altura h :

$$\text{vol}(T) = \frac{A_b \cdot h}{3},$$

e, ainda mais, A_b é a área que queremos calcular:

$$A_b = \text{área}(\Delta(P_1P_2P_3)).$$

Observemos que $2A_b \cdot h$ é o volume do paralelepípedo cuja área da base é dada pelo

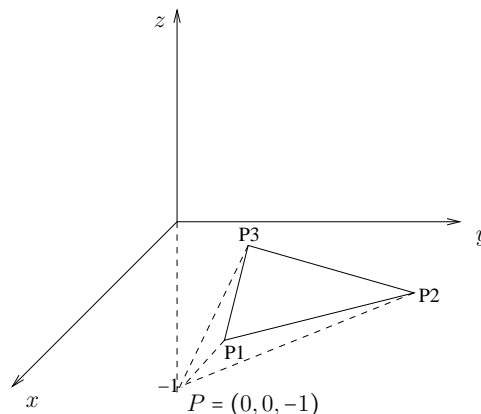


Figura 2: Ilustração ao item (b)

paralelogramo no plano determinado pelos vetores $\overrightarrow{P_1P_2}$ e $\overrightarrow{P_1P_3}$ e cuja altura é a mesma que a do tetraedro (altura $h = 1$).

Entretanto, o paralelepípedo acima referido tem o mesmo volume que o paralelepípedo determinado pelos vetores

$$\begin{cases} \vec{u} = \overrightarrow{PP_1} = \langle x_1, y_1, 1 \rangle, \\ \vec{v} = \overrightarrow{PP_2} = \langle x_2, y_2, 1 \rangle, \\ \vec{w} = \overrightarrow{PP_3} = \langle x_3, y_3, 1 \rangle. \end{cases}$$

que convenientemente esboçamos a seguir.

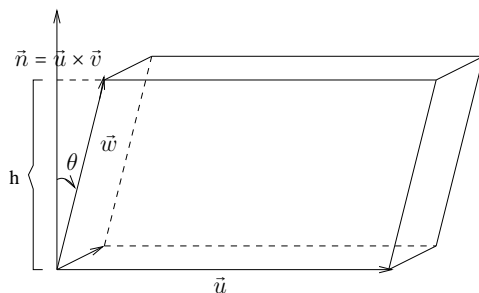


Figura 3: Ilustração ao item (b)

Desta forma, utilizando o produto misto dos vetores \vec{u}, \vec{v} e \vec{w} obtemos

$$2A_b \cdot h = |[\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}]| = |\vec{u} \cdot (\vec{v} \times \vec{w})|.$$

Consequentemente,

$$\text{área}(\Delta(P_1P_2P_3)) = A_b = \frac{1}{2} |\vec{u} \cdot (\vec{v} \times \vec{w})|$$

e também obtemos como informação extra

$$\text{vol}(T) = \frac{1}{6} |\vec{u} \cdot (\vec{v} \times \vec{w})|.$$

Por fim, concluímos notando que

$$|\vec{u} \cdot (\vec{v} \times \vec{w})| = \left| \begin{vmatrix} 1 & x_1 & y_1 \\ 1 & x_2 & y_2 \\ 1 & x_3 & y_3 \end{vmatrix} \right| \blacksquare$$

A seguir apresentamos justificativas adicionais e algébricas para as soluções dadas aos exercícios 21 a 28 (que solicitam identificações de superfícies chamadas “**quádricas**”) que se encontram no livro Cálculo, J. Stewart, Volume 2, Capítulo 12 (Vetores e Geometria do Espaço) p. 837, entregues em sala de aula e já corrigidos em sala de aula em 02/09/10 (sexta-feira).

Consideremos o sistema de eixos $Oxyz$ positivamente orientado (isto é, vale a regra da mão direita). Interpretemos o plano Oyz (isto é, $x = 0$) como “o plano desta folha de papel”, com o eixo Oz apontando “para cima” e o eixo Oy apontando para “a direita”. Interpretemos o eixo Ox como perpendicular a esta folha de papel e apontando “na nossa direção”.

$$(21) \quad x^2 + 4y^2 + 9z^2 = 1.$$

As projeções sobre os planos Oxy ($z = 0$), Oxz ($y = 0$) e Oyz ($x = 0$) são, respectivamente, as elipses $x^2 + 4y^2 = 1$, $x^2 + 9z^2 = 1$ e $4y^2 + 9z^2 = 1$.

Como $x \in [-1, 1]$, $2y \in [-1, 1]$ e $3z \in [-1, 1] \Rightarrow$ elipsóide alongado na direção eixo Ox .

Classificação: **Elipsóide** alongado na direção do eixo Ox .

Resposta: Figura VII.

$$(22) \quad 9x^2 + 4y^2 + z^2 = 1.$$

As projeções sobre os planos coordenados são novamente elipses.

Como $3x \in [-1, 1]$, $2y \in [-1, 1]$ e $z \in [-1, 1] \Rightarrow$ elipsóide alongado na direção eixo Oz .

Classificação: **Elipsóide** alongado na direção do eixo Oz .

Resposta: Figura IV.

$$(23) \quad x^2 - y^2 + z^2 = 1.$$

A projeção sobre o plano Oyz , isto é $x = 0$, “o plano desta folha de papel”, é dada pela equação $z^2 - y^2 = 1$ que determina uma **hipérbole** com dois ramos $z = \pm\sqrt{1 + y^2}$ [um ramo “para cima” na direção do eixo Oz e outro ramo “para baixo” e também na direção do eixo Oz ; os eixos da hipérbole são os eixos Oy e Oz].

Um corte (da superfície) transversal ao plano Oyz (corte “transversal a esta folha de papel”) corresponde a fixarmos y , pondo $y = y_0$, y_0 uma constante real **arbitrária**. O corte transversal é a intersecção do plano $y = y_0$ (perpendicular a esta “folha de papel”) com a superfície dada e tal corte é identificado pela equação $x^2 + z^2 = y_0^2 + 1$ (com a restrição $y = y_0$; isto é, o corte é identificado por um sistema com duas equações) que determina uma **circunferência**.

Classificação: **Hiperbolóide de uma folha**, eixo Oy , seção transversal circular.

Resposta: Figura II.

$$(24) \quad -x^2 + y^2 - z^2 = 1.$$

A projeção sobre o plano Oyz , isto é, $x = 0$, “o plano desta folha de papel”, é dada pela equação $y^2 - z^2 = 1$ que determina uma hipérbole com dois ramos $y = \pm\sqrt{1+z^2}$: um ramo com concavidade voltada “à direita” na direção do eixo Oy e o outro ramo com concavidade voltada “à esquerda” e também na direção do eixo Oy ; no plano Oyz os eixos da hipérbole são as retas $z = 0$ e $y = 0$ (os eixos Oy e Oz , respectivamente).

Um corte (da superfície) transversal ao plano Oyz (corte “transversal a esta folha de papel”) corresponde a fixarmos y , pondo $y = y_0$. Neste caso o corte transversal é determinado pela intersecção do plano $y = y_0$ (perpendicular a esta “folha de papel”) com a superfície dada e tal corte é identificado pela equação $y_0^2 = x^2 + z^2 + 1$ (com a restrição $y = y_0$; isto é, o corte é determinado por um sistema formado por duas equações). Observemos que neste caso y_0 **não é uma constante arbitrária** já que temos a condição (restrição) $y_0^2 \geq 1$ [consequentemente, a superfície procurada tem duas folhas, uma para $y \geq 1$ e outra para $y \leq -1$]. Ainda mais, a equação $y_0^2 = x^2 + z^2 + 1$ determina a circunferência $x^2 + z^2 = y_0^2 - 1$.

Classificação: hiperbolóide de duas folhas, eixo Oy e corte transversal circular.

Resposta: III

$$(25) \quad y = 2x^2 + z^2.$$

A projeção sobre o plano Oyz ($x = 0$), “o plano desta folha de papel”, é dada pela equação $y = z^2$ que determina uma parábola com eixo Oy e “concavidade” voltada para “a direita”, no sentido do crescimento da variável y .

Um corte (da superfície) transversal ao plano Oyz (corte “transversal a esta folha de papel”) corresponde a fixarmos a variável y , pondo $y = y_0$. O corte é a intersecção do plano $y = y_0$ com a superfície dada e é identificado pelas equações $2x^2 + z^2 = y_0$ e $y = y_0$ que descrevem uma elipse.

Classificação: parabolóide elíptico, eixo Oy .

Resposta: VI

Doravante, sejamos concisos.

$$(26) \quad y^2 = x^2 + 2z^2.$$

A projeção sobre o plano Oyz ($x = 0$), “o plano desta folha de papel”, é dada pela equação $y^2 = 2z^2$, determinando duas retas concorrentes pela origem: $y = \pm\sqrt{2}z$.

Um corte (da superfície) transversal ao plano Oyz (“transversal a esta folha”) corresponde a fixarmos $y = y_0$. O corte é a intersecção do plano $y = y_0$ com a superfície e é identificado pela equação $x^2 + 2z^2 = y_0^2$ (supondo $y = y_0$) que descreve uma elipse.

Classificação: cone elíptico com eixo Oy .

Resposta: I.

(27) $x^2 + 2z^2 = 1$.

Esta equação não contém a variável y . Portanto, basta esboçar a curva determinada por tal superfície no plano Oxz [a intersecção da superfície com o plano Oxz ($y = 0$)] e então esboçar o cilindro com eixo paralelo ao eixo Oy cuja projecção sobre o plano Oxz seja a curva encontrada.

A curva $x^2 + 2z^2 = 1$, no plano Oxz , é evidentemente uma elipse.

Classificação: cilindro elíptico com eixo Oy .

Resposta: VIII.

(28) $y = x^2 - z^2$.

A projecção no plano Oyz ($x = 0$), o “plano da folha”, é dada pela equação $y = -z^2$, descrevendo uma parábola com eixo Oy , vértice a origem de Oyz , e concavidade “à esquerda” (sentido de decrescimento da variável y).

A projecção no plano Oxy , perpendicular ao eixo Oz e ao “plano da folha”, é dada por $y = x^2$, descrevendo uma parábola também com eixo Oy , vértice a origem do sistema Oxy e concavidade “à direita” (sentido de crescimento da variável y).

Um corte transversal ao plano Oyz (“transversal à folha”) corresponde a fixarmos $y = y_0$. O corte, intersecção do plano $y = y_0$ com a superfície, é identificado pela equação $x^2 - z^2 = y_0$ (supondo $y = y_0$) que descreve uma hipérbole.

Classificação: parabolóide hiperbólico com eixo Oy .

Resposta: V.

Notemos: podemos imaginar ramos de hipérbolés “pendurados” ao longo da parábola (concavidade para a direita) situada no plano Oxy e descrita por $y = x^2$ junto com ramos de hipérbolés “pendurados” ao longo da parábola (concavidade para a esquerda) situada no plano Oyz e descrita por $y = -z^2$.

A seguir classificamos as superfícies quádricas indicadas no exercício 9, lista 3.

(9) (lista 3) Esboce e identifique as superfícies quádricas abaixo.

(a) $2x^2 + y^2 + 4z^2 = 16$.

Elipsóide $\frac{x^2}{8} + \frac{y^2}{16} + \frac{z^2}{4} = 1$ com centro $(0, 0, 0)$ e alongado na direção do eixo Oy .

(b) $z^2 = 4(x^2 + y^2)$.

Cone duplo circular $z = \pm 2\sqrt{x^2 + y^2}$, eixo Oz , uma geratriz é a reta $z = \pm 2x$.

(c) $z = 4(x^2 + y^2)$.

Parabolóide circular eixo Oz , vértice $(0, 0, 0)$, concavidade voltada “para cima”.

(d) $x^2 + z^2 - 4y = 4$.

Parabolóide circular $y = \frac{x^2 + z^2}{4} - 1$, eixo Oy , vértice $(0, -1, 0)$, concavidade voltada para “a direita”.

(e) $y^2 - 4x^2 - 9z^2 = 36$.

Hiperbolóide (elíptico) de duas folhas $\frac{y^2}{36} - \frac{x^2}{9} - \frac{z^2}{4} = 1$ ou $\frac{y^2}{36} = \frac{x^2}{9} + \frac{z^2}{4} + 1$, eixo Oy , corte transversa elíptico, vértice da folha com concavidade voltada para a esquerda $(0, -6, 0)$ e vértice da folha com concavidade voltada para a direita $(0, +6, 0)$.

(f) $z = 4 - 2x^2 - 3y^2$.

Parabolóide elíptico de eixo Oz , vértice $(0, 0, 4)$ e concavidade voltada “para baixo”.

(g) $z = x^2 - 2y^2$.

Parabolóide hiperbólico de eixo Oz . Cortes horizontais ($z = \text{cte.}$) são hipérbolas e cortes verticais ($x = \text{cte.}$ e $y = \text{cte.}$) são parábolas.

(h) $x^2 = y^2 + 4z^2$.

Cone elíptico de eixo Ox .

(i) $x^2 - 4y^2 - z^2 = 4$.

Hiperbolóide (elíptico) de duas folhas de eixo Ox , corte transversal elíptico, vértice da folha com concavidade voltada para “nossa direção” $(2, 0, 0)$ e vértice da folha com concavidade voltada “para dentro da folha de papel” $(-2, 0, 0)$.

(j) $x^2 + 9y^2 - 4z^2 = 36$.

Hiperbolóide (elíptico) de uma folha de eixo Oz , corte transversal elíptico.

(k) $36x^2 + 4y^2 + 9z^2 = 36$.

Elipsóide alongado na direção do eixo Oy ($y \in [-3, +3]$, $x \in [-1, +1]$ e $z \in [-2, +2]$).

(l) $y = 1 - x^2 - 2y^2$.

A equação corresponde à equação $2(y + \frac{1}{4})^2 + x^2 = \frac{9}{8}$.

Cilindro elíptico de eixo Oz e, base do cilindro a elipse $2(y + \frac{1}{4})^2 + x^2 = \frac{9}{8}$.

(m) $z + 4x^2 = y^2$.

Parabolóide hiperbólico: $z = y^2 - 4x^2$. Eixo Oz , cortes horizontais ($z =$ cte. não nula) são hipérbolas e cortes verticais ($x =$ cte. e $y =$ cte.) são parábolas.

(n) $x^2 + y^2 - z^2 - 2x - 4y + 1 = 0$.

A equação corresponde à equação $(x-1)^2 + (y-2)^2 - z^2 = 4$ ou $(x-1)^2 + (y-2)^2 = z^2 + 4$.

Hiperbolóide (corte transversal circular) de uma folha de eixo vertical (paralelo ao eixo Oz) passando pelo ponto $(1, 2, 0)$, os cortes horizontais ($z =$ cte.) são circunferências e os cortes verticais ($x =$ cte. e $y =$ cte.) são hipérbolas.

A intersecção do hiperbolóide com o plano xy ($z = 0$) é o círculo satisfazendo o sistema de equações $(x-1)^2 + (y-2)^2 = 4$ e, por pertencer ao plano Oxy , $z = 0$. Este círculo está centrado no ponto $(1, 2, 0)$ pertencente ao plano Oxy .

(10) Calcule, caso exista.

(g) $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{xy^2}{x^2-y^2}$.

Notemos que a função $f(x, y) = \frac{xy^2}{x^2-y^2}$, $(x, y) \neq (0, 0)$, se anula tanto sobre o eixo Ox como também sobre o eixo Oy .

Analisemos agora a curva de nível $c = 1$ da função $f(x, y)$. Temos,

$$f(x, y) = 1 \Leftrightarrow \frac{xy^2}{x^2-y^2} = 1 \Leftrightarrow xy^2 = x^2 - y^2 \Leftrightarrow y^2(x+1) = x^2 \Leftrightarrow y^2 = \frac{x^2}{x+1}.$$

Então, definindo a curva

$$\left\{ \gamma(x) = \left(x, \frac{x}{\sqrt{x+1}} \right) : x > -1 \right\}$$

é claro que

$$\lim_{x \rightarrow 0^+} \gamma(x) = (0, 0)$$

mas,

$$f(\gamma(x)) = 1, \text{ para todo } x > -1.$$

Logo, f não é contínua em $(0, 0)$.

VIDE PRÓXIMA PÁGINA

- **Exercício 7, 11.3, p. 205**, livro-texto: H. L. G., Um Curso de Cálculo, Vol 2, 5 ed.

Mostre que os planos tangentes ao gráfico de $f(x, y) = \frac{x^3}{x^2+y^2}$ passam pela origem.

Resolução:

O domínio de f é $\mathbb{R}^2 - \{(0, 0)\}$ e para $(x, y) \neq (0, 0)$ temos

$$\begin{cases} \frac{\partial f}{\partial x} = \frac{3x^2(x^2+y^2) - x^3 \cdot 2x}{(x^2+y^2)^2} = \frac{x^4 + 3x^2y^2}{(x^2+y^2)^2} \\ \frac{\partial f}{\partial y} = -\frac{x^3 \cdot 2y}{(x^2+y^2)^2} . \end{cases}$$

Então, o plano π tangente ao gráfico de f , $\text{Gr}(f)$, em (x_0, y_0) é

$$\pi : \frac{x_0^4 + 3x_0^2y_0^2}{(x_0^2 + y_0^2)^2}(x - x_0) - \frac{2x_0^3y_0}{(x_0^2 + y_0^2)^2}(y - y_0) - (z - f(x_0, y_0)) = 0 .$$

Verifiquemos que $(0, 0, 0)$ pertence a π :

$$\begin{aligned} \frac{x_0^4 + 3x_0^2y_0^2}{(x_0^2 + y_0^2)^2}(-x_0) - \frac{2x_0^3y_0}{(x_0^2 + y_0^2)^2}(-y_0) + f(x_0, y_0) &= \\ = \frac{-x_0^5 - 3x_0^3y_0^2 + 2x_0^3y_0^2}{(x_0^2 + y_0^2)^2} + \frac{x_0^3}{x_0^2 + y_0^2} &= \\ = \frac{-x_0^5 - x_0^3y_0^2 + x_0^3(x_0^2 + y_0^2)}{(x_0^2 + y_0^2)^2} = 0 \quad \blacksquare \end{aligned}$$

7 LISTA DE EXERCÍCIOS

- (6) (L7) Determine o ponto do plano $3x + 2y + z = 12$ cuja soma dos quadrados das distâncias a $(0, 0, 0)$ e $(1, 1, 1)$ seja mínima.

Resolução:

Geometricamente, se K é uma bola fechada que contém os pontos dados e intersecta o plano dado, o ponto procurado pertence a K e é então o mínimo absoluto da função $D(x, y, z) = (x-0)^2 + (y-0)^2 + (z-0)^2 + (x-1)^2 + (y-1)^2 + (z-1)^2$ restrita ao compacto K . O Teorema de Weierstrass assegura a existência de tal mínimo.

Pelo Teorema 2 os extremantes de $D(x, y, z)$ com a restrição $3x + 2y + z = 12$ satisfazem:

$$\vec{\nabla} D(x, y, z) = \lambda \langle 3, 2, 1 \rangle, \quad \lambda \in \mathbb{R},$$

ou, eliminando o parâmetro λ ,

$$\vec{0} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ 2x + 2(x-1) & 2y + 2(y-1) & 2z + 2(z-1) \\ 3 & 2 & 1 \end{vmatrix} = 2 \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ 2x-1 & 2y-1 & 2z-1 \\ 3 & 2 & 1 \end{vmatrix}.$$

Desta forma é claro que desenvolvendo o segundo determinante pela primeira linha temos, $(2y-1-4z+2)\vec{i} - (2x-1-6z+3)\vec{j} + (4x-2-6y+3)\vec{k} = \vec{0}$ e portanto, $2y = 4z-1$ e $x = 3z-1$; donde, substituindo na equação do plano, obtemos $3(3z-1) + (4z-1) + z = 12$ e $z = \frac{16}{14}$, $y = \frac{25}{14}$ e $x = \frac{34}{14}$. Logo, o ponto procurado é $P_o = \left(\frac{34}{14}, \frac{25}{14}, \frac{16}{14}\right)$.

Atenção: neste caso também podemos eliminar λ mais simplesmente com as equações

$$\frac{2x + 2(x-1)}{3} = \frac{2y + 2(y-1)}{2} = \frac{2z + 2(z-1)}{1} \quad (= \lambda) \quad \blacksquare$$

Um Argumento Importante

Argumento: Seja $S = \{(x, y, z) : f(x, y, z) = 0\}$ a superfície de nível 0 de uma função

$f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$, Ω um aberto de \mathbb{R}^3 , com f de classe C^1 e $\vec{\nabla} f(x, y, z) \neq \vec{0}$, $\forall (x, y, z) \in S$.

Seja $P_1 = (x_1, y_1, z_1) \in \mathbb{R}^3$ tal que P_1 não pertence a S . Se $P_0 = (x_0, y_0, z_0)$ é o ponto em S que realiza a distância de P_1 a S [isto é, $|P_1 - P_0| \leq |P_1 - P|$, para todo P em S] temos,

$$\text{existe } \lambda \in \mathbb{R} \text{ tal que } \overrightarrow{P_0 P_1} = \lambda \vec{\nabla} f(P_0).$$

Donde, $\overrightarrow{P_0 P_1} \perp S$. Isto é, $\overrightarrow{P_0 P_1} \perp \gamma'(t_0)$, para curvas γ em S e de classe C^1 , com $\gamma(t_0) = P_0$

Prova: Seja $D(x, y, z) = (x - x_1)^2 + (y - y_1)^2 + (z - z_1)^2$ definida em \mathbb{R}^3 . Considerando um disco fechado $\overline{D}(P_1; R)$ centrado em P_1 e com raio $R > 0$ suficientemente grande tal que $K = \overline{D}(P_1; R) \cap S \neq \emptyset$, temos que K é compacto (pois fechado e limitado). Pelo Teorema de Weierstrass a função D restrita a K assume um valor mínimo em algum ponto $P \in S$. É fácil ver que P é o ponto P_0 procurado, o qual realiza a distância de P_1 à superfície S .

Então, como D restrita a S assume valor mínimo em $P_0 \in S$, pelo **Método dos Multiplicadores de Lagrange** é válida a equação:

$$\vec{\nabla}(D)(P_0) = \lambda \vec{\nabla} f(P_0), \text{ para algum } \lambda \in \mathbb{R}.$$

Computemos o gradiente de $D(x, y, z)$. É fácil ver que

$$\vec{\nabla}(D) = \langle 2(x - x_1), 2(y - y_1), 2(z - z_1) \rangle,$$

e portanto,

$$\vec{\nabla}(D)(P_0) = 2 \langle x_0 - x_1, y_0 - y_1, z_0 - z_1 \rangle = -2 \overrightarrow{P_0 P_1},$$

e conseqüentemente temos (notemos, abaixo, que a constante -2 é absorvível por λ)

$$-2 \overrightarrow{P_0 P_1} = \lambda \vec{\nabla} f(P_0) \quad \blacksquare$$

(16) (L7) Estude com relação a máximo e mínimos, e com a restrição $x^2 + 2y^2 = 1$, a função,

$$f(x, y) = x^2 - 2xy + 3y^2$$

Resolução Pelo Método dos Multiplicadores de Lagrange nos pontos de máximo e mínimo (os quais existem pelo Teorema de Weierstrass) existe algum λ em \mathbb{R} tal que

$$\vec{\nabla} f(x, y) = \lambda \vec{\nabla} g(x, y).$$

Logo, $\langle 2x - 2y, -2x + 6y \rangle = \lambda \langle 2x, 4y \rangle$ e então, $\langle x - y, -x + 3y \rangle = \lambda \langle x, 2y \rangle$ e assim,

$$0 = \begin{vmatrix} x - y & -x + 3y \\ x & 2y \end{vmatrix} = 2y(x - y) - x(-x + 3y) = 2xy - 2y^2 + x^2 - 3xy.$$

Assim temos, $x^2 - 2y^2 - xy = 0$ e, de $x^2 + 2y^2 = 1$, obtemos $2x^2 - xy = 1$ e então

$$y = 2x - \frac{1}{x}$$

donde segue $y^2 = 4x^2 - 4 + \frac{1}{x^2}$ e $x^2 + 2\left(4x^2 - 4 + \frac{1}{x^2}\right) = x^2 + 8x^2 - 8 + \frac{2}{x^2} = 1$ e

$$9x^4 - 9x^2 + 2 = 0 \Rightarrow x^4 - x^2 + \frac{2}{9} = 0.$$

Logo,

$$x^2 = \frac{3 \pm 1}{6} \Rightarrow x^2 = \frac{2}{3} \text{ ou } x^2 = \frac{1}{3}$$

Assim temos

$$x = -\frac{\sqrt{6}}{3} \text{ ou } x = +\frac{\sqrt{6}}{3} \text{ ou } x = -\frac{\sqrt{3}}{3} \text{ ou } x = +\frac{\sqrt{3}}{3}.$$

Se $x^2 = \frac{2}{3}$ temos $y^2 = \frac{1-x^2}{2} = \frac{1}{6}$ e $y = \pm \frac{\sqrt{6}}{6}$.

Se $x^2 = \frac{1}{3}$ temos $y^2 = \frac{1}{3}$ e $y = \pm \frac{\sqrt{3}}{3}$. Assim, temos oito (8) pontos a analisar:

$$\text{os 4 primeiros: } \left(\pm \frac{\sqrt{6}}{3}, \pm \frac{\sqrt{6}}{6} \right) \text{ e os 4 últimos: } \left(\pm \frac{\sqrt{3}}{3}, \pm \frac{\sqrt{3}}{3} \right).$$

Simplifiquemos a análise dos valores de $f(x, y) = (x^2 + 3y^2) - 2xy$ nestes 8 candidatos a pontos de máximo e de mínimo destacando a expressão entre parenteses $(x^2 + 3y^2)$.

Para os primeiros 4 pontos temos $x^2 + 3y^2 = \frac{2}{3} + \frac{3}{6} = \frac{2}{3} + \frac{1}{2} = \frac{7}{6}$.

Para os últimos 4 pontos temos $x^2 + 3y^2 = \frac{1}{3} + \frac{3}{3} = \frac{4}{3}$.

Para os primeiros 4 pontos o máximo ocorre em $\pm \left(\frac{\sqrt{6}}{3}, -\frac{\sqrt{6}}{6} \right)$ e é $\frac{7}{6} + 2 \frac{\sqrt{6}}{3} \frac{\sqrt{6}}{6} = \frac{7}{6} + \frac{2}{3} = \frac{11}{6}$ e o mínimo ocorre em $\pm \left(\frac{\sqrt{6}}{3}, \frac{\sqrt{6}}{6} \right)$ e é $\frac{7}{6} - 2 \frac{\sqrt{6}}{3} \frac{\sqrt{6}}{6} = \frac{7}{6} - \frac{2}{3} = \frac{3}{6} = \frac{1}{2}$.

Para os últimos 4 pontos o máximo ocorre em $\pm \left(\frac{\sqrt{3}}{3}, -\frac{\sqrt{3}}{3} \right)$ e é $\frac{4}{3} + \frac{2}{3} = 2$ e o mínimo ocorre em $\pm \left(\frac{\sqrt{3}}{3}, \frac{\sqrt{3}}{3} \right)$ e é $\frac{4}{3} - \frac{2}{3} = \frac{2}{3}$.

Resposta: O valor máximo ocorre em $\pm \left(\frac{\sqrt{3}}{3}, -\frac{\sqrt{3}}{3} \right) = \pm \left(\frac{1}{\sqrt{3}}, -\frac{1}{\sqrt{3}} \right)$ e é 2.

O valor mínimo ocorre em $\pm \left(\frac{\sqrt{6}}{3}, \frac{\sqrt{6}}{6} \right) = \pm \left(\frac{2}{\sqrt{6}}, \frac{1}{\sqrt{6}} \right)$ e é $\frac{1}{2}$ ■

8 LISTA DE EXERCÍCIOS

(2) (L8) Determine os pontos de máximo e mínimo absoluto da função

$$f(x, y, z) = x^2 + y^2 + z^2 + x + y$$

sobre o compacto $M = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x^2 + y^2 + z^2 \leq 4 \text{ e } z \geq 1\}$.

Resolução: Pelo Teorema de Weierstrass f admite pontos de máximo e mínimo absolutos em M . Se tais pontos estiverem no interior de M então eles são pontos críticos.

Os pontos críticos de f satisfazem

$$\vec{\nabla} f = \langle 2x + 1, 2y + 1, 2z \rangle = \langle 0, 0, 0 \rangle$$

e portanto o único ponto crítico $(-1/2, -1/2, 0)$ não pertence ao interior de M e assim os extremantes de f pertencem à fronteira de M , ∂M . Então, os extremantes pertencem a

$$M_1 = \{(x, y, z) : x^2 + y^2 + z^2 = 2^2 \text{ e } z \geq 1\} \quad \text{ou} \quad M_2 = \{(x, y, z) : z = 1 \text{ e } x^2 + y^2 \leq 3\}.$$

Se o extremante $P = (x_0, y_0, z_0)$ estiver em M_1 , por Multiplicadores de Lagrange temos,

$$\vec{\nabla} f = \langle 2x_0 + 1, 2y_0 + 1, 2z_0 \rangle = \lambda \langle 2x_0, 2y_0, 2z_0 \rangle$$

e portanto $2z_0 = \lambda 2z_0$ e então : ou $\lambda = 1$ ou $z_0 = 0$. Se $z_0 = 0$, $P_0 \in M_1$ e descartamos tal possibilidade. Se $\lambda = 1$ então temos $2x_0 + 1 = 2x_0$, uma contradição!

Assim, os extremantes pertence a

$$M_2 = \{(x, y, z) : z = 1 \text{ e } x^2 + y^2 \leq 3\}.$$

Para determiná-los estudemos os extremantes de

$$\varphi(x, y) = f(x, y, 1) = x^2 + y^2 + x + y + 1 \quad \text{restrita ao disco compacto } D = \{(x, y) : x^2 + y^2 \leq 3\}.$$

Pelo Teorema de Weierstrass, φ assume máximo e mínimo absolutos em D . Ainda, se os extremantes pertencerem ao interior de D então eles são pontos críticos e satisfazem

$$\vec{\nabla} \varphi(x_0, y_0) = \langle 2x_0 + 1, 2y_0 + 1 \rangle = \langle 0, 0 \rangle$$

e obtemos $(-1/2, -1/2)$, o qual pertence ao interior do disco D , e o ponto

$$P_0 = \left(-\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}, 1\right).$$

Se os extremantes estiverem na fronteira de D , $\partial D = \{(x, y) : x^2 + y^2 = 3\}$, eles são extremantes da restrição de φ à fronteira ∂D e pelos Multiplicadores de Lagrange satisfazem:

$$\vec{\nabla} \varphi(x_0, y_0) = \langle 2x_0 + 1, 2y_0 + 1 \rangle = \lambda \langle 2x_0, 2y_0 \rangle$$

e encontramos $0 = \begin{vmatrix} 2x_0 + 1 & 2y_0 + 1 \\ 2x_0 & 2y_0 \end{vmatrix} 4x_0y_0 + 2y_0 - 4x_0y_0 - 2x_0$. Logo, $x_0 = y_0$ e como $(x_0, y_0) \in \partial D$ segue $2x_0^2 = 3$ e $x_0 = \pm\sqrt{6}/2$ e assim devemos analisar também $P_1 = (\frac{\sqrt{6}}{2}, \frac{\sqrt{6}}{2}, 1)$ e $P_2 = (-\frac{\sqrt{6}}{2}, -\frac{\sqrt{6}}{2}, 1)$.

Como $f(P_0) = \frac{1}{2}$, $f(P_1) = 4 + \sqrt{6}$ e $f(P_2) = 4 - \sqrt{6}$, temos que P_0 é ponto de mínimo absoluto e P_1 é ponto de máximo absoluto ■