

27/01/22

CAPÍTULO 5:

AUTO-VALORES E AUTO-VETORES

Objetivo: investigar a estrutura dos operadores lineares $T \in \mathcal{L}(V)$, onde V é um espaço vetorial de dim finita.

Ex. $T=0, I$ são operadores "simples".

$T = \lambda I \quad \lambda \in \mathbb{F}$ também

Dado $T \in \mathcal{L}(V)$:

$\exists U \subset V$ subespaço t.q. $T(U) \subset U$?

Neste caso, podemos restringir $T: V \rightarrow V$

a $T|_U: U \rightarrow U$.

3.2 Def [SUBESPACO INVARIANTE]

Seja $T \in \mathcal{L}(V)$. Um subespaço invariante sub T é um subespaço U de V t.q. $Tu \in U, \forall u \in U$, ou seja, $T(U) \subset U$.

5.3 Exs. Seja $T \in \mathcal{L}(V)$. Então são subespaços

invariantes sob T :

• $\{0\}$ $\because T|0\rangle = 0$.

• V

• $\ker T$ $\because u \in \ker T \Rightarrow Tu = 0 \in \ker T$

• $\text{im} T$ $\because v \in \text{im} T \Rightarrow v = Tu \Rightarrow Tv = T(Tu) \in \text{im} T$

5.4 $V = \mathcal{P}(\mathbb{R})$ $D \in \mathcal{L}(\mathcal{P}(\mathbb{R}))$ $Dp = p'$

$\Rightarrow U = \mathcal{P}_m(\mathbb{R})$ é um subespaço invariante por D .

-n-

Subespaços invariantes de dim 1

Seja $T \in \mathcal{L}(V)$. Suponhamos que U é um subespaço T -invariante de dim 1. Então

$$U = \text{span}(v) = \{ \lambda v \mid \lambda \in \mathbb{F} \}$$

para algum $v \in U$ fixado, $v \neq 0$.

Como U é T -invariante,

$$Tv \in U \Rightarrow \boxed{Tv = \lambda v} \text{ para algum } \lambda \in \mathbb{F}.$$

Reciprocamente, se $v \in V$ é um vetor não-nulo t.q.
 $Tv = \lambda v$ para algum $\lambda \in \mathbb{F}$, então

$$U := \text{span}(v)$$

será T -invariante, pois os elementos de U são da forma

$$\mu v, \mu \in \mathbb{F}, \text{ e } T(\mu v) = \mu T(v) = \mu(\lambda v) = (\mu \lambda)v \in U$$

\therefore Subespaço
 T -invariante
de dim 1

\iff

Vetores $v \in V$
não-nulos com
 $Tv = \lambda v$ para algum $\lambda \in \mathbb{F}$

5.5 Def. [AUTOVETOR / VETOR CARACTERÍSTICO /

VETOR PRÓPRIO] Seja $T \in \mathcal{L}(V)$. Diremos que

$v \in V$, $v \neq 0$, é um autovetor de T se $\exists \lambda \in \mathbb{F}$

t.q. $Tv = \lambda v$. Neste caso, diremos que

λ é um autovalor de T (associado a v).

5.6 Suponhamos que $\dim V < \infty$ e $T \in \mathcal{L}(V)$.

Seja $\lambda \in \mathbb{F}$. Então as seguintes asserções são

equivalentes:

(a) λ é um autovalor de T .

(b) $T - \lambda I$ não é injetora.

(c) $T - \lambda I$ não é sobjetora.

(d) $T - \lambda I$ não é invertível.

Dem. (b), (c) e (d) são equivalentes (3.69)

$$(a) \Leftrightarrow \exists v \in \bar{V}, v \neq 0, Tv = \lambda v$$



$$(T - \lambda I)v = 0 \Leftrightarrow v \in \ker(T - \lambda I)$$

$$(a) \Leftrightarrow \ker(T - \lambda I) \neq \{0\} \Leftrightarrow (b) //$$

5.8 Ex. $T \in \mathcal{L}(\mathbb{F}^2)$, $T(x, y) = (-y, x)$

Investigar a existência de autovalores de T .

Resolução. $T(x, y) = \lambda(x, y) \quad (*) \quad \lambda = ?$

$$= (-y, x)$$

$$\begin{cases} -y = \lambda x & -y = \lambda(\lambda y) \\ x = \lambda y \end{cases}$$

$$(\lambda^2 + 1)y = 0$$

$$\underline{\mathbb{F} = \mathbb{R}}$$

$$\lambda^2 + 1 \neq 0, \forall \lambda \in \mathbb{R}$$

$$\Rightarrow \boxed{y=0} \quad \boxed{x=0}$$

$(0, 0)$ é a única solução de (*), mas o vetor nulo

$$\underline{\mathbb{F} = \mathbb{C}}$$

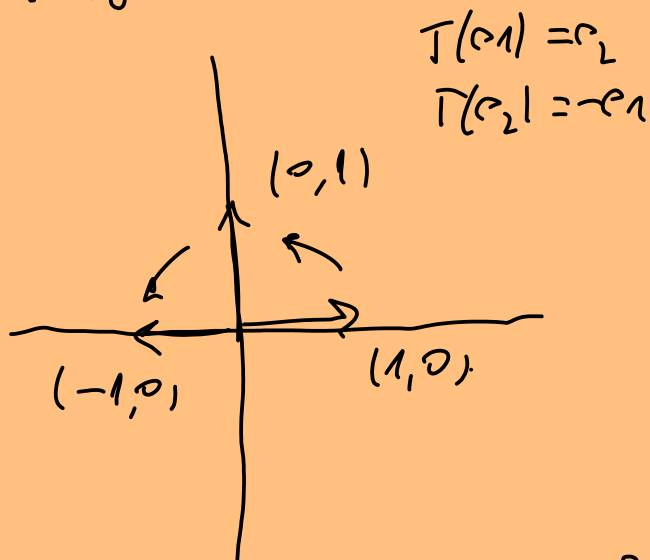
$$\lambda^2 + 1 = 0 \Leftrightarrow \lambda = \pm i$$

$$\underline{\lambda = i} \quad x = iy$$

$\bar{U}_i = \{ (iy, y) \mid y \in \mathbb{C} \}$ é o espaço solução

não é considerado como autovetor. Isto significa que $T \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^2)$ não admite auto-valor e nem autovetores.

$$T(x, y) = (-y, x)$$



T é uma rotação de 90° no sentido anti-horário.

$U_i = \text{span}(i, 1)$
 $(i, 1)$ é um autovetor de T com autovalor i

$$T(i, 1) = (-1, i) = i(i, 1)$$

$$\underline{\lambda = -i} \quad x = -iy$$

$$U_{-i} = \{(-iy, y) \mid y \in \mathbb{C}\} = \text{span}(-i, 1)$$

$(-i, 1)$ é autovetor de T com autovalor $-i$

$$T(-i, 1) = (-1, -i) = (-i)(-i, 1)$$

Obs. $(i, 1), (-i, 1)$

autovetores de T formam uma base de \mathbb{C}^2 .

5.10 Seja $T \in \mathcal{L}(V)$. Sejam v_1, \dots, v_m autovetores de T associados resp. a autovalores $\lambda_1, \dots, \lambda_m$. Se $\lambda_1, \dots, \lambda_m$ são 2 a 2 distintos, então v_1, \dots, v_m

é l.i.

Dem. Suponhamos, por absurdo, que v_1, \dots, v_m é l.d.
Pelo lema de Dep Linear, $\exists j = 1, \dots, m$ t.q.

$$v_j \in \text{span}(v_1, \dots, v_{j-1}).$$

Tomaremos j o menor inteiro possível satisfazendo isso. Então $\exists a_1, \dots, a_{j-1} \in \mathbb{F}$ t.q.

$$v_j = a_1 v_1 + \dots + a_{j-1} v_{j-1} \quad (1)$$

$$\Rightarrow \underbrace{\lambda_j v_j}_{= \lambda_j v_j} = a_1 \underbrace{\lambda_1 v_1}_{= \lambda_1 v_1} + \dots + a_{j-1} \underbrace{\lambda_{j-1} v_{j-1}}_{= a_{j-1} v_{j-1}}$$

$$\lambda_j v_j = a_1 \lambda_1 v_1 + \dots + a_{j-1} \lambda_{j-1} v_{j-1} \quad (2)$$

Fazendo $\lambda_j \times (1) - (2)$, obtemos:

$$0 = a_1 (\lambda_j - \lambda_1) v_1 + \dots + a_{j-1} (\lambda_j - \lambda_{j-1}) v_{j-1}.$$

Pela escolha de j , v_1, \dots, v_{j-1} é l.i.

$$\Rightarrow a_1 \underbrace{(\lambda_j - \lambda_1)}_{\neq 0, \text{ por hip.}} = \dots = a_{j-1} \underbrace{(\lambda_j - \lambda_{j-1})}_{\neq 0, \text{ por hip.}} = 0$$

$$\Rightarrow a_1 = \dots = a_{j-1} = 0$$

Voltando a (1), tiramos que $v_j = 0$, mas isso

contradiz o fato de v_j ser um autovetor de T //
 5.13 Cor. Suponhamos que $\dim V < \infty$ e $\dim V = n$,
 e seja $T \in \mathcal{L}(V)$. Então T tem no máximo
 n autovalores.

→h→

Seja $T \in \mathcal{L}(V)$ e seja \bar{U} um subespaço T -inv.
 de \bar{V} . Então:

$$\begin{array}{ccc} \bar{V} & \xrightarrow{T} & \bar{V} \\ \downarrow i_U & & \downarrow i_U \\ U & \xrightarrow{T|_U} & U \end{array} \quad T|_U \in \mathcal{L}(U)$$

$(T|_U)u := Tu \quad \forall u \in \bar{U}$
 $i \circ T|_U = T \circ i$
 $T|_U \in$ restrição de $T \in \mathcal{L}(V)$ a \bar{U}

$$\begin{array}{ccc} \bar{V} & \rightarrow & V \\ \downarrow \pi & & \downarrow \pi \\ V/U & \xrightarrow{T/U} & V/U \end{array} \quad T/U \in \mathcal{L}(V/U)$$

$(T/U)(v+U) := \overline{Tv+U} = \pi(Tv)$
 $T/U \in$ quociente de T por \bar{U}

$$T/U \circ \pi = \pi \circ T$$

$$w+U = v+U \Rightarrow w-v \in U \Rightarrow T(w-v) \in U$$

$U \in T$ -inv

$$\Rightarrow Tw - Tv \in U \Rightarrow Tw+U = Tv+U$$

5.15 Ex $T \in \mathcal{L}(\mathbb{F}^2)$, $T(x, y) = (y, 0)$

$$U = \{(x, 0) \mid x \in \mathbb{F}\} \quad [T] = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

(a) Mostrar que U é T -invariante e calcular $T|_U$

$$T(x, 0) = \underbrace{(0, 0)}_{= 0} \in U \therefore T(U) \subset U \quad \checkmark$$
$$= T|_U = 0$$

(b) Mostrar que \nexists W subespaço de \mathbb{F}^2 que é T -inv. e satisfaz $W \oplus U = \mathbb{F}^2$

Suponhamos que W é subespaço de \mathbb{F}^2 com

$$W \oplus U = \mathbb{F}^2 \quad \Rightarrow \quad \underset{\hat{=} \dim 1}{\dim W} = 2 - \underset{\hat{=} \dim 1}{\dim U} = 1.$$

Se W fosse T -inv., todo vetor não-nulo de W seria um autovetor de T . Calculamos os autovalores de T .

$$\underbrace{T(x, y)}_{= (y, 0)} = \lambda (x, y)$$

$$\begin{cases} y = \lambda x \\ 0 = \lambda y \end{cases}$$

1.º caso $\lambda \neq 0$

$$\lambda y = 0 \Rightarrow y = 0$$

e

$$y = \lambda x \Rightarrow \lambda x = 0 \Rightarrow x = 0$$

Logo $(0,0)$ não é autovetor de T

2.º caso $\lambda = 0$

$$\begin{cases} y = \lambda x \Rightarrow y = 0 \text{ e } x \text{ é arbitrário} \\ 0 = \lambda y \end{cases}$$

$(x,0)$ são os autovetores de T com autovvalor $\underline{= 0}$

$$x \in \mathbb{F}$$

$$U = \ker T = \{(x,0) \mid x \in \mathbb{F}\} : \text{autovetores de } T$$

T admite um único autovvalor $\lambda = 0$

Logo W não pode ser T -invariante.

$$(c) \quad T/U \in \mathcal{L}(\mathbb{F}^2/U) = ?$$

$$\begin{aligned} (T/U)((x,y) + U) &= T(x,y) + U \\ &= (y,0) + U \end{aligned}$$

$$= U$$

$$(y,0) \in U$$

$$= 0 + U$$

$$\therefore T/U = 0 \in \mathcal{L}(\mathbb{F}^2/U) //$$